

Асинхронность и параллелизм

Практическое объектно-ориентированное программирование

20.11.2024

- Если поток используется для вычислений, всегда можно вернуть из него нечто по ссылке

```
auto divi = [](int& result, int a, int b) {result = a / b;};  
int result;  
std::thread t(divi, std::ref(result), 30, 6);  
t.join();  
std::cout << "result: " << result << std::endl;
```

Небольшая задача

- Давайте попробуем сделать generic lambda вместо обычной как функцию потока

```
auto diva = [](auto& result, auto a, auto b) {  
    result = a / b;  
};  
int result;  
std::thread t(diva, std::ref(result), 30, 6); // FAIL  
}
```

- Удивительно, но в этом коде две ошибки. Кто укажет обе?

- Канал связи когда в поток просто передаётся ссылка на некую переменную имеет свои недостатки

```
auto divide = [](auto&& result, auto a, auto b) {  
    result.get() = a / b;  
}
```

```
int result;
```

```
std::thread t(divide, std::ref(result), 30, 6);
```

- Перечислите потенциальные проблемы, связанные с тем, что у нас нет контроля над тем когда обновляется значение result?

Лучший канал связи: futures

```
std::promise<int> p;  
std::future<int> f = p.get_future();  
auto divi = [](auto&& result, auto a, auto b) {  
    result.set_value(a / b);  
};
```

```
std::thread t(divi, std::move(p), 30, 6);  
t.detach(); // отправляем в полёт  
std::cout << "result: " << f.get() << std::endl;
```

- Здесь вызов `f.get()` заблокирует поток пока не получит сигнала от `p.set_value()`

- Обещание которое никто не собирается выполнять это deadlock.

```
promise<int> pr; auto fut = pr.get_future();  
fut.get(); // forever
```

- Обещание которое уже выполнено это исключение.

```
std::promise<int> pr; pr.set_value(10);  
pr.set_value(10); // Error: promise already satisfied
```

- Как и нарушенное обещание.

```
promise<int> pr; auto fut = pr.get_future();  
{ promise<int> pr2(move(pr)); } // Error: broken promise
```

- Мы пока на этом не останавливались, но...
- Что если внутри потока произошло исключение?

Использование exception_ptr

```
void do_raise () {  
    throw runtime_error("Exception!");  
}  
  
exception_ptr get_exception () {  
    try { do_raise (); }  
    catch (...) { return current_exception(); }  
    return nullptr;  
}  
  
// где-то далее в коде (в том числе в другом потоке)  
exception_ptr e = get_exception();  
rethrow_exception(e);
```


- Механизм futures позволяет нам вытащить исключение наружу!

```
auto divi = [](auto&& result, auto a, auto b) {  
    try {  
        if (b == 0) throw "Divide by zero";  
        result.set_value(a / b);  
    } catch(...) {  
        result.set_exception(std::current_exception());  
    }  
};  
// .... всё то же самое ....  
std::cout << "result: " << f.get() << std::endl;
```

Дополнение: вкладывание исключений

```
try {  
    open_file("nonexistent.file");  
} catch(...) {  
    std::throw_with_nested(runtime_error("run() failed"));  
}  
  
// где-то дальше:  
catch(runtime_error &e) {  
    cout << e.what() << endl;  
    std::rethrow_if_nested(e);  
}
```

- Разумеется вложенные исключения точно также маршальются в `exception_ptr`

- Лишний параметр `promise` это всё-таки бревно в глазу.
- Мы бы хотели написать функцию деления в старом добром стиле.

```
auto divi = [](auto a, auto b) {  
    if (b == 0) throw std::overflow_error("Divide by zero");  
    return a / b;  
}
```

- И дальше получить всё остальное бесплатно.
- Возможно ли это?

- Задача, представляющая собой функцию в старом стиле, от которой оторван результат во future для отдачи на поток называется packaged.

```
auto divi = [](auto a, auto b) {  
    if (b == 0)  
        throw std::overflow_error("Divide by zero");  
    return a / b;  
};  
  
std::packaged_task<int(int, int)> task divi;  
std::future<int> f = task.get_future(); // неявный promise  
std::thread t(std::move(task), 30, 0);
```

- А что если бы мы могли отдавать потокам прямую команду на завершение?

- Класс `std::jthread` это нововведение C++20, он делает `join` в деструкторе.

```
int foo() {  
    std::jthread thread(thread_func, 5);  
} // деструктор вызывает join
```

- Кроме того, он может проверять имеет ли смысл вызов `join`.

```
std::jthread t; EXPECT_EQ(t.joinable(), false);  
t = std::jthread(foo); EXPECT_EQ(t.joinable(), true);  
t.join(); EXPECT_EQ(t.joinable(), false);
```

- Также он принимает stop token для прерываемости.

```
void bar(std::stop_token stop_token, int value) {  
    while (!stop_token.stop_requested())  
        std::cout << value++ << std::endl;  
}  
  
int foo() {  
    std::jthread t(bar, 5); // начинает печатать 5 6 7....  
    std::this_thread::sleep_for(1s);  
    t.request_stop(); // попросили остановиться.  
}
```

- Какой код лучше и почему?

```
const int *src;
```

```
int *dst;
```

```
// 1. явный цикл
```

```
for(i = 0; i < srclen; ++i)
```

```
    dst[i] = src[i];
```

```
// 2. функция стандартной библиотеки
```

```
memcpy(dst, src, srclen * sizeof(int));
```

- Считаем, что компилятор не может перевести одно в другое.

- Итак, memcpy лучше. А если код обобщённый?

```
const T *src;
```

```
T *dst;
```

```
// 1. явный цикл
```

```
for(i = 0; i < srclen; ++i)
```

```
    dst[i] = src[i];
```

```
// 2. функция стандартной библиотеки
```

```
std::copy(src, src + srclen, dst);
```

- Перечислите как можно больше причин почему стандартный алгоритм лучше.

- Ключевым аргументом за memcpy являются возможные низкоуровневые оптимизации, например чтение и запись большими блоками.
- Ключевым аргументом за std::copy является тот факт, что она может за счёт SFINAE понимать что для T можно вызвать memcpy.

```
template <class InputIt, class OutputIt>
```

```
OutputIt copy(InputIt first, InputIt last, OutputIt d_first) {
```

```
    если iterator contiguous и value_type тривиальный, то  
        memcpy();
```

```
    иначе
```

```
        copy_impl(first, last, d_first);
```

```
}
```

Tricky case

- А что насчёт `for_each`?

// 1. явный цикл, у `foo` есть побочные эффекты

```
for(i = 0; i < srclen; ++i)
```

```
    foo(src[i]);
```

// 2. функция стандартной библиотеки

```
std::for_each(src, src + srclen, foo);
```

- Можно ли тут найти аргументы за функцию стандартной библиотеки кроме чисто религиозных?

Tricky case

- А что насчёт *for_each*?

// 1. явный цикл, у foo есть побочные эффекты

```
for(i = 0; i < srclen; ++i)
```

```
foo(src[i]);
```

// 2. функция стандартной библиотеки

```
auto&& policy = std::execution::par_unseq;
```

```
std::for_each(policy, src, src + srclen, foo);
```

- Новые дополнения в C++17 позволяют задавать функциям стандартной библиотеки политики для исполнения.

`std::execution::seq`

- Последовательное исполнение (линейный порядок).

`std::execution::par`

- Параллельное исполнение (неопределённый порядок).

`std::execution::par_unseq`

- Параллельное исполнение с возможной векторизацией (отсутствие порядка).
- Довольно много алгоритмов уже является параллельными, то есть имеют перегрузки для `execution policy`.

Напишем свой параллельный reduce?

- Основная идея проста и приятна: выделим каждому потоку аккумулировать свою часть, а потом соберём аккумулированные подрезультаты.

Напишем свой параллельный reduce?

```
template <typename Iterator, typename T>
T my_reduce(Iterator first, Iterator last, T init = 0) {
    std::vector<std::thread> threads(nthreads);
    std::vector<T> res(nthreads + 1);
    long bsize = length / nthreads;
    for (/* для каждой части i */)
        threads[tidx] = std::thread(accumulate_block, i, i + bsize, std::ref(res));
    // собираем результаты
}
```

Но есть некие вопросы

- Как определить количество потоков?
- Как обработать “хвосты” если размер данных не кратен количеству потоков?
- Всё это решаемо, конечно, но код получается довольно громоздким.
- Ссылка на пример внизу, обратите внимание на использование `std::thread::hardware_concurrency()` для определения оптимального количества потоков.
- Код довольно наивный так как потоки вынуждены постоянно запускаться и завершаться. Правильный пул потоков поддерживает живые потоки ждущими задач.

Используем packaged tasks?

- При написании на упакованных задачах можно хранить вектор futures.

```
template <typename FwdIt, typename T>
T my_reduce(FwdIt first, FwdIt last, T init = 0) {
    std::vector<std::future<T>> results(nthreads);
    for (/* для каждой части i */) {
        packaged_task<T(FwdIt, FwdIt)> taskaccumulate_block;
        results[i] = task.get_future();
    }
    // помещаем task в поток
}
// собираем результаты
}
```

- Ещё более удобным кажется вообще не делать явное управление потоками, а просто отдать упакованную задачу на асинхронное исполнение.
- В этом случае, если операционная система поддерживает пулы потоков, задача может пойти в пул.

- Основной элемент синтаксического сахара это `std::async`.

```
auto divi = [](auto a, auto b) {  
    if (b == 0)  
        throw std::overflow_error("Divide by zero");  
    return a / b;  
};  
  
std::future<int> f = std::async(divi, 30, 5);  
auto x = f.get();
```

- Теперь вся механика скрыта внутри и маршалинг исключений мы получаем бесплатно.

- Асинхронное вычисление не обязательно означает “отданное на отдельный поток”, иногда мы можем выиграть просто от отложенного вычисления. `async(policy, task, params)`;
 - `std::launch::async` означает, что по возможности мы хотели бы распределить задачу для параллельного выполнения.
 - `std::launch::deferred` означает, что мы хотели бы получить результат вычисления в точке, где он действительно нужен.
- Использованный нами ранее `async(task, params)` ведёт себя так как будто оба флага выставлены.

Удивительно, но нельзя позвать `async` без обоих флагов. Хотя бы один (`launch::async` или `launch::deferred`) должен присутствовать.

- Как вы думаете, почему?

Слишком много свободы компилятору?

- Вспотримся в следующую строчку надев волшебные очки.
`std::future<int> f = std::async(divi, 30, 5);`
- Мы видим что на самом деле она выглядит иначе.
`std::future<int> f = std::async(async | deferred, divi, 30, 5);`
- То есть даёт выбор: либо действительно запустить на отдельном потоке либо просто отложить вычисления до вызова `get`.
- Вообще-то это на удивление разные сценарии, так что хороший тон это явное указание политики (мы ещё вернёмся к этому позже).

Параллельный reduce снова

- При написании на явном async мы вообще нигде не видим потоков, но они есть.

```
template <typename FwdIt, typename T>
T my_reduce(FwdIt first, FwdIt last, T init = 0) {
    std::vector<std::future<T>> results(ntasks);
    for (/* для каждой части i */)
        results[i] = std::async(std::launch::async, accblock, i, bsz);
    // собираем результаты
    for (/* для каждой части i */)
        result += results[i].get();
}
```