

## ОГЛАВЛЕНИЕ

|   | Стр.      |
|---|-----------|
| <b>ГЛАВА 1 Общие сведения о работе отладчика</b>          | <b>6</b>  |
| 1.1 Принципы работы отладчика .....                       | 6         |
| 1.2 Трассировка.....                                      | 7         |
| 1.3 Точки останова .....                                  | 9         |
| 1.3.1 Программные точки останова .....                    | 9         |
| 1.3.2 Аппаратные точки останова .....                     | 10        |
| 1.4 Наиболее распространенные отладчики .....             | 11        |
| 1.4.1 SoftICE .....                                       | 11        |
| 1.4.2 IDA Pro .....                                       | 11        |
| 1.4.3 WinDBG .....  | 12        |
| 1.4.4 OllyDbg .....                                       | 12        |
| 1.5 PE формат.....  | 12        |
| <b>ГЛАВА 2 Проектирование методов защиты от отладчика</b> | <b>15</b> |
| 2.1 Обзор методов защиты от отладчика .....               | 15        |
| 2.1.1 Возможности предоставляемые операционной системой   | 15        |
| 2.1.2 Замер времени выполнения.....                       | 16        |
| 2.1.3 Нахождение контрольной суммы участка кода.....      | 17        |
| 2.2 Нахождение необходимой секции в памяти .....          | 17        |
| 2.3 Нахождение базового адреса загрузки.....              | 19        |
| 2.4 Таблица базовых релокаций.....                        | 20        |
| 2.5 Отказ от классических функций .....                   | 22        |
| <b>ГЛАВА 3 Реализация</b>                                 | <b>23</b> |
| 3.1 Макрос для нахождения контрольной суммы.....          | 23        |
| 3.1.1 Алгоритм нахождения контрольной суммы .....         | 23        |
| 3.1.2 Реализация алгоритма.....                           | 25        |
| 3.2 Набор классов для нахождения контрольной суммы.....   | 27        |

## ГЛАВА 1

### Общие сведения о работе отладчика

#### 1.1 Принципы работы отладчика

Отладчик — это программа, которая упрощает разработку программного обеспечения, предоставляя разработчику способы поиска ошибок. Обычно функционал отладчика предоставляет следующие возможности:

- Поставить точку останова. Например, пометить инструкцию, дойдя до которой, программа должна остановить свое выполнение и передать управление отладчику.
- Трассировать программу. То есть, последовательно выполнять инструкции, и после каждой останавливать выполнение программы и передавать управление отладчику.
- Отобразить состояние регистров процессора на момент останова.
- Отобразить состояние стека процесса на момент останова.

Возможности предоставляемые отладчиком могут быть использованы злоумышленниками для изучения уязвимостей программного обеспечения и обхода ограничений и защиты. Для лучшего понимания способов защиты от отладчика рассмотрим, как работает каждая из предоставляемых им возможностей более подробно.

Отладчик может самостоятельно запустить отлаживаемый процесс. В рассматриваемой системе Microsoft Windows для этого нужно вызвать функцию `CreateProcess`, с указанием ей в качестве параметра `fdwCreate` константы `DEBUG_PROCESS`. И также отладчик может подключиться к уже работающему процессу. Для этого ему необходимо получить идентификатор процесса при помощи функции `OpenProcess`, после чего вызвать `DebugActiveProcess` и таким образом подключиться к нему. Обычно отладчик открывает процесс с доступом на чтение и запись в виртуальную память процесса.

Затем отладчик в цикле обрабатывает события отладки, используя функцию `WaitForDebugEvent`. После завершения обработки очередного события отладки вызывает функцию `ContinueDebugEvent`. Общую схему работу отладчика можно представить следующим образом:

```
CreateProcess("FileName.exe", ..., DEBUG_PROCESS, ...);
for (;;) {
    WaitForDebugEvent(&dbgEv, INFINITE);
    switch(dbgEv.dwDebugEventCode)
    {
        case EXCEPTION_DEBUG_EVENT:
            ...
    }
    ContinueDebugEvent( dbgEv.dwProcessId,
                        dbgEv.dwThreadId,
                        dwContinueStatus );
}
```

## 1.2 Трассировка

Трассировка — последовательное выполнение программы, при котором после каждой инструкции управление передается отладчику. В этом режиме программист может детально отследить изменения значений всех параметров процесса. Обеспечение режима пошагового выполнения программы предусмотрено на аппаратном уровне.

В процессоре (**TODO** каком) есть регистр флагов (EFLAGS), который состоит из 32 бит, каждый из которых отображает состояние процессора (рис. 1.1).

Восьмой из них является флагом трассировки (trap flag). Если этот флаг равен 1, то процессор будет выполнять прерывание типа 1 после каждой инструкции. При выполнении прерывания 1 процессор выполняет передачу управления в обработчик прерывания, который помещает состояние всех ре-

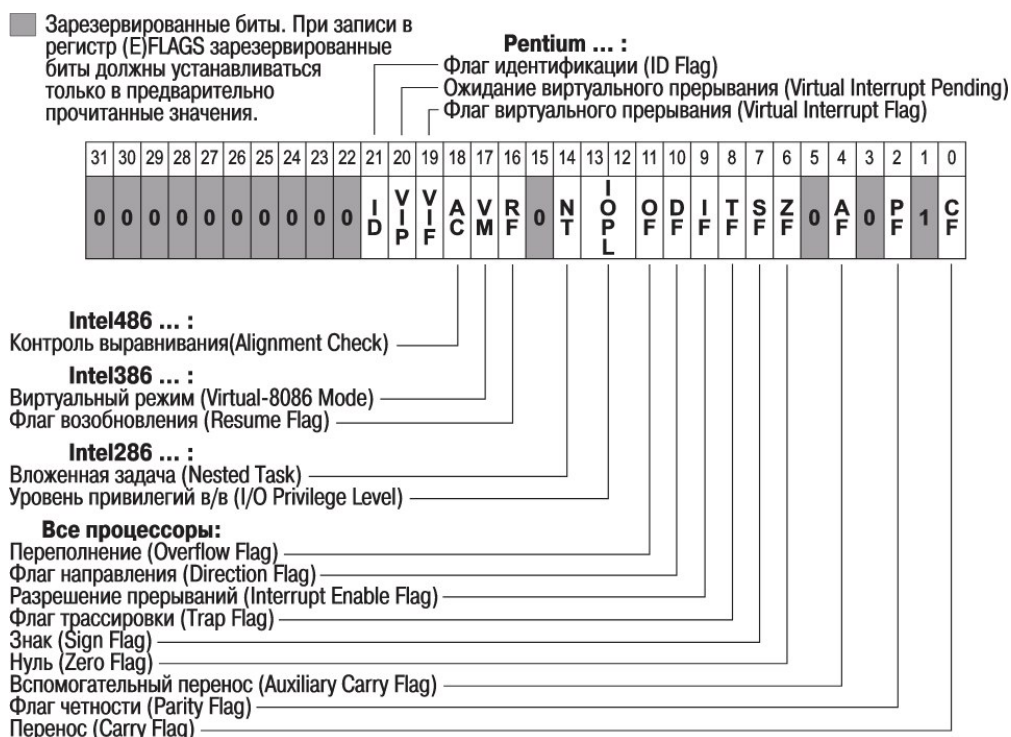


Рисунок 1.1 — Регистр флагов процессора

гистров процессора в стек после чего предает необходимую информацию отладчику. Обработчик прерывания в конце своей работы может либо оставить флаг трассировки равным 1, либо перевести его значение в 0.

Пример установки флага трассировки:

```
pushf                ; Помещаем регистр флагов в стек
mov EBP, ESP         ; Сохраняем адрес вершины стека
or  WORD PTR[EBP], 0100h ; Устанавливаем флаг TF
popf                 ; Восстанавливаем регистр флагов
```

Соответственно, чтобы снять флаг трассировки достаточно заменить инструкцию OR на инструкцию:

```
and  WORD PTR[EBP], FEFFh
```

Таким образом, можем заметить, что при проведении трассировки исходный код отлаживаемой программы никак не меняется.

### 1.3 Точки останова

Точка останова — место в коде программы, дойдя до которого процессор должен прервать выполнение программы и передать управление отладчику. После этого программист может просмотреть параметры состояния программы, поставить или убрать другие точки останова или запустить трассировку. Точки останова бывают двух типов: программные и аппаратные.

Рассмотрим принцип работы каждой из них.

#### 1.3.1 Программные точки останова

Программные точки останова реализованы следующим образом. Когда программист ставит точку останова на какой-либо инструкции, отладчик запоминает данную инструкцию у себя в памяти, а затем заменяет данную инструкцию на

```
int 3 ; Генерация программного прерывания
```

Таким образом, когда процессор доходит до данной инструкции, возбуждается прерывание, управление переходит в обработчик прерывания, откуда затем информация передается в отладчик.

Инструкция `int 3` имеет специальный однобайтовый код операции (`0xCC`), в то время, как обычно прерывания имеют двухбайтовый код операции: `int x → 0xCD x`. Это связано с тем, что может потребоваться заменить в коде однобайтовую операцию, например команду инкремента `inc`. В таком случае, если бы инструкция замены была больше одного байта, то повреждалась бы следующая инструкция. Это в свою очередь накладывает дополнительные расходы в ситуации, когда требуется из точки останова произвести трассировку.

Как видно, установка программной точки останова изменяет исходный код программы.

### 1.3.2 Аппаратные точки останова

В архитектуре x86 есть шесть регистров предназначенных специально для отладки. Именуются они DR0 . . . DR7, при этом регистры DR4 и DR5 не используются. Данные регистры позволяют устанавливать точки останова с различными условиями. Также они являются привилегированным ресурсом, следовательно инструкции, устанавливающие данные регистры, могут выполняться только с нулевого уровня защиты.

Регистры с DR0 по D3 содержат линейные адреса точек останова, каждая из которых связана с условием останова. Условия определены в регистре DR7.

В регистре DR6 содержится статус отладки. Он позволяет отладчику определить, какие условия отладки возникли. Первые четыре бита указывают, какая из четырех точек останова в регистрах DR0 . . . DR3 сработала. Бит 13 указывает, что следующая инструкция обращается к регистрам отладки. Бит 14 указывает на пошаговое выполнение (включает Trap Flag в регистре EFLAGS).

Регистр DR7 предназначен для управления процессом отладки, он позволяет выборочно включать условия останова для точек останова в регистрах DR0 . . . DR3. Есть два режима включения регистра: локальный (биты 0, 2, 4, 6) и глобальный (биты 1, 3, 5, 7). При локальном включении процессор сбрасывает условия останова при каждом переключении задачи. При глобальном включении условия останова не сбрасываются, а следовательно они используются для всех задач. Биты 17:16; 21:20; 25:24 и 29:28 позволяют установить следующие условия срабатывания точек останова:

- 00b — При выполнении инструкции.
- 01b — При записи данных.
- 10b — При обращении к порту ввода/вывода.
- 11b — Чтение и запись данных.

Как можно заметить, установка аппаратных точек останова никак не меняет исходный код программы.

## 1.4 Наиболее распространенные отладчики

Для лучшего противодействия отладчику полезно рассмотреть какие отладчики используются на сегодняшний день. Исходя из этой информации можно организовать простой способ защиты. Например, программа в процессе работы может просмотреть процессы запущенные в системе, и, если среди них встретится какой-либо знакомый отладчик, программа может изменить свое поведение или просто прервать выполнение.

### 1.4.1 SoftICE

Наиболее важным свойством отладчика SoftICE является то, что он работает на нулевом кольце защиты.

В архитектуре x86 есть три кольца защиты (ring-1, 2, 3). Данные кольца предназначены для ограничения взаимодействия выполняющихся программ между собой и с операционной системой. Как правило, на нулевом кольце защиты выполняется сама операционная система, которая одна имеет доступ ко всем привилегированным операциям. Рассматриваемый отладчик также располагается на нулевом кольце защиты, что позволяет ему отлаживать не только пользовательские приложения, но также драйвера и саму операционную систему.

Поддержка отладчика разработчиками прекратилась 11 июля 2007 года.

### 1.4.2 IDA Pro

IDA Pro — интерактивный дизассемблер и универсальный отладчик.

Дизассемблер — программный инструмент, позволяющий получить из машинного кода код на языке ассемблера. По принципу работы они делятся на пассивные и интерактивные. Автоматические предоставляют пользователю готовый листинг программы, а интерактивные позволяют на ходу изменять правила по которым производится трансляция.

Как дизассемблер IDA Pro способен создавать карты выполнения фрагментов программы, делая полученный код ассемблера еще более понятным человеком. В качестве отладчика IDA Pro охватывает все рассмотренные ранее возможности отладки, обеспечивает доступ ко всем сегментам пространства памяти процесса, а также обеспечивает подробную визуализацию.

Проект активно поддерживается и развивается.

### **1.4.3 WinDBG**

WinDBG — отладчик предоставляемый фирмой Microsoft, предназначенный специально для работы в операционной среде Windows. Является более мощной альтернативой широко применяемому отладчику Visual Studio Debugger. Может использоваться как отладчик режима. Имеет поддержку сторонних расширений. На данный момент является одним из самых применяемых, благодаря своей универсальности.

### **1.4.4 OllyDbg**

OllyDbg — отладчик уровня приложений (ring-3). Помимо поддержки всех рассматриваемых ранее возможностей отладки, большая часть мощности OllyDbg заключается в расширениях, которые разрабатывают пользователи этого отладчика и выкладывают в сеть Internet. OllyDbg имеет бесплатное распространение, а также не требует установки.

Для тестирования разработанных методов в данной работе применяется именно этот отладчик.

## **1.5 PE формат**

Исполняемые файлы в системе Windows имеет общую сигнатуру, называемую PE (Portable Executable). В PE формате содержится различная информация о исполняемом файле, как например: таблицы импорта и экспорта,



информация о различных секциях, точка входа и так далее. Структура PE формата представлена на рисунке 1.2.

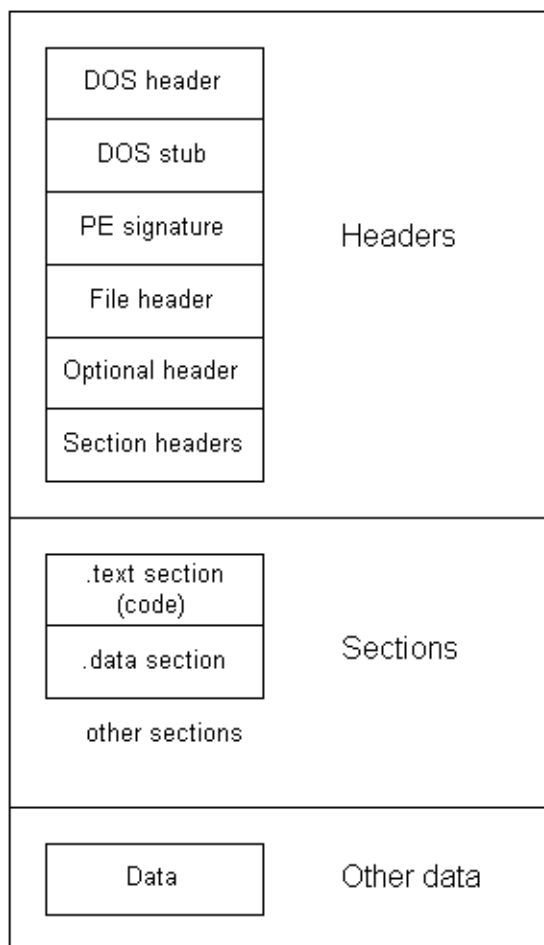


Рисунок 1.2 — Формат PE

Рассмотрим те части PE формата, которые будут использованы в данной работе. Первым идет MS-DOS заголовок, первыми двумя байтами которой является сигнатура "MZ". Большая часть полей данного заголовка предназначены для запуска из-под DOS. Для дальнейшей работы, кроме проверки сигнатуры, потребуется поле `e_lfanew`, в котором содержится указатель на начало PE-заголовка.

PE-заголовок также имеет свою сигнатуру, которую необходимо проверить на корректность, а именно четыре байта "PE\0\0". В данном разделе хранится количество секций `NumberOfSection`, а также размер идущего за следующим опционального заголовка в байтах `SizeOfOptionalHeader`.

Далее расположен опциональный заголовок. Данный раздел содержит сме-

щение адреса входа относительно базового адреса загрузки файла — `AddressOfEntryPoint`, рекомендуемый базовый адрес загрузки файла `ImageBase`, количество элементов в таблице `DATA_DIRECTORY` — `NumberOfRvaAndSizes`. `DATA_DIRECTORY` представляет собой таблицу, каждый элемент которой представляет из себя структуру из двух полей, а именно виртуального адреса тех данных, на который указывает данный элемент, и их размер.

Далее идет таблица секций. Для каждой секции в этой таблице приведена следующая информация:

- `Name` — имя секции.
- `VirtualAddress` — виртуальный адрес секции в памяти.
- `PointerToRawData` — указатель на данные в файле.
- `VirtualSize` — размер, занимаемый секцией в памяти.
- `Characteristics` — свойства секции. Так, например, секция, которую можно запустить на выполнение должна обладать свойством `IMAGE_SCN_CNT_CODE`.

В данной работе также будет использована секция `.reloc`, в которой содержится таблица базовых смещений. В целях безопасности исполняемый файл может быть загружен по случайному адресу. Соответственно, адреса, используемые в коде программы, необходимо изменить в соответствии с базовым адресом загрузки. Информация о всех местах, которые необходимо скорректировать, содержится с таблице базовых смещений. Таблица состоит из блоков. Первые четыре байта каждого блока содержат виртуальный адрес, относительно которого заданы записи смещений. Следующие четыре байта содержат размер блока в байтах. Оставшееся место в блоке занимают записи смещений. Каждая запись занимает два байта, первые четыре бита которой — тип смещения, а оставшиеся двенадцать бит задают смещение относительно адреса, указанного в первых четырех байтах блока.

## ГЛАВА 2

### Проектирование методов защиты от отладчика

#### 2.1 Обзор методов защиты от отладчика

Как было отмечено в предыдущей главе, отладчик может предоставить злоумышленникам большой инструментарий по взлому программы. Следовательно, необходимо разработать механизм, который будет препятствовать работе отладчика. Рассмотрим несколько способов обнаружить, что программа работает под отладчиком.

##### 2.1.1 Возможности предоставляемые операционной системой

Операционная система Windows предоставляет следующие функции:

```
BOOL IsDebuggerPresent();  
BOOL CheckRemoteDebuggerPresent(  
    [in] HANDLE hProcess,  
    [out] PBOOL pbDebuggerPresent );
```

Первая функция позволяет понять находится ли процесс, который совершил вызов, под отладчиком. Если процесс выполняется под отладчиком, то функция вернет ненулевое значение, а иначе вернет ноль.

Вторая функция принимает первым параметром дескриптор процесса, а вторым указатель на переменную типа BOOL, в которую функция занесет TRUE, если указанный процесс выполняется под отладчиком, или FALSE, если отладчика нет. Функция возвращает ненулевое значение в случае успеха и ноль, если произошла ошибка.

Недостаток метода основанного на данных функциях заключается в его очевидности. Большинство отладчиков имеют расширения, которые позволяют обойти проверку данных функций.

### 2.1.2 Замер времени выполнения

При отладке программы время выполнения инструкций многократно увеличивается, так как программа выполняется пошагово. Можно замерить время выполнения участка кода, и если время выполнения этого участка окажется сильно больше планируемого при штатной работе (например несколько секунд), то можно сделать вывод, что программа выполняется под отладчиком.

Есть несколько доступных способов замерить время выполнения участка программы:

- Использовать инструкцию `rdtsc`. Эта инструкция считывает текущее значение счетчика меток времени процессора (64-битный MSR) в регистры `EDX:EAX`. В регистр `EDX` загружаются старшие 32 бита MSR, а в регистр `EAX` младшие 32 бита. В коде такую проверку можно представить следующим образом:

```
rdtsc
xchg esi, eax
mov edi, edx
rdtsc
sub eax, esi
subb edx, edi
jne _being_debugged
cmp eax, elapsed ; elapsed содержит максимальное
                  ; время выполнения участка кода
jnbe _being_debugged
```

- Использовать API операционной системы Windows:
  - Функции работы со временем `GetSystemTime` или `GetLocalTime`. В этом случае придется переводить полученной время в 8-байтовое

число, чтобы можно было посчитать разницу между двумя значениями времени.

- Функции счетчики, которые возвращают количество миллисекунд (микросекунд) с момента запуска системы. Это соответственно функции `GetTickCount` и `QueryPerformanceCounter`. При использовании этих функций переводить время в число не требуется, что делает их более предпочтительными.
- Прочитать время с платы CMOS. Но, чтобы получить доступ к портам ввода/вывода, необходимо установить соответствующий драйвер.

### **2.1.3 Нахождение контрольной суммы участка кода**

Данная работа посвящена реализации самого трудоемкого и сложного метода защиты от отладчика. Суть метода заключается в том, чтобы посчитать контрольную сумму участка кода программы и занести в одну из переменных. При необходимости проверки наличия отладчика программа будет проверять соответствует ли текущее значение контрольной суммы кода сохраненному ранее значению.

Преимуществом данного метода является то, что он не только позволяет обнаружить отладчик, но и защищает программу от любых изменений вносимых в ее код. Также в работе будет рассмотрен способ нахождения контрольной суммы без обращения к системным вызовам, что дополнительно усложняет нахождение участка защиты.

Рассмотрим проблемы и особенности, с которыми предстоит столкнуться при реализации данного метода.

## **2.2 Нахождение необходимой секции в памяти**

Разрабатываемый метод будет вычислять контрольную сумму секции кода программы. Путем несложных изменений можно адаптировать метод так,

чтобы он искал контрольную сумму секции данных, ресурсов или любой другой секции. Для этого необходимо найти начало и размер конкретной секции в памяти. Для решения этой задачи можно воспользоваться знаниями об устройстве PE формата.

Для нахождения нужной секции программа будет выполнять следующий алгоритм:

1. Прибавить к базовому адресу загрузки 60 и прочитать четыре байта по этому адресу. По смещению в шестьдесят байт от базового адреса загрузки находится относительный виртуальный адрес PE-заголовка.
2. Перейти к PE-заголовку, прибавив к базовому адресу прочитанные четыре байта.
3. По смещению в 6 байт от PE-заголовка находятся 2-байтовое число, в котором содержится количество секций.
4. По смещению в 20 байт от PE-заголовка находится 2-байтовое число, в котором содержится размер опционального заголовка. Это значение нам нужно для того, чтобы перейти к разделу секций.
5. После этого необходимо перейти к опциональному заголовку, который находится по смещению в 24 байта от PE-заголовка.
6. По смещению в 96 байт от опционального заголовка находится массив 8-ми байтовых значений. Первые четыре байта содержат адрес секции, а вторые четыре байта содержат размер секции. Пятый элемент этого массива соответствует таблице базовых релокаций, которая нам понадобится при подсчете контрольной суммы. Эти значения необходимо сохранить.
7. После этого необходимо перейти к разделу секций, прибавив к началу опционального заголовка его размер, полученный на 4 этапе.
8. Раздел секций представляет собой массив структур, в которых находится информация о всех секциях, которые есть в программе. Необходимо

циклом пройти по всем элементам данного массива, пока не встретится структура интересующей нас секции. Определить необходимую структуру можно по полю характеристик секции. Так, например, секция кода содержит характеристику `IMAGE_SCN_CNT_CODE` (`0x00000020`).

9. При нахождении интересующей секции необходимо сохранить ее относительный виртуальный адрес и размер.

В итоге сделанных действий мы будем иметь относительные виртуальные адреса и размеры искомой секции и таблицы базовых релокаций.

## 2.3 Нахождение базового адреса загрузки

Чтобы найти расположение нужной секции, нам также нужно знать базовый адрес загрузки программы.

Самый очевидный способ получить базовый адрес загрузки — это вызвать соответствующую функцию Windows API. А именно, если вызвать функцию `GetModuleHandle` и в качестве параметра передать нулевой указатель, то функция вернет переменную типа `HMODULE`, значение которой будет соответствовать базовому адресу загрузки программы.

Для нашей задачи такой подход имеет недостаток в виде системного вызова. Так как отследить обращение к системным вызовам при помощи отладчика очень просто, такой подход может поставить защиту под угрозу.

Чтобы получить базовый адрес загрузки программы без обращения к функциям API Windows, обратимся к структуре PEВ. PEВ (process environment block) — это структура, которая содержит информацию о процессе, в памяти которого она хранится. Процесс может получить доступ к этой структуре при помощи регистра `fs` (для 64-битного процесса регистр `gs`). Получить адрес PEВ можно, выполнив следующий код:

```
mov eax, fs:0x30
```

После чего в регистре `EAX` будет содержаться адрес PEВ. По смещению в 8 байт в PEВ хранится базовый адрес загрузки.

Таким образом можно получить базовый адрес загрузки, который необходим в дальнейшем для определения границ секций, без обращения к системным вызовам.

## 2.4 Таблица базовых релокаций

Как отмечалось ранее, операционная система Windows использует механизм ASLR. ASLR (Address space layout randomization) — это метод компьютерной безопасности предназначенный для предотвращения использования уязвимостей, связанных с повреждением памяти. Таким образом можно предотвратить простой переход злоумышленника, например, к конкретной функции в памяти. ASLR случайным образом упорядочивает позиции адресного пространства ключевых областей данных процесса, включая базовый адрес загрузки, позиции стека, кучи и загружаемых библиотек.

Из вышеизложенного следует, что адреса конкретных функций и переменных невозможно определить до запуска программы. Следовательно, должен быть механизм корректировки адресов в различных секциях программы. Например, необходимо изменить все абсолютный адреса из инструкций `jmp` в соответствии с конкретным базовым адресом.

В системе Windows для этого в каждом исполняемом файле, который поддерживает ASLR, есть таблица базовых релокаций. При помощи этой таблицы загрузчик приложений Windows скорректировать участки программы в соответствии с адресом загрузки.

Таблица базовых релокаций содержит записи для всех исправлений в образе программы. Общий размер таблицы содержится в опциональном заголовке. Вся таблица разбита на блоки исправлений. Каждый блок содержит исправления для страницы размера 4Кбайт и выровнен по 32-битной границе.

Каждый блок исправлений начинается со структуры описанной в таблице 2.1.

После описанной структуры следуют поля таблицы. Каждое поле занимает 2 байта и имеет структуру, описанную в таблице 2.2.



| Смещение | Размер | Поле                                     | Значение   |
|----------|--------|--|--|
| 0        | 4      | Относительный виртуальный адрес страницы | Базовый адрес загрузки плюс относительный виртуальный адрес страницы прибавляется к каждому смещению в таблице, чтобы получить виртуальный адрес по которому необходимо провести исправление |
| 4        | 4      | Размер блока исправлений                 | Общее количество байтов, занимаемых блоком исправлений, включая эту структуру.   |

Таблица 2.1 — Структура блока исправлений

| Смещение | Размер | Поле     | Значение  |
|----------|--------|----------|---|
| 0        | 4 бита | Тип      | Размещенное в старших четырех битах слова значение указывает на тип исправления. Всего типов исправлений может быть 16, каждый тип указывает, как необходимо провести коррекцию значения в памяти.    |
| 0        | 12 бит | Смещение | Размещенное в младших двенадцати битах слова значение указывает смещение относительно относительного виртуального адреса страницы. Это смещение указывает место, где необходимо произвести коррекцию. |

Таблица 2.2 — Структура поля таблицы базовых релокаций

## 2.5 Отказ от классических функций

Реализуемый метод защиты подразумевает проверку контрольной суммы в различных местах работы программы. В классическом подходе подобные задачи решаются вынесением повторяющегося участка кода в отдельную функцию. Но конкретно в нашем случае такой подход имеет ряд недостатков.

Функция представляет собой участок памяти с кодом, в которой передается управление при вызове данной функции. То есть, если программа в двух разных местах вызовет одну и ту же функцию, то процессор в обоих случаях передаст управление одному и тому же участку кода. Злоумышленнику будет достаточно изменить код в одном месте программы (в функции, осуществляющей защиту), чтобы обойти все проверки.

Большую безопасность предоставляют встроенные (inline) функции. При вызове встроенной функции компилятор подставляет код данной функции на место каждого вызова. Вставка происходит только в том случае, если анализ затрат и преимуществ компилятора показывает, что это целесообразно. Другими словами, компилятор может игнорировать ключевое слово `inline`. В компиляторе MSVC есть директива `__forceinline`, которая позволяет сделать функцию встраиваемой независимо от анализа компилятора.

В данной работе защита будет представлена в виде макроса, а не встроенной функции, так как это предоставит еще более широкие возможности по сокрытию кода, о которых написано в третьей главе.

## ГЛАВА 3

### Реализация

#### 3.1 Макрос для нахождения контрольной суммы

##### 3.1.1 Алгоритм нахождения контрольной суммы

Реализуемый метод защиты заключается в том, что программа подсчитывает контрольную сумму участка кода и сравнивает с эталонным значением. Если контрольные суммы не совпадают программа должна изменить свое поведение с учетом того, что она находится под угрозой взлома.

Алгоритм нахождения контрольной суммы должен быть быстрым, чтобы по задержке нельзя было определить место в программе, где осуществляется проверка. Также алгоритм не должен хранить в памяти большое количество промежуточных данных, так как это тоже упрощает нахождение блока защиты.

Исходя из этих условий был разработан алгоритм, блок-схема которого представлена на рисунке 3.1. Данный, алгоритм основан на том факте, что поля в таблице релокаций отсортированы по возрастанию. Алгоритм состоит из главного цикла, в котором суммируется каждый байт секции, кроме тех случаев, когда адрес проверяемого байта есть в таблице релокаций (в этом случае этот байт и три следующих за ним игнорируются). Если при проверке окажется, что адрес проверяемого байта больше, чем значение поля таблицы релокаций, то берется следующее поле. Таким образом полученный алгоритм имеет линейную сложность.

В данном подходе игнорируется указанный в поле таблицы релокации тип смещения. Это сделано для того, чтобы код алгоритма подсчета контрольной суммы имел минимальный размер.

Также перед началом алгоритма необходимо найти и сохранить в памяти адрес начала проверяемой секции, размер проверяемой секции, адрес, по которому размещена таблица базовых релокаций, и размер таблицы. В реализованном алгоритме данные значения хранятся в стеке.

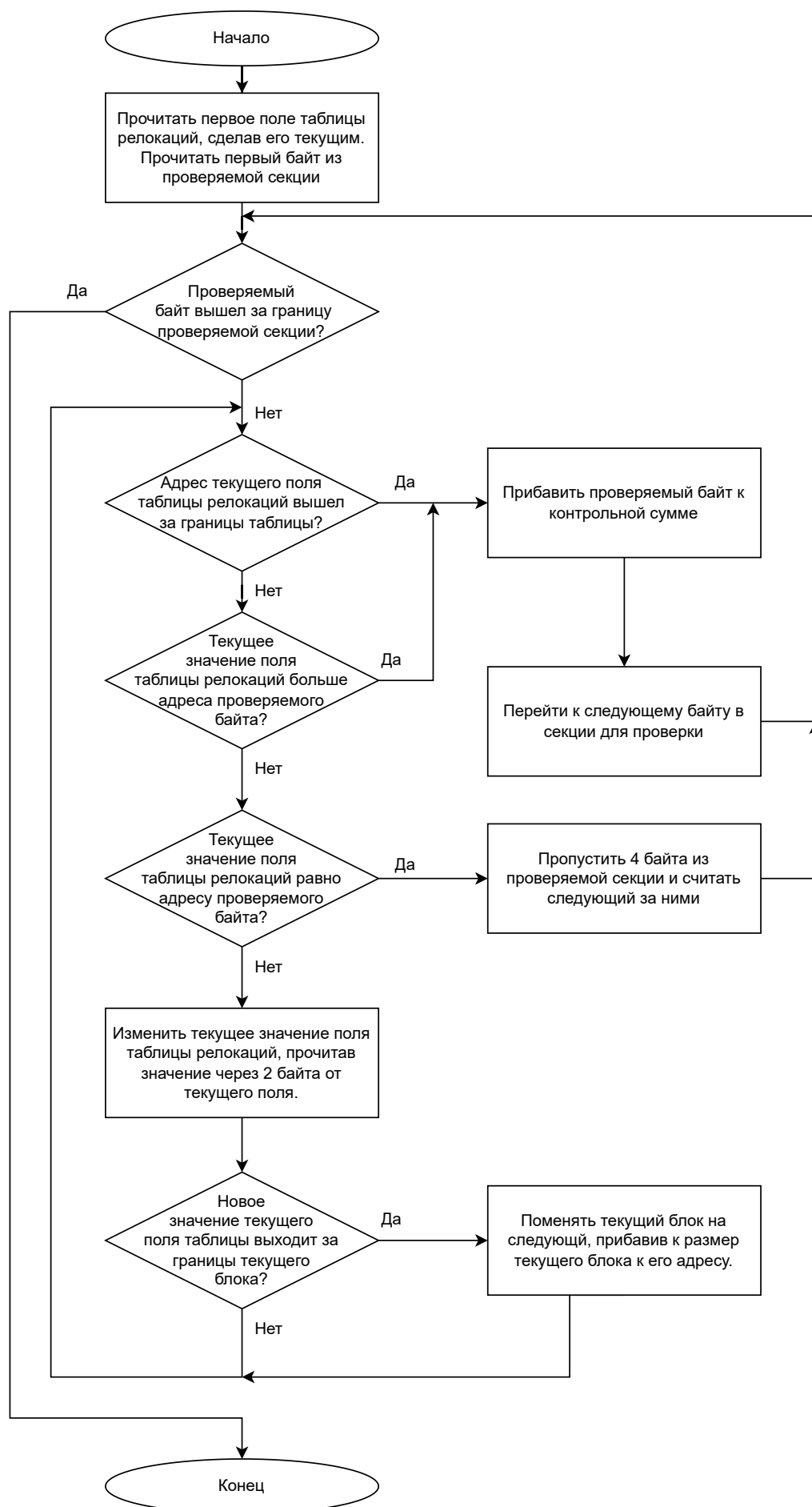


Рисунок 3.1 — Блок-схема алгоритма по нахождению контрольной суммы

### 3.1.2 Реализация алгоритма

В данной работе приведенный алгоритм реализован на языке ассемблера. Сам ассемблерный код реализован в виде макроса. Преимуществом такого подхода является то, что при вызове функции-макроса происходит не вызов функции, а подстановка кода функции на место вызова. То есть это работает аналогично встраиваемым функциям. Однако, если попытаться сделать функцию содержащую код алгоритма, то компилятор проигнорирует ключевое слово `inline`. Для компилятора MSVC данная проблема решается ключевым словом `__forceinline`, но, например, если поменять компилятор на gcc, то такое решение уже не подойдет. Для обеспечения универсальности кода по отношению к компилятору реализация алгоритма помещена в макрос.

Использование макроса предоставляет еще одну полезную возможность, а именно указать при вызове разный порядок регистров. Таким образом, вызывая макрос с разным порядком регистров, будут получаться разные участки кода. Если злоумышленник найдет и исправит один блок защиты, то найти остальные путем поиска повторяющегося кода у него не получится.

Объявление макроса выглядит следующим образом:

```
#define GET_CRC(reg_A, reg_B, reg_C, \
               reg_D, reg_SI, reg_DI, out_var) ...
```

В качестве регистра при вызове макроса необходимо передать букву, которая его обозначает. Для `eax` необходимо передать `a`, для `ebx` — `b` и так далее. Только для регистров `esi` и `edi` необходимо передать `si` и `di` соответственно. Это связано с тем, что при работе с этими регистрами невозможно обратиться к их младшему байту.

Внутри макроса имена регистров соединяются при помощи псевдооперации `##`. Так, например, строчка кода

```
mov al, byte ptr [ebx]
```

принимает вид

```
mov reg_A##1, byte ptr [e##reg_B##x]
```

При оформлении кода ассемблера в виде макроса приходится учитывать следующие правила:

1. Заключение код в `__asm{...}` блок.
2. Поместить ключевое слово `__asm` перед каждой ассемблерной инструкцией.
3. Использовать только блочные комментарии `(/*...*/)`.

Эти правила обусловлены тем, что при подстановке макроса он занимает всегда только одну строку.

Первое правило необходимо соблюдать, чтобы макрос можно было использовать в одной строке с другим кодом языка C или C++. Без закрывающей фигурной скобки компилятор не сможет понять, где заканчивается ассемблерный код, и воспринимает код C или C++ как ассемблерные инструкции.

Второе правило обусловлено тем, что ключевое слово `__asm` и перевод строки являются единственными разделителями операторов в ассемблерных вставках. Из-за того, что подстановка макроса происходит в одну строку, из доступных разделителей операторов остается ключевое слово `__asm`.

Третье правило ограничивает использование строчных комментариев, так как первый строчный комментарий сделает всю оставшуюся часть макроса комментарием.

Также при разработке макроса пришлось столкнуться с проблемой невозможности установки меток внутри ассемблерной вставки. Чтобы установить метку, необходимо закрыть блок ассемблерной вставки, установить метку и открыть новую ассемблерную вставку.

Ниже приведен пример корректного макроса с ассемблерной вставкой.

```
#define EXAMPLE_MACRO(out_var) __asm \
{ \
    __asm mov eax, value    /* Place value in eax */ \
    __asm cmp eax, svalue   /* compare first and second value */ \
    __asm je l1 \
    __asm mov out_var, eax \
}
```

```

    __asm jmp end \
} \
l1: \
__asm { \
    __asm add eax, 0x200    /* Increase eax by 200 */ \
    __asm mov out_var, eax \
} \
end:

```

### 3.2 Набор классов для нахождения контрольной суммы

Помимо макроса для нахождения контрольной суммы в ходе работы были реализованы (TODO) модули, обеспечивающие нахождение контрольной суммы различных секций процессов, загруженных в память и расположенных на диске.

Модули представляют из себя набор из трех классов, написанных на языке C++. Он включает в себя:

- `CRC_general` — базовый абстрактный класс, в котором реализована основная логика работы с секциями и алгоритм нахождения контрольной суммы.
- `CRC_exe` — унаследованный от `CRC_general` класс, реализующий работу с исполняемыми файлами, расположенными на диске.
- `CRC_image` — унаследованный от `CRC_general` класс, реализующий работу с исполняемыми файлами, загруженными в оперативную память.

Различия в работе с секциями исполняемых файлов, один из которых хранится на диске, а другой загружен в память, заключается в разных значениях смещений внутри кода. В таблице секций PE-формата для каждой секции содержится два поля: `VirtualAddress` и `PointerToRawData`. Поле `VirtualAddress` содержит относительный виртуальный адрес секции при

загрузке программы в памяти. В свою очередь, поле `PointerToRawData` содержит смещение относительно начала *файла*, по которому расположена данная секция.

Еще одно отличие заключается в том, что при работе с процессом, расположенном на диске, базовым адресом загрузки необходимо считать начало файла. При этом необходимо учитывать, что адреса, вычисляемые по таблице релокаций, соответствуют смещению секций не внутри файла, а внутри программы загруженной в память.

Реализованные модули следует использовать не для организации защиты приложения, а для скорее для отладки. В связи с этим реализованный в них алгоритм отличается от представленного на рисунке 3.1. Для нахождения контрольной суммы все адреса из таблицы релокаций заносятся в ассоциативный контейнер (`std::set`). При подсчете контрольной суммы, если адрес проверяемого байта содержится в этом контейнере, то этот и следующие за ним три байта игнорируются. Также данные классы позволяют находить контрольную сумму любых секций. Для этого им необходимо передать битовую маску, соответствующую характеристикам секции.

Также в данных классах реализована система логирования, настраиваемая с помощью директив препроцессора. Так, например, можно указать файл, в который будут записаны все значения из таблицы релокаций, или все значения байт с их адресам, которые вошли в контрольную сумму.

Класс `CRC_exe` реализует еще одну важную функцию. Защищаемая программа после нахождения своей контрольной суммы должна сравнить ее с эталонным значением. Эталонное значение должно храниться в другой секции данной программы. Класс `CRC_exe` позволяет записать найденное значение контрольной суммы в файл расположенный на диске.

Защищаемая программа должна разместить в своей памяти ключ размером в четыре байта. Если защищаемая программа будет проверять целостность своей секции кода, то ключ можно расположить в секции инициализированных данных (`.data`). Сделать это можно путем объявления глобальной переменной, проинициализировав ее значением ключа. Так как в коде программы значение данной переменной меняться не будет, ее следует пометить



как `volatile`. Иначе компилятор может попытаться оптимизировать обращение к данной переменной и просто подставить значение данной переменной в код программы, вместо того чтобы читать это значение из адреса памяти. Пример объявления такой переменной:

```
volatile uint32_t CRC = 0x4C52454B;
```

Класс `CRC_exe` позволяет записать значение контрольной суммы выбранной секции во все места, где в программе встретиться ключевое значение. Для этого можно применить следующий код:

```
CRC_exe crc_finder;  
uint32_t crc;  
crc_finder.read_file("file_name.exe");  
crc = crc_finder.get_sections_CRC(IMAGE_SCN_CNT_CODE);  
crc_finder.replace_all_keys(KEY, crc);  
crc_finder.write_file("new_file_name.exe");
```