Programowanie obiektowe Paweł Mikołajczak, 2017

3. Klasy, obiekty, konstruktory

Web site: informatyka.umcs.lublin.pl

Klasy i obiekty, konstruktory

- Wstęp.
- Deklaracja i definicja klasy.
- Wystąpienie klasy (definiowanie obiektu).
- Dostęp do elementów klasy
- Metody klasy.
- Klasa z akcesorami.
- Inicjacja obiektu klasy.
- Konstruktory i destruktory domyślne.
- Konstruktor jawny.
- Rozdzielenie interfejsu od implementacji.
- Wskaźnik do obiektu this.
- Tablice obiektów.
- Inicjalizacja tablic obiektów nie będących agregatami.
- Tablice obiektów tworzone dynamicznie.
- Kopiowanie obiektów.
- Klasa z obiektami innych klas.



Zasadniczą cechą języka C++ jest możliwość używania **klas** (*ang. class*). Niezbyt precyzyjnie mówiąc, klasa jest bardzo podobna do typu strukturalnego znanego z języka C. Zasadnicza różnica między klasą a strukturą polega na fakcie, że struktura w języku C (ale nie w C++) przechowuje jedynie dane, natomiast klasa przechowuje zarówno dane jak i funkcje.

Klasa jest typem definiowanym przez użytkownika.

Gdy deklarowane są zmienne tego typu, są one obiektami.

Mówiąc krótko:

w języku C++ klasy są formalnymi typami, obiekty są specyficznymi zmiennymi tego typu.

Klasa jest właściwie zbiorem zmiennych, często różnego typu i skojarzonymi z tymi danymi metodami, czyli funkcjami wykorzystywanymi wyłącznie dla ściśle określonych danych. *Operowanie obiektami w programie jest istotą programowania obiektowego.*

Deklaracja i definicja klasy.

Zmienna obiektowa (obiekt) jest elementem klasy, klasa jest typem definiowanym przez użytkownika.

Klasa tworzona jest przy pomocy słowa kluczowego class (podobnie jak struktura przy pomocy słowa kluczowego struct) i może zawierać dane i prototypy funkcji. W skład klasy wchodzą zmienne proste oraz zmienne innych klas.

Zmienna wewnątrz klasy jest nazywana **zmienną składową** lub **daną składową**. Funkcja w danej klasie zwykle odnosi się do zmiennych składowych. Funkcje klasy nazywa się **funkcjami składowymi** lub **metodami klasy**.

Klasa może być deklarowana:

- Na zewnątrz wszystkich funkcji programu. W tym przypadku jest ona widoczna przez wszystkie pliki programu.
- -Wewnątrz definicji funkcji. Tego typu klasa nazywa się lokalną, ponieważ jest widzialna tylko wewnątrz funkcji.
- Wewnątrz innej klasy. Tego typu klasa jest nazywana klasą zagnieżdżoną

Deklaracja i definicja klasy.

Deklaracja klasy o nazwie Kot może mieć następującą postać:

```
class Kot
{
   int wiek;
   int waga;
   void Glos();
};
```

Została utworzona klasa o nazwie **Kot**, zawiera ona dane: **wiek** i **waga** a ponadto jedną funkcje **Glos()**. Taka deklaracja *nie alokuje* pamięci, informuje jedynie kompilator, czym jest typ **Kot**, jakie zawiera dane i funkcje. Na podstawie tych informacji kompilator wie jak dużą potrzeba przygotować pamięć w przypadku tworzenia zmiennej typu Kot. W tym konkretnym przykładzie zmienna typu Kot zajmuje 8 bajtów (przy założeniu, że typ **int** potrzebuje 4 bajty). Dla funkcji składowych (w naszym przykładzie funkcja **Glos()**) miejsce w pamięci nie jest rezerwowane.

Wystąpienie klasy (definiowanie obiektu).

Wystąpienie klasy deklaruje się tak samo jak zmienne innych typów, np. Kot Filemon;

W ten sposób definiujemy zmienną o nazwie Filemon, która jest obiektem klasy Kot. Mówimy, że ten obiekt jest indywidualnym egzemplarzem klasy Kot. Deklaracja obiektów możliwa jest także w trakcie deklaracji klasy, np.

```
class Kot
  { int wiek;
   int waga;
   void Glos();
  } Filemon;
```

Należy pamiętać o następujących ograniczeniach przy deklarowaniu składowych klasy:

- Deklarowana składowa nie może być inicjalizowana w deklaracji klasy (uwaga: C++11)
- Nazwy składowych nie mogą się powtarzać
- Deklaracje składowych nie mogą zawierać słów kluczowych auto, extern i register

Wystąpienie klasy (definiowanie obiektu).

Zamknięcie związanych ze sobą elementów klasy (danych i metod) w jedną całość nazywane jest hermetyzacją albo enkapsulacją (ang. encapsulation).

Zdefiniowaną klasę traktujemy jako *typ*, który może być wykorzystany na różne sposoby. Poniższe deklaracje ilustrują to zagadnienie:

```
Kot Filemon;
                //deklaracja obiekty typu Kot
```

Kot Grupa koty[10]; //deklaracja tablicy obiektów Kot

Kot *wskKot; //wskaźnik do obiektu Kot

Dostęp do elementów klasy.

Dostęp do składowej obiektu klasy uzyskuje się przy pomocy operatora dostępu, zwanego też operatorem kropki (.). Gdy chcemy przypisać zmiennej składowej o nazwie waga wartość 10, należy napisać następującą instrukcję:

```
Filemon.waga = 10;
```

Podobnie w celu wywołania funkcji Glos(), należy napisać następującą instrukcję:

```
Filemon.Glos();
```

Dla **zmiennych wskaźnikowych** dostęp do elementów klasy realizuje się przy pomocy operatora dostępu (->).

W języku C++ są trzy kategorie dostępu do elementów klasy:

```
prywatny – etykieta private
publiczny – etykieta public
chroniony – etykieta protected
```

Dostęp do elementów klasy.

Poziomy dostępu określają sposób wykorzystania elementów klasy przez jej użytkowników. Specyfikatory dostępu (słowa kluczowe private, public i protected) odgrywają dużą rolę w programowaniu obiektowym. Ponieważ każda klasa powinna komunikować się z otoczeniem, powinna posiadać *część publiczną* (inaczej **interfejs**), czyli elementy, do których można odwoływać się z zewnątrz. Bardzo często chcemy, aby funkcje składowe klasy nie były dostępne z zewnątrz; funkcje te tworzą *część prywatną*, czyli **implementację klasy**. Ukrywanie wewnętrznych szczegółów implementacji przed dostępem z zewnątrz jest jednym z elementów dobrego projektowania klas i nosi nazwę abstrahowania danych. Elementy klasy objęte dostępem chronionym (słowo kluczowe protected) nie są dostępne z zewnątrz generalnie, jednak są dostępne dla klas od nich pochodnych. Domyślną kategorią dostępu dla wszystkich elementów klasy jest kategoria private. Oznacza to, gdy *nie podano* specyfikatora dostępu, kompilator przyjmie domyślnie etykietę private. W tym przypadku dane składowe są dostępne jedynie dla *funkcji składowych* i tzw. *funkcji zaprzyjaźnionych*. Zastosowanie kategorii public powoduje, że występujące po tej etykiecie nazwy deklarowanych składowych mogą być używane przez dowolne funkcje.



```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Liczba
{ public:
     int x:
int main()
{ Liczba a, b, *c;
a.x = 3;
b.x = 33:
c = &a:
cout << "x w obiekcie a = " << a.x << endl;
cout << "x w obiekcie b = " << b.x << endl:
cout << "x w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = " << c -> x << endl;
cout << "x w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = " << (*c).x << endl;
c = &b:
cout << "x w obiekcie b przypisanym do wskaznika c = " <<(*c).x << endl;
```

W programie występuje klasa Liczba, która ma zmienną składową x. Zmienna składowa jest składową publiczną i dlatego można w obiektach a i b bezpośrednio przypisywać jej wartość 3 i 33.

Wynik wykonania:

```
w obiekcie a
              = 33
w obiekcie b
w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = 3
w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = 3
w obiekcie b przypisanym do wskaznika c = 33
```

return 0;

Dostęp do elementów klasy.

W instrukcji:

```
Liczba a, b, *c;
```

zadeklarowano wskaźnik c do klasy Liczba.

W instrukcji:

```
c = &a; oraz c = &b;
```

temu samemu wskaźnikowi c przypisano kolejno adresy obiektow a i b klasy Liczba.

W instrukcjach:

```
cout << "x w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = " << c -> x << endl; cout << "x w obiekcie a przypisanym do wskaznika c = " << (*c).x << endl;
```

zademonstrowano operator dostępu (operator kropki i operator strzałki) do składowej **x** w równoważnych postaciach.



Dane publiczne

```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Kot
{ public:
   int wiek;
   float waga;
   char *kolor:
int main()
{ Kot Filemon;
  Filemon.wiek = 3:
  Filemon.waga = 3.5;
  Filemon.kolor = "rudy";
```

W kolejnym przykładzie wszystkie składowe klasy Kot są publiczne, typy zmiennych są różne, w naszym przypadku int, float i char.

```
Wynik działania programu:
                                         Filemon to rudy kot
                                         Wazy 3.5 kilogramow i ma 3 lata
cout << "Filemon to " << Filemon.kolor << " kot " << endl:
cout << "Wazy " << Filemon.waga << " kilogramow" ;
cout << " i ma " << Filemon.wiek << " lata" << endl;
```

return 0;



Deklaracja klasy Kot ma postać:

```
class Kot
{
   public:
    int wiek;
   float waga;
   char *kolor;
};
```

Ponieważ składowe klasy są publiczne to możemy utworzyć obiekt **Filemon** i przypisać im odpowiednie wartości:

```
Kot Filemon;
Filemon.wiek = 3;
Filemon.waga = 3.5;
Filemon.kolor = "rudy";
```

Jeżeli w deklaracji klasy **K ot** nie będzie kwantyfikatora **public**, to kompilator uzna, że składowe klasy są prywatne i próba przypisania im wartości zakończy się niepowodzeniem.



Klasę tworzą dane i funkcje składowe.

Funkcje składowe (są to tzw. metody) mogą być deklarowane jako inline, static i virtual, nie mogą być deklarowane jako extern.



```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Kot
{ public:
   int wiek:
   int waga;
   char *kolor:
   void Glos();
void Kot :: Glos()
 { cout << " miauczy " ; }
int main()
{ Kot Filemon;
 Filemon.wiek = 3:
 Filemon.waga = 5;
 Filemon.kolor = "rudy";
 cout << "Filemon to " << Filemon.kolor << " kot " << endl;
 cout << "Wazy " << Filemon.waga << " kilogramow";
 cout << " i ma " << Filemon.wiek << " lata" << endl;
 cout << "gdy jest glodny to ";
 Filemon.Glos();
return 0;
```

Wynik wykonania programu:

Filemon to rudy kot Wazy 5 kilogramow i ma 3 lata gdy jest glodny to miauczy



W definicji klasy Kot pojawiła się funkcja składowa (metoda) o nazwie Glos():

```
class Kot
{
   public:
    int wiek;
   int waga;
   char *kolor;
   void Glos();
};
```

Funkcja składowa Glos() jest zdefiniowana w następujący sposób:

```
void Kot :: Glos()
{ cout << " miauczy " ; }</pre>
```

Jak widzimy, ta metoda nie ma parametrów i nie zwraca żadnej wartości.



Metody klasy.

Metoda zawiera nazwę klasy (tutaj - Kot), dwa dwukropki (operator zasięgu) oraz nazwę funkcji (tutaj - Glos). Ta składnia informuje kompilator, że ma do czynienia z funkcją składową zadeklarowaną w klasie Kot. Dwuargumentowy operator zasięgu '::' znajdujący się pomiędzy nazwą klasy i nazwą funkcji składowej ustala zasięg funkcji Glos(). Napis Kot:: informuje kompilator, że występująca po nim funkcja jest funkcją składową klasy Kot. Aby wywołać funkcję Glos() należy umieścić instrukcję:

Filemon.Glos();

Aby użyć metodę klasy należy ją wywołać. W naszym przykładzie została wywołana metoda Glos() obiektu Filemon.



Metody klasy.

Można definiować funkcje wewnątrz klasy:

```
class Kot
{
  public:
    int wiek;
    int waga;
    char *kolor;
    void Glos() { cout << " miauczy "; };
};</pre>
```

Jeżeli funkcja składowa (metoda) jest zdefiniowana wewnątrz klasy, to jest traktowana jako funkcja o atrybucie inline.



Metody klasy.

Metodę można także zadeklarować jako *inline* poza klasą: class Kot public: int wiek; int waga; char *kolor; void Glos(); **}**; inline void Kot :: Glos()

{ cout << " miauczy " ; }

Dostęp do elementów klasy

Elementami klasy są dane i metody, należą one do zasięgu klasy.

Zasięg klasy oznacza, że wszystkie składowe klasy są dostępne dla funkcji składowych poprzez swoją nazwę. Poza zasięgiem klasy, do składowych odnosimy się najczęściej za pośrednictwem tzw. *uchwytów* – referencji i wskaźników. Jak już mówiliśmy, w języku C++ mamy dwa operatory dostępu do składowych klasy:

Operator kropki (.) - stosowany z nazwą obiektu lub referencją do niego Operator strzałki (->) - stosowany w połączeniu ze wskaźnikiem do obiektu

Operator strzałki (ang. arrow member selection operator) jest nazywany w polskiej literaturze różnie, najczęściej jako skrótowy operator zasięgu lub krótko operator wskazywania.

Dostęp do elementów klasy

Aby przykładowo wydrukować na ekranie składową sekunda klasy obCzas, z wykorzystaniem wskaźnika czasWs, stosujemy instrukcję:

```
czasWs = &obCzas;
cout << czasWs -> sekunda;
```

Wyrażenie:

czasWs -> sekunda

jest odpowiednikiem

(*czasWs). Sekunda

To wyrażenie dereferuje wskaźnik, a następnie udostępnia składową **sekunda** za pomocą operatora kropki. Konieczne jest użycie nawiasów okrągłych, ponieważ operator kropki ma wyższy priorytet niż operator dereferencji. Ponieważ taki zapis jest dość skomplikowany, w języku C++ wprowadzono skrótowy operator dostępu pośredniego – operator strzałki. Używanie operatora strzałki jest preferowane przez większość programistów.

Dostęp do elementów klasy

```
// dostęp do składowych
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Liczba
{ public:
  float x:
   void pokaz() { cout << x << endl; }</pre>
int main()
              //obiekt nr typu Liczba
{ Liczba nr;
 Liczba *nrWsk;
                       //wskaznik
 Liczba &nrRef = nr;
                       //referencja
 nr.x = 1.01:
 cout << " nazwa obiektu, skladowa x ma wartosc : ";
 nr.pokaz();
 nrRef.x = 2.02:
 cout << " referencja obiektu, skladowa x ma wartosc : ";
 nrRef.pokaz();
```

cout << " wskaznik obiektu, skladowa x ma wartosc : ";</pre>

W prostym programie zademonstrowano korzystanie z klasy Liczba dla zilustrowania sposobów dostępu do składowych klasy za pomocą omówionych operatorów wybierania składowych.

```
nazwa obiektu, skladowa x ma wartosc : 1.01 referencja obiektu, skladowa x ma wartosc : 2.02 wskaznik obiektu, skladowa x ma wartosc : 3.03
```

nrWsk = &nr;

return 0:

nrWsk -> x = 3.03:

nrWsk -> pokaz();



Dane składowe klasy powinny być kwalifikowane jako prywatne. Wobec tego klasa powinna posiadać publiczne funkcje składowe, dzięki którym możliwe będzie manipulowanie danymi składowymi.

Publiczne funkcje składowe zwane są *funkcjami* dostępowymi lub akcesorami, ponieważ umożliwiają odczyt zmiennych składowych i przypisywanie im wartości. W kolejnym przykładzie pokażemy zastosowanie publicznych akcesorów.

Akcesory są funkcjami składowymi, które użyjemy do ustawiania wartości prywatnych zmiennych składowych klasy i do odczytu ich wartości.

```
// akcesory
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Prost
{ private:
     int a;
     int b:
  public:
     int get a();
     int get b();
     void set a(int aw);
     void set b(int bw);
};
int Prost :: get_a() {return a ;}
int Prost :: get_b() {return b ;}
void Prost :: set a (int aw) {a = aw;}
void Prost :: set b (int bw) {b = bw;}
int main()
{ Prost p1;
 int pole;
  p1.set a(5);
  p1.set b(10);
  pole = p1.get a() * p1.get b();
// pole = p1.a * p1.b; //niepoprawna instrukcja
  cout << "Powierzchnia = " << pole << endl;
     getch();
     return 0;
```

Wynik działania programu: Powierzchnia = 50.

W tym programie po wprowadzeniu długość i szerokość prostokąta obliczamy jego pole powierzchni. Klasa o nazwie Prost ma następującą deklarację:

```
class Prost
private:
     int a;
     int b;
public:
         int get a();
         int get_b();
         void set_a(int aw);
         void set b(int bw);
};
```

Dane składowe a i b są danymi prywatnymi. Wszystkie funkcje składowe są akcesorami publicznymi. Dwa akcesory ustawiają zmienne składowe:

```
void set_a(int aw);
void set b(int bw);
```

a dwa inne:

```
int get a();
int get b();
```

zwracają ich wartości. Akcesory są publicznym interfejsem do prywatnych danych klasy. Każdy akcesor (tak jak każda funkcja) musi mieć definicję. Definicja akcesora jest nazywana implementacją akcesora.

W naszym przykładzie definicje akcesorów publicznych są następujące:

```
int Prost :: get_a() {return a ;}
int Prost :: get_b() {return b ;}
void Prost :: set_a (int aw) {a = aw;}
void Prost :: set_b (int bw) {b = bw;}
```

Postać definicji funkcji składowej jest dość prosta. Np. zapis:

```
int Prost :: get_a() {return a ;}
```

zawiera definicje funkcji get_a(). Ta metoda nie ma parametrów, zwraca wartość całkowitą. Metoda klasy zawiera nazwę klasy (w naszym przypadku jest to Prost), dwa dwukropki i nazwę funkcji. Tak składnia informuje kompilator, że definiowana funkcja get_a() jest funkcja składową klasy Prost. Bardzo prosta funkcja get_a() zwraca wartość zmiennej składowej a. Składowa a jest składową prywatną klasy Prost i funkcja main() nie ma do niej dostępu bezpośredniego. Z drugiej strony get_a() jest metodą publiczną, co oznacz, że funkcja main() ma do niej pełny dostęp.

Widzimy, że funkcja main() za pośrednictwem metody get_a() ma dostęp do danej prywatnej a. Podobnie ma się sprawa z metodą set_a(). Kod wykonywalny zawarty jest w ciele funkcji main(). W instrukcji:

zadeklarowany jest obiekt Prost o nazwie p1. W kolejnych instrukcjach:

zmiennym a i b przypisywane są wartości przy pomocy akcesorów set_a() i set_b(). Wywołanie tej metody polega na napisaniu nazwy obiektu (tutaj p1) a następnie użyciu operatora kropki (.) i nazwy metody (w tym przypadku set_a() i set_b()). W instrukcji:

Funkcje składowe const.

Dobrze napisane programy są zabezpieczone przed przypadkową modyfikacją obiektów. Dobrym sposobem określania czy obiekt może być zmieniony czy nie jest deklarowanie obiektów przy pomocy słowa kluczowego const. W wyrażeniu:

```
const Liczba nr (10.05);
```

zadeklarowano stały obiekt nr klasy Liczba z jednoczesną inicjacją. Podobnie deklarowane mogą być funkcje składowe. W prototypie i w definicji funkcji składowej należy użyć słowa kluczowego const. Na przykład, następująca definicja funkcji składowej klasy Liczba

```
int Liczba :: pokazWartosc ( ) const { return x ; };
```

zwraca wartość jednej z prywatnych danych składowych funkcji. Prototyp tej funkcji może mieć postać:

```
int pokazWartosc ( ) const ;
```

Funkcje składowe const.

Wraz z modyfikatorem const często deklarowane są akcesory. Deklarowanie funkcji jako const jest bardzo dobrym zwyczajem programistycznym, efektywnie pomaga wykrywać błędy przy przypadkowej próbie modyfikowania stałych obiektów. Funkcje składowe zadeklarowane jako const nie mogą modyfikować danych obiektu, ponieważ nie dopuści do tego kompilator. *Obiekt stały nie może być modyfikowany za pomocą przypisań, ale może być zainicjalizowany.* W takim przypadku można wykorzystać odpowiednio zbudowany *konstruktor.* Konstruktor jest specjalną metodą klasy, nosi nazwę taką samą jak nazwa klasy.

Do konstruktora musi być dostarczony odpowiedni inicjator, który zostanie wykorzystany jako wartość początkowa stałej danej klasy.

W kolejnym przykładzie klasa Punkt posiada trzy dane prywatne, w tym jedną typu const. Do celów dydaktycznych w programie umieszczono dwa konstruktory (w danym momencie może być czynny tylko jeden z nich).



```
// Obiekty typu const
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Punkt
                             // deklaracja klasy punkt
                             //skladowe publiczne
{ public:
   Punkt (int xx = 0, int yy = 0, int k = 1); //konstruktor
   void przesunY() { y += skok; }
   void pokaz() const;
 private:
                                //skladowe prywatne
   int x, y;
   const int skok;
};
Punkt :: Punkt(int xx, int yy, int k) : skok(k) //konstruktor
    \{ x = 1; y = 1; \}
Punkt :: Punkt (int xx, int yy, int k)
     \{ x = 1; y = 1; skok = k; \}
                                             //ERROR !!!
*/
void Punkt :: pokaz () const //definicja metody
\{ cout << "skok = " << skok << " x = " << x << " y = " << y << endl;
```



```
int main()
 Punkt p1(1, 1, 2); //deklaracja obiektu p1 typu Punkt
 cout << "---- dane poczatkowe ---- " << endl;
 p1.pokaz();
 cout << "- zmiana wspolrzednej y - " << endl;
 for ( int j = 0; j < 5; j++)
    p1.przesunY();
    p1.pokaz();
     getch();
     return 0;
```

Wynik działania programu:

```
---- dane poczatkowe ----
skok = 2 x = 1 y = 1
- zmiana wspolrzednej y -
skok = 2 x = 1 y = 3
skok = 2 x = 1 y = 5
skok = 2 x = 1 y = 7
skok = 2 x = 1 y = 9
skok = 2 x = 1 y = 11
```

Funkcje składowe const.

Jeżeli program uruchomimy z konstruktorem w postaci:

```
Punkt :: Punkt ( int xx, int yy, int k )
   \{x = 1; y = 1; skok = k;\} //ERROR !!!
```

zostanie wygenerowany następujący komunikat (na moim PC):

```
[C++ Warning] ftest1.cpp[23]: W8038 Constant member 'Punkt::skok' is not initialized
[C++ Error] ftest1.cpp[23]: E2024 Cannot modify a const object
```

W definicji konstruktora jest próba zainicjowania danej składowej skok za pomocą przypisania a nie przy użyciu inicjatora składowej i to wywołuje błędy kompilacji. Program zadziała poprawnie, gdy wykorzystane zostaną *inicjatory* do zainicjowania stałej danej składowej skok klasy Punkt.

Poprawny konstruktor ma postać:

Paweł Mikołajczak, 2019

```
Punkt :: Punkt ( int xx, int yy, int k) : skok(k) //konstruktor z inicjatorem
    \{ x = 1; y = 1; \}
```

Funkcje składowe const.

W definicji konstruktora widać notację zapożyczoną przez C++ z języka Simula. Inicjowanie jakiejś zmiennej x wartością np. 44 najczęściej ma postać:

```
int x = 44:
```

Dopuszczalne jest także równoważna postać:

```
int x(44);
```

Wykorzystując drugą notację otrzymujemy definicje konstruktora klasy Punkt.

Wyrażenie

```
: skok(k)
```

powoduje zainicjowanie składowej skok wartością k. Możemy mieć listę zmiennych składowych z wartościami inicjalnymi :

```
Punkt :: Punkt (int a, int b) : xx(a), yy(b) { }
```

Po dwukropku należy kolejno umieszczać inicjatory rozdzielając je przecinkami.

Inicjacja obiektu klasy.

Bardzo często chcemy, aby w momencie tworzenia obiektu, jego składowe były *zainicjalizowane*. Dla prostych typów definicja zmiennej i jednoczesna inicjalizacja ma postać:

int x1 = 133;

Inicjalizacja łączy w sobie definiowanie zmiennej i początkowe przypisanie wartości. Oczywiści później możemy zmienić wartości zmiennej.

Inicjalizacja zapewnia, że zmienna będzie miała sensowną wartość początkową. Składowe klasy także możemy inicjalizować.

Inicjacja obiektu klasy.

Dane składowe klasy inicjalizowane są za pomocą funkcji składowej o nazwie konstruktor (ang. costructor).

Konstruktor jest funkcją o nazwie identycznej z nazwą klasy.

Konstruktor jest wywoływany za każdym razem, gdy tworzony jest obiekt danej klasy. Konstruktor może posiadać argumenty, ale nie może zwracać żadnej wartości.

Destruktor (ang. destructor) klasy jest specjalną funkcją składową klasy. Destruktor jest wywoływany przy usuwaniu obiektu. Destruktor nie otrzymuje żadnych parametrów i nie zwraca żadnej wartości. Klasa może posiadać *tylko jeden* destruktor.

Nazwa destruktora jest taka sama jak klasy, poprzedzona znakiem tyldy (~).

Gdy jest zadeklarowany jeden konstruktor, powinien być także zadeklarowany destruktor. Wyróżniamy konstruktory i dekonstruktory inicjujące, konstruktory i dekonstruktory domyślne i konstruktor kopiujący.

Inicjacja obiektu klasy.

Zadaniem konstruktora jest konstruowanie obiektów. Po wywołaniu konstruktora następuje:

- Przydzielenie pamięci dla obiektu
- Przypisanie wartości do zmiennych składowych
- Wykonanie innych operacji (np. konwersja typów)

Podczas deklaracji obiektu, mogą być podane inicjatory (ang. *initializers*). Są one argumentami przekazywanymi do konstruktora. Programista nigdy jawnie nie wywołuje konstruktora, może za to wysłać do niego argumenty.



Każda klasa zawiera konstruktor i destruktor.

Jeżeli nie zostały zadeklarowane jawnie, uczyni to w tle kompilator.

Zagadnienie to ilustrujemy popularnym przykładem – realizacji klasy Punkt do obsługi punktów na płaszczyźnie.



```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Punkt
                         // deklaracja klasy punkt
{ public:
                               //skladowe publiczne
   void ustaw(int, int);
   void przesun(int, int);
   void pokaz();
 private:
                          //skladowe prywatne
   int x, y;
};
void Punkt :: ustaw(int a, int b) //definicja metody
 \{ x = a; 
   y = b; }
void Punkt::przesun(int da, int db) //definicja metody
 \{x = x + da;
   y = y + db; }
void Punkt :: pokaz ()
                                     //definicja metody
{ cout << "wspolrzedne: " << x << " " << y << endl; }
```

Klasa Punkt ma następującą postać:

```
class Punkt
                             // deklaracja klasy punkt
 public:
                            //skladowe publiczne
   void ustaw(int, int);
   void przesun(int, int);
   void pokaz();
 private:
                             //skladowe prywatne
   int x, y;
```

Deklaracja klasy składa się z prywatnych danych (współrzędne kartezjańskie punktu x i y) oráz z publicznych funkcje składówych: ustaw(), przesun() i pokaz(). Definicja klásy składa się z definicji wszystkich funkcji składowych (metod) i ma postać:

```
void Punkt :: ustaw ( int a, int b) //definicja metody
 \{ x = a;
  y = b;
void Punkt::przesun (int da, int db) //definicja metody
 \{x = x + da;
  y = y + db;
void Punkt :: pokaz ( ) //definicja metody
{ cout << "wspolrzedne: " << x << " " << y << endl;
```

Wewnątrz definicji wszystkie dane i funkcje składowe są bezpośrednio dostępne (bez względu na to czy są publiczne czy prywatne).

Dane składowe należące do klasy pamięci typu static są dostępne dla wszystkich obiektów danej klasy.

Przez domniemanie, dane statyczne są inicjalizowane wartością zerową.

Jak już mówiliśmy, jeżeli nie stworzymy konstruktora, *kompilator stworzy konstruktor domyślny* – bezparametrowy. Potrzeba tworzenia konstruktora jest natury technicznej – wszystkie obiekty muszą być konstruowane i niszczone, dlatego często tworzone są nic nie robiące funkcje.

Przypuśćmy, że chcemy zadeklarować obiekt bez przekazywania parametrów:

Punkt p1;

to wtedy musimy posiadać konstruktor w postaci:

Punkt();

Gdy definiowany jest obiekt klasy, wywoływany jest konstruktor. Załóżmy, że konstruktor klasy Punkt ma dwa parametry, można zdefiniować obiekt Punkt pisząc:

Punkt p1(5, 10);

Dla konstruktora z jednym parametrem mamy instrukcję:

Punkt p1(5);

Jeżeli konstruktor jest domyślny (nie ma żadnych parametrów) *można opuścić nawiasy* i napisać po prostu:

Punkt p1;

Jest to wyjątek od reguły, która mówi, że funkcje muszą mieć nawiasy nawet wtedy, gdy nie mają parametrów. Dlatego zapis:

Punkt p1;

jest interpretowany przez kompilator jako wywołanie konstruktora domyślnego – w tym przypadku nie wysyłamy parametrów i nie piszemy nawiasów.

Gdy deklarowany jest konstruktor, powinien być deklarowany destruktor, nawet gdy nic nie robi.

3. Klasv

Konstruktor jawny

Zmienimy teraz klasę Punkt w ten sposób, że do inicjalizacji obiektu użyjemy konstruktora jawnego, pokażemy także jawną postać destruktora. Klasa Punkt z konstruktorem jawnym ma postać:

```
class Punkt
 public:
    Punkt (int, int);
                       // konstruktor
                                                               ~Punkt (
             // destruktor
    void przesun ( int, int);
    void pokaz ( );
  private:
   int x, y;
```

3. Klasy



Konstruktor jawny (1)

```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Punkt
{ public:
   Punkt(int, int);
                           //konstruktor
   ~Punkt();
                           //destruktor
   void przesun(int, int);
   void pokaz();
 private:
   int x, y;
Punkt :: Punkt(int a, int b)
                            // implementacja konstruktora klasy Punkt
 \{ x = a; y = b; \}
Punkt :: ~Punkt() { }
                       // implementacja destruktora
void Punkt::przesun(int da, int db)
 \{x = x + da; y = y + db; \}
void Punkt :: pokaz ()
{ cout << "wspolrzedne: " << x << " " << y << endl; }
```



Wynik wykonania programu ma postać:

wspolrzedne: 5 10 wspolrzedne: 20 25



Konstruktor ma dwa parametry, dzięki którym ustawiamy wartości współrzędnych punktu:

```
Punkt :: Punkt ( int a, int b) // konstruktor klasy Punkt
  { x = a; y = b;
  }
```

Destruktor w tym programie nic nie robi. Ponieważ deklaracja klasy zawiera deklaracje destruktora musimy zamieścić implementację destruktora:

```
Punkt :: ~Punkt() // implementacja destruktora {
}
```

W funkcji main() należy zwrócić uwagę na instrukcję:

```
Punkt p1(5, 10); //ustawia punkt
```

Mamy tutaj definicję obiektu p1, stanowiącego egzemplarz klasy Punkt. Do konstruktora obiektu p1 przekazywane są wartości 5 i 10.

Wywoływanie konstruktorów i destruktorów.

Konstruktory i destruktory wywoływane są automatycznie. Kolejność ich wywoływania jest dość skomplikowanym zagadnieniem – wszystko zależy od kolejności w jakiej wykonywany program przetwarza obiekty globalne i lokalne. Gdy obiekt jest zdefiniowany w zasięgu globalnym, jego konstruktor jest wywoływany jako pierwszy a destruktor, gdy funkcja main() kończy pracę. Dla automatycznych obiektów lokalnych konstruktor jest wywoływany w miejscu, w którym zostały one zdefiniowane, a destruktor jest wywołany wtedy, gdy program opuszcza blok, w którym obiekt ten był zdefiniowany. Dla obiektów typu static konstruktor jest wywoływany w miejscu, w którym obiekt został zdefiniowany a destruktor jest wywołany wtedy, gdy funkcja main() kończy pracę.

Dobra demonstracja kolejności wywoływania konstruktorów i destruktorów pokazana jest w klasycznym podręczniku H.Deitela i P.Deitela "Arkana C++"



Zaleca się, aby rozdzielać interfejs od implementacji. Deklarację klasy zaleca się umieszczać w pliku nagłówkowym. Zwyczajowo plik taki ma rozszerzenie .h . Definicje funkcji składowych klasy powinny być umieszczone w odrębnym pliku źródłowym, zwyczajowo plik taki ma rozszerzenie .cpp, a nazwę taką samą jak plik z deklaracją klasy.

Jeżeli program wykorzystującym klasę punkt obsługującą punkty na płaszczyźnie to możemy utworzyć trzy pliki:

punkt1.h deklaracja klasy punkt

punkt1.cpp definicje funkcji składowych

ftest1.cpp definicja funkcji main()

W ten sposób możemy tworzyć projekty wieloplikowe.

W języku C++ ze względu na oszczędność pamięci istnieje tylko jedna kopia funkcji danej klasy. Obiekty danej klasy korzystają wspólnie z tej funkcji, natomiast każdy obiekt ma swoją własną kopię danych składowych. Funkcje składowe są związane z definicją klasy a nie z deklaracjami obiektów tej klasy. Cechą charakterystyczną funkcji składowych klasy jest fakt, że w każdej takiej funkcji jest zadeklarowany wskaźnik specjalny *this* jako:

X_klas *const this;

gdzie X_klas jest nazwą klasy. Ten wskaźnik jest inicjalizowany wskaźnikiem do obiektu, dla którego wywołano funkcję składową. Wskaźnik this zadeklarowany jest jako *const, co oznacza, że *nie można go zmieniać*. Wskaźnik this jest niejawnie używany podczas odwoływania się zarówno do danych jak i funkcji składowych obiektu. Wskaźnik this jest przekazywany do obiektu jako niejawny argument każdej niestatycznej funkcji składowej wywoływanej na rzecz obiektu. Używanie wskaźnika this w odwołaniach nie jest konieczne, ale często stosuje się go do pisania metod, które działają bezpośrednio na wskaźnikach. Wskaźnik this może być wykorzystywany także w sposób jawny, co jest pokazane w kolejnym przykładzie.



```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Liczba
{ public:
   Liczba(float = 0);
                                //konstruktor
   void pokaz();
 private:
   float nr;
Liczba :: Liczba(float xx) { nr = xx; } //konstruktor
void Liczba :: pokaz()
     cout << " nr = " << nr << endl;
     cout << " this -> = " << this -> nr << endl:
     cout << " (*this).nr = " << (*this).nr << endl;
int main()
{ Liczba obiekt (1.01);
  obiekt.pokaz();
  return 0:
```

Elementami klasy Liczba są dwie metody publiczne i prywatna dana float o nazwie nr. Wskaźnik this został wykorzystany przez funkcję składową pokaz() do wydrukowania prywatnej danej składowej nr egzemplarza klasy:

Funkcja składowa pokaz() trzy razy wyświetla wartość danej składowej nr. W pierwszej instrukcji mamy klasyczną metodę – bezpośredni dostęp do wartość nr.

Funkcja składowa ma dostęp nawet do prywatnych danych swojej klasy. W drugiej instrukcji:

wykorzystano operator strzałki do wskaźnika.

Jest to popularna jawna metoda stosowania wskaźnika this.

W następnej instrukcji zastosowano operator kropki dla wskaźnika po dereferencji:

Jak już mówiono nawias w zapisie (*this) jest konieczny.

```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Liczba
{ public:
   Liczba(float, float);
   void pokaz();
 private:
   float x,y;
Liczba :: Liczba(float xx,float vy)
   \{ x = xx;
     y = yy; 
void Liczba :: pokaz()
     cout << " x = " << this -> x << endl:
     cout << " y = " << this -> y << endl:
int main()
{ Liczba obiekt (1.01, 2.02);
  obiekt.pokaz();
 getche();
  return 0:
```

Paweł Mikołajczak, 2019

Wskaźnik this wskazuje na obiekt.

W pokazanym przykładzie obiekt klasy Liczba ma dwa pola: x i y.

Można obsłużyć te dane przy pomocy jawnego wskaźnika this

Wynikiem wykonania programu jest wydruk:

$$x = 1.01$$

 $y = 2.02$

Wskaźnik this – kaskadowe wywołania funkcji.

Wskaźnik this umożliwia tzw. *kaskadowe wywołania* funkcji składowych. W kolejnym programie przedstawione zostało zwracanie referencji do obiektu klasy Punkt3D. W pliku punkt3D.cpp, który zawiera definicje funkcji składowych Punkt3D każda z funkcji:

```
ustawPunkt (int, int, int); //ustawia caly punkt ustawX (int ); //ustawia X ustawY (int ); //ustawia Y ustawZ (int ); //ustawia Z
```

zwraca *this typu Punkt3D &.

Wskaźnik this – kaskadowe wywołania funkcji.

Biorąc po uwagę, że operator kropki wiąże od strony lewej do prawej, wiemy, że w wyrażeniu:

```
p1.ustawX(10).ustawY(20).ustawZ(30);
```

najpierw będzie wywołana funkcja ustawX(10), która zwróci referencję do obiektu p1, dzięki czemu pozostała część przybiera postać:

```
p1.ustawY(20).ustawZ(30);
```

Kolejno wywołana funkcja ustawY (20) zwróci ponownie referencje do obiektu p1 i mamy ostatecznie:

```
p1.ustawZ(30);
```

W ten sam sposób realizowane jest wywołanie kaskadowe w wyrażeniu:

```
p1.ustawPunkt( 50, 50, 50).pokaz();
```

W tym wyrażeniu należy zwrócić uwagę na zachowanie kolejności. Funkcja pokaz() nie zwraca referencji do p1, wobec tego musi być umieszczona na końcu.



```
//a. Kaskadowe wywołanie metod, deklaracja klasy, plik punkt3D.h
//klasa Punkt3D
#ifndef PUNKT3D H
#define PUNKT3D H
class Punkt3D
{ public:
  Punkt3D (int = 0, int = 0, int = 0); //konstruktor
  Punkt3D &ustawPunkt (int, int, int); //ustawia caly punkt
  Punkt3D &ustawX (int );
                          //ustawia X
  Punkt3D &ustawY (int ); //ustawia Y
  Punkt3D &ustawZ (int );
                                 //ustawia Z
  int pobierzX () const;
                        //pobiera X
  int pobierzY () const;
                            //pobiera Y
  int pobierzZ () const;
                         //pobiera Z
  void pokaz () const;
                            //pokazuje wspolrzedne punktu X,Y,Z
 private:
  int x:
  int y;
  int z;
#endif
```



```
//b. Kaskadowe wywołanie metod, definicja klasy, plik punkt3D.cpp
// definicje klasy Punkt3D
#include "punkt3D.h"
#include <iostream.h>
Punkt3D :: Punkt3D (int xx, int yy, int zz)
       { ustawPunkt (xx, yy, zz); }
Punkt3D &Punkt3D :: ustawPunkt (int x1, int y1, int z1)
 { ustawX (x1);
   ustawY (y1);
   ustawZ (z1);
   return *this:
Punkt3D &Punkt3D :: ustawX (int x1) \{x = x1; return *this;\}
Punkt3D &Punkt3D :: ustawY (int y1) { y = y1; return *this;}
Punkt3D &Punkt3D :: ustawZ (int z1) { z = z1; return *this;}
int Punkt3D :: pobierzX () const {return x; }
int Punkt3D :: pobierzY () const {return y; }
int Punkt3D :: pobierzZ () const {return z; }
void Punkt3D :: pokaz () const
 \{ cout << "x = " << x << endl; \}
   cout << " y = " << y << endl;
   cout << " z = " << z << endl;
```



```
// c. Kaskadowe wywołanie metod,
    testowanie, plik ftest1.cpp
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
#include "punkt3D.h"
int main()
 Punkt3D p1, p2;
 p1.ustawX(10).ustawY(20).ustawZ(30);
 cout << " punkt startowy p1" << endl;</pre>
 p1.pokaz();
 cout << " nowy punkt p1 " << endl;
 p1.ustawPunkt( 50, 50, 50).pokaz();
 cout << " inny punkt p2 " << endl;</pre>
 p2.ustawPunkt (100, 100, 100).pokaz();
     getch();
     return 0;
```

Wynikiem działania programu jest następujący wydruk:

```
punkt startowy p1
x = 10
y = 20
z = 30
    nowy punkt p1
x = 50
y = 50
z = 50
    inny punkt p2
x = 100
y = 100
z = 100
```



Obiekty klas są zmiennymi definiowanymi przez użytkownika i działają analogicznie jak zmienne typów wbudowanych. Zgodnie z tym możemy grupować obiekty w tablicach. Deklaracja tablicy obiektów jest identyczna jak deklaracja tablicy zmiennych innych typów.

Dla przypomnienia, w języku C++ tablice obiektów wbudowanych mają postać:

```
int temp[50];
                      // 50 elementowa tablica typu int
                         // 100 elementowa tablica typu float
    float waga [100];
char *tabWsk [10]; //10 elementowa tablica wskaźników do char
```

3. Klasv

Tablice obiektów.

W podobny sposób tworzona jest *tablica obiektów* jakiejś klasy. Niech klasa punkt ma bardzo prostą postać;

```
class punkt
{
    public:
    int x; int y;
};
```

Tablica obiektów klasy punkt może mieć postać;

```
punkt ptab[10];
```

Powyższą definicję możemy czytać w następujący sposób:

ptab jest 10-elementową tablicą obiektów klasy punkt. W tej prostej klasie wszystkie dane są publiczne, więc dostęp do nich jest następujący:

```
cout << ptab[1].x;
cout << ptab[5].y;</pre>
```

Tablice obiektów.

Dostęp do elementu tablicy realizowany jest przy pomocy dwóch operatorów. Właściwy element tablicy jest wskazywany za pomocą operatora indeksu [], po czym stosujemy operator kropki (.) wydzielający określoną zmienną składową obiektu.

Możemy także zdefiniować wskaźnik, który będzie wskazywał na obiekty klasy punkt:

```
punkt *pWsk;
```

W instrukcji:

$$pWsk = \& ptab[5];$$

ustawiono wskaźnik tak, aby wskazywał na konkretny element tablicy. Przy pomocy wskaźnika możemy odwołać się do danych klasy:

$$pWsk -> x;$$



```
#include <iostream.h>
                           Oto przykład tworzenia tablicy obiektów i jej inicjalizowanie.
#include <conio.h>
                           W programie zademonstrowano także użycie wskaźników
class punkt
                           do elementów obiektu.
{ public:
    int x; int y;
int main()
{ punkt *pWsk; //wskaznik na obiekt typu punkt
 punkt ptab[5] = //inicjalizacja tablicy
     \{ 0, 0, //x \text{ i y dla ptab}[0] \}
            1, 1, //x i y dla ptab[1]
           2, 2, //x i y dla ptab[2]
3, 3, //x i y dla ptab[3]
           10, 20 //x i y dla ptab[4]
cout << "x v " << endl;
for (int i = 0; i < 5; i + +)
      cout << ptab[i].x << " << ptab[i].y << endl;
pWsk = &ptab[4]; //wskaznik inicjalizowany adresem
cout << "dostep przez wskaznik x = " << pWsk -> x;
return 0; }
```

Wynik wykonania programu:

```
dostep przez wskaznik
```



W pokazanym programie tworzona jest tablica obiektów prostej klasy punkt:

```
class punkt
{
  public:
    int x; int y;
};
```

Zasadniczym problemem jest *inicjalizacja*, czyli nadawanie wartości początkowych w momencie definicji obiektu. Mogą wystąpić trzy przypadki:

- tablica jest agregatem
- tablica nie jest agregatem
- tablica jest tworzona dynamicznie (operator new)

3. Klasy



Tablice obiektów.

Agregatem nazywamy tablicę obiektów będących egzemplarzami klasy, która *nie ma* danych prywatnych i nie ma konstruktorów. W naszym przykładzie mamy do czynienia z agregatem. W takim przypadku tablica obiektów jest inicjalizowana dość prosto: listę inicjalizatorów umieszczamy w nawiasach klamrowych {} i oddzielamy przecinkami:



W przypadku, gdy mamy do czynienia z *danymi prywatnymi* w danej klasie, aby zainicjalizować tablicę obiektów musimy posłużyć się *konstruktorem.* Kolejny program ilustruje zagadnienie *inicjalizacji tablicy obiektów* w takim przypadku. Należy zwrócić uwagę na deklarację klasy – widzimy tam zwykły konstruktor i konstruktor domniemany.

Definicje konstruktorów maja postać:

```
punkt :: punkt (int xx, int yy) : x(xx), y(yy) {};
punkt :: punkt () { x = 0; y = 0; } //konstruktor domyślny
```

W definicji *konstruktora* należy zwrócić uwagę na inicjalizację składowych **x** i **y** – wykorzystano listę inicjalizacyjną poprzedzoną dwukropkiem.



```
// tablica nie jest agregatem
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class punkt
{ private:
    int x; int y;
 public:
   punkt ( int xx, int yy ); //konstruktor
   punkt ( ); //konstruktor domyslny
   void pokaz ();
};
punkt :: punkt (int xx, int yy) : x(xx), y(yy) {};
punkt :: punkt ( ) \{x = 0; y = 0; \}
void punkt :: pokaz()
  { cout << x << " " << y << endl; }
```

```
int main()
 const int nr = 5;
                       //rozmiar tablicy
 punkt ptab[nr] = //tablica obiektow
   punkt (15, 15),
                        //konstruktor
   punkt (10, 10),
   punkt (20, 20),
   punkt ().
                        //konstruktor domyslny
   punkt (1, 1)
cout << "x v " << endl:
for (int i =0; i<nr; i++)
       ptab[i].pokaz();
 getch();
 return 0;
```



Definicja 5 - elementowej tablicy obiektów klasy punkt ma postać:

```
const int nr = 5; // ilosc punktow,rozmiar tablicy
punkt ptab[nr] = // tablica obiektow

{
  punkt (15, 15), // konstruktor
  punkt (10, 10),
  punkt (20, 20),
  punkt (), // konstruktor domyslny
  punkt (1, 1)
} .
```

Widzimy, że pomiędzy nawiasami klamrowymi umieszczona jest lista inicjalizatorów, oddzielonych przecinkami. Poszczególne wywołania konstruktorów inicjalizują tablicę obiektów. *Konstruktor domniemany* nie jest konieczny, ale jest dobrym zwyczajem umieszczać go. W sytuacji, gdy na przykład tablica ma 10 elementów, a na liście inicjalizatorów umieszczono jedynie 5 konstruktorów, wtedy kompilator niejawnie wywołuje dla pozostałych elementów tablicy obiektów konstruktor domyślny. Gdy w takiej sytuacji nie będzie konstruktora domyślnego, kompilator zasygnalizuje błąd.

Tablice obiektów.

W przypadku tworzenia tablic obiektów w pamięci swobodnej (*tablice dynamiczne*) należy pamiętać, że nie można ich jawnie inicjalizować. Obowiązują zasady:

- klasa nie ma żadnego konstruktora
- klasa ma konstruktor domniemany

Inicjowanie tablic obiektów w takich przypadkach odbywa się za pomocą funkcji składowych. Pokazany kolejny program tworzy tablicę 5 obiektów typu punkt w pamięci swobodnej:

```
const int nr = 5; //rozmiar tablicy
punkt *twsk; //wskaźnik
twsk = new punkt[nr]; //tablica obiektów
```

W powyższym fragmencie mamy deklarację tablicy twsk zawierającą 5 elementów typu punkt. Cała tablica jest tworzona na stercie, za pomocą wywołania new punkt[nr]. Usunięcie tablicy twsk automatycznie zwróci całą przydzieloną pamięć gdy zostanie użyty operator delete:

```
delete [] twsk;
```

Tablica obiektów, alokacja dynamiczna

```
// Tablica obiektów,
//alokacja dynamiczna
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class punkt
 private:
   int x,y;
 public:
  punkt () {}; //konstruktor
  void set (int xx, int yy)
       \{ x = xx; y = yy; \}
   int getX () { return x; }
   int getY () { return y; }
};
```

```
int main()
 const int nr = 5;
 punkt *twsk;
 twsk = new punkt[nr];
 if (!twsk)
  { cerr << "nieudana alokacja\n";
    return 1:
 for (int i = 0; i < nr; i++)
  twsk[i].set(i+1, i+3);
  cout << twsk[i].getX()<< " " << twsk[i].getY() << endl;
 delete [] twsk;
     getch();
     return 0;
```

3. Klasy

Tablice obiektów tworzone dynamicznie

Inicjowanie tablicy obiektów realizowane jest w pętli for przy pomocy funkcji składowej set(int, int):

Wypisywanie wartości danych realizowane jest przy pomocy akcesorów **getX()** i **getY()**:

```
cout << twsk[i].getX()<< " " << twsk[i].getY() <<endl;</pre>
```

Kopiowanie obiektów.

Obiekty tej samej klasy mogą być *przypisywane* sobie za pomocą *domyślnego kopiowania składowych*. W tym celu wykorzystywany jest operator przypisania (=). Kopiowanie obiektów przez wywołanie domyślnego konstruktora kopiującego daje poprawne wyniki jedynie dla obiektów, które nie zawierają wskazań na inne obiekty, na przykład, gdy klasa wykorzystuje dane składowe, którym dynamicznie przydzielona jest pamięć operacyjna. W kolejnym programie tworzone są dwa obiekty klasy Data o nazwach d1 i d2 :

Data d1(31, 1, 2002), d2;

Obiekt d1 jest inicjalizowany jawnym konstruktorem, zaś obiekt d2 inicjalizowany jest konstruktorem domyślnym



```
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
class Data
{ public:
  Data (int = 1, int = 1, int = 2000);
  void pokaz ();
 private:
  int dzien;
  int miesiac;
  int rok;
};
Data::Data(int kd, int km, int kr)
{ dzien = kd;
  miesiac = km;
  rok = kr:
void Data:: pokaz()
{ cout << dzien << "." << miesiac << "." << rok << endl:
```

Paweł Mikołajczak, 2019

```
int main()
  Data d1(31, 1, 2002), d2;
 cout << " d1 = ":
 d1.pokaz();
 cout << " d2 = " :
 d2.pokaz();
 d2 = d1:
 cout << "przypisanie, d2 = ";
 d2.pokaz();
  cout << "tworzy obiekt d3 = ";
  Data d3 = d1:
 d3.pokaz();
     getch();
     return 0;
```

```
31.1.2002
d2 = 1.1.2000
przypisanie, d2 = 31.1.2002
```



W instrukcji:

$$d2 = d1;$$

mamy proste przypisanie, obiektowi d2 przypisane są składowe obiektu d1. W kolejnej instrukcji:

Data
$$d3 = d1$$
;

Tworzony jest nowy obiekt klasy Data o nazwie d3 i jemu przypisane są składowe obiektu d1.

3. Klasv

Klasa z obiektami innych klas

Bardzo często klasy korzystają z obiektów innych klas. Tego typu konstrukcje nazywamy złożeniem (ang. composition). Jako przykład tworzymy wieloplikowy program do rejestracji osób. Tworzymy dwie klasy Data i Osoba. Klasa Osoba zawiera składowe: imie, nazwisko, miasto oraz dataUrodzenia. Konstruktor ma postać:

Osoba::Osoba (char *wsimie, char *wsnazwisko, char *wsmiasto, int urDzien, int urMiesiac, int urRok)
: dataUrodzenia (urDzien, urMiesiac, urRok)

Konstruktor ma sześć parametrów, znak dwukropka rozdziela listę parametrów od listy inicjatorów składowych.

Inicjatory składowych przekazują argumenty konstruktora Osoba do konstruktorów obiektów składowych.

Na kolejnych wydrukach pokazano deklaracje klas Osoba i Data, ich definicje i w piątym pliku pokazano program testujący.



```
W klasie Osoba:
    class Osoba
     public:
      Osoba (char *, char *, char *, int, int, int);
      void pokaz() const;
     private:
      char imie[30];
      char nazwisko[30];
      char miasto[30];
      const Data dataUrodzenia:
    };
```

widzimy składową dataUrodzenia, która jest obiektem klasy Data.

Klasa z obiektami innych klas (1)

//a. Klasa wykorzystuje obiekt innej klasy,

```
//plik pracow.h
// deklaracja klasy Pracownik
#ifndef PRACOW1 H
#define PRACOW1 H
#include "data1.h"
class Osoba
{ public:
  Osoba (char *, char *, char *, int, int, int);
  void pokaz() const;
 private:
  char imie[30];
  char nazwisko[30];
  char miasto[30];
  const Data dataUrodzenia;
#endif
```

Paweł Mikołajczak, 2019

Występujące w kodzie dyrektywy preprocesora:

```
#ifndef PRACOW1 H
#define PRACOW1 H
#endif
```

zapobiegają wielokrotnego włączania tych samych plików do programu.



```
//b. Klasa z obiektem innej klasy, plik pracow.cpp
//definicje funkcji skladowych klasy Pracownik
#include <iostream.h>
#include <string.h>
#include "pracow.h"
#include "data1.h"
Osoba::Osoba (char *wsimie, char *wsnazwisko,
 char *wsmiasto,int urDzien, int urMiesiac, int urRok)
 : dataUrodzenia (urDzien, urMiesiac, urRok)
int dlugosc = strlen(wsimie);
strncpy (imie, wsimie, dlugosc);
imie[dlugosc] = '\0';
dlugosc = strlen(wsnazwisko);
strncpy ( nazwisko, wsnazwisko, dlugosc);
imie[dlugosc] = '\0';
dlugosc = strlen(wsmiasto);
strncpy (miasto, wsmiasto, dlugosc);
imie[dlugosc] = '\0';
```

```
void Osoba::pokaz() const
cout << nazwisko << ", " << imie << endl;
cout << " miejsce urodzenia: " << miasto << endl;
cout << " Data urodzenia: ":
dataUrodzenia.pokaz();
cout << endl:
```

3. Klasy

Klasa z obiektami innych klas (2b)

Do obsługi łańcuchów (w stylu języka C) wykorzystano funkcje biblioteczne z pliku **<string.h>**:

```
int dlugosc = strlen(wsimie);
strncpy ( imie, wsimie, dlugosc);
imie[dlugosc] = '\0';
```

Funkcja strlen() podaje długość łańcucha, a funkcja strcpy() kopiuje ten łańcuch. W trzeciej linii instrukcja kończy tablicę znaków znakiem końca łańcuch '\0'. Nie przeprowadzono kontroli długości napisów. Dla wszystkich trzech napisów zarezerwowano tablice 30 elementowe, tzn. łańcuchy nie mogą zawierać więcej niż 29 znaków. Gdy imię lub nazwisko jest krótsze, wtedy zarezerwowane elementy tablicy niepotrzebnie będą zajmować pamięć. W zasadzie należałoby zastosować dynamiczny przydział pamięci.

Uwaga: rekomendujemy korzystanie klasy string (STL)

Klasa z obiektami innych klas (3)

```
//c. Klasa wykorzystuje obiekt innej klasy, plik data1.h
//data1.h, deklaracja klasy Data
#ifndef DATA1 H
#define DATA1 H
class Data
 public:
  Data (int = 1, int = 1, int = 1900);
  void pokaz() const;
 private:
  int dzien;
  int miesiac;
  int rok;
#endif
```

Klasa z obiektami innych klas (4)

```
//d. Klasa wykorzystuje obiekt innej klasy
// plik data1.cpp
//data1.cpp, definicje funkcji skladowych klasy Data
#include <iostream.h>
#include "data1.h"
Data::Data(int d, int m, int r)
dzien = d;
miesiac = m;
rok = r;
void Data::pokaz() const
cout << dzien << "." << miesiac << "." << rok;
```

Klasa z obiektami innych klas (5)

```
//e. Klasa wykorzystuje obiekt innej klasy,
// plik testowy z main()
//klasa z obiektem innej klasy
#include <vcl.h>
#include <iostream.h>
#include <conio.h>
#include "pracow.h"
int main()
{ Osoba os ( "Ewa", "Fasola", "Lublin", 13,3,1966);
                                                   //kolejnosc!
 cout << '\n':
 os.pokaz();
                                             Wynik wykonania programu:
    getch();
    return 0;
                                      Fasola , Ewa
                                        miejsce urodzenia: Lublin
                                        Data urodzenia: 13.3.1966
```



Wykład 3 - Zadania

- Z1. Napisz klasę Liczba_16 posiadającą jedno pole prywatne typu int liczba_10 oraz dwie metody: setLiczba_10 i konwersja (aby przekształcić liczbę całkowitą dziesiętną na postać szesnastkową.).
- Z2. Napisz klasę Liczba służącą do przechowywania liczb całkowitych. Klasa posiada daną prywatną typu int wart_x (liczba całkowita) oraz metody publiczne:
 - wczytaj wczytującą wartość liczby z klawiatury
 - -wypisz wypisująca wartość liczby na ekranie
 - -nadaj_w nadająca przechowywanej liczbie wartość podaną w argumencie metody
 - -wartość zwracającą wartość przechowywanej liczby
 - -pierwiastek zwracająca pierwiastek kwadratowy z liczby



Wykład 3 - Zadania

- Z4. Napisz klasę punkt, która posiada publiczne dane x i y oraz dwie metody: init (podaje współrzędne punktu) i metodę przesun (podaje nowe współrzędne po podaniu przesunięcia x i y). W funkcji main() zadeklaruj wskaźnik do obiektu klasy punkt i wykorzystaj go do wyświetlenia wartości x i y.
- Z6. Napisz klasę punkt, która posiada prywatne dane x i y oraz dwie publiczne metody: init (podaje współrzędne punktu) i metodę przesun (podaje nowe współrzędne po podaniu przesunięcia x i y). W funkcji main() zadeklaruj wskaźnik do obiektu klasy punkt i wykorzystaj go do wyświetlenia wartości x i y.

Wykład 3

KONIEC