

数学社线代6

3.1 向量空间

- 1 标准 n 维空间 \mathbf{R}^n 包含全部具有 n 个分量的实数列向量。
- 2 若 \mathbf{v} 与 \mathbf{w} 在向量空间 \mathbf{S} 中, 则所有的组合 $c\mathbf{v} + d\mathbf{w}$ 也必须在 \mathbf{S} 中。
- 3 \mathbf{S} 中的“向量”可以是矩阵或是 x 的函数。“一个点”空间 \mathbf{Z} 由 $\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 构成。
- 4 \mathbf{R}^n 的子空间是 \mathbf{R}^n 里面的一个向量空间, 例如: 直线 $y = 3x$ 在 \mathbf{R}^2 里面。
- 5 A 的列空间包含 A 的列的所有组合: \mathbf{R}^m 的子空间。
- 6 列空间包含所有的向量 $A\mathbf{x}$, 所以当 \mathbf{b} 在 $C(A)$ 中, $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有解。

定义 向量空间的子空间是一个向量的集合(包含零向量), 这些向量满足两个要求: 若 \mathbf{v} 与 \mathbf{w} 是子空间中的向量且 c 是任意纯量, 则

- (i) $\mathbf{v} + \mathbf{w}$ 在子空间中 (ii) $c\mathbf{v}$ 在子空间中

一个包含 \mathbf{v} 与 \mathbf{w} 的子空间, 必须包含所有的线性组合 $c\mathbf{v} + d\mathbf{w}$ 。

定义 列空间包含列的所有线性组合, 这些组合就是所有可能的 $A\mathbf{x}$, 他们构成列空间 $C(A)$ 。

系统 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有解 当且仅当 \mathbf{b} 在 A 的列空间中。

范例 4 假设

$$A\mathbf{x} \text{ 是 } \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \text{ 就是 } x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

这两列的所有组合(就是列空间)形成 \mathbf{R}^3 的平面。我们画出一个特别的 \mathbf{b} (列的组合), $\mathbf{b} = A\mathbf{x}$ 落在这个平面。平面没有厚度, 所以大部分 \mathbf{R}^3 中的右侧 \mathbf{b} 不在这个列空间。因为是三个方程式与两个未知数, 对于大部分的 \mathbf{b} 来说系统都是无解。

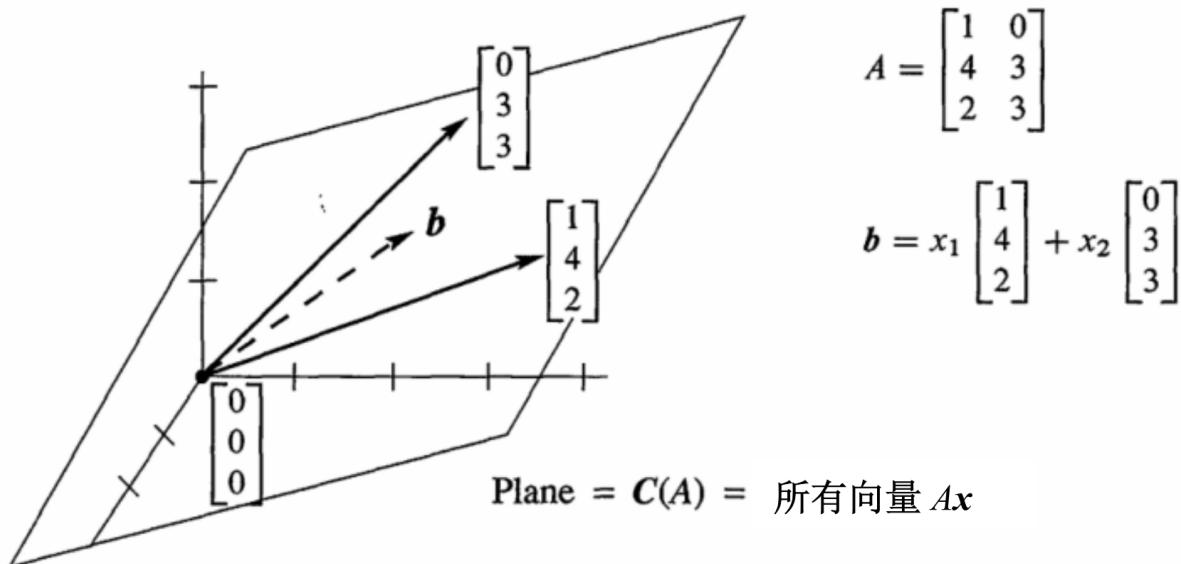


图 3.2: 列空间 $C(A)$ 是一个包含两个列的平面, 当 \mathbf{b} 落在这个平面时, $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有解, 此时 \mathbf{b} 是列的组合。

向量空间，子空间与可解的结合意义

end