# 環境構築手順書 ~Ubuntu編~

# 目次

開発環境について	• • •	1
開発環境のセットアップ 1、パッケージマネージャーの更新 2、開発ツールのインストール		2
NewTek NDI SDK v3.5のインストール 1、NewTek NDI SDK v3.5をダウンロード 2、インストール		2
OpenCV v3.2.0のインストール 1、画像表示ライブラリと画像フォーマットのインストール 2、GUI表示用のライブラリのインストール 3、ビデオストリーム及びフレームの処理に必要なライブラリのインストール 4、OpenCVの最適化を行うライブラリのインストール 5、GitHub上のOpenCV v3.2.0のリポジトリからクローンを行う 6、Cmakeを実行する 7、makeを行う 8、OpenCVを適用させる	インス	3~4 ⊦—∕I
RealSense SDK v2.0のインストール 1、実行用ツールのインストール 2、開発者用ツールのインストール	•••	5
実行 1、実行前準備 2、実行 3、ソースの修正後再度実行するまで	•••	6~7

# ・開発/実行環境について

#### OS

Ubuntu 16.04 LTS

# コンパイラ

gcc バージョン5.4.0

## 使用ライブラリ

Newtek NDI バージョン3.5

OpenCV バージョン3.2.0 RealSense バージョン 2.0

# - 開発環境のセットアップ

#### 1、パッケージマネージャーの更新

ターミナルを起動し、root権限で以下のコマンドを打ちます。

# su -

# sudo apt-get update

# sudo apt-get upgrade

#### 2、開発ツールのインストール

以下のコマンドを打ち、開発ツールをインストールします。 # sudo apt-get install build-essential cmake git pkg-config

## NewTek NDI SDK v3.5のインストール

#### 1、NewTek NDI SDK v3.5をダウンロード

以下よりダウンロードを行います。

https://jp.newtek.com/ndi/sdk/

ダウンロード時に名前やメールアドレスなどの送信が必要です。

#### 2、インストール

ダウンロードされたInstallNDISDK\_v3\_Linux.shを、NDIをインストールしたいフォルダにコピーします。

ターミナル上で以下のコマンドを入力します。

# cd "コピーしたディレクトリ"

# II InstallNDISDK v3 Linux.sh

# ./InstallNDISDK v3 Linux.sh

- •OpenCV v3.2.0のインストール
- 1、画像表示ライブラリと画像フォーマットのインストール ターミナル上で以下のコマンドを実行します。 # sudo apt-get install libjpeg8-dev libtiff4-dev libjasper-dev libpng12-dev
- 2、GUI表示用のライブラリのインストール

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。 # sudo apt-get install libgtk2.0-dev

3、ビデオストリーム及びフレームの処理に必要なライブラリのインストール

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。 # sudo apt-get install libavcodec-dev libavformat-dev libswscale-dev libv4l-dev

- 4、OpenCVの最適化を行うライブラリのインストール ターミナル上で以下のコマンドを実行します。 # sudo apt-get install libatlas-base-dev gfortran
- 5、GitHub上のOpenCV v3.2.0のリポジトリからクローンを行う

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。 # cd ~ # git clone https://github.com/Itseez/opencv.git # cd opencv # git checkout 3.2.0

# cd ~

# git clone https://github.com/ltseez/opencv\_contrib.git

# cd opencv\_contrib

# git checkout 3.2.0

#### 6、Cmakeを実行する

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。

- # cd ~/opencv
- # mkdir build
- # cd build
- # cmake -D CMAKE BUILD TYPE=RELEASE ¥
  - -D WITH V4L=ON¥
  - -D CMAKE INSTALL PREFIX=/usr/local ¥
  - -D INSTALL C EXAMPLES=ON ¥
  - -D INSTALL PYTHON EXAMPLES=ON ¥
  - -D OPENCV EXTRA MODULES PATH=~/opencv contrib/modules ¥
  - -D BUILD EXAMPLES=ON ..

#### 7、makeを行う

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。

- # make -j4
- # sudo make install

#### 8、OpenCVを適用させる

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。

- # echo usr/local/lib >> /etc/ld.so.conf.d/opencv.conf && cat ¥
- /etc/ld.so.conf.d/opencv.conf
- # Idconfig
- # echo PKG CONFIG PATH=\$PKG CONFIG PATH:/usr/local/lib/pkgconfig >> /etc/bash.bashrc
- # echo export PKG\_CONFIG\_PATH >> /etc/bash.bashrc && cat /etc/bash.bashrc

### RealSense SDK 2.0のインストール

#### 1、実行用ツールのインストール

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。

# sudo apt-get install librealsense2-dkms

# sudo apt-get install librealsense2-utils

※インストールが成功すれば以下コマンドでRealsense Viewer を起動できるようになります。

# realsense-viewer

#### 2、開発者用ツールのインストール

ターミナル上で以下のコマンドを実行します。

# sudo apt-get install librealsense2-dev

# sudo apt-get install librealsense2-dbg

#### •実行

## 1、実行前準備

ターミナル上でNDIをインストールしたディレクトリに移動します。 #cd "インストールしたディレクトリ"/"NDI SDK for Linux"/examples/C++

root@pss-VirtualBox:/home/pss# cd /home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI\ SDK\ for\ Linux/examples/C++/root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++# ■

以下のコマンドでC++フォルダの中にMakefile及びMakefile.projがあることを確認します。

#II Makefile\*

```
root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI_for_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++# ll Makefile*
-rw-rw-r-- 1 pss pss 918 8月 16 2017 Makefile
-rw-rw-r-- 1 pss pss 692 8月 16 2017 Makefile.proj
```

Makefile.projをvimまたはテキストエディターなどで編集します。 3行目のCXXFLAGSを以下のように変更して下さい。 CXXFLAGS = -std=c++11 -pthread -MMD -l../../include 5行目も以下のように変更して下さい。 LDLIBS = -lm -Indi -Idl -Ipthread -lopencv\_core lopencv\_imgcodecs -lopencv\_highgui -lopencv\_videoio -

```
CXXFLAGS = -std=c++11 -pthread -MMD -I../../include

LDFLAGS = -L../../lib/$(NDILIB) -Wl,-rpath='$$ORIGIN'

LDLIBS = -lm -lndi -ldl -lpthread -lopencv core -lopencv imgcodecs -lopencv highgui -lopencv videoio -lopencv imgproc -lrealsense2
```

続いて実行用のフォルダを作ります。

lopency imgproc -lrealsense2

#mkdir NDI-Vidoe-Sender

Makefileを編集します。

8行目のPROJECTSを以下のように変更して下さい。

PROJECTS = ¥

NDI-Video-Sender ¥

```
PROJECTS = \

NDT-Video-Sender \|
.PHONY: all
all:
```

#### 2、実行

変更後先程作ったフォルダに実行したいソース・ファイルをコピーします。

#cd "コピーしたいソースファイルのあるディレクトリ" #cp \* "インストールしたディレクトリ"/"NDI SDK for Linux"/examples/C++/ NDI-Video-Sender/

root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI\_SDK\_for\_Linux/examples/C++#\_cd\_/home/pss/work/source/ root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/source#\_cp\_\*\_/home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI\\_SDK\\_for\\_Linux/examples/C++/NDI-Video-Sender/

コピーが完了したら、再度C++フォルダに戻ります。 #cd "インストールしたディレクトリ"/"NDI SDK for Linux"/examples/C++

root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/source# cd /home/pss/work/NDI for LInux/NDI\ SDK\ for\ Linux/examples/C++/

以下コマンドでMakeを実行します。 #Make

エラーが発生しなければビルド成功です。

root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI for Linux/NDI SDK for Linux/examples/C++# make[1]: Entering directory 'home/pss/mork/NDI for\_Linux/NDI SDK for Linux/examples/C++# NDI-Video-Sender'
g++ -std=c++11 -pthread -NMD -I../../include -L./../../lib/x86\_64-linux-gnu -NI, -rpath='\$ORIGIN' -o NDI-Video-Sender ConfigRead.cpp NdiCom.cpp NdiVideoSende
r.cpp -lasound -ln -lndi -ldi -lpthread -lopency\_core -lopency\_ingcodecs -lopency\_highgut -lopency\_videoio -lopency\_ingproc
make[1]: teaving directory 'home/pss/work/NDI\_for\_Linux/NDI 5DK for Linux/examples/C++/NDI-Video-Sender'
make[1]: \*\*\* .PHONY:: No such file or directory. Stop.
make[1]: \*\*\* all: No such file or directory. Stop.
Makefile:12: recipe for target 'all' failed
make: [all] Error 2 (ignored)

ソースファイルをおいたフォルダに移動します。 #cd NDI-Video-Sender 以下コマンドで実行します。

#./NDI-Video-Sender X(Xには送信したいカメラ番号を指定)

root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++# cd NDI-Video-Sender/ root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI\_for\_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++/NDI-Video-Sender# ./NDI-Video-Sender 1 Press <Ctrl> + <C> to exit... Camera\_1 SENDING...

NDI-Video-Receiverを実行する際も同様の流れ(NDI-Video-Senderの箇所をNDI-Video-Receiverに変更)となります。

#### 3、ソースの修正後再度実行するまで

make済みのソースファイルを修正した場合、make clean後再度 make する必要があります。

```
root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI_for_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++# make clean
make[1]: Entering directory '/home/pss/work/NDI_for_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++/NDI-Video-Sender'
make[1]: Leaving directory '/home/pss/work/NDI_for_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++/NDI-Video-Sender'
make[1]: *** .PHONY:: No such file or directory. Stop.
make[1]: *** all: No such file or directory. Stop.
Makefile:19: recipe for target 'clean' failed
make: [clean] Error 2 (ignored)
root@pss-VirtualBox:/home/pss/work/NDI_for_LInux/NDI SDK for Linux/examples/C++# make_
```