通常称, 栈和队列是限定**插入和删除只能**在表的"端点"进行的线性表。

| 线性表 | 栈 | 队列 |
|-----------------|----------------------|-----------------------------|
| Insert(L, i, x) | Insert(S, $n+1$, x) | Insert(Q , $n+1$, x) |
| 1≤i≤n+1 | | |
| Delete(L, i) | Delete(S, n) | Delete(Q, 1) |
| 1≤i≤n | | |

3.1 栈

3.1.1 抽象数据类型栈的定义

栈(Stack)是限定仅在表尾进行插入或删除操作的线性表。通常称其表尾为栈顶(top),表头端称为栈底(bottom)。

假设栈S= $\{a_i \mid a_i \in ElemSet, i=1,2,...,n, n \geq 0\}$,则称 a_1 为栈底元素, a_n 为栈顶元素,栈中元素按 $a_1,a_2,...a_n$ 的次序进栈,退栈的第一个元素应为栈顶元素。换句话说,栈的修改是按后进先出的原则进行的。因此,栈又称为后进先出(last in first out)的线性表(简称LIFO表)。

栈的抽象数据类型定义:

```
ADT Stack {
数据对象:

D = \{ a_i \mid a_i \in ElemSet, i = 1, 2, ..., n, n \geq 0 \}
数据关系:

R1 = \{ < a_{i-1}, a_i > | a_{i-1}, a_i \in D, i = 2, ..., n \}
约定a<sub>n</sub> 端为栈顶,a<sub>1</sub>端为栈底。
```

基本操作:

} ADT Stack

ADT Stack {

数据对象:D={a_i| ai∈ElemSet, i=1,2,···,n, n≥0}

数据关系:R1={<a_i-1, ai > |a_i-1, a_i∈D, i=1,2,···,n}

约定an端为栈顶,an端为栈底

基本操作:

InitStack(&S)

操作结果:构造一个空栈S。

DestroyStack(&S)

初始条件:栈S已存在。

操作结果:栈S被销毁。

ClearStack(&S)

初始条件:栈S已存在。

操作结果:将S清为空栈。

StackEmpty(S)

初始条件:栈S已存在。

操作结果: 若栈 S 为空栈,则返TRUE, 否则 FALE。

StackLength(S)

初始条件:栈S已存在。

操作结果:返回 S 的元素个数,即栈的长度。

GetTop(S, &e)

初始条件:栈 S 已存在且非空。操作结果:用 e 返回 S 的栈顶元素。



Push(&S, e)

初始条件:栈S已存在。

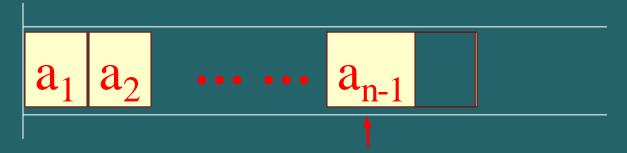
操作结果:插入元素e为新的栈顶元素。

 $\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{vmatrix} e$

Pop(&S, &e)

初始条件:栈S已存在且非空。

操作结果:删除S的栈顶元素,并用e返回其值



StackTraverse (S, visit())

初始条件:栈S已存在。

操作结果:从栈底到栈顶依次对S的每个数据元素调用函

数visit()。一旦visit()失败,则操作失败。

} ADT Stack

3.1.2 栈的表示和实现

顺序栈的定义:

```
typedef struct {
    SElemType *base; //栈底指针
    SElemType *top; //栈顶指针
    int stacksize;
    } SqStack
```

其中, stacksize指示栈的当前可使用的最大容量。Top为栈顶指针, 其初值指向栈底,每当插入新元素,指针top加1,删除栈顶元素时,指针top减1。非空栈中, top始终指向栈顶元素的下一个位置。

```
以下是顺序栈的模块说明。
//----ADT Stack的表示与实现-----
//-----栈的顺序存储表示-----
#define STACK_ INIT_ SIZE 100; //存储空间初始分配量
#define STACKINCREMENT 10; //存储空间分配增量
typedef struct {
 SElemType
           *base;
  //在栈构造之前和销毁之后, base的值为NULL
 SElemType
           *top;
                        //栈顶指针
     stacksize;
 int
       //当前已分配的存储空间,以元素为单位
} SqStack
```

```
-----基本操作的函数原型说明-----
Status InitStack (SqStack &S);
 // 构造一个空栈S
Status DestroyStack (SqStack &S);
 // 销毁栈S , S不再存在
Status ClearStack (SqStack &S);
 // 重置S 为空栈
Status StackEmpty (SqStack S );
 //若栈为空栈,则返回TRUE,否则返回FALSE
int StackLength (SqStack S );
      //返回S的元素个数,即栈的长度
```

```
Status GetTop (SqStack S , SElemType &e )
//若栈不空,则用e返回S的栈顶元素,并返回OK,
否则返回ERROR
Status Push (SqStack &S, SElemType e)
//插入元素e为新的栈顶元素
Status Pop (SqStack &S , SElemType &e )
//若栈不空,则删除S的栈顶元素,并用e返回其值,
并返回OK, 否则返回ERROR
Status StackTraverse (SqStack &S,
Status(*visit)());
//从栈底到栈顶依次对栈中每个元素调用函数visit()
。一旦visit()失败,则操作失败
```

```
//----基本操作的算法描述(部分)-----
Status InitStack (SqStack &S);
 // 构造一个空栈S
  S.base = (SElemType*) malloc
  (STACK_INIT_SIZE*sizeof (ElemType));
 if (! S.base) exit(OVERFLOW);
 //存储分配失败
    S.top = S.base;
    S.stacksize = STACK_INIT_SIZE;
 return OK;
}//InitStack
```

```
Status GetTop (SqStack S , SElemType &e )
 //若栈不空,则用e返回S的栈顶元素,并
 //返回OK,否则返回ERROR
 if(S.top ==S.base) return ERROR;
   e=*(S.top-1);
 return OK;
}// GetTop
```

```
Status Push (SqStack &S , SElemType e )
            // 插入元素e为新的栈顶元素
if(S.top -S.base > = S.stacksize) {
         // 当前存储空间已满,增加分配
   S.base = (ElemType *)realloc(S.base,
     (S.stacksize+STACKINCREMENT)*sizeof (ElemType));
  if (! S.base) exit(OVERFLOW); // 存储分配失败
  S.top = S.base + S.stacksize;
  S.stacksize+= STACKINCREMENT // 增加存储容量
 *S.top++=e;
 return OK;
}// Push
```

```
Status Pop (SqStack &S, SElemType &e)
   //若栈不空,则删除S的栈顶元素,并
   //用e返回其值,并返回OK,否则返回
   //ERROR
  if(S.top ==S.base) return ERROR;
     e=*--S.top;
  return OK;
}// Pop
```