



Kevin Thiry

DÉVELOPPEUR

Diplômé de CPE Lyon en 2022 "électronique - télécommunications - informatique & robotique de service"

PROJET PERSONNEL

Jeu vidéo 3D développé en autonomie

- Développement du gameplay sous Unity en C# .NET
- Architecture et orchestration de + 50 scripts C#, (maintenabilité et performances)
- Création d'assets 3D :
 - modélisation d'environnements et d'objets,
 - texturing et animation
- Optimisation des assets :
 - réduction du nombre de triangles,
 - baking des textures,
- Gestion du versioning via Git

LANGUAGES INFORMATIQUES

- Python
- C/ C++ (Win32)
- C# (.NET)
- ROS (Robot Operating System)
- SQL

COMPÉTENCES

- Développement full-stack
- Support applicatif
- Maintenance corrective et évolutive
- Méthodes agiles
- Déploiement et support à distance

LANGUES

- Français - Langue maternelle
- Anglais - C1
- Allemand - B1
- Japonais - A1

CONTACT

06 71 39 92 65

kevin.damien@hotmail.fr

47 boulevard de l'Europe,
Oullins



EXPÉRIENCE

INGÉNIEUR INFORMATIQUE

DRA Technologies (Mars 2024 - Août 2025)

Résonnance (Groupe FIRALP) - *Développement d'un outil de contrôle pointages / géolocalisation - 1 mois*

- Conception et développement full-stack d'un applicatif Python / PySide
- Mise en place des tests et conduite de la recette
- Résultat : ~10 000 € d'économies annuelles

Actemium Lyon Logistics - *Support applicatif et développement évolutif - 10 mois*

- Analyse et correction de bugs complexes
- Développement de nouvelles fonctionnalités en C/C++ Win32 et C# .NET
- Gestion de bases SQL Server (procédures stockées)
- Suivi des versions et du cycle de développement via JIRA, Jenkins, Git
- Travail en méthodologie agile

ABB - *Développement d'outils de reporting industriel automatisé - 2 mois*

- Développement d'outils Excel en VBA connectés à SQL Server
- Génération de rapports à fréquences multiples
- Optimisation des performances de récupération et de traitement des données
- Développement réalisé en autonomie, décisions fonctionnelles partagées

INGÉNIEUR EN ROBOTIQUE

Volvo trucks de Vénissieux (Août 2022 - Décembre 2023)

Cellule robotisée de contrôle qualité – Usine 4.0

- Conception et mise en place d'une cellule robotisée de contrôle qualité en fin de ligne moteur
- Développement d'une application permettant la définition dynamique des points de contrôle
- Calcul et optimisation des trajectoires des bras robotiques
- Développement d'algorithmes de Machine Learning / Vision pour la détection de défauts moteurs à partir d'images
- Intégration complète de la cellule robotique dans le Volvo Vision System et le système qualité groupe

Maintenance prédictive et détection de défauts sur stations de test

- Définition et mise en œuvre d'une stratégie de maintenance prédictive sur des stations de test de fuite
- Implémentation d'algorithmes de détection d'anomalies (Local Outlier Factor)
- Développement de dashboards de monitoring industriel sous ThingWorx
- Collaboration avec des équipes internationales pour le déploiement de solutions similaires