Análisis de Complejidad en Simulación de Partículas

1. Introducción

Este documento analiza un sistema de simulación de partículas que incluye:

- Interacciones gravitatorias
- Detección de colisiones
- Optimización espacial con Quadtree
- Visualización con Pygame

Se enfoca en la complejidad computacional de cada método y las optimizaciones implementadas.

2. Análisis por Clases

2.1. EventHandler

Gestiona eventos de entrada del usuario.

Complejidades:

- procesar_eventos: O(n) donde n = número de partículas
 - Búsqueda lineal para detección de clics
 - Otros eventos: O(1)

2.2. ParticulaManager

Gestiona la lógica física y almacenamiento de partículas.

```
class ParticulaManager:
    def inicializar_particulas(self):
    def construir_quadtree(self):
    def actualizar_fisica(self):
```

Complejidades:

- inicializar_particulas: O(n)
- construir_quadtree: $O(n \log n)$ promedio, $O(n^2)$ peor caso
- actualizar_fisica: $O(n^2)$
 - Doble bucle para fuerzas gravitatorias
 - Manejo de colisiones: O(n)

2.3. QuadtreeNode

Implementa la estructura de datos para partición espacial.

```
class QuadtreeNode:
def insertar(self, particula):
def buscar_vecinos(self, particula):
def subdividir(self):
```

Complejidades:

- insertar: $O(\log n)$ promedio, O(n) peor caso
- buscar_vecinos: $O(\log n)$ promedio
- subdividir: O(1)

2.4. Renderer

Maneja la visualización gráfica.

```
class Renderer:
def dibujar_particulas(self):
def dibujar_linea_minima(self):
```

Complejidades:

- dibujar_particulas: O(n)
- lacktriangle dibujar_linea_minima: O(1)

2.5. Simulador

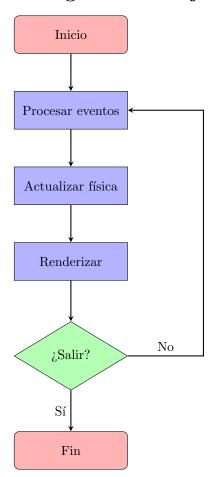
Clase principal que coordina la simulación.

```
class Simulador:
def ejecutar(self):
```

Complejidad por frame:

- lacktriangle Procesamiento de eventos: O(n)
- Actualización física: $O(n^2)$
- \blacksquare Renderizado: O(n)
- Total por frame: $O(n^2)$

3. Diagrama de Flujo



4. Conclusiones y Recomendaciones

- Cuarto de fuerza gravitatoria: $O(n^2)$ es el principal cuello de botella
- Quadtree subutilizado: Actualmente solo se construye pero no se usa para optimizar cálculos físicos
- Optimizaciones sugeridas:
 - 1. Usar Quadtree para reducir complejidad de fuerza gravitatoria a $O(n \log n)$
 - 2. Implementar Barnes-Hut para aproximación de fuerzas
 - 3. Paralelizar cálculos con NumPy
 - 4. Usar estructuras de datos espaciales para colisiones
- Renderizado: Adecuado para n pequeños, considerar Level of Detail (LOD) para grandes cantidades

5. Apéndice: Complejidades Totales

Método	Complejidad Promedio	Peor Caso
EventHandler.procesar_eventos	O(n)	O(n)
ParticulaManager.actualizar_fisica	$O(n^2)$	$O(n^2)$
QuadtreeNode.insertar	$O(\log n)$	O(n)
Renderer.dibujar_particulas	O(n)	O(n)