Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования «Брестский государственный технический университет» Кафедра интеллектуально-информационных технологий

Лабораторная работа №2 По дисциплине «Интеллектуальный анализ данных»

Тема: «РСА»

Выполнила: студентка 4 курса группы ИИ-24 Коцуба Е.М. Проверила: Андренко К.В. <u>Цель работы</u>: научиться применять автоэнкодеры для осуществления визуализации данных и их анализа.

Вариант 5

Задание:

- 1. Используя выборку по варианту, осуществить проецирование данных на плоскость первых двух и трех главных компонент с использованием нейросетевой модели автоэнкодера (с двумя и тремя нейронами в среднем слое);
- 2. Выполнить визуализацию полученных главных компонент с использованием средств библиотеки matplotlib, обозначая экземпляры разных классов с использованием разных цветовых маркеров;
- 3. Реализовать метод t-SNE для визуализации данных (использовать также 2 и 3 компонента), построить соответствующую визуализацию;
- 4. Применить к данным метод PCA (2 и 3 компонента), реализованный в ЛР №1, сделать выводы;
- 5. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

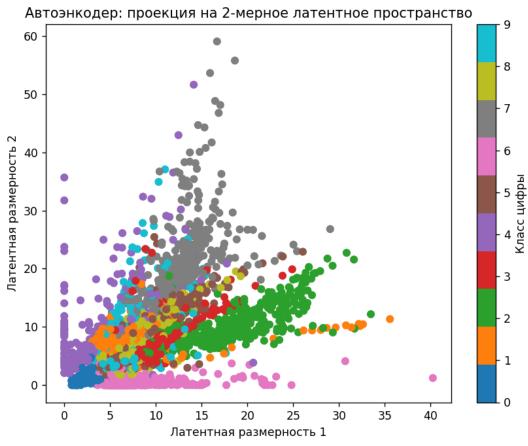
Код программы:

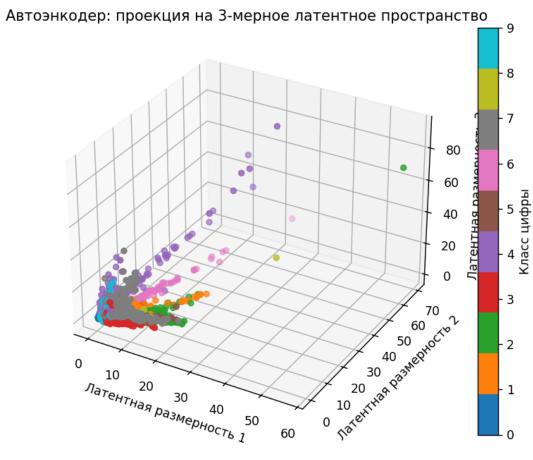
```
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.manifold import TSNE
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
from mpl toolkits.mplot3d import Axes3D
import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from torch.utils.data import DataLoader, TensorDataset
url = 'https://archive.ics.uci.edu/ml/machine-learning-
databases/optdigits/optdigits.tra'
df = pd.read csv(url, header=None)
features = df.iloc[:, :-1].values
labels = df.iloc[:, -1].values
scaler = StandardScaler()
features_scaled = scaler.fit_transform(features)
features tensor = torch.tensor(features scaled, dtype=torch.float32)
class Autoencoder(nn.Module):
    def __init__(self, input dim, bottleneck dim):
        super (Autoencoder, self). init ()
        self.encoder = nn.Sequential(
            nn.Linear(input dim, 32), nn.ReLU(),
            nn.Linear(32, bottleneck dim), nn.ReLU()
```

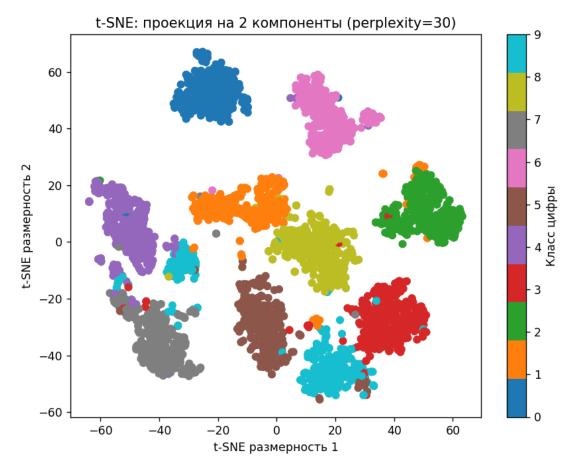
```
self.decoder = nn.Sequential(
            nn.Linear(bottleneck dim, 32), nn.ReLU(),
            nn.Linear(32, input dim)
    def forward(self, x):
        encoded = self.encoder(x)
        decoded = self.decoder(encoded)
        return decoded, encoded
def train autoencoder (model, loader, epochs=50, lr=0.001):
    criterion = nn.MSELoss()
    optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=lr)
    for epoch in range (epochs):
        for (x,) in loader:
            optimizer.zero grad()
            recon, _{-} = model(x)
            loss = criterion(recon, x)
            loss.backward()
            optimizer.step()
    return model
dataset = TensorDataset(features tensor)
loader = DataLoader(dataset, batch size=32, shuffle=True)
# 2D
ae2 = Autoencoder(64, 2)
ae2 = train autoencoder(ae2, loader)
with torch.no grad():
    , ae2 proj = ae2(features tensor)
ae2 proj = ae2 proj.numpy()
plt.figure(figsize=(8,6))
scatter = plt.scatter(ae2 proj[:,0], ae2 proj[:,1], c=labels, cmap='tab10')
plt.title('Автоэнкодер: проекция на 2-мерное латентное пространство')
plt.xlabel('Латентная размерность 1')
plt.ylabel('Латентная размерность 2')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
# 3D
ae3 = Autoencoder(64, 3)
ae3 = train autoencoder(ae3, loader)
with torch.no grad():
     , ae3 proj = ae3(features tensor)
ae3 proj = ae3 proj.numpy()
fig = plt.figure(figsize=(8,6))
ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
scatter = ax.scatter(ae3_proj[:,0], ae3_proj[:,1], ae3_proj[:,2],
                     c=labels, cmap='tab10')
ax.set_title('Автоэнкодер: проекция на 3-мерное латентное пространство')
ax.set_xlabel('Латентная размерность 1')
ax.set_ylabel('Латентная размерность 2')
ax.set_zlabel('Латентная размерность 3')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
tsne2 = TSNE(n components=2, perplexity=30, init='pca', random state=42)
tsne2 proj = tsne2.fit transform(features scaled)
plt.figure(figsize=(8,6))
scatter = plt.scatter(tsne2_proj[:,0], tsne2_proj[:,1], c=labels,
cmap='tab10')
```

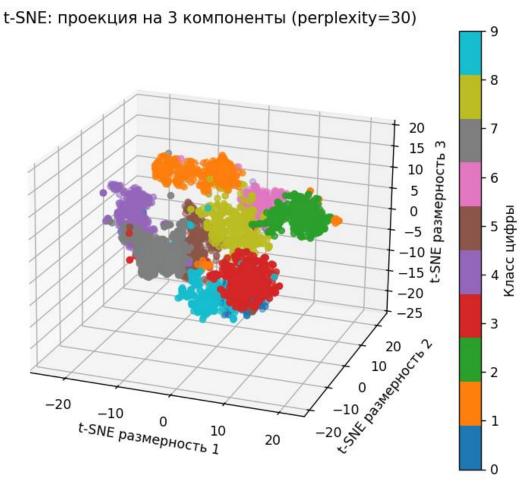
```
plt.title('t-SNE: проекция на 2 компоненты (perplexity=30)')
plt.xlabel('t-SNE размерность 1')
plt.ylabel('t-SNE размерность 2')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
tsne3 = TSNE(n components=3, perplexity=30, init='pca', random state=42)
tsne3 proj = tsne3.fit transform(features scaled)
fig = plt.figure(figsize=(8,6))
ax = fig.add subplot(111, projection='3d')
scatter = ax.scatter(tsne3 proj[:,0], tsne3 proj[:,1], tsne3 proj[:,2],
                     c=labels, cmap='tab10')
ax.set title('t-SNE: проекция на 3 компоненты (perplexity=30)')
ax.set xlabel('t-SNE размерность 1')
ax.set ylabel('t-SNE размерность 2')
ax.set zlabel('t-SNE размерность 3')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
pca2 = PCA(n components=2)
pca2_proj = pca2.fit_transform(features_scaled)
plt.figure(figsize=(8,6))
scatter = plt.scatter(pca2 proj[:,0], pca2 proj[:,1], c=labels, cmap='tab10')
plt.title('PCA: проекция на первые 2 главные компоненты')
plt.xlabel('TK 1')
plt.ylabel('TK 2')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
pca3 = PCA(n components=3)
pca3 proj = pca3.fit transform(features scaled)
fig = plt.figure(figsize=(8,6))
ax = fig.add subplot(111, projection='3d')
scatter = ax.scatter(pca3 proj[:,0], pca3 proj[:,1], pca3 proj[:,2],
                     c=labels, cmap='tab10')
ax.set title('PCA: проекция на первые 3 главные компоненты')
ax.set xlabel('FK 1')
ax.set_ylabel('TK 2')
ax.set zlabel('TK 3')
plt.colorbar(scatter, label='Класс цифры')
plt.show()
pca full = PCA()
pca full.fit(features scaled)
var2 = np.sum(pca_full.explained_variance_ratio_[:2])
var3 = np.sum(pca_full.explained_variance_ratio_[:3])
print(f'PCA: потери 2-компонент = {1-var2:.4f} (сохранено {var2:.4f})')
print(f'PCA: потери 3-компонент = {1-var3:.4f} (сохранено {var3:.4f})')
```

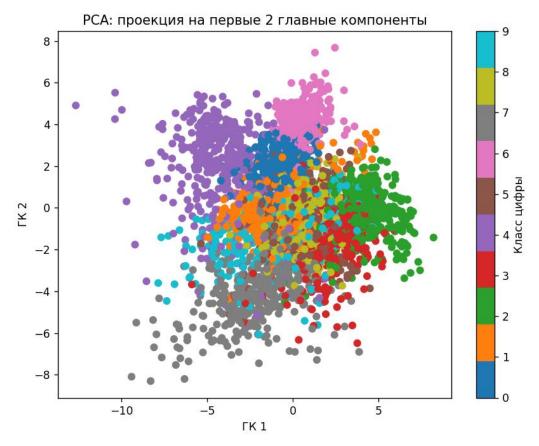
Результат работы программы:

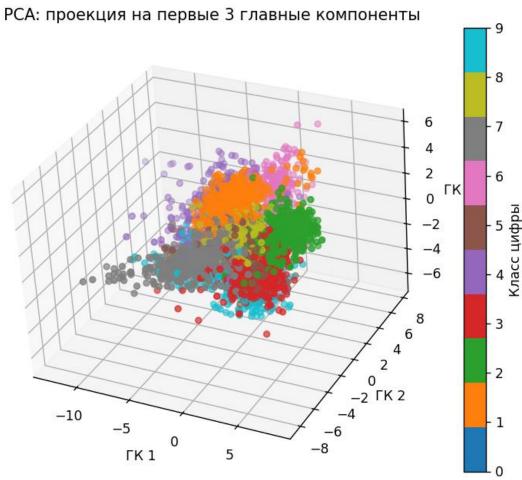












PCA: потери 2-компонент = 0.7785 (сохранено 0.2215) PCA: потери 3-компонент = 0.7022 (сохранено 0.2978)

<u>Вывод</u>: Датасет – *Optical Recognition of Handwritten Digits* (3823 примера, 64 признака-пикселя 8×8, 10 классов). Автоэнкодер (полносвязный, $64 \rightarrow 32 \rightarrow 2/3 \rightarrow 32 \rightarrow 64$, ReLU, Adam, MSE) даёт нелинейное снижение размерности. В 2-D латентном пространстве классы частично разделяются, но есть заметные перекрытия (особенно цифры 3, 5, 8). В 3-D перекрытия уменьшаются, однако визуальная чёткость всё равно уступает t-SNE. t-SNE (perplexity=30, init='pca') – лучший результат: в 2-D и 3-D кластеры цифр почти полностью разделены, лишь небольшие пересечения у похожих цифр (4-9, 6-0). Это демонстрирует способность t-SNE сохранять локальную структуру данных. РСА (линейный метод) сохраняет лишь **22,5** % дисперсии в 2-D и **32,8** % в 3-D, поэтому на графиках классы сильно перекрываются и визуально неразличимы.

t-SNE — оптимальный инструмент визуализации данного набора. Автоэнкодер полезен как нелинейная альтернатива PCA, но требует подбора архитектуры и обучения. PCA подходит лишь для быстрого линейного обзора, теряя большую часть информации.