



PCS 3111 - LABORATÓRIO DE PROGRAMAÇÃO ORIENTADA A OBJETOS PARA A ENGENHARIA ELÉTRICA

EXERCÍCIO PROGRAMA 1 – 2016

Resumo

O EP1 tem como objetivo exercitar os conceitos básicos de orientação a objetos ao implementar um *Visualizador Científico* simples. O sistema deverá atender a especificação definida neste documento.

1 Introdução

Deseja-se criar um *Visualizador Científico*, que permita apresentar de forma gráfica os dados obtidos por um microcontrolador, mais especificamente o disponível no Kit Freescale Freedom FDRM-KL25Z, usado na disciplina “Introdução à Engenharia Elétrica” (323100). O usuário poderá analisar os dados obtidos pelos sensores (do kit e externos) e também os dados de controle produzidos.

Esse projeto será desenvolvido incrementalmente e em dupla nos três Exercícios Programas de PCS 3111. Por simplicidade, a interface com usuário será feita inicialmente em console. Para este primeiro EP o *Visualizador Científico* deve permitir gerar um gráfico simples, com duas séries.

A interface com o usuário e a interface com o microcontrolador já estão implementadas, devendo ser apenas usadas. Por enquanto está disponível uma implementação que funciona apenas para sistema operacional Windows. Simule funcionamento da interface serial (descrito na seção 5.3) caso se deseje desenvolver em outro sistema operacional.

A solução deve empregar adequadamente conceitos de orientação a objetos apresentados na disciplina: classe, atributo, método, encapsulamento, coesão e acoplamento.

2. Especificação

O *Visualizador Científico* deve possuir as seguintes funcionalidades:

- Deve ser possível desenhar um **Gráfico**, o qual possui dois **Eixos** e usa duas **Séries**. Como a **Tela** em que o **Gráfico** será desenhado possui um espaço limitado, será necessário mapear os valores das **Séries** para as coordenadas da **Tela**.
- O **Gráfico** possui dois **Eixos**: um das abscissas (horizontal) e um das ordenadas (vertical). Cada **Eixo** deve possuir um título (string), uma unidade (string), uma escala mínima (double), uma escala máxima (double), um número de divisões (int) e o valor do incremento da divisão (double). O número de divisões deve ser calculado a partir do número de pontos disponíveis pela **Tela** e o incremento da divisão deve ser calculado a partir do máximo, mínimo e do número de divisões.
- O **Gráfico** é responsável por desenhar **Séries**, considerando cada **Eixo**. A **Série** será obtida na placa (ou gerada no caso de simulações). **Séries** representam um conjunto de valores sequenciais. Por exemplo, pode-se ter uma **Série** com os valores 1, 2, 3, 5, 7, 11 e 13. Uma **Série**

possui um nome (string, que não necessariamente é igual ao do **Eixo**), um tamanho (int) e uma sequência de valores (cada valor é um double).

- Deve ser possível adicionar um valor à **Série**, por enquanto até uma determinada quantidade. Depois dessa quantidade os valores adicionais devem ser desprezados. Deve ser possível obter um valor em uma posição da **Série**, saber o tamanho da **Série** (quantidade de elementos) e se ela está vazia. Deve ser possível calcular o máximo e mínimo da **Série**.
- O **Gráfico** deve ser desenhado na **Tela** (já implementada), a qual representa os elementos gráficos através de caracteres de forma a simplificar a interface.
- Será possível obter valores das **Séries** através de um microcontrolador. A interface com esse microcontrolador (**InterfaceSerial**) já está implementada.

Como exemplo, na Figura 1 é apresentado um Gráfico da Série Tempo (no eixo das abscissas) com a Série Espaço (no eixo das ordenadas). O título do eixo X é “Tempo” e a unidade é “s”; o do eixo y é “Espaco” e a unidade é “m”. O Eixo das ordenadas tem 3 divisões, com um incremento de divisão 10 (ou seja, a cada 10 unidades é colocado um marcador). Com isso se tem marcadores em 10, 20, 30, além do marcador na origem (que no caso é no 0). Da mesma maneira, o eixo das abscissas tem 6 divisões, além da origem, com incremento 10. No gráfico são apresentados os pontos (0, 13), (10, 20), (20, 26) e (50, 40). Detalhes do mapeamento das **Séries** e **Eixos** na **Tela** serão discutidos na Seção 4.

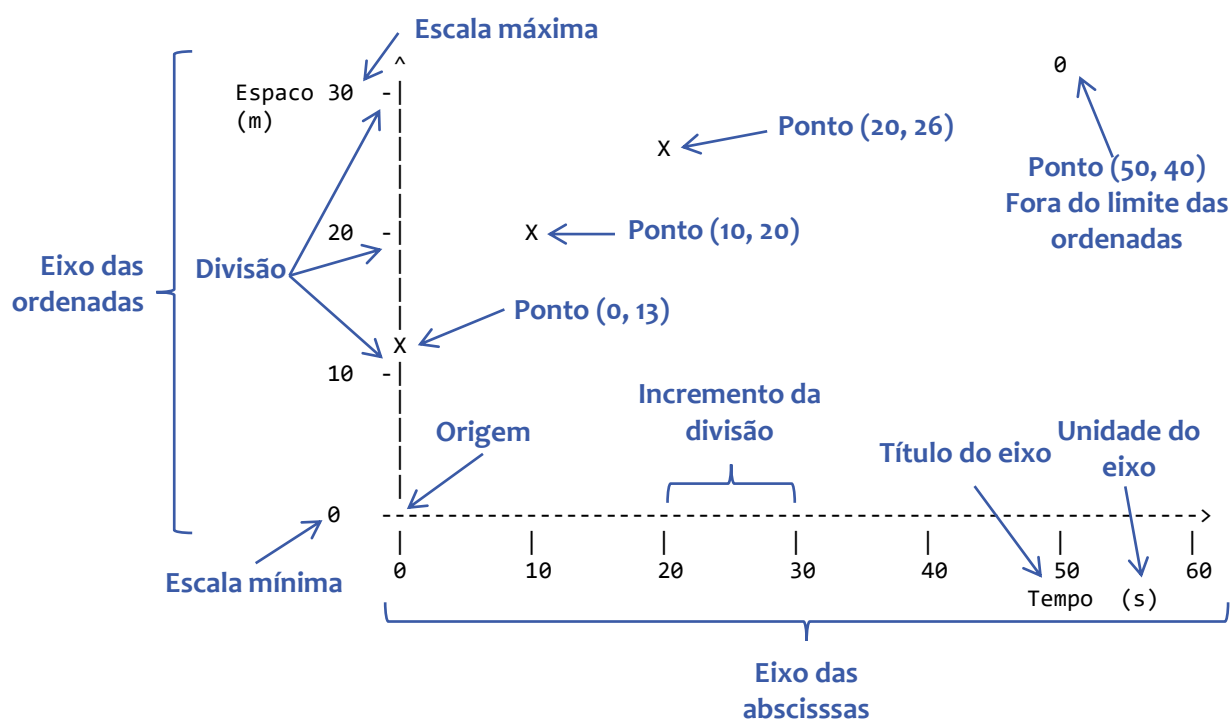


Figura 1: Conceitos exemplificados em um gráfico de Tempo X Espaço.

3 Projeto

Para implementar essas funcionalidades você deve criar um conjunto de classes em C++ para uma solução orientada a objetos. Cada classe deve ter um arquivo de definição (".h") e um arquivo de implementação (".cpp"). Siga a convenção de nomes de classes explicada em aula.

A seguir são explicitados os métodos públicos que as classes devem obrigatoriamente possuir, com a assinatura exatamente conforme definido. As classes não devem possuir outros membros (atributos ou métodos) públicos. Mas você pode (e precisará) adicionar outros membros (atributos e métodos)

privados conforme desejado. Para facilitar o trabalho, os arquivos “.h” dessas classes são entregues junto com enunciado. Altere-os conforme necessário. Todos os arquivos são comentados, descrevendo os métodos.

Para representar uma série nesse sistema você deve criar uma classe **Serie**. Essa classe deve possuir os seguintes métodos públicos e a seguinte constante:

```
#define NUMERO_MAXIMO_VALORES 10

void setNome(string nome);
string getNome();

/**
 * Informa se a serie esta vazia.
 */
bool estaVazia();

/**
 * Informa o numero de valores que a serie possui.
 * Por exemplo, a serie (1, 2, 3, 5) possui tamanho 4.
 */
int getTamanho();

/**
 * Obtem o valor que esta na posicao definida da serie. A contagem de
 * posicoes comeca em 0.
 *
 * Em caso de posicoes invalidas, retorne 0.
 *
 * Por exemplo, considere a serie (1, 2, 3, 5, 7, 11, 13). O metodo
 * getValor(0) deve retornar 1; getValor(6) deve retornar 13.
 */
double getValor(int posicao);

/**
 * Obtem o maior valor da serie.
 */
double getMaximo();

/**
 * Obtem o menor valor da serie.
 */
double getMinimo();

/**
 * Adiciona o valor a serie. Ignora o valor passado caso o
 * NUMERO_MAXIMO_VALORES tenha sido ultrapassado.
 *
 * Por exemplo, considere a serie com os valores (1, 2, 3, 5, 7, 11, 13).
 * Ao chamar adicionar(17), a serie ficara (1, 2, 3, 5, 7, 11, 13, 17).
 */
void adicionar(double valor);
```

O método adicionar deve adicionar valores até o NUMERO_MAXIMO_VALORES, uma constante que deve ser definida na classe, como apresentado. Caso se tente adicionar mais valores, eles devem ser ignorados (ou seja, não deve ser feito nada – não deve ser emitida nenhuma mensagem de erro ou algo similar: ele só não deve ser adicionado). O método getValor deve retornar o valor na posição definida na série, considerando que a contagem começa em 0.

Para representar um eixo, crie uma classe **Eixo**. Essa classe deve ter os seguintes métodos públicos:

```

void setTitulo(string titulo);
void setUnidade(string unidade);
void setNumeroDeDivisoes(int numero);
void setEscalaMinima(double escalaMinima);
void setEscalaMaxima(double escalaMaxima);

string getTitulo();
string getUnidade();
int getNumeroDeDivisoes();

/**
 * Calcule o incremento da divisao a partir do maximo, minimo
 * e numero de divisoes.
 *
 * Deve-se assumir que os valores necessarios ja foram
 * definidos antes de chamar este metodo.
 */
double getIncrementoDaDivisao();
double getEscalaMinima();
double getEscalaMaxima();

```

Os valores do título, unidade, número de divisões, escala mínima e escala máxima devem ser informados ao eixo através dos métodos “set”. O incremento da divisão deve ser calculado a partir da escala máxima, escala mínima e número de divisões. Para este EP, a escala máxima e mínima deverão ser informados pelo usuário; o número de divisões deve ser calculado com as informações da tela (veja os detalhes da **Tela** na seção 4).

Um gráfico é representado através da classe **Gráfico**. Ela deve possuir os seguintes membros públicos:

```

void setSerieNasAbcissas(Serie* x);
void setSerieNasOrdenadas(Serie* y);

void setEixoDasAbcissas(string titulo, string unidade, double minimo, double maximo);
void setEixoDasOrdenadas(string titulo, string unidade, double minimo, double maximo);

/**
 * Desenha o grafico, colocando na tela os eixos e os pontos.
 */
void desenhar();

/**
 * Apaga a tela.
 */
void reset();

/**
 * Define a tela a ser usada
 */
void setTela(Tela* t);

Serie* getSerieNasAbcissas();
Serie* getSerieNasOrdenadas();
Eixo* getEixoDasAbcissas();
Eixo* getEixoDasOrdenadas();

```

Existem métodos para definir as séries (setSerieNasAbcissas e setSerieNasOrdenadas) e para criar os eixos (setEixoDasAbcissas e setEixoDasOrdenadas). Ou seja, as **Séries** devem ser criadas em um outro lugar e passadas para o **Gráfico**; os **Eixos** devem ser criados pelo **Gráfico**. Da mesma forma que com as séries, o método setTela deve receber uma **Tela** já criada. O método que plota o gráfico é o método

desenhar. O funcionamento desse método é discutido na Seção 4. O método reset deve apagar a tela, simplesmente chamando o método apropriado na **Tela**.

4 Interface com o usuário

Por simplicidade, a interface com o usuário será feita em console neste EP. Ela já está implementada na classe **Tela**, a qual não deve ser alterada.

A classe **Grafico**, a ser implementada, deverá chamar os métodos adequados da **Tela** para que ela desenhe o gráfico esperado. Para facilitar isso, o desenho dos eixos já está implementado¹. Portanto, você deve apenas adicionar os pontos adequadamente na **Tela**, mapeando os pontos para posições da área disponível na **Tela**. Ao chamar o método `desenhar` da **Tela**, ela apresentará em console os eixos e os pontos adicionados. Para apagar o texto do console deve-se usar o método `apagar` da **Tela** (esse método usa detalhes específicos do sistema operacional).

A tela de desenho é dividida em três áreas, como mostra a Figura 2 (a qual tem um exemplo de um gráfico). A área em **vermelho** é a área dos eixos, na qual os eixos são desenhados. Essa área é de total responsabilidade da classe **Tela**; só é possível adicionar informações nessa área através dos métodos `setEixoDasAbscissas` e `setEixoDasOrdenadas`. As áreas em branco e em cinza são as que devem ser gerenciadas.

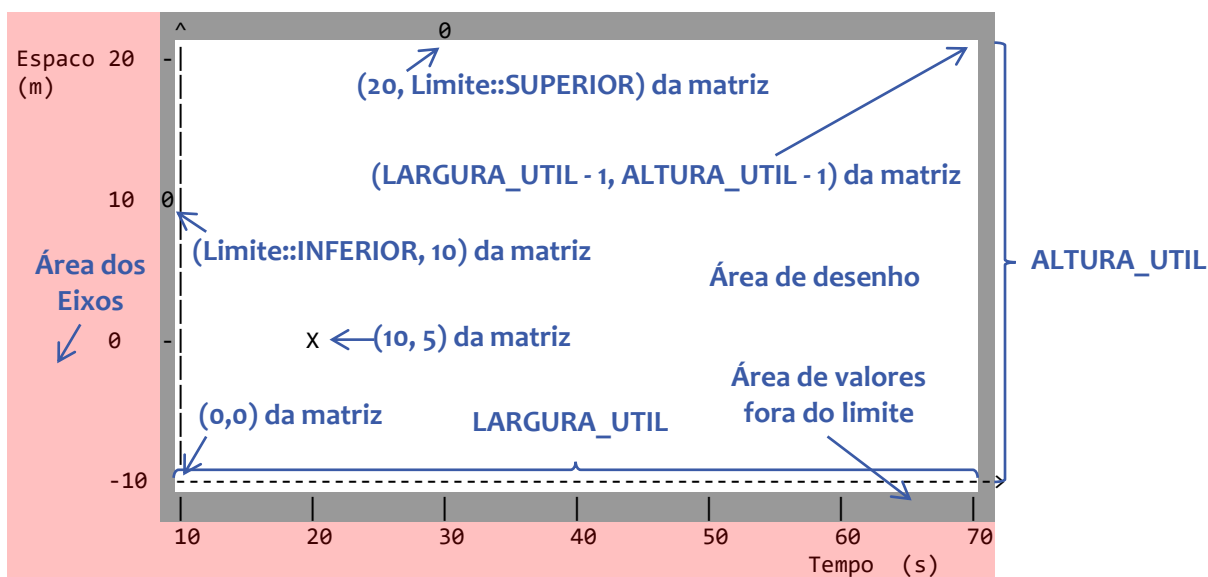


Figura 2: áreas da tela de desenho, de responsabilidade da classe **Tela**.

A área branca é a área útil para desenho. Ela funciona como uma matriz de tamanho `LARGURA_UTIL` (uma constante da **Tela** com valor 61) por `ALTURA_UTIL` (uma constante da **Tela** com valor 16). O elemento `(0, 0)` dessa matriz é no encontro dos eixos, enquanto que o elemento `(LARGURA_UTIL - 1, ALTURA_UTIL - 1)` é na posição superior direita. A **Tela** possui duas outras constantes: `DIVISAO_ABSCISSA` e `DIVISAO_ORDENADA`. Essas constantes informam a cada quantos elementos nos eixos há uma divisão. No caso, a `DIVISAO_ABSCISSA` tem valor 10, indicando que a cada 10 elementos há uma divisão; a `DIVISAO_ORDENADA` é 5, indicando que a cada 5 elementos há uma divisão. Você deve usar esses valores, juntamente com a `LARGURA_UTIL` e a `ALTURA_UTIL` para definir o número de divisões do **Eixo**.

¹ Essa solução pode ser vista como possuindo um problema de coesão, já que o mapeamento do **Eixo** na **Tela** deveria ser responsabilidade do **Grafico** (ou mesmo do **Eixo**). Isso sem falar do acoplamento gerado. Porém isso foi feito para simplificar a implementação.

Para escrever na área branca é necessário chamar na **Tela** o método `adicionarPontoEm (int x, int y)`, o qual recebe os valores `x` e `y` da matriz. Cabe à classe **Grafico** chamar esse método com os valores adequados, mapeando o ponto do gráfico ao elemento da matriz da Tela. Por exemplo, no gráfico representado na Figura 2, o ponto $(20, 0)$ do gráfico deverá ficar no elemento $(10, 5)$ da matriz. Como a matriz trabalha com posições inteiras, caso o mapeamento do gráfico para a área de desenho indique uma posição não inteira, *trunque* o valor ao chamar o método. No exemplo da Figura 2, tanto os pontos $(20, 0)$ e $(20, 1)$ devem ficar no elemento $(10, 5)$ da matriz.

A área em cinza representa a área de valores fora do limite do eixo. Ou seja, caso se deseje adicionar um ponto que ficaria em uma posição fora da área disponível de desenho, é nessa área que será colocado um marcador. Pontos podem ficar fora do limite inferior ou superior da área de desenho. Por causa disso foram definidos os métodos `adicionarForaDoLimiteDasOrdenadasEm` (adiciona um ponto fora do limite do eixo das ordenadas, mas que possui um valor válido para o eixo das abscissas), `adicionarForaDoLimiteDasAbscissasEm` (adiciona um ponto fora do limite do eixo das abscissas, mas que possui um valor válido para o eixo das ordenadas) e `adicionarForaDoLimiteEm` (adiciona um ponto fora do limite das abscissas e das ordenadas). Para informar se o limite ultrapassado no eixo é o inferior ou superior, foi criado o *enumerador* **Limite**, que está definido em “Tela.h”. Um *enumerador* é um tipo especial que permite enumerar seus valores, limitando seus valores a apenas os definidos. Dessa forma, o **Limite** permite apenas dois valores: **INFERIOR** e **SUPERIOR**. Para usá-lo é só incluir o “Tela.h” e fazer `Limite::INFERIOR` ou `Limite::SUPERIOR` para usar os valores válidos do limite. Por exemplo, no gráfico representado na Figura 2, caso se deseje desenhar um ponto na posição $(30, 30)$ do gráfico, deve ser chamado o método `adicionarForaDoLimiteDasOrdenadasEm(20, Limite::SUPERIOR)`; para desenhar um ponto na posição $(0, 10)$ do gráfico deve ser chamado o método `adicionarForaDoLimiteDasAbscissasEm(10, Limite::INFERIOR)` e para adicionar o ponto $(80, -20)$ do gráfico deve ser chamado o método `adicionarForaDoLimiteEm(Limite::SUPERIOR, Limite::INFERIOR)`.

4.1 Função main

Assim como nas aulas, coloque o main em um arquivo em separado. O main deve pedir para o usuário as informações do gráfico e então desenhá-lo. Considere que as duas **Series** são obtidas pela placa; peça para o usuário para cada série o nome dela, o canal a ser usado (vide a seção 5.2 sobre a interface com a placa) e para o respectivo eixo o nome, o título e a unidade. Um exemplo da interface é apresentado a seguir:

```
Serie no eixo x: AceleracaoX
Qual o canal a ser usado: ACCX
Titulo do eixo x: Acel.X
Unidade do eixo x: m/s2
Escala minima do eixo x: -10
Escala maxima do eixo x: 10

Serie no eixo y: AceleracaoY
Qual o canal a ser usado: ACCY
Titulo do eixo y: Acel.Y
Unidade do eixo y: m/s2
Escala minima do eixo y: -5
Escala maxima do eixo y: 10
```

Para desenhar o gráfico, a classe IHC (já implementada e entregue) apresenta dois métodos auxiliares. O método `escFoiPressionado` verifica se entre a última chamada desse método e a chamada atual, a tecla ESC foi pressionada. Isso pode ser usado para cancelar o desenho do gráfico. O método `sleep` faz com que o programa espere por 500ms para continuar. Como o microcontrolador envia mensagens a cada 500ms, a ideia é que o programa pegue uma mensagem do microcontrolador, processe-a e então espere até que a próxima mensagem esteja disponível. Por enquanto ambos os métodos são específicos para Windows.

A ideia é que o main tenha uma estrutura similar a:

```
InterfaceSerial *is = new InterfaceSerial();
is->inicializar (COMM);

Grafico* g = new Grafico();
g->setTela (new Tela() );

...

IHC* ihc = new IHC();
while (!ihc->escFoiPressionado()) {
    is->atualizar();
    g->desenhar();
    ihc->sleep();
}
```

5 Interface com o microcontrolador

O Gráfico permitirá desenhar valores obtidos de um microcontrolador, o disponível no Kit Freescale Freedom FDRM-KL25Z. Os dados serão obtidos usando a porta serial, conectada por um cabo USB. Para isso é necessário um programa na placa e uma classe no projeto que fará a interface com a placa.

5.1 Programa na placa

Os dados devem ser gerados por um programa na placa que deve enviar uma mensagem com os títulos e, a cada intervalo de tempo, mensagens com os dados. Essas mensagens devem ser na forma de strings. A string tem um cabeçalho ('T', para título, ou 'A', para dados analógicos) e usa vírgula (",") como separador dos dados. O formato de uma mensagem de título é o seguinte:

```
\r\nT: <NOME1>, <NOME2>, <NOME3>,...\r\n
```

Onde <NOME1>, <NOME2>, <NOME3> são nomes dos sensores ou dos dados de controle. Os caracteres "\r\n" marcam o início e o final da mensagem. De forma similar, a mensagem com os dados deve seguir o formato:

```
A: <DADO1>, <DADO2>, <DADO3>,...\r\n
```

Onde <DADO1>, <DADO2>, <DADO3> são valores ponto flutuante (usando "." para separar a parte inteira da decimal). Nessa mensagem não é necessário usar "\r\n" como marcador de início.

Quando o programa na placa começar a ser executado, ele deve enviar uma mensagem de cabeçalho. Depois disso, a cada intervalo de tempo (sugerido 500ms) o programa na placa deve enviar uma mensagem com os dados, que podem representar dados obtidos por sensores ou dados de controle. A seguir é apresentado um exemplo de uma sequência de mensagens enviadas pela placa:

```
T: ACCX, ACCY, ACCZ, MAGX, MAGY, MAGZ
A: -0.0383, 0.0249, 1.0483, 25.3, -3071.9, -2655.7
A: -0.0164, -0.0073, 0.9922, 25.4, -384.1, -3168.1
A: -0.0125, -0.0190, 1.0107, 25.5, 1254.2, -1529.6
A: -0.2087, -0.3584, 0.3318, 24.2, -2434.3, 309.3
```

Esse programa foi um exercício sugerido pela disciplina 0323100, mas não será exigido em PCS3111 (sem ele você somente não conseguirá ver o gráfico sendo desenhado com dados obtidos pela placa).

5.2 Interface com a placa

A interface com a placa foi implementada na classe **InterfaceSerial**. Não será necessário conhecer os detalhes de implementação – é necessário apenas usá-la. A definição dessa classe é apresentada a seguir:

```

/**
 * Inicializa a comunicacao usando uma porta.
 */
void inicializar(string porta);

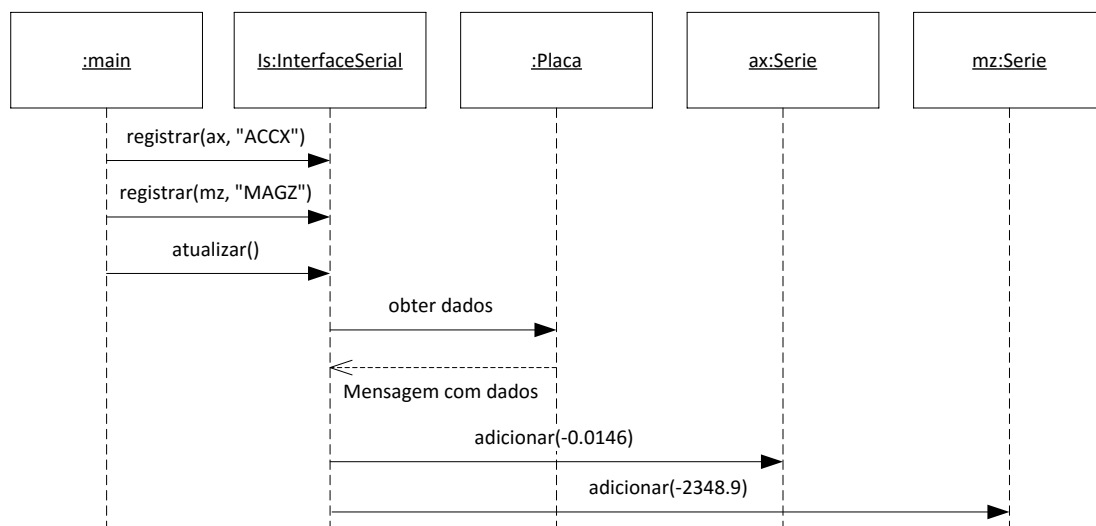
/**
 * Registra a serie especifica a um canal.
 */
void registrar(string canal, Serie* serie);

/**
 * Atualiza as series registradas com o canal.
 *
 * Em caso de problema de leitura, retorna false. Caso
 * contrario, retorna true.
 */
bool atualizar();

```

O método `inicializar` recebe uma porta de comunicação. No Windows, a porta serial é uma das portas COM, devendo ser passada uma string como, por exemplo, "\\.\COM4" (para a porta 4). Siga as instruções da disciplina 323100 para encontrar a porta adequada. Ao chamar esse método, ele verificará se existe uma placa conectada na porta serial informada e pedirá para que o botão reset da placa seja apertado, para que se inicie a execução do programa e a mensagem de título seja passada.

O funcionamento dos dois outros métodos é o seguinte: quando se pede para atualizar os dados (método `atualizar`), a **InterfaceSerial** lê os dados da placa e avisa cada **Serie** registrada os valores lidos, chamando o método `adicionar` da **Serie**.² Portanto, quando for criada uma **Serie** que recebe dados da placa, ela deve ser registrada na **InterfaceSerial**. Um diagrama representando esse funcionamento é apresentado a seguir:



As caixas representam objetos, cujos nomes e tipos, respectivamente, são separados por “:”. As chamadas de métodos são representadas como setas. No exemplo, o `main` registra a **Serie** `ax`, previamente criada, na **InterfaceSerial** para receber os dados do canal “ACCX”; e a **Serie** `mz`, previamente criada, para receber os dados do canal “MAGZ”. Quando for chamado o método `atualizar` da **InterfaceSerial**, ele chama o método `adicionar` de cada **Serie** registrada para cada canal que teve dado

² Isso é um padrão de projeto chamado de *Publisher-Subscriber*. Uma visão bem geral desse padrão é apresentada em https://en.wikipedia.org/wiki/Publish%E2%80%93subscribe_pattern.

recebido (ou seja, se não foi recebido nenhum dado, não é chamado nenhum adicionar). No caso, ele avisa a **Serie** ax o valor -0.0146 e para a **Serie** mz o valor -2348.9.

Cuidado: só deve haver uma instância do objeto **InterfaceSerial**!

5.3 Teste da interface com a placa

Quando se desenvolve software que se comunica com hardware, nem sempre se quer testar o software usando o hardware *real*, seja porque não se tem o hardware disponível, quer se evitar o desgaste do hardware, a comunicação com o hardware é demorada ou mesmo porque se quer testar condições específicas que são difíceis de acontecer naturalmente no hardware. Nesses casos pode-se criar uma classe que *simula* a interface com o hardware.

No nosso caso, uma forma de fazer isso é alterar a classe **InterfaceSerial** ao invés de usar a classe entregue, gerando assim uma classe de teste³. Contanto que os métodos públicos se mantenham os mesmos, as demais classes que dependem da **InterfaceSerial** não conseguirão ver a diferença entre a classe real e a de teste. Portanto, você pode alterar tanto a definição (por exemplo, colocando alguns atributos de apoio) quanto a implementação. O cuidado é não entregar essa classe como se fosse a classe real!

Cabe ao testador decidir como os métodos funcionarão e como eles devem responder. Para isso ele precisa pensar no que ele quer testar e implementar a classe de forma que ela faça o teste adequado. Por exemplo, segue uma implementação de uma **InterfaceSerial** que registra apenas 2 **Series** e retorna sempre os mesmos valores. No “.h” foram tirados todos os métodos e atributos privados e colocados os seguintes atributos:

```
...
private:
    Serie* s1 = NULL;
    Serie* s2 = NULL;
    int numeroDeChamadas = 0;
```

No “.cpp” foi usada a seguinte implementação:

```
#include "InterfaceSerial.h"

void InterfaceSerial::inicializar (string porta) {
}

void InterfaceSerial::registrar (string canal, Serie* serie) {
    if (s1 == NULL) s1 = serie;
    else if (s2 == NULL) s2 = serie;
}

bool InterfaceSerial::atualizar() {
    int valoresS1[] = {10, 20, 30, 40};
    int valoresS2[] = {10, 15, 20, 25};

    s1->adicionar(valoresS1[numeroDeChamadas]);
    s2->adicionar(valoresS2[numeroDeChamadas]);
    numeroDeChamadas++;
    return true;
}
```

Note que a implementação faz *diversas* simplificações. O *inicializar*, por exemplo, não faz nada, já que isso não importa no teste; o método *registrar* só registra 2 séries, s1 e s2, desprezando o nome do canal;

³ Existem soluções mais elegantes.

o atualizar envia somente 4 possíveis valores, dependendo do numeroDeChamadas feito. Cabe ao testador criar a classe que teste o que ele quer da forma mais simples possível.

6 Entrega

O projeto deverá ser entregue até dia **12/09** em um Judge específico, disponível em <<https://pcs.usp.br/pcs3111/ep/>> (nos próximos dias vocês receberão um login e uma senha). As duplas devem ser formadas por alunos da mesma turma e elas devem ser informadas no Moodle do Stoa até a data de entrega do EP.

Atenção: não será possível alterar as duplas para os próximos EPs. Apenas será possível desfazer a dupla (e cada aluno fará uma entrega em separado).

A entrega deve ser feita por cada membro da dupla (ou seja, os dois devem submeter o mesmo exercício no Judge do EP). A entrega consiste em duas partes:

- **Parte 1:** todos os arquivos fonte do projeto (apenas “.cpp” e “.h”)
- **Parte 2:** entregue todos os arquivos com exceção aos relativos ao **Eixo** e a **Serie** (não entregue nem o “.h” nem o “.cpp” relativos a essas classes).

Cada parte deve ser entregue em um arquivo comprimido que deve ter como nome o número USP do aluno (por exemplo, para o número USP 123456 o arquivo deve ser “123456.zip”). Os fontes não devem ser colocados em pastas. O Judge fará uma verificação *básica* do software, verificando se é possível instanciar as classes. Não altere o nome dos arquivos entregues: Tela.h, Tela.cpp, IHC.h, IHC.cpp, InterfaceSerial.h e InterfaceSerial.cpp.

7 Dicas

- Não adicione, de forma nenhuma e por motivo nenhum, métodos ou atributos públicos às classes. Você pode (e deve) adicionar atributos e métodos privados.
- As classes **Tela**, **IHC** e **InterfaceSerial** devem ser entregues da mesma forma que vocês a receberam. Isso não impede que você faça alterações para testes – é só não entregar com essas alterações.
- A correção do gráfico verificará se os métodos da **Tela** foram chamados na quantidade certa e com os valores corretos. Portanto, não faça chamadas desnecessárias aos métodos da **Tela**.
- Teste com diversos valores diferentes. Considere também valores que podem causar erros.
- Implemente a solução aos poucos – não deixe para implementar tudo no final.