# Поиски вершин в графах

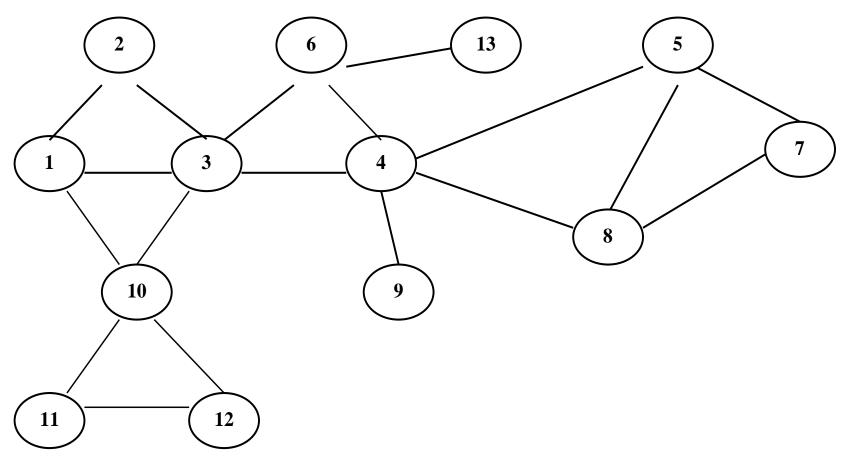
• При поиске в графах, каждое ребро графа анализируется число раз, ограниченное константой (в пределе не более одного раза).

- ПОИСК В ГЛУБИНУ
- (Depth First Search, DFS)
- Поиск в глубину из вершины **V** основан на поиске в глубину из всех новых вершин, смежных с **V**.

## поиск в глубину из вершины у

```
Procedure DFS_Graph(v);
 // переменные NEU, ZAP - глобальные;
 //процедура Look - рассмотрение вершины.
 Begin
  Look(v);
                     //рассмотрим вершину v
  NEU[v] ←false;
                //пометим ее как не новую
  For u from ZAP[v] Do
   //для каждой вершины, смежной с v
    If NEU[u] Then DFS_Graph(u);
   //если она новая, то идем в глубину от нее
                    // вершина v использована
End;
```

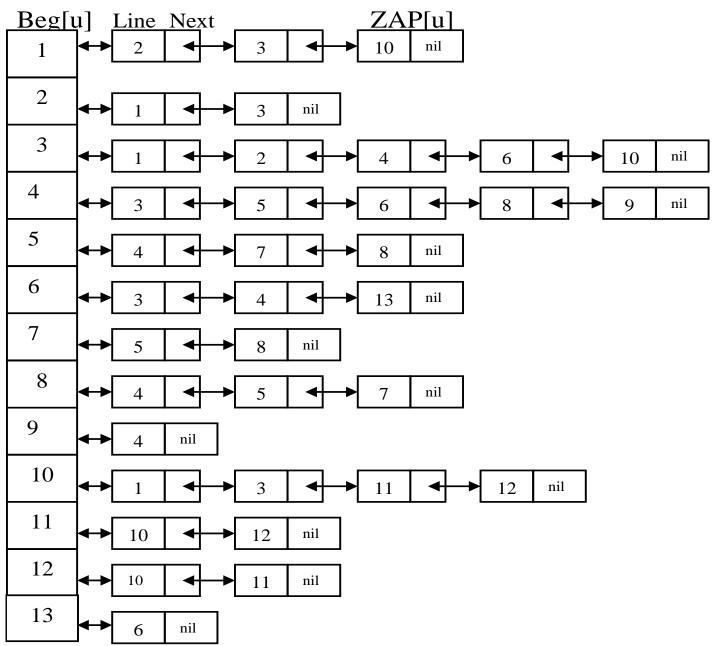
#### Пример графа



При поиске в глубину вершины данного графа просматриваются в следующем порядке:

$$1 - 2 - 3 - 4 - 5 - 7 - 8 - 6 - 13 - 9 - 10 - 11 - 12$$

# Список инцидентности



• Поиск в глубину, необязательно в связном графе G=<V,E>, проводится по алгоритму:

- Begin
- For v from V Do NEU[v] ←true;
- For v from V Do If NEU[v]
- Then DFS\_Graph(v);
- End.
  - Сложность DFS O(n+m)
    - т.е. линейная

- Если каждую просмотренную вершину помещать в стек и удалять оттуда после использования, то процедура будет нерекурсивна:
- В начале поиска элемент глобального массива **Beg[u]** есть указатель на первую запись списка **ZAP[u]** для каждой вершины **u**.
- Procedure DFS\_Gr1(v);
- // нерекурсивн. поиск в глуб. из вер-ны **v**
- **Begin** //массивы **Beg** и **Neu** глобальные
- stack  $\leftarrow$  0; // стек пустой пустое множество
- stack ← v; //помещаем в стек v
- Look(v);
   //рассмотрим v
- NEU[v] ←false; //помечаем, что она не новая

- While stack<>0 Do
- Begin
- t ← upper(stack);
- //t верхний элемент стека
- //поиск первой новой вершины в списке ZAP[t]
- If Beg[t]=nil //если список пустой
- Then forw ← false
- //то вершин больше нет
  - Else forw ←not NEU[ Beg[t]^.LINE ];
    //иначе ищем по строке новую вершину, для нее
    //идем к ее списку

```
While forw Do
                    //пока можно идти вперед
      Begin
         Beg[t] \leftarrow Beg[t]^{\cdot}.NEXT;
                    //помещаем след. вершину
         If Beg[t]=nil
                          //если она последняя
            Then forw ← false
                      //то вперед идти нельзя
             Else forw← not NEU[ Beg[t]^.LINE ];
                          //иначе - идем вперед
        End;
```

```
If Beg[t]<>nil //найдена новая вершина в списке ZAP[t]
    Then
       Begin
           t←Beg[t]^.LINE; stack ← t;
                 //помещаем ее в верхн.элемент стека
           Look(t);
                                  //рассматриваем ее
            NEU[t] ←false //помечаем, как не новую
        End
      Else
                           // вершина t использована
            t← stack
               //удаление ее из верхнего элемента стека
     End
               //While stack<>0
               //Procedure
End;
```

 Путь, полученный поиском в глубину, не является, в общем случае, кратчайшим из v и u. Это общий недостаток поиска в глубину.

#### ПОИСК В ШИРИНУ (Breadth First Search, BFS).

- Procedure BFS\_GR(v); //поиск в ширину в графе с началом в вершине **v** • //переменные **NEU**, **ZAP**, **PREV** - глобальные //процедура **use** - использование вершины. **Begin** que  $\leftarrow$  0; que  $\leftarrow$  v; NEU[v]  $\leftarrow$  false; While que<>0 Do Begin  $t \leftarrow que; use(t);$ //посетить tFor u from ZAP[t] Do If NEU[u] **Then** Begin que  $\leftarrow$ u; NEU[u]  $\leftarrow$  false;  $PREV[u] \leftarrow t$ //создания списка кратчайших путей из у в и **End End**
- Сложность BFS : O(V+E) или O(n+m) т.е. линейная

End;

- Если добавить в процедуру BFS\_GR вектор предыдущих вершин PREV, в нем для каждой просмотренной вершины v содержится вершина PREV[u], из которой и был переход в v это кратчайший путь из u в v. Он определяется последовательностью вершин:
- u=u(1), u(2), ..., u(k)=v,
- где **u(k+1)=PREV[u(k)]** для 1 <= **k** <= i,
- **i** первый индекс **k**, для которого **u(k)=v**.
- Последовательность появления в очереди и просмотра вершин при поиске в ширину
- 1 -> 2 -> 3 -> 10 -> 4 -> 6 -> 11 -> 12 -> 5 -> 8 -> 9 -> 13 -> 7
- из 1 из 3 из 10 из 4 из 6 из 5
- Содержимое вектора PREV (элемент PREV[1] не определен)
- v 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13
- PREV[v] 1 1 3 4 3 5 4 4 1 10 10 6

# СТЯГИВАЮЩИЕ ДЕРЕВЬЯ (КАРКАСЫ) ГРАФА.

- При использовании алгоритмов **DFS** и **BFS** мы получаем некоторые подграфы, которые имеют названия: каркасы, остовы или стягивающие деревья.
- ДЕРЕВО неориентированный связный граф без циклов. Для связного неорграфа **G=<V,E>** каркасом будет каждое дерево **<V,T>**, где **T** принадлежит **E**. Мы видим, что все вершины **V** исходного графа принадлежат каркасу.
- Пусть **G = (V,E)** связный ациклический граф не дерево, тогда следующие свойства равносильны (свойства деревьев):
- **G** является деревом (без выделенного корня);
- для любых 2-х вершин G существует единственный соединяющий их простой путь;
- граф **G** связан, но перестает быть связным, если удалить любое его ребро;
- граф G связан и |E| = |V| -1;
- граф **G** ациклический и |**E**| = |**V**| -1;
- граф **G** ациклический, но добавление любого ребра к нему порождает цикл.

### ПОИСК В ГЛУБИНУ

 Procedure TREEDFS(v); //поиск одного ребра из вершины **v** //переменные **NEU**, **ZAP**,**T** - глобальные **Begin NEU[v]** ←**false**; //помечаем вершину как не новую For u from ZAP[v] Do If NEU[u] Then //{v,u} - новая ветвь дерева Begin **T**←**T**+{**v**,**u**}; TREEDFS(u) End End; Begin //основная программа For u from V Do NEU[u] ← true; //инициализация  $T\leftarrow 0$ ; TREEDFS(r) End.

## ПОИСК В ШИРИНУ

```
Procedure TREEBFS;
  Begin
   For u from V Do NEU[u] ← true; T← 0; //инициализация
   que ← 0; que ← r; NEU[r] ← false; //r –корень дерева
   While que<>0 Do
     Begin
      v \leftarrow que;
      For u from ZAP[v] Do
       If NEU[u] Then
                                           // {v,u} - новая ветвь
         Begin
          que \leftarrow u; NEU[u] \leftarrow false; T \leftarrow T+{v,u}
         End
    End
End.
```

- Алгоритмы сложностью O(n+m) строят стягивающее дерево графа **G**.
- Очевидно, что если стягивающее дерево построено при помощи алгоритма поиска в ширину, то путь в дереве от вершины v к корню r является кратчайшим путем из V в R и в исходном графе G.

