Convex Optimization

LP Solver

Standard form LP

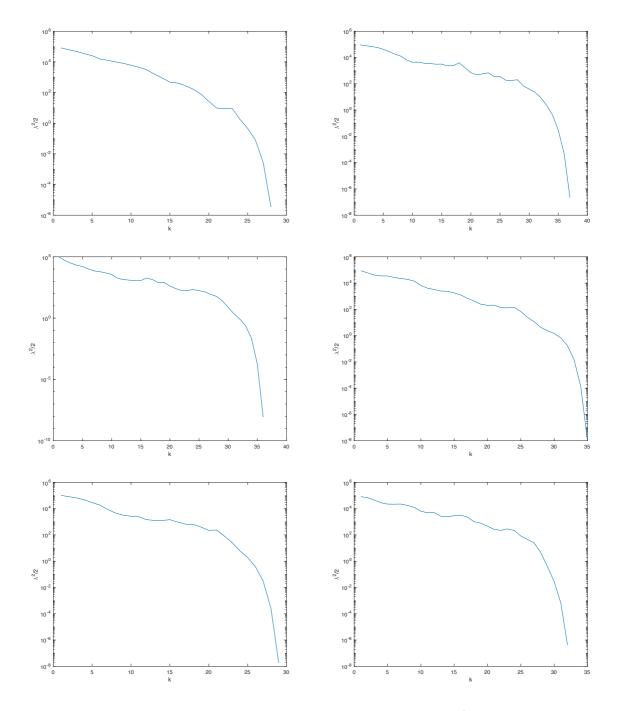
$$\begin{array}{lll} \text{minimize} & c^T x \\ \text{subject to} & Ax = b, & x \succeq 0 \end{array}$$

MohammadReza AliMohammadi Summer 2020

Standard form LP barrier method

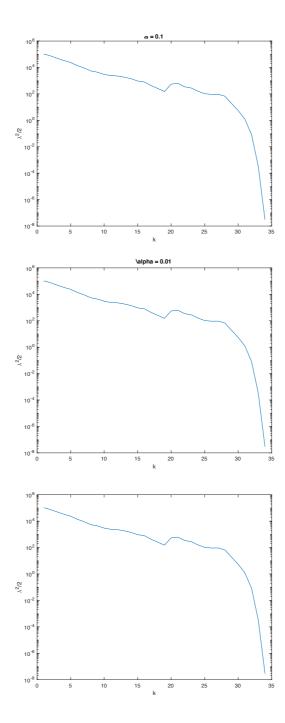
در این پروژه روابطی که در بخش سوم درس تدریس شدهاند بدون اثبات مجدد استفاده شدهاند. همچنین کد مربوطه به پیوست آمده است.

بخشa) نمودارهای زیر خروجی برنامه به ازای چندین بار اجرا هستند. همانطور که مشهود است همگرایی مربعی داریم.



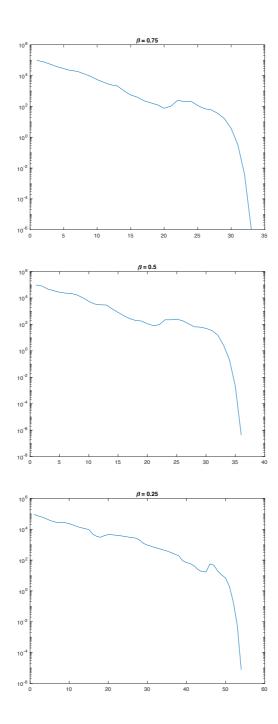
و مشاهده میشود شرایط دستگاه KKT هم با دقت قابل قبولی برقرار است.

 $\beta = 0.8,\,\alpha = 0.1,\,0.01,\,0.001$:



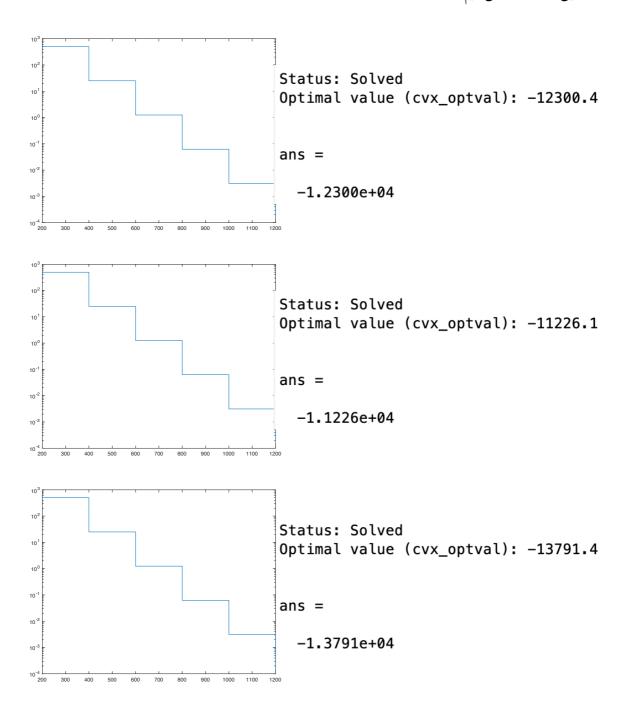
مشاهده می کنیم که تغییر α تاثیر محسوسی بر روی تعداد مراحل ندارد.

 $\beta = 0.75, 0.5, 0.25, \alpha = 0.1$:



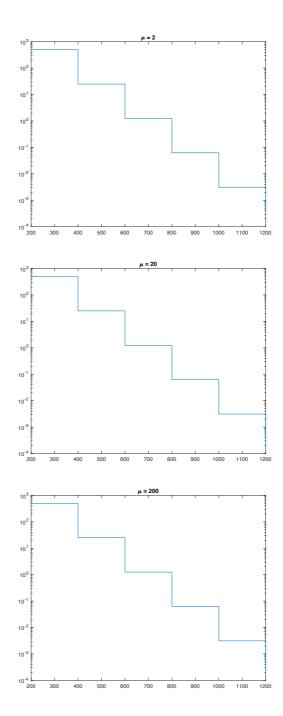
همانطور که مشاهده میشود با کم شدن eta تعداد مراحل زیاد میشود.

بخشb) ابتدا به ازای چند مقدار تصادفی متفاوت خروجی را با چک کردن با *CVX صحتسنجی میکنیم و همگرایی را مشاهده میکنیم:



مشاهده میشود که برنامه از دقت بسیار خوبی برخوردار است.

حال با تغییر μ به ازای $\mu=2,\,20\,200$ اثرش را بر روی روند همگرایی مشاهده می کنیم:



بخشc) تغییر متغیر مطابق راهنمایی صورت سوال در کد انجام شده است. خروجی زیر یک نمونه است و همانطور که دیده می شود دقت قابل قبولی دارد.

Status: Solved Optimal value (cvx_optval): -13017.8

myoptval =

-1.3018e+04