1 Chapter 2 SkinModel クラス

2 2.1 冗長性の除去

3 Chapter 1 では、DirectX::ModelPtr クラスを使って、複数のモデルを表示していました

4 が、下記のように少々冗長なコードが多くなってしまいました。

6 初期化処理

5

初期化処理で冗長な部分

```
DirectX::EffectFactory effectFactory(g_graphicsEngine->GetD3DDevice());
//テクスチャがあるフォルダを設定する。
effectFactory. SetDirectory (L"Assets/modelData");
//CMOファイルからモデルを作成する関数の、CreateFromCMOを実行する。
g_teapotModel = DirectX::Model::CreateFromCMO(
  <mark>g_graphicsEngine->GetD3DDevice(),</mark> //第一引数はD3Dデバイス。
 L"Assets/modelData/teapot.cmo",
                              //第二引数は読み込むCMOファイルのファイルパス。
 effectFactory,
                               //第三引数はエフェクトファクトリ。
  false
                             //第四引数はCullモード。気にしなくてよい。
);
//Hands-On 2 ユニティちゃんを表示するためにDirectX::ModelPtrのインスタンスを作成する。
g_unityChanModel = DirectX::Model::CreateFromCMO(
  <mark>g_graphicsEngine->GetD3DDevice(),</mark> //第一引数はD3Dデバイス。
 L"Assets/modelData/unityChan.cmo", //第二引数は読み込むCMOファイルのファイルパス。
  effectFactory.
                               //第三引数はエフェクトファクトリ。
  false
                             //第四引数はCullモード。気にしなくてよい。
):
g_starM
odel = DirectX::Model::CreateFromCMO(
  <mark>g_graphicsEngine->GetD3DDevice()</mark>, //第一引数はD3Dデバイス。
 L"Assets/modelData/star.cmo",
                               //第二引数は読み込むCMOファイルのファイルパス。
  effectFactory,
                               //第三引数はエフェクトファクトリ。
  false
```

1 描画処理で冗長な部分

```
g_teapotModel->Draw(
    g_graphicsEngine->GetD3DDeviceContext(),//D3Dデバイスコンテキスト。
                      //レンダリングステート。今は気にしなくてよい。
   g_teapotWorldMatrix.
                       //ワールド行列。
   g_viewMatrix,
                      //ビュー行列。
    <mark>g_projMatrix</mark>
                      //プロジェクション行列。
 );
//Hands-On 3 ユニティちゃんを表示するためにDirectX∷ModelPtrのDraw関数を呼び出す。
g_unityChanModel->Draw(
  g_graphicsEngine->GetD3DDeviceContext(), //D3Dデバイスコンテキスト。
                    //レンダリングステート。今は気にしなくてよい。
  <mark>state</mark>,
  g_unityChanWorldMatrix, //ワールド行列。
                   //ビュー行列。
  g_viewMatrix,
  g_proj<mark>Matrix</mark>
                    //プロジェクション行列。
);
//星の描画
g_starModel->Draw(
  <mark>g_graphicsEngine->GetD3DDeviceContext()</mark>,//D3Dデバイスコンテキスト。
                    //レンダリングステート。今は気にしなくてよい。
  <mark>g_starWorldMatrix</mark>,
                      //ワールド行列。
  g_viewMatrix,
                     //ビュー行列。
                    //プロジェクション行列。
  <mark>g_projMatrix</mark>
```

黄色に着色された箇所は冗長になっており、同じことを繰り返ししています。

4 このチャプターでは、DirectX::ModelPtr をもっと簡単に使えるようにするため、薄くラ

5 ップした SkinModel クラスを作成しています。では、さっそく SkinModel クラスの利用の

6 仕方を見ていきましょう。

2.2 SkinModel クラスの使い方

9 では、SkinModel クラスを利用する方法を見ていきましょう。

10 main.cpp のモデル表示処理で SkinModel クラスを使うように書き換えています。まず、

11 SkinModel クラスのインスタンスを定義する必要があります。

12

2

7

8

1 Lesson_02/main.cpp(4 行目)

2 グローバル変数に g teapotModel が追加されていることを確認してください。

- 4 続いて、モデルの読み込み処理です。
- 5 Lesson 02/main.cpp(137 行目)

6 読み込む cmo ファイルのパスを指定しています。

- 8 最後に描画処理です。
- 9 main.cpp(92 行目)

10 これで teapot モデルが表示されます。

```
2.3 Hands-On ユニティちゃんを表示してみる。
 1
2
     Step-1. Assets/modelData/UnityChan.FBX を Visual Studio に追加する。
 3
 4
     Step-2. ユニティちゃんを表示するための変数を追加。
     //Hands-On 1 ユニティちゃんを表示するための変数を追加。
     SkinModel g_unityChanModel;
 5
 6
     Step-3. cmo ファイルをロードする。
     //Hands-On 2 cmoファイルをロードする。
     g_unityChanModel. Init(L"Assets/modelData/unityChan.cmo");
 7
 8
     Step-4 ユニティちゃんを表示するために、SkinModel の Draw 関数を呼び出す。
     //Hands-On 3 ユニティちゃんを表示するために、SkinModelのDraw関数を呼び出す。
     g unityChanModel.Draw(
       g viewMatrix.
       g_projMatrix
9
10
     Step- 5. ユニティちゃんの表示位置を変更する。
      //Hands-On 5 ユニティちゃんを表示するために、SkinModelのDraw関数を呼び出す。
      CQuaternion unityRot;
      CVector3 unityScale = { 1.0f, 1.0f, 1.0f };
     CVector3 unityPos;
     unityPos. x = 200.0f; //左に動かす。
     unityPos. y = 0.0f;
     unityPos. z = 0.0f;
      g_unityChanModel.UpdateWorldMatrix(unityPos, unityRot, unityScale);
11
12
     Step-6. ユニティちゃんを回転させる。
      CQuaternion unityRot;
      unityRot. SetRotationDegX (-90. 0f);
13
14
15
16
17
```

- 1 2.4 SkinModel のクラスの実装
- 2 では、SkinModel クラスの実装を見ていきましょう。
- 3 Lesson02/SkinModel.h

```
*@brief スキンモデルクラス。
class SkinModel
public:
  *@brief 初期化。
                      ロードするcmoファイルのファイルパス。
  *@param[in] filePath
  void Init(const wchar_t* filePath);
  *@brief モデルをワールド座標系に変換するためのワールド行列を更新する。
  *@param[in] position モデルの座標。
  *@param[in] rotation モデルの回転。
  *@param[in] scale モデルの拡大率。
  void UpdateWorldMatrix(CVector3 position, CQuaternion rotation, CVector3 scale);
  /*!
  *@brief モデルを描画。
  *@param[in] viewMatrix
                     カメラ行列。
  * ワールド座標系の3Dモデルをカメラ座標系に変換する行列です。
  *@param[in] projMatrix プロジェクション行列。
  * カメラ座標系の3Dモデルをスクリーン座標系に変換する行列です。
  void Draw( CMatrix viewMatrix, CMatrix projMatrix );
private:
                     m_worldMatrix; //!<ワールド行列。
  CMatrix
  DirectX::ModelPtr
                               //!<DirectXTKが提供するモデルクラス。
                     m_modelDx;
```

- 4 メンバ関数として、cmo ファイルをロードして SkinModel を初期化する Init 関数、ワー
 - ルド行列を更新する UpdateWorldMatrix 関数、モデルを描画する Draw 関数が宣言されて
- 6 います。では、続いて各メンバ関数の定義を見ていきましょう。

7

- 8 2.5 SkinModel::Init 関数の定義
- 9 Lesson 02/SkinModel.cpp(4 行目)

```
void SkinModel::Init(const wchar_t* filePath)
  //エフェクトファクトリ。
  DirectX::EffectFactory effectFactory(g_graphicsEngine->GetD3DDevice());
  //テクスチャがあるフォルダを設定する。
  effectFactory.SetDirectory(L"Resource/modelData");
  //CMOファイルのロード。
    //CMOファイルからモデルを作成する関数のCreateFromCMOを実行する。
  m modelDx = DirectX::Model::CreateFromCMO(
    g_graphicsEngine->GetD3DDevice(), //第一引数はD3Dデバイス。
    filePath,
                      //第二引数は読み込むCMOファイルのファイルパス。
    effectFactory,
                         //第三引数はエフェクトファクトリ。
    false
                    //第四引数はCullモード。今は気にしなくてよい。
 );
```

1 引数で受け取ったファイルパスを使って、cmoファイルをロードしています。

2

- 3 2.6 SkinModel::UpdateWorldMatrix の定義
- 4 Lesson_02/SkinModel.cpp(18 行目)

```
void SkinModel::UpdateWorldMatrix(CVector3 position, CQuaternion rotation, CVector3 scale)
{
    CMatrix transMatrix, rotMatrix, scaleMatrix;
    //平行移動行列を作成する。
    transMatrix. MakeTranslation( position );
    //回転行列を作成する。
    rotMatrix. MakeRotationFromQuaternion( rotation );
    //拡大行列を作成する。
    scaleMatrix. MakeScaling(scale);
    //ワールド行列を作成する。
    //拡大×回転×平行移動の順番で乗算するように!
    //順番を間違えたら結果が変わるよ。
    m_worldMatrix. Mul(scaleMatrix, rotMatrix);
    m_worldMatrix. Mul(m_worldMatrix, transMatrix);
}
```

- 5 座標、回転クォータニオン、拡大率からワールド行列を計算しています。行列の乗算順番に
- 6 注意してください。

7

- 8 2.7 SkinModel::Draw 関数の定義
- 9 Lesson_02/SkinModel.cpp(33 行目)

```
void SkinModel::Draw(CMatrix viewMatrix, CMatrix projMatrix)
{
    DirectX::CommonStates state(g_graphicsEngine->GetD3DDevice()):
    m_modelDx->Draw(
        g_graphicsEngine->GetD3DDeviceContext(),
        state,
        m_worldMatrix,
        viewMatrix,
        projMatrix
);
}
```

10

- 11 ワールド行列、ビュー行列、プロジェクション行列を渡して、3D モデルを描画しています。
- 12 DirectX::CommonStates は気にしなくて構いません。

13

14

1516

17

18

1 2.8 章末テスト

2 下記の URL のテストを行いなさい。

3 URL

 $4 \qquad https://goo.gl/forms/bcBKr0UbGprcvsUl2 \\$