Вычислительные модели (ВМ) были введены Э.Х. Тыугу в начале 70-х гг.

Поэтому они получили название вычислительные модели Тыугу.

**Вычислительные модели** являются *семантическими сетями*, содержащими только *хорошо* (функционально) интерпретируемые отношения.

Рассмотрим формулировку некоторой задачи в самом общем виде — как совокупность переменных  $X = \{x_1, x_2, ..., x_n\}$ , связанных множеством отношений  $R = \{r_1, r_2, ..., r_k\}$ .

Здесь (X,R) — вычислительная модель.

Обозначим  $*x_i$  область определения переменной  $x_i$ . Любое подмножество прямого произведения  $*x_1 \times *x_2 \times ... \times *x_n$  называется отношением на  $x_1, x_2, ..., x_n$  и обозначается  $r(x_1, x_2, ..., x_n)$ .

Говорят, что набор  $\langle v_1, v_2, ..., v_n \rangle$  удовлетворяет отношению r, если  $\langle v_1, v_2, ..., v_n \rangle \in r$ .

На практике в ВМ наиболее часто используются бинарные отношения, отношения на множестве чисел (=,  $\neq$ , <,  $\leq$ , >,  $\geq$  и др.) и отношения, заданные уравнениями.

Существенное требование, предъявляемое к отношениям вычислительной модели, состоит в том, что каждое отношение должно быть функционально интерпретируемым, т.е. выражено (представлено) несколькими функциями.

Пусть даны два подмножества множества переменных

 $X: u \subseteq X$  и  $v \subseteq X$  - таких, что  $u \cup v \subseteq X$ .

Функция f называется функцией интерпретации отношения r(X), если она сопоставляет каждой совокупности значений \*u переменных из u точно те значения \*v переменных из v, которые вместе с \*u содержатся в некотором наборе отношения r:

$$f_{r,u,v}(u) = \{ *v \mid (\exists *e) \ (*e \in r \land *u \subseteq *e \land *v \subseteq *e) \}.$$

Множество всех таких функций интерпретации характеризует потенциальную возможность нахождения значений одних переменных (v) по заданным значениям других переменных (u).

Множества входных и выходных переменных функции интерпретации f будем обозначать in(f) и out(f).

Рассмотрим отношение r(X), заданное совокупностью функций интерпретации  $F = \{f1, f2, ..., fm\}$ . Переменную  $u \in X$  назовем для отношения r(X):

- **1) входной**, если  $\exists f^* \in F$ , для которой  $u \in in(f^*)$  и  $u \notin out(f^*)$  ни для какого  $f^* \in F$ ,
- **2) выходной**, если  $\exists f^* \in F$ , для которой  $u \in \text{out}(f^*)$  и  $u \notin \text{in}(f^*)$  ни для какого  $f^* \in F$ ,
- **3) слабо связанной**, если  $\exists f^* \in F$ ,  $\exists f^*' \in F$  такие, что  $u \in in(f^*)$  и  $u \in out(f^*')$ .

Наличие **слабо связанных** переменных приводит к тому, что в ВМ **отсутствует** априорное **разделение переменных** на входные и выходные.

Такое разделение в ВМ реализуется динамически.

Те из функций интерпретации, у которых все аргументы определены, выполняются, тем самым определяя значения новых (других) переменных.

Это позволяет исполнить другие функции, для которых вычисленные переменные являются входными и т.д.

Рассмотрим, например, ВМ, описывающую закон Ома:

$$U = I * R. \tag{5}$$

Такая ВМ состоит из трех слабо связанных переменных: напряжения (U), сопротивления (R), тока (I) и одного отношения (\*).

Отношение (5) содержит три функции интерпретации:

$$U := I * R;$$

$$I := U/R;$$

$$R := U/I$$
.

Используя такую ВМ, можно вычислить любую переменную, если заданы значения двух других.

Какую функцию интерпретации следует выполнить, система, основанная на ВМ, решает автоматически.

Пример. Модель прямолинейного движения.

### Модель ДВИЖЕНИЕ:

$$f = m \cdot a;$$
  $\Delta v = a \cdot \Delta t;$   $\Delta s = v \cdot \Delta t;$   $2 \cdot v = v_1 + v_2;$   $\Delta E = f \cdot \Delta s;$   $\Delta v = v_1 - v_2;$   $\Delta E = E_2 - \Delta E_1;$   $\Delta t = t_2 - t_1;$   $E_1 = (m \cdot v_1^2)/2;$   $E_2 = (m \cdot v_2^2)/2;$ 

#### конец;

Зная ДВИЖЕНИЕ Вычислить v1,  $\Delta E$  по m,  $\Delta t$ , a,  $v_2$ ;

Модель преобразуется в совокупность логических выражений:

$$m \& a \rightarrow f; \quad a \& \Delta t \rightarrow \Delta v; \quad v \& \Delta t \rightarrow \Delta s; \quad v_1 \& v_2 \rightarrow v;$$
 ....

Поиск решения задачи сводится к доказательству выводимости искомых переменных по заданным с учетом логических выражений (уравнений) из модели.

Вычислительная модель (в системе программирования ПРИЗ) задается четверкой

$$W = \langle A, D, B, H \rangle$$
.

Здесь A – множество атрибутов (переменных);

D – множество соответствующих им допустимых значений.

Атрибуту  $A_i \in A$  соответствует множество значений  $D_i \in D$ ;

B – множество функциональных зависимостей, определенных над атрибутами.

Элементы B имеют вид  $X \to Y$ , где X и Y- некоторые подмножества A, а знак " $\to$  " – отношение функциональной зависимости.

H задает совокупность отношений (логических выражений) над множеством атрибутов A.

8

В системе программирования ПРИЗ описание проблемной области (ПО) и формулировки задач переводятся на внутренний язык, эквивалентный по выразительной силе некоторой разновидности исчисления высказываний.

В нем допускаются пропозициональные формулы лишь следующих двух видов:

$$X1 \wedge X2 \wedge \dots \wedge Xm \rightarrow Y,$$
 (1)

$$((U1 \to V1) \land (U2 \to V2) \land (Um \to Vm)) \to (X \to Y). \tag{2}$$

С логической точки зрения эти формулы – импликации, но с вычислительной точки зрения – функциональные зависимости. Формулы вида (2) выражают функциональные зависимости высших порядков, аргументами которых являются функции.

**Решить задачу** нахождения величин Y по заданным величинам X с помощью BM означает, что на основе соотношений, зафиксированных в BM, надо найти план действий по получению величин из списка Y по величинам из списка X.

Эту процедуру можно разбить на два уровня: концептуальный и процедурный.

На **концептуальном** уровне при построении плана используется только та часть BM, которая обозначена в ее определении как H.

На **процедурном** уровне в плане, полученном на предшествующем уровне (абстрактной программе), происходит замена схем из H на их конкретные программные реализации, содержащиеся в B или конструируемые из них.

ВМ могут быть **расширены** введением **управляющих вершин**, которые накладывают ограничения на использование тех отношений, с которыми они связаны.

**Управление сильного связывания** определяет, что два отношения всегда следует использовать строго последовательно, например:

$$i^* := i + 1;$$
 $i := i^*.$ 

**Управление условием** заключается в том, что непосредственно перед применением отношения проверяется значение **связанной** с ним **переменной**, которая имеет логический тип. Отношение может исполняться только в том случае, если переменная имеет значение «истина».

Еще один вид управления позволяет вводить подзадачи в ходе решения задачи и строить подпрограммы.

В указанной форме вычислительные модели являются удобным средством организации автоматического синтеза программ.

На их основе реализованы система программирования **ПРИЗ** (с входным языком **Утопист**) для синтеза программ на основе семантической модели предметной области и объектноориентированная система программирования **NUT**.

Система программирования NUT доступна по лицензии GNU (GNU General Public Licence) на сайте института Institute of Cybernetics at Tallinn Technical University

по адресу http://www.cs.ioc.ee/nut/

Основным недостатком ВМ является то, что программы, получаемые в результате синтеза, далеки от оптимальных.

Наблюдается тенденция ухудшения качества программ при уменьшении времени работы планировщика задач.

При этом синтезировать оптимальные последовательные программы труднее, чем оптимальные параллельные программы.

Это обстоятельство в связи с развитием ЭВМ новой архитектуры, ориентированной на параллельные процессы, становится существенным преимуществом ВМ перед другими средствами решения задач.