

Закон Дарси (Дарси, 1856)

Эмпирический закон для скорости фильтрации \mathbf{v} сквозь пористую среду

$$\mathbf{v} = -\frac{K}{\mu} \nabla u,$$

- ▶ K – проницаемость
- ▶ μ – вязкость
- ▶ $u = p + \rho g z$ – напор

Применяется для малых скоростей фильтрации ($Re \ll 1$). Для средних и высоких скоростей зависимость $\mathbf{v} = \mathbf{v}(\nabla u)$ нелинейна (например, закон Форхгеймера – квадратичный).

Закон Дарси (Дарси, 1856)

Подставим скорость в условие несжимаемости:

$$\nabla \cdot \left(-\frac{K}{\mu} \nabla u \right) = 0.$$

Получили уравнение Лапласа (эллиптического типа) на неизвестную u . Необходимо дополнить его граничными условиями (например, условиями Дирихле).

Пусть область – интервал $\Omega = (0, L)$, $\frac{K}{\mu} = 1$. Эволюция во времени описывается параболическим уравнением с начальным и краевым условиями

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \frac{\partial u}{\partial t} + f \\ u(x, 0) &= u^0(x) \end{aligned} \quad + \text{ к.у.}$$

Это “испытательный полигон” для различных численных методов решения в силу его простоты.

Полудискретизация

Производные по пространству и времени не связаны друг с другом, так что можно рассматривать дискретизации по x и t по отдельности.

Получаем систему ОДУ с начальными условиями (полудискретизация):

$$\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} = \frac{du_i}{dt} + f_i, i = 1, \dots, N$$
$$u_i(0) = u^0(x_i)$$

Аппроксимация производной по времени

- ▶ Разность вперед $\left(\frac{du_i}{dt}\right)^n \approx \frac{u_i^{n+1} - u_i^n}{\tau}$

После подстановки получим систему уравнений

$$\frac{\tau}{h^2}(u_{i+1}^n - 2u_i^n + u_{i-1}^n) = u_i^{n+1} - u_i^n + f_i^n \tau, i = 1, \dots, N$$

Единственная неизвестная – u_i^{n+1} , можно ее *явно* определить – **явный** метод.

- ▶ Разность назад $\left(\frac{du_i}{dt}\right)^{n+1} \approx \frac{u_i^{n+1} - u_i^n}{\tau}$

Подставим выражение в уравнение на слое $n + 1$

$$\frac{\tau}{h^2}(u_{i+1}^{n+1} - 2u_i^{n+1} + u_{i-1}^{n+1}) = u_i^{n+1} - u_i^n + f_i^{n+1} \tau, i = 1, \dots, N$$

Все u_i^{n+1} неизвестны и связаны между собой в уравнении, нужно решать N уравнений одновременно – **неявный** метод.

Аппроксимация производной по времени

► метод Кранка-Николсон.

Аппроксимация методом Кранка-Николсон для полудискретизации $\frac{\partial u}{\partial t} = F(u, t)$ – на слое $n + 1/2$ с линейной интерполяцией F и центральной разностью по времени:

$$\frac{u^{n+1} - u^n}{\tau} = F(u^{n+1/2}, t^{n+1/2}) = F^{n+1/2} \approx \frac{F^{n+1} + F^n}{2}$$

Например, для рассмотренной задачи

$$\begin{aligned} \frac{\tau}{2h^2} [(u_{i+1}^{n+1} - 2u_i^{n+1} + u_{i-1}^{n+1}) + (u_{i+1}^n - 2u_i^n + u_{i-1}^n)] &= u_i^{n+1} - u_i^n \\ &+ \frac{\tau}{2}(f_i^{n+1} + f_i^n) \end{aligned}$$

Типы сеток

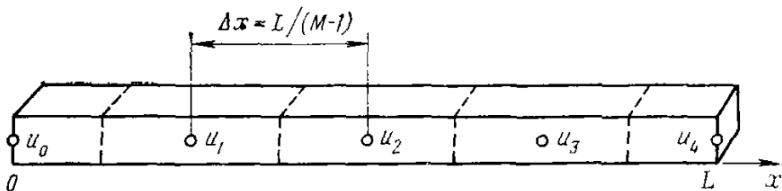


Рис.: Неизвестные введены в узлах равномерной сетки (сетка центрирована в узлах)

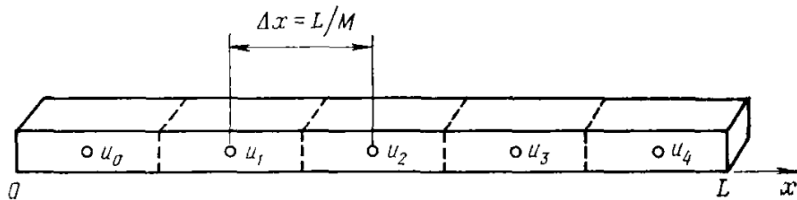


Рис.: Область разбита на непересекающиеся блоки одинаковых размеров (конечные объемы), неизвестные введены в центрах блоков (блочно-центрированная сетка)

Граничные условия

Для параболического уравнения с заданным начальным условием

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = f \text{ в } \Omega = (0, L)$$
$$u(x, 0) = u^0(x)$$

возможны различные граничные условия (в $x = 0$)¹:

- ▶ Дирихле (1^{ого} рода) — $u(0, t) = g_1(t)$
- ▶ Неймана (2^{ого} рода) — $\frac{\partial u}{\partial x}(0, t) = g_2(t)$
- ▶ Робина (3^{его} рода) — $(\alpha u + \beta \frac{\partial u}{\partial x})(0, t) = g_3(t)$
- ▶ периодические (4^{ого} рода) — $u(0, t) = u(L, t),$
 $\frac{\partial u}{\partial x}(0, t) = \frac{\partial u}{\partial x}(L, t)$

Дискретное представление ГУ зависит от расположения неизвестных, поэтому оно различается для приведенных ранее типов сеток.

¹в $x = L$ аналогично

Матричная форма уравнений

$$-Tu = B \frac{du}{dt} + Q,$$

T – трехдиагональная матрица с полож. диаг. элементами,

B – диагональная матрица с полож. элементами.

Например, при использовании сетки с распр. узлами и гран. условиях $U(L, t) = u_{N+1} = u_L$ и $\frac{\partial U}{\partial x}(0, t) = g$:

$$T = \begin{bmatrix} T_{3/2} & -T_{3/2} & & & \\ -T_{3/2} & T_{3/2} + T_{5/2} & -T_{5/2} & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & -T_{i-1/2} & T_{i-1/2} + T_{i+1/2} & -T_{i+1/2} \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & & -T_{N-1/2} & T_{N-1/2} + T_{N+1/2} \end{bmatrix}$$

$$Q = \begin{bmatrix} Q_1 + g \\ \vdots \\ Q_i \\ \vdots \\ Q_N + T_{N+1/2} u_L \end{bmatrix}$$

Матричная форма уравнений

$$T = \begin{bmatrix} T_{3/2} & -T_{3/2} & & & \\ -T_{3/2} & T_{3/2} + T_{5/2} & -T_{5/2} & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & -T_{i-1/2} & T_{i-1/2} + T_{i+1/2} & -T_{i+1/2} \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & & -T_{N-1/2} & T_{N-1/2} + T_{N+1/2} \end{bmatrix}$$

- ▶ Для каждой строки T диаг. эл-т равен сумме абс. значений внедиагональных (кроме последней с ГУ Дирихле)
- ▶ T – матрица с диагональным преобладанием и нулевой суммой в строке для ГУ Неймана (если они имеются)
- ▶ T – положительно определенная матрица, если есть хотя бы одно ГУ Дирихле

Существование дискретных решений

► неявный метод

$$\begin{aligned} -Tu^{n+1} &= \frac{B}{\tau}(u^{n+1} - u^n) + Q^{n+1} \\ \left(T + \frac{B}{\tau}\right) u^{n+1} &= \frac{B}{\tau} u^n - Q^{n+1} \end{aligned}$$

Элементы B положительны $\rightarrow T + \frac{B}{\tau}$ – матрица со *строгим* диагональным преобладанием \rightarrow является полож.определенной \rightarrow система имеет единственное решение

► метод Кранка-Николсон

$$-\frac{1}{2}(Tu^{n+1} + Tu^n) = \frac{B}{\tau}(u^{n+1} - u^n) + \frac{1}{2}(Q^{n+1} + Q^n)$$

Те же аргументы для матрицы $\frac{1}{2}T + \frac{B}{\tau} \rightarrow$ система имеет единственное решение

Течение слабосжимаемой жидкости

Рассмотрим уравнение однофазной фильтрации на отрезке

$$AU \equiv \frac{\partial}{\partial x} \left[\lambda(x, U) \frac{\partial U}{\partial x} \right] - c(x, U) \frac{\partial U}{\partial t} - q(x, t),$$

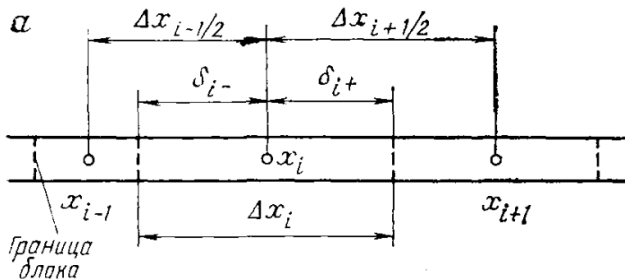
где $\lambda(x, U) = \frac{k(x)}{B(U)\mu(U)}$, $c(x, U) = \frac{\phi(x)c_f}{B_0} + \frac{\phi^0 c_R}{B(U)}$

- ▶ U – давление жидкости, $\phi(x, U) = \phi^0(x) + c_R(U - U^0)$ – пористость породы, линейно зависящая от давления
- ▶ $k(x)$ – проницаемость породы, $B(U) = B_0 + c_f(U - U^0)$ – сжимаемость породы, $\mu(U)$ – вязкость жидкости
- ▶ $q(x, t)$ – интенсивность источника (например, закачка из скважины), $\lambda(x, U)$ – коэф-т проводимости

Особенности:

- ▶ представление нелинейных коэф-тов λ, c
- ▶ использование неравномерной сетки (больше узлов/блоков в зонах с большими перепадами U)

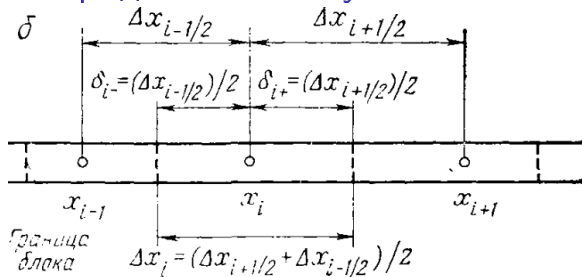
Блочно-центрированная сетка



- ▶ Сначала выбираю размер блоков Δx_i
- ▶ Затем размещаю узлы в центрах блоков

$$\delta_{i-} = \delta_{i+} = \Delta x_i / 2$$
$$\Delta x_{i+1/2} = \frac{1}{2}(\Delta x_i + \Delta x_{i+1})$$

Сетка с распределенными узлами



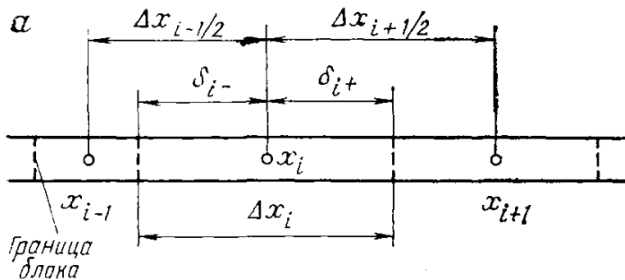
- ▶ Сначала выбираю расположение узлов x_i ,
 $\Delta x_{i+1/2} = x_{i+1} - x_i$
- ▶ Затем устанавливаю границы блоков в середине отрезков, соединяющий два узла-соседа

$$\delta_{i+} = \delta_{i+1,-} = \Delta x_{i+1/2}/2,$$

$$\delta_{i-} = \delta_{i-1,+} = \Delta x_{i-1/2}/2,$$

Размер блоков $\Delta x_i = \frac{1}{2}(\Delta x_{i+1/2} + \Delta x_{i-1/2}) = \delta_{i+} + \delta_{i-}$

Блочно-центрированная сетка

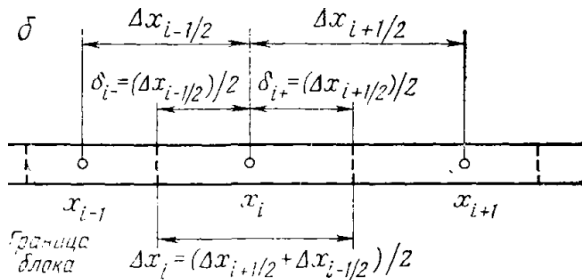


Конечно-разностная аппроксимация

$$L_1 u_i = \frac{1}{\Delta x_i} \left[\lambda_{i+1/2} \frac{u_{i+1} - u_i}{\Delta x_{i+1/2}} + \lambda_{i-1/2} \frac{u_{i-1} - u_i}{\Delta x_{i-1/2}} \right]$$

Необходимо определить межблочные проводимости $\lambda_{i\pm 1/2}$

Сетка с распределенными узлами



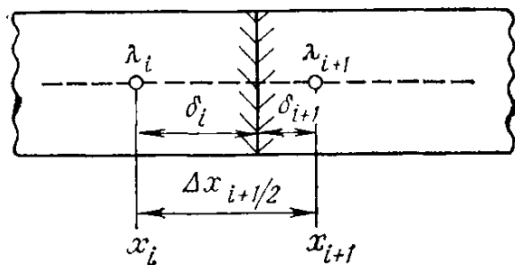
Конечно-разностная аппроксимация

$$L_2 u_i = \frac{2}{\Delta x_{i+1/2} + \Delta x_{i-1/2}} \left[\lambda_{i+1/2} \frac{u_{i+1} - u_i}{\Delta x_{i+1/2}} + \lambda_{i-1/2} \frac{u_{i-1} - u_i}{\Delta x_{i-1/2}} \right]$$

Необходимо определить межблочные проводимости $\lambda_{i\pm 1/2}$

Учет переменных коэффициентов (вертикальный разрыв)

Допустим, что λ кусочно-постоянна с поверхностью раздела между точками $i, i+1$ (необязательно совпадает с границей блока).

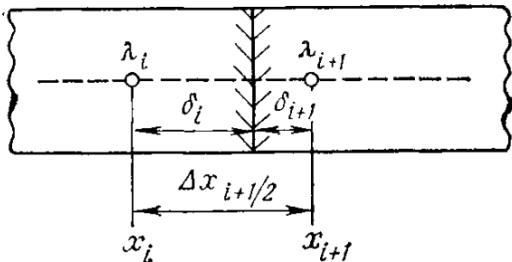


Расход между узлами

$$-q = A \frac{p_{int} - p_i}{\delta_i} \lambda_i = A \frac{p_{i+1} - p_{int}}{\delta_{i+1}} \lambda_{i+1},$$

Учет переменных коэффициентов (вертикальный разрыв)

Определим среднюю проводимость, дающую то же значение расхода между узлами



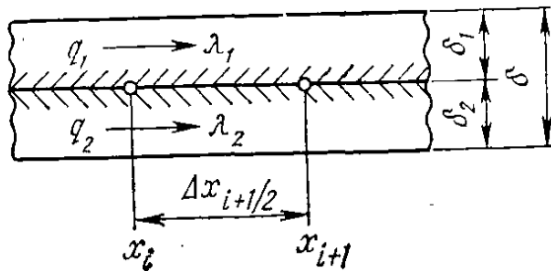
$$-q = A \frac{p_{i+1} - p_i}{\delta_{i+1/2}} \lambda_{i+1/2}$$

Отсюда $\lambda_{i+1/2}$ – среднее гармоническое значений λ_i, λ_{i+1} :

$$\lambda_{i+1/2} = \frac{\delta_i + \delta_{i+1}}{\frac{\delta_{i+1}}{\lambda_{i+1}} + \frac{\delta_i}{\lambda_i}}$$

Учет переменных коэффициентов (горизонтальный разрыв)

Рассмотрим случай, когда в пласте содержится два слоя различной проводимости.

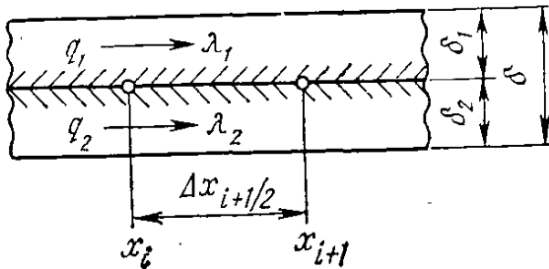


Общий расход между узлами

$$-q = -(q_1 + q_2) = A \frac{\delta_1}{\delta} \frac{p_{i+1} - p_i}{\Delta x_{i+1/2}} \lambda_1 + A \frac{\delta_2}{\delta} \frac{p_{i+1} - p_i}{\Delta x_{i+1/2}} \lambda_2$$

Учет переменных коэффициентов (горизонтальный разрыв)

Определим среднюю проводимость, дающую суммарное значение расхода $-q$



$$-q = A \frac{p_{i+1} - p_i}{\delta_{i+1/2}} \lambda_{i+1/2}$$

Отсюда $\lambda_{i+1/2}$ – среднее арифметическое значений λ_i , λ_{i+1} :

$$\lambda_{i+1/2} = \frac{\delta_1 \lambda_1 + \delta_2 \lambda_2}{\delta_1 + \delta_2}$$

Учет переменных коэффициентов

Значения c_i , q_i следует выбирать путем осреднения

$$c_i V_i = \int_{\Delta x_i} A c(x) dx, \quad q_i V_i = \int_{\Delta x_i} A q(x) dx$$

- ▶ Обычно источниками являются добывающие / нагнетательные скважины, которые часто аппроксимируют точечными источниками $q_i(x) = \delta(x - x_0)$, δ — функция Дирака.
- ▶ В случае, когда перфорация скважины расположена полностью внутри блока, общая интенсивность источника $Q_i = q_i V_i$ не зависит от расположения перфорации внутри блока.

Учет нелинейностей

Система уравнений для полудискретизации – коэф-ты T зависят от самого решения u :

$$T_{i+1/2}(x_i, x_{i+1}, u_i, u_{i+1})(u_{i+1} - u_i) + T_{i-1/2}(x_i, x_{i-1}, u_i, u_{i-1})(u_{i-1} - u_i) \\ = V_i c_i(x_i, u_i) \frac{du_i}{dt} + V_i q_i, i = 1, \dots, N$$

Система нелинейных уравнений имеет матричный вид

$$-T(u)u = B(u) \frac{du}{dt} + q$$

Нелинейные алгебраические уравнения, получаемые при аппроксимации $\frac{du}{dt}$, можно решать итерационно или линеаризовать.

Явная аппроксимация по времени

$$-T(u^n)u^n = \frac{1}{\tau}B(u^{n+1})(u^{n+1} - u^n) + Q$$

- ▶ нелинейность только в матрице B
- ▶ N скалярных нелинейных уравнений вида $u_i^{n+1} = f(u_i^{n+1})$
- ▶ возможный метод решения — итерации

$$u_i^{(\nu)} = f(u_i^{(\nu-1)}), \nu = 1, \dots$$

$$u_i^{(0)} = u_i^n$$

до достижения сходимости — например

$$\left| \frac{u_i^{(\nu+1)} - u_i^{(\nu)}}{u_i^{(\nu+1)}} \right| < \varepsilon$$

Неявные аппроксимации по времени

Рассмотрим аппроксимацию разностью назад

$$-T(u^{n+1})u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B(u^{n+1})(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Некоторые подходы

- ▶ решение возникающих системы нелинейных уравнений итерационными методами
- ▶ замена системы нелинейных уравнений системой линейных уравнений методами линеаризации

Итерационные методы решения нелинейных уравнений

$$-T(u^{n+1})u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B(u^{n+1})(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Простая итерация:

$$\left(T^{(\nu-1)} + \frac{1}{\tau}B^{(\nu-1)} \right) u^{(\nu)} = \frac{1}{\tau}B^{(\nu-1)}u^n - Q$$
$$u^{(0)} = u^n$$

Каждая итерация требует решения линейной системы соответствующей линейной задачи.

Итерационные методы решения нелинейных уравнений

$$\overbrace{-(T^{n+1} + \frac{1}{\tau} B^{n+1})u^{n+1} - \frac{1}{\tau} B(u^{n+1})u^n + Q = 0}^{f(u^{n+1})=f^{n+1}}$$

Метод Ньютона:

$$u^{(\nu)} - u^{(\nu-1)} = -[F^{(\nu-1)}]^{-1} f^{(\nu-1)}, \quad \nu = 1, \dots,$$
$$F^{(\nu)} = \left(\frac{\partial f_i}{\partial u_j} \right)^{(\nu)}$$

Каждая $\nu^{\text{ая}}$ итерация требует решения линейной системы с новой матрицей $F^{(\nu)}$ (матрицей Якоби).

Итерационные методы решения нелинейных уравнений

$$\overbrace{-(T^{n+1} + \frac{1}{\tau}B^{n+1})u^{n+1} - \frac{1}{\tau}B(u^{n+1})u^n + Q = 0}^{f(u^{n+1})=f^{n+1}}$$

Метод Ньютона:

$$\begin{aligned}F^{(\nu-1)}\delta^{(\nu)} &= -f^{(\nu-1)}, \\u^{(\nu)} &= u^{(\nu-1)} + \delta^{(\nu)}, \nu = 1, \dots; \\u^{(0)} &= u^n\end{aligned}$$

Каждая $\nu^{\text{ая}}$ итерация требует решения линейной системы с новой матрицей $F^{(\nu)}$ (матрицей Якоби).

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Простая итерация — сдвинуть нелинейность в коэф-тах T, B со слоя $n+1$ на n , $T^{n+1} \approx T^n, B^{n+1} \approx B^n$:

$$-T^n u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^n(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Порядок аппроксимации понижается до $\mathcal{O}(\tau)$.

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Линейная экстраполяция:

$$u(t^{n+1}) \approx \hat{u}^{n+1} = u^n + \frac{\tau^n}{\tau^{n-1}}(u^n - u^{n-1})$$
$$T^{n+1} \approx T(\hat{u}^{n+1}), B^{n+1} \approx B(\hat{u}^{n+1})$$

- ▶ возможна экстраполяция высокого порядка, но повышаются требования к памяти — нужно хранить больше векторов на предыдущих слоях по времени
- ▶ \hat{u}^{n+1} — аппроксимация 2^{ого} порядка, поэтому методы второго порядка сохраняют свой порядок при использовании $T(\hat{u}^{n+1}), B(\hat{u}^{n+1})$

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Полунеявный метод

Рассмотрим слагаемое $T_{i+1/2}(u_i^{n+1}, u_{i+1}^{n+1})(u_{i+1}^{n+1} - u_i^{n+1})$.
Разложим в ряд Тейлора и оставим только слагаемые низшего порядка

$$T_{i+1/2}^{n+1} = T_{i+1/2}^n + \left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_i^{n+1} - u_i^n) + \left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_{i+1}} \right)^n (u_{i+1}^{n+1} - u_{i+1}^n)$$

Подставим и получим нелинейные слагаемые, подлежащие
линеаризации

$$\begin{aligned} & \left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_i^{n+1} - u_i^n) (u_{i+1} - u_i)^{n+1} \approx \\ & \left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_i^{n+1} - u_i^n) (u_{i+1} - u_i)^n \end{aligned}$$

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Полунеявный метод

Слагаемое линеаризовано,

$$\begin{aligned} T_{i+1/2}^{n+1}(u_{i+1} - u_i)^{n+1} &\approx T_{i+1/2}^n(u_{i+1} - u_i)^{n+1} + \\ &+ \left[\left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_{i+1} - u_i)^n \right] (u_i^{n+1} - u_i^n) + \\ &+ \left[\left(\frac{\partial T_{i+1/2}}{\partial u_{i+1}} \right)^n (u_{i+1} - u_i)^n \right] (u_{i+1}^{n+1} - u_{i+1}^n) + \end{aligned}$$

поскольку коэф-ты при u^{n+1} зависят только от решения на предыдущем слое u^n .

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Полунеявный метод

Линеаризация для слагаемого

$B_{i+1/2}^{n+1}(u_i^{n+1} - u_i^n) \approx B_{i+1/2}^n(u_i^{n+1} - u_i^n)$, поскольку при подстановке разложения

$$B_{i+1/2}^{n+1} = B_{i+1/2}^n + \left(\frac{\partial B_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_i^{n+1} - u_i^n) + \left(\frac{\partial B_{i+1/2}}{\partial u_{i+1}} \right)^n (u_{i+1}^{n+1} - u_{i+1}^n)$$

получим, что нелинейные слагаемые, подлежащие линеаризации, приближенно равны нулю

$$\left(\frac{\partial B_{i+1/2}}{\partial u_i} \right)^n (u_i^{n+1} - u_i^n)(u_i^{n+1} - u_i^n) \approx 0$$

Линеаризация системы нелинейных уравнений

$$-T^{n+1}u^{n+1} = \frac{1}{\tau}B^{n+1}(u^{n+1} - u^n) + Q$$

Полунявный метод

Линеаризованная система

$$\left[T + \frac{1}{\tau}B + T' \right]^n (u^{n+1} - u^n) = T^n u^n - Q$$

соответствует матрице первой итерации метода Ньютона.
Такой метод линеаризации иногда называют *методом Пикара*.