## Chapter 5

# 表示空間(平面)と2次元座標変換

## 5.1 座標系とアフィン変換

常に Canvas の大きさを意識しながら、図形を描くのは適切ではない.たとえば  $600 \times 600$  ピクセル程度の大きさに合うようにプログラムの数値を書き換えるのではなく、プログラムの側でウィンドウにあった大きさに変換すればよい.表示ウィンドウに合わせた座標系は、ウィンドウ座標系 (window coordinate system) ないしスクリーン座標系 (screen coordinate system) と呼ばれる.これに対して、図形を扱う座標系はワールド座標系 (world coordinate system) と呼ばれる.

一方,位置の表現である点 p を変換する方法に,**アフィン変換** (affine transformation) がある.アフィン変換 A は,正方行列 M とベクトル v によって,Ap = Mp + v という形式で表現される変換である.アフィン変換は閉じた変換である.すなわち,

$$A_2(A_1p) = M_2(M_1p + v_1) + v_2 = (M_2M_1)p + (M_2v_1 + v_2) = M'p + v'$$

というように、アフィン変換の合成変換はアフィン変換になる.

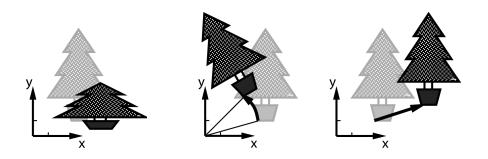


Figure 5.1: アフィン変換の基本変換 - 左からスケール変換, 回転変換, 平行移動

アフィン変換の基本変換には,図 5.1 に示す**スケール変換** (scaling) と**回転変換** (rotation),**平行移動** (translation) などがある.多くのアフィン変換は,この 3 種類の基本変換の合成変換として表現できる $^1$ . 2 次元の場合,これらの基本変換は,以下のような行列ならびにベクトルとなる.

• スケール変換: x,y 成分を  $s_x,s_y$  倍する.

$$M = \begin{bmatrix} s_x & 0 \\ 0 & s_y \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

回転変換: 原点を中心にθ回転する.

$$M = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

 $<sup>^12</sup>$  次元空間のアフィン変換であれば,これに加えてせん断 (shearing) と呼ばれる基本変換がある.

• 平行移動:  $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} t_x & t_y \end{bmatrix}^\mathsf{T}$  だけ平行移動する.

$$M = \left[ egin{array}{cc} 1 & 0 \ 0 & 1 \end{array} 
ight], \quad oldsymbol{v} = \left[ egin{array}{c} t_x \ t_y \end{array} 
ight]$$

## 5.2 2次元ベクトルと変換行列

点とベクトルとは、異なるものとして扱うべき場面もある。たとえば、ベクトル同士の和は合成ベクトルとなるが、2点の座標値の和をとることには、数学的な意味はないと言える。しかし、プログラムのレベルでは、2次元の点とベクトルはともに 2つの数値の組として表現し、加減算などの演算を用意すると非常に便利である。本節のプログラムは、2次元ベクトルと  $2\times2$ 行列、とそれらの間の演算を提供する。実際の 2次元ベクトルや  $2\times2$  行列の計算には、NumPy として知られる numpy モジュールの array クラスを利用する。このプログラムは単体で実行されるものではなく、次節以降のプログラムで利用される。

#### numpy.array **クラス**: 実数配列のクラス

ベクトルや行列の計算に広く利用されるクラス. NumPy には行列専用の matrix クラスなどもあるが, array クラスで基本的なベクトルや行列の演算ができる.

+, -, \*, / 四則演算

基本的に要素ごとの四則演算を行う、+や-などの計算は、ベクトルの加算や減算となる.

dot 内積メソッド

同じ長さの配列の間で、ベクトルの内積に相当する計算を行う。行列とベクトルの積や行列同士の積などにも利用できる。

#### 例1: 2次元ベクトルの定義 — vectorMatrix.py

ワールド座標系は実数の組で表現されるものとする。さらにここでは、今後のプログラムのために、ベクトルのユークリッドノルム(L2 ノルム)を求める norm 関数、回転行列と拡大縮小行列を生成する rotMatrix 関数と scaleMatrix 関数も定義している。

```
# math モジュールの import
import math
                                   # numpy モジュールの import (npで)
import numpy as np
                                   # ベクトルのノルム計算
def norm(v):
 ν - ベクトル
 ベクトルの大きさを返す
 v = np.array(v)
                                   # numpy.array への変換
 return (v.dot(v))**0.5
                                   # 内積の平方根
                                   # 回転行列の作成
def rotMatrix(t):
 ,,,
 t - 回転角度 (radian 単位)
 原点を中心として t だけ回転する 2x2 行列を作成して返す
 return np.array(((math.cos(t), -math.sin(t)), (math.sin(t), math.cos(t))))
                                   # numpy.array の回転行列
def scaleMatrix(s):
                                   # 拡大縮小行列の作成
 s - 拡大縮小の係数
 x,y 軸方向ともに s 倍に拡大縮小する 2x2 行列を作成して返す
                                   # numpy.array の拡大縮小行列
 return np.array(((s, 0), (0, s)))
                                   # main 関数
def main():
                                   # ベクトル (1, -1)
 vec1 = np.array((1, -1))
 vec2 = np.array((3, 4))
                                   # ベクトル (3, 4)
 rot = rotMatrix(math.pi/2.0)
                                   # pi/2 回転の回転行列
                                   # -pi/2 回転の回転行列
 inv = rotMatrix(-math.pi/2.0)
```

```
scl = scaleMatrix(2.0)  # 2 倍の拡大縮小行列 print('|', vec2, '| =', norm(vec2))  # (3, 4) のノルム print(vec1, '+', vec2, '=', vec1+vec2) # (1, -1) + (3, 4) print(vec2, '-', vec1, '=', vec2-vec1) # (3, 4) - (1, -1) print(vec2, '* 2 =', vec2*2)  # (3, 4) * 2 print(vec1, '*', vec2, '=', vec1*vec2) # (1, -1) * (3, 4) (要素積) print(vec1, '.', vec2, '=', vec1.dot(vec2)) # (1, -1) . (3, 4) (内積) print('rotate (', vec2, ') =', rot.dot(vec2)) # (3, 4) の pi/2 回転 print('scale&rot(', vec2, ') =', scl.dot(rot).dot(vec2))  # (3, 4) の pi/2 回転 & 2 倍拡大 print('inv&rot (', vec2, ') =', inv.dot(rot).dot(vec2)) # (3, 4) の pi/2 回転 & -pi/2 回転 if __name__ == '__main__': # 起動の確認 (コマンドラインからの起動) main() # main 関数の呼出
```

## 例2: 仮想の表示空間を持つクラス MyCanvas — myCanvas.py

MyCanvas を用いることで,任意のワールド座標系における描画プログラムを簡潔に書ける.通常の Canvas と同様にコールバック関数を登録する bind メソッドや,ルートウィンドウのメインループを起動する mainloop メソッドがある.標準では, $600 \times 600$  のウィンドウ内に,ワールド座標系において原点を中心にした  $-1 \le x,y \le 1$  の範囲の描画を行なう.原点位置や描画範囲を変更するメソッドとして,setOrigin メソッドと setRange メソッドがある.ワールド座標系からウィンドウ座標系への変換は,x メソッドと y メソッドによって求められる.逆のウィンドウ座標系からワールド座標系への変換は,point メソッドによって計算できる.これは,マウスイベントを利用する際に,ウィンドウ内のカーソル位置をワールド座標系に変換するために必要となる.また,背景を白で塗りつぶす clear メソッド,円を描画する drawPolygon メソッド,多角形を描画する drawPolygon メソッド,マーカ(正方形)を描画する drawMarker メソッドなどが用意されている.

```
from tkinter import *
                                 # tkinter モジュールの import
                                  # numpy モジュールの import (npで)
import numpy as np
                                  # MyCanvas クラスの定義
class MyCanvas(object):
 def __init__(self, width = 600, height = 600, xo = 300, yo = 300, r = 2.0):
                                 # 初期化メソッド
   width, height - canvasの幅と高さ , 省略時 600, 600
              - 描画原点の canvas (スクリーン) 上の位置 , 省略時 300, 300
              - 描画領域(世界座標系で)の範囲,省略時 2.0
   canvas の作成と初期化を行う
   self.w, self.h = (width, height)
                                 # canvas の幅と高さ
   self.xo, self.yo = (xo, yo)
                                 # 描画原点の canvas (スクリーン) 上の位置
                                 # 描画領域 (世界座標系で) の範囲
   self.r = r
   self.s = min(self.w, self.h) / self.r # 描画領域の拡大縮小率
                                 # marker (制御点用) の半径
   self.mr = 2
                                 # ルートフレームの作成
   self.root = Tk()
   self.canvas = Canvas(self.root, width = self.w, height = self.h)
                                 # canvas の作成と配置確定
   self.canvas.pack()
                                # コールバック関数の登録メソッド
 def bind(self, event, func):
   event - イベント
   func - コールバック関数
   イベントに対するコールバック関数を登録する
                                # event のコールバック関数
   self.canvas.bind(event, func)
                                 # 実行ループの開始メソッド
 def mainloop(self):
   実行ループを開始する
                                 # ルートフレームの実行ループ開始
   self.root.mainloop()
                                 # 描画原点の指定メソッド
 def setOrigin(self, x, y):
```

```
x, y - 描画原点の canvas (スクリーン) 上の位置
 描画原点の位置を記録する
                               # 描画原点の位置の記録
 self.xo, self.yo = (x, y)
                               # 描画領域の範囲指定メソッド
def setRange(self, r):
 r - 描画領域 (世界座標系で) の範囲
 描画領域の範囲 (長さ) を指定する
 self.r = r
                               # 描画領域 (世界座標系で) の範囲
 self.s = min(self.w, self.h) / self.r # 描画領域の拡大縮小率
                               # 点データの作成メソッド
def point(self, x, y):
 x, y - スクリーン上の座標値
 対応する世界座標系での点データ (numpy.array) を作成して返す
 return np.array(((x-self.xo) / self.s, (self.yo-y) / self.s))
                               # 点のスクリーン上での x 座標計算メソッド
def x(self, p):
 p - 世界座標系での点データ
 対応するスクリーン上での x座標値を返す
                               # スクリーン上での x 座標
 return self.s*p[0] + self.xo
                               # 点のスクリーン上での y 座標計算メソッド
def y(self, p):
 p - 世界座標系での点データ
 対応するスクリーン上での y座標値を返す
 return -self.s*p[1] + self.yo
                              # スクリーン上での y座標
                               # 描画領域内かの判定メソッド
def inside(self, p):
 ,,,
 p - 世界座標系での点データ
 描画領域内にあるか否かを bool 型で返す
 return 0 \le self.x(p) \le self.w and 0 \le self.y(p) \le self.h
                               # クリアメソッド
def clear(self):
 背景を白長方形でで描画 (クリア) する
 self.canvas.create_rectangle((2, 2), (self.w+3, self.h+3),
                        outline='', fill='white')
def drawCircle(self, c, r, fill=''', outline='black'): # 円の描画メソッド
            - 円の中心
 С
            - 円の半径
     outline - 内部の色,輪郭の色,省略時なし,黒
 円の円周を描画する
                               # スクリーン上での半径
 dr = self.s * r
 dr = self.s * r
xc, yc = (self.x(c), self.y(c)) # スクリーン上での中心
 self.canvas.create_oval((xc-dr, yc-dr), (xc+dr+1, yc+dr+1)
                    fill=fill, outline=outline) # 円の描画
def drawPolyline(self, ps, color='black'): # 折れ線の描画メソッド
    - 折れ線の点列
 ps
 color - 描画色, 省略時 黒
 点列を結んだ折れ線 (開いた線) を描画する
                               # スクリーン上での点列リストの初期化
 points = []
 for i in range(len(ps)):
                               # 点の変換の反復
```

```
points.append((self.x(ps[i]), self.y(ps[i]))) # 変換した点の追加
 self.canvas.create_line(tuple(points), fill=color) # 折れ線の描画
def drawPolygon(self, ps, fill='gray90', outline='black'): # 多角形の描画メソッド
             - 多角形の点列
 ps
 fill, outline - 内部の色,輪郭の色,省略時 灰色,黒
 点列を結んだ多角形 (閉じた線と内部) を描画する
 points = []
                                 # スクリーン上での点列リストの初期化
 for i in range(len(ps)):
                                 # 点の変換の反復
   points.append((self.x(ps[i]), self.y(ps[i]))) # 変換した点の追加
 self.canvas.create_polygon(tuple(points), fill=fill, outline=outline)
                                 # 多角形の描画
def drawMarker(self, p, fill='black', outline=''): # markerの描画メソッド
       - marker の描画位置の点
 р
 fill, outline - 内部の色, 輪郭の色, 省略時 黒, なし
 指定された位置に marker を描画する
                                 # スクリーン上での座標
 x, y = (self.x(p), self.y(p))
 self.canvas.create_rectangle((x-self.mr, y-self.mr),
                          (x+self.mr+1, y+self.mr+1),
                          fill=fill, outline=outline) # marker の描画
```

## 5.3 MyCanvas を用いたプログラム

### 例1: 円の描画 — myCircle.py

myCanvas モジュールの MyCanvas クラスを利用することで,ワールド座標系における描画プログラムが(2.2 節の例 3 に比べて)簡潔に記述できる.このプログラムでは,原点を中心として,半径 0.8 の円を描いている.

```
# numpy モジュールの import (npで)
import numpy as np
                                     # sys モジュールの import
import sys
                                     # math モジュールの import
import math
from myCanvas import MyCanvas
                                     # myCanvas モジュールの import
def circle(cen = (0, 0), r = 0.8):
 cen - 中心座標, 省略時 (0, 0)
 r - 半径, 省略時 0.8
円周上 (正多角形) の n 頂点座標 (タプル) を返す
                                     # シェル引数がある場合
 if len(sys.argv) > 1:
                                     # 第1引数を頂点数の文字列
   num = sys.argv[1]
                                     # シェル引数がない場合
 else:
   num = input('# of points -> ')
                                     # 頂点数の文字列を入力
 n = int(num)
                                     # 頂点数
 p = []
                                     # 点列リストの初期化 (空リスト)
                                     # 頂点座標計算の反復
 for i in range(n):
   t = 2 * math.pi * i / n
                                     # 2 pi の n 等分
   p.append(np.array((r*math.cos(t)+cen[0], r*math.sin(t)+cen[1])))
                                    # タプルにして return
 return tuple(p)
                                    # (円の) 描画関数
def display(canvas, points):
 canvas - 描画する canvas
points - 円周上の頂点列
 円を描画する
                                     # 多角形描画メソッドの呼出
 canvas.drawPolygon(points, fill='')
                                     # main 関数
def main():
```

```
canvas = MyCanvas() # myCanvasの作成
points = circle() # 頂点作成関数 (circle) の呼出
display(canvas, points) # 描画関数 (display) の呼出
canvas.mainloop() # ルートフレームの実行ループ開始

if __name__ == '__main__': # 起動の確認 (コマンドラインからの起動)
main() # main 関数の呼出
```

#### 例2: 円によるカージオイドの描画 — myCardioidCircle.py

例 1 の myCircle モジュールの circle 関数を利用して,円でカージオイドを包絡する.vectorMatrix モジュールのノルム計算(norm 関数)によって, $(2.2\ \hat{\mathbf{p}}$  の例 5 に比べて)プログラムが簡潔になる.

```
# myCanvas モジュールの import
from myCanvas import MyCanvas
                                        # vectorMatrix モジュールの norm 関数の import
from vectorMatrix import norm
import myCircle
                                        # myCircle モジュールの import
                                        # (cardioid の) 描画関数
def display(canvas, points):
 canvas - 描画する canvas
points - 円周上の頂点列
  基円の上に円で包絡された cardioid を描画する
   r i in range(1, len(points)): # 円描画の反復(頂点数-1)
r = norm(points[i] - points[0]) # 半径(0番頂点との距離)
canvas.drawCircle(points[i], r) # 円の描画
 for i in range(1, len(points)):
def main():
                                        # main 関数
                                        # myCanvas の作成
  canvas = MyCanvas()
 points = myCircle.circle((0.25, 0), 0.33) # 頂点作成関数 (myCircle.circle) の呼出
 myCircle.display(canvas, points) # 基円の描画関数 (myCircle.display) の呼出
 display(canvas, points)
                                       # 描画関数(display)の呼出
                                        # ルートフレームの実行ループ開始
 canvas.mainloop()
if __name__ == '__main__':
                                        # 起動の確認 (コマンドラインからの起動)
                                        # main 関数の呼出
 main()
```

#### 例3: マウスによる線分の描画 — myRubberband.py

4.3節の例 3 の rubberband のプログラムも MyCanvas クラスを利用することで,ワールド座標系におけるプログラムとなる.マウスカーソルの位置を,ウィンドウ座標系からワールド座標系に point メソッドで変換していることに注意せよ.

```
# myCanvas モジュールの import
from myCanvas import MyCanvas
def pressed(event):
                                     # Button1 pressed コールバック関数
 global canvas, start
                                    # 大域変数 canvas, start
 start = canvas.point(event.x, event.y) # press 時の点を記録
                                     # Button1 dragged コールバック関数
def dragged(event):
                                     # 大域変数 canvas, start
 global canvas, start
                                     # canvas の背景クリア
 canvas.clear()
 canvas.drawPolyline((start, canvas.point(event.x, event.y))) # 線分の描画
                                     # main 関数
def main():
                                     # 大域変数 canvas
 global canvas
 canvas = MyCanvas(width=400, height=400) # canvas の作成
 canvas.bind('<Button-1>', pressed)
                                  # Button1 pressed コールバック関数
                                    # Button1 dragged コールバック関数
 canvas.bind('<B1-Motion>', dragged)
 canvas.mainloop()
                                    # ルートフレームの実行ループ開始
                                     # 起動の確認 (コマンドラインからの起動)
if __name__ == '__main__':
                                     # main 関数の呼出
 main()
```

## 章末課題

## ダイアモンドパターンやネフロイドの描画

第2章の章末問題と同様に myCircle モジュールを利用して,ダイアモンドパターンやネフロイドを描画する プログラムを作成してみよ. 当然のことながら,vectorMatrix モジュールを利用し,ワールド座標系における計算・描画を行うこと.

#### マウスによる円の描画

第4章の章末問題にあったマウスによって円を描くプログラムも,MyCanvas クラスを用いることによって,ワールド座標系でのプログラムにすることが可能である.マウスボタンを押した位置を中心とし,マウスボタンを離した点を通る円を描画するプログラムである.第4章の章末問題の解答に加えて,5.3節の例3「マーカの描画」を参考にするとよい.さらに,図 5.2 のように半径が 1/2 倍と 3/2 倍の 3 つの円を同時に描画するプログラムを考えると,MyCanvas クラスや vectorMatrix モジュールの有用性が感じられるだろう.

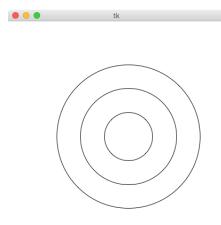


Figure 5.2: マウスによる円の描画