| Carátula para entrega de prácticas | | |
|------------------------------------|--|-------------------------|
| Facultad de Ingeniería | | Laboratorio de docencia |

Laboratorios de computación salas A y B

Profesor: Dulce Monica Castillo Corona.

Asignatura: Fundamentos de Programación

Grupo: 08

No de Práctica(s): 1

Integrante(s): 4

No. de Equipo de cómputo empleado: 07

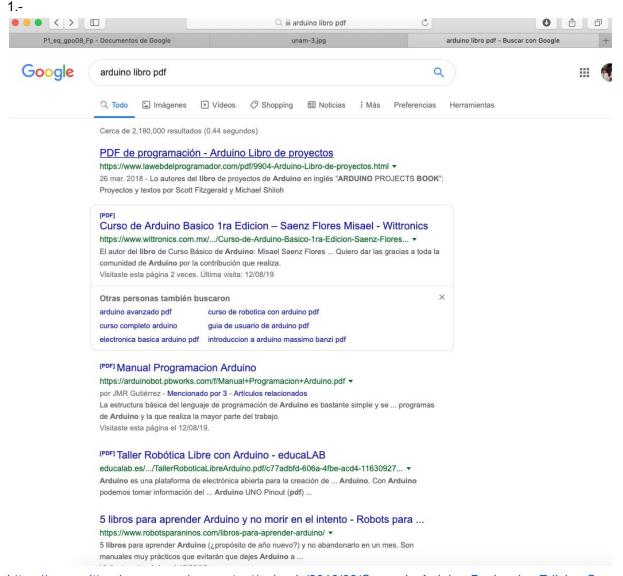
No. de Lista o Brigada: 21 - 24

Semestre: 1

Fecha de entrega: 12 de agosto de 2019

Observaciones:

CALIFICACIÓN: _____



https://www.wittronics.com.mx/wp-content/uploads/2018/08/Curso-de-Arduino-Basico-1ra-Edicion-Saenz-Flores-Misael.pdf

Empieza usando lenguaje C para aprender Arduino, explica los conceptos básicos sobre qué son las variables, los tipos de datos, condicionales, ciclos,

etcétera. Te lleva paso a paso para aprender el lenguaje, además de que te ayuda con la descarga e instalación de los softwares para la programación de la tarjeta Arduino. Inicia con ejercicios básicos para poder comprender el funcionamiento de la tarjeta de desarrollo Arduino.

2.- http://www.ptolomeo.unam.mx:8080/xmlui/bitstream/handle/132.248.52.100/5750/Tesis.pdf?sequence=1

"DISEÑO E INTEGRACIÓN DE UN SISTEMA DE ADQUISICIÓN DE DATOS MEDIANTE EL USO DE ARDUINO Y RASPBERRY-PI"

NÚÑEZ RODRÍGUEZ JUAN ALFREDO

Empieza explicando que en el desarrollo de este sistema, contempla el uso de actuadores, los cuales permiten, si es el caso, realizar actividades tales como: cerrar o abril algún tipo de válvula, cortar o activar el suministro de corriente.

Explica que, ese proyecto permite integrar tecnologías que usualmente se usan de manera individual, pero al ser unidas dan como resultado el desarrollo de aplicaciones, que son capaces de capturar, analizar y almacenar datos de variables físicas del medio, y cuya flexibilidad les permitirá adaptarse y ser usadas en cualquier entorno que requiera de el tipo de registros.

Especifica qué todos los sistemas de adquisición de datos se utilizan para capturar señales del mundo exterior, para analizar su contenido, realizar alguna acción o simplemente para llevar un registro, estas señales pueden provenir de dos tipos de fuentes.

Siguiendo con lo dicho anteriormente, explica que de acuerdo al tipo de señales que analiza un sistema, se pueden clasificar en dos tipos, sistemas analógicos y sistemas digitales.

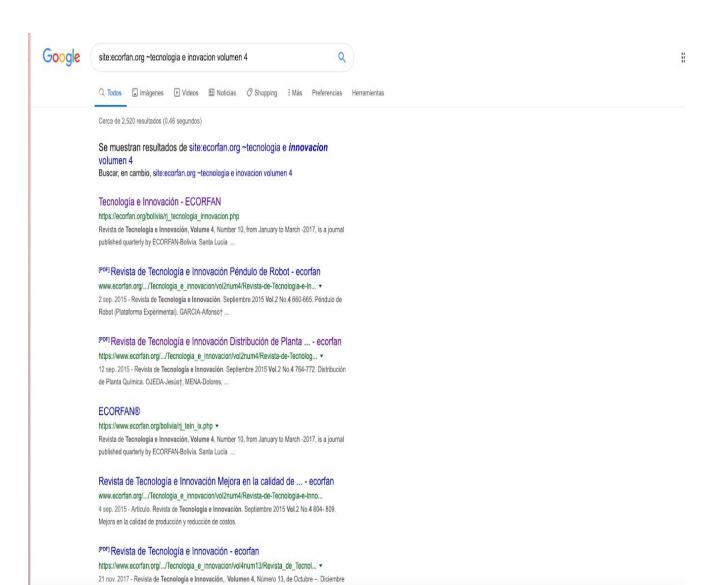
Este trabajo de tesis está pensado y desarrollado de tal manera que cualquier persona que no sea experto en la materia de ciencias de la computación pueda utilizar el sistema para la captura y almacenamiento de datos provenientes de mediciones de variables físicas, tal es el caso de investigadores, técnicos y profesionistas que tengan el interés de llevar un registro del estudio de fenómenos físicos de manera automatizada.



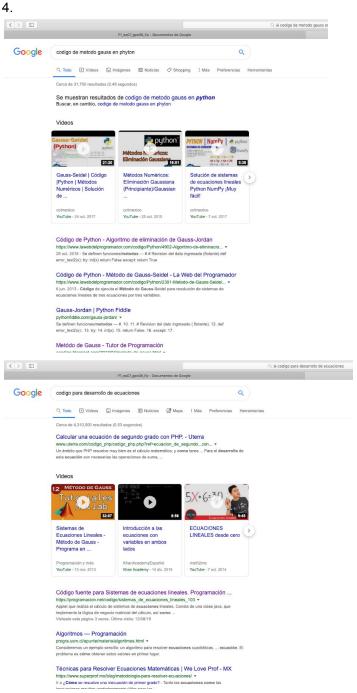
3.- http://www.ecorfan.org/bolivia/researchjournals/Tecnologia_e_innovacion/vol2num4/Revista-de-Tecnologia_e_innovacion--Volumen-4-164-169.pdf

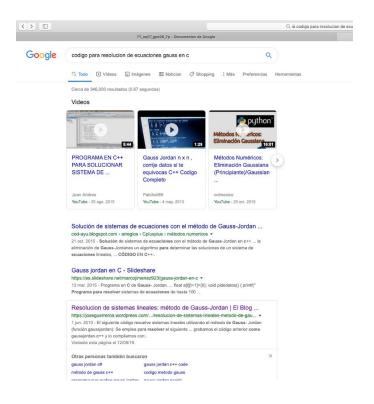
El articulo de la revista nos habla de cómo podemos utilizar arduino como una herramienta en el aprendizaje de programciò, así como de algunas aplicaciones en la programación de robots.

Asì mismo nos da una introducción acerca sobre lo que es la programación y sus características, continuando con la definición de arduino y sus posibles usos. Así mismo nos habla sobre el taller de robótica en el que se imparten cursos sobre programación en el lenguaje arduino y nos explica el proceso que se llevó a cabo por fases para culminar en la realización de tres robots.



2017, es una revista editada trimestralmente por ...





Método Gauss para la resolución de ecuaciones en C.

```
#include <stdio.h>
void PideDatos(int *Dim, float Sist[][102]);
void EscribeDatos(int Dim, float Sist[][102]);
void ResuelveGauss(int Dim, float Sist[][102]);
int main(void)
  int C, Dimensión;
  float Sistema[101][102];
  PideDatos(&Dimension,Sistema);
  printf("\n\nEl SISTEMA introducido es el siguiente: \n\n");
  EscribeDatos(Dimension,Sistema);
  ResuelveGauss(Dimension,Sistema);
  printf("\n\n\nLas soluciones son:\n");
  for(C=1;C<=Dimension;C++) printf("\n X%d=%f\n",C,Sistema[C][Dimension+1]);</pre>
  scanf("");
  return(0);
}
void PideDatos(int *Dim,float Sist[][102])
  int A,B;
  printf("\n\n ||RESUELVE SISTEMAS LINEALES DETERMINADOS POR GAUSS||");
  printf("\n\n\n Introduce el numero de incognitas:(menor que 100)");
```

```
scanf("%d",&*Dim);
  printf("\n\n PASE A INTRODUCIR CADA COMPONENTE DEL SISTEMA (A|B):");
  printf("\n\n MATRIZ A:\n");
  for(A=1;A<=*Dim;A++) for(B=1;B<=*Dim;B++){
    printf("\n Termino A(%d,%d):",A,B); scanf("%f",&Sist[A][B]);}
  printf("\n\n\n VECTOR B:\n");
  for(A=1;A \le Dim;A++)
    printf("\n Termino B(%d):",A);scanf("%f",&Sist[A][*Dim+1]);
  }}
void EscribeDatos(int Dim, float Sist[][102])
  int A,B;
  for(A=1;A\leq Dim;A++)
    for(B=1;B<=(Dim+1);B++){
       printf("%7.2f",Sist[A][B]);
       if(B==Dim) printf(" |");}
    printf("\n");
  }}
void ResuelveGauss(int Dim, float Sist[][102])
  int NoCero, Col, C1, C2, A;
  float Pivote, V1;
  for(Col=1;Col<=Dim;Col++){
    NoCero=0;A=Col;
    while(NoCero==0){
      if((Sist[A][Col]>0.0000001)||((Sist[A][Col]<-0.0000001))){
         NoCero=1;}
       else A++;}
    Pivote=Sist[A][Col];
    for(C1=1;C1<=(Dim+1);C1++){
       V1=Sist[A][C1];
       Sist[A][C1]=Sist[Col][C1];
       Sist[Col][C1]=V1/Pivote;}
    for(C2=Col+1;C2\leq Dim;C2++)
       V1=Sist[C2][Col];
       for(C1=Col;C1<=(Dim+1);C1++){
         Sist[C2][C1]=Sist[C2][C1]-V1*Sist[Col][C1];}
  }}
  for(Col=Dim;Col>=1;Col--) for(C1=(Col-1);C1>=1;C1--){
    Sist[C1][Dim+1]=Sist[C1][Dim+1]-Sist[C1][Col]*Sist[Col][Dim+1];
    Sist[C1][Col]=0;
  }
}
```

Metodo de Gauss para resolución de ecuaciones en C++

#include <iostream>
#include <fstream>

```
#include <iomanip>
using namespace std;
void gaussjordan (int n, double **A);
void determ(int n, double **a, double &det);
int main(){
ifstream label1 ("datos//datos.dat");
ofstream label2 ("salida//salida.dat");
int i, j, k;
cout << "Resolucion de sistemas lineales por el metodo de Gauss-Jordan\n\n";
label2 << "Resolucion de sistemas lineales por el metodo de Gauss-Jordan\n\n";
int n;
label1 >> n;
cout << "Numero de incognitas = " << n;</pre>
cout << "\n\n";
double **A, det = 0;
A = new double *[n+1];
for (j=0; j < n+1; j++)
 A[j] = new double [n+1];
cout.setf(ios::fixed);
cout.precision(4);
label2.setf(ios::fixed);
label2.precision(4);
// Introducción de datos a partir del archivo correspondiente
for (i = 0; i < n; i++) {
 for (j = 0; j < n + 1; j++) {
 label1 >> A[i][j];
```

```
}
}
// Calculo del determinante
 determ(n, A, det);
// Aplicación del método de Gauss-Jordan
if (det !=0){
 gaussjordan (n, A);
// Impresión de valores de las incógnitas
for (i = 0; i < n; i++) {
 cout << "X[" << i+1 << "] = " << setw(10) << setiosflags(ios::right) << A[i][n] << " ";
 label2 << "X[" << i+1 << "] = " << setw(10) << setiosflags(ios::right) << A[i][n] << " ";
cout << endl;
label2 << endl;
}
cout << endl;}
  else cout << "La matriz del sistema es singular. No existe solución.\n\n";
return 0;
}
void determ(int n, double **a, double &det) {
int i, j, k;
double **B;
B = \text{new double } *[n+1];
for (j=0; j < n+1; j++)
 B[j] = new double [n];
for (i = 0; i < n; i++) {
  for (j = 0; j < n + 1; j++) {
     \mathsf{B}[\mathsf{i}][\mathsf{j}] = \mathsf{a}[\mathsf{i}][\mathsf{j}];
}
}
```

```
double factor;
  for (k = 0; k < n - 1; k++) {
     for (i = k+1; i < n; i++) {
        factor = B[i][k]/B[k][k];
        for (j = k+1; j < n + 1; j++) {
           B[i][j] = B[i][j] - factor * B[k][j];
        }
     }
// Cálculo del determinante
  det = 1.;
  for (i = 0; i < n; i++) {
     det = det * B[i][i];
  }
}
void gaussjordan (int n, double **A) {
// Aplicación del método de Gauss-Jordan
int i, j, k;
// Normalización de la fila pivote
double factor;
for (k = 0; k < n; k++) {
 factor = A[k][k];
 for (j = k; j < n + 1; j++) {
  A[k][j] = A[k][j]/factor;
 }
// Eliminación de variables por fila
for (i = 0; i < n + 1; i++) {
```

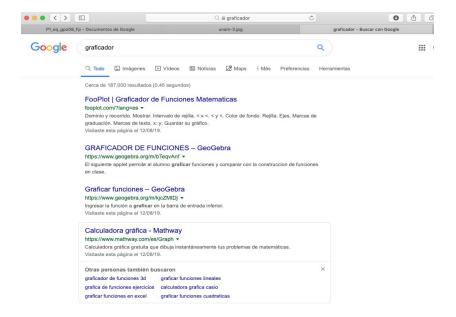
```
if (i != k) {
 factor = A[i][k];
 for (j = 0; j < n + 1; j++) {
  A[i][j] = A[i][j] - factor * A[k][j];
  }
  }
 }
}
}
Metodo de resolucion de ecuaciones en Python
# --- Importando librerias --- #
import fpformat
     --- Se definen variables ---
dimx = 0
dimy = 0
mini = 0
# --- Se definen funciones/metodos --- #
# Revision del
dato ingresado (flotante)
def error_test2(x):
try:
    int(x)
return False
 except:
return True
# Revision del dato ingresado (entero)
def error_test3(x):
try:
    float(x)
return False
 except:
return True
# Revision general
def error_test(y, z=1):
```

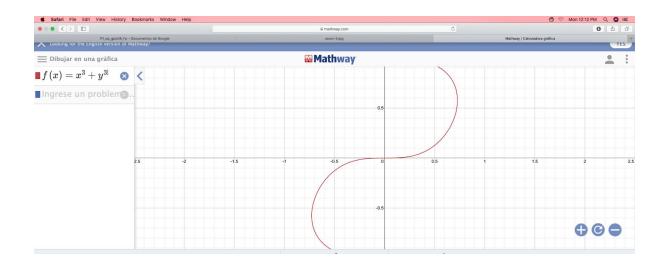
```
if z == 1:
    while error_test2(y):
      print "\n\n\t\tERROR!!!\n\t\tSe han ingresado valores o caracteres no validos."
       y = raw_input("\n\nPor favor, reingrese el valor deseado: ")
return int(y)
 elif z == 2:
while error_test3(y):
       print "\n\n\t\tERROR!!!\n\t\tSe han ingresado valores o caracteres no validos."
      y = raw_input("\n\nPor favor, reingrese el valor deseado: ")
    return float(y)
# Generado de la matriz
def generador(y,x):
 mat = []
for k in range(y):
    mat.append([])
for i in range(y):
    for j in range(x):
      print
       mat[i].append(error\_test(raw\_input("a\_" + str(i+1) + str(j+1) + " = "), 2))
return mat
# Despliega matriz
def impri(m):
 print "\n"
 print "\t||" + ("\t" * (len(m[0]) + 1)) + "||"
for i in range(len(m)):
    print "\t||\t",
for j in range(len(m[0])):
       print fpformat.fix(m[i][j],2),"\t",
print "||"
    print "\t||" + ("\t" * (len(m[0]) + 1)) + "||"
print "\n"
# Escoger valor minimo
def peque(a,b):
 if a > b:
    return b
 elif a < b:
```

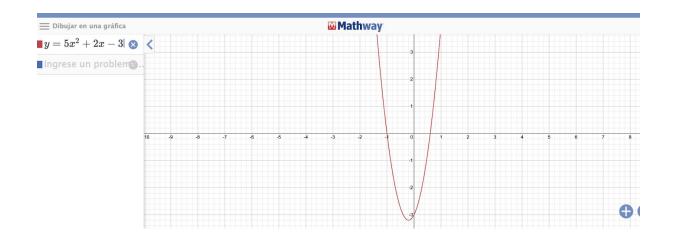
```
return a
else:
    return a
# Sumador de listas
def adic(I1, I2):
 ln = [0]*len(l1)
for i in range(len(l1)):
    ln[i] = 11[i] + 12[i]
return In
# Multiplicador por constante
def multi(I1, k):
ln = [0]*len(l1)
 for i in range(len(l1)):
ln[i] = k * l1[i]
 return In
# Buscador y cambiador de filas
def swap_finder(m, I, x):
 if I == (x-1):
print "La matriz es una matriz singular."
    print "Eso implica que no se puede resolver.\n\n"
return m, False
 else:
for i in range(I, x):
      if m[i][l] != 0:
         m[l], m[i] = m[i], m[l]
         return m, True
print "La matriz es una matriz singular."
    print "Eso implica que no se puede resolver.\n\n"
   return m, False
# Sistema de resolucion Gauss-Jordan
def solver(m,p):
for i in range(p):
    boo = True
if m[i][i] == 0:
      m, boo = swap_finder(m, i, p)
```

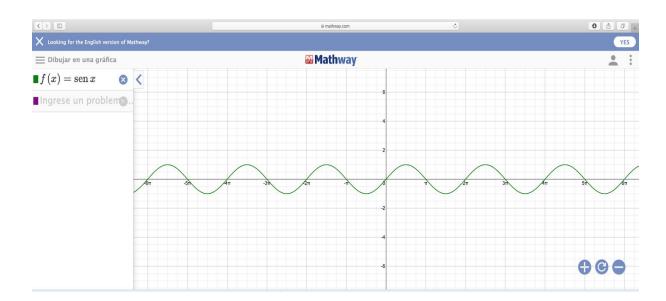
```
if boo:
      m[i] = multi(m[i], 1/float(m[i][i]))
else:
      return m
for j in range(i+1,len(m)):
      m[j] = adic(m[j], multi(m[i], -1*float(m[j][i])))
for k in range(p-1, -1, -1):
    for I in range(k-1, -1, -1):
m[l] = adic(m[l], multi(m[k], -1*float(m[l][k])))
 return m
     --- Programa Principal ---
print "\n"*5
dimy = error_test(raw_input("Ingrese la cantidad de filas de la matriz: "), 1)
dimx = error_test(raw_input("Ingrese la cantidad de columnas de la matriz: "), 1)
matriz = generador(dimy, dimx)
impri(matriz)
mini = peque(dimx, dimy)
solucion = solver(matriz, mini)
print "\t\t*** Solucion ***"
impri(matriz)
https://www.lawebdelprogramador.com/codigo/Python/4902-Algoritmo-de-eliminacion-de-Gauss-Jord
an.html
http://cypascal.blogspot.com/2013/05/metodo-de-resolucion-de-ecuaciones-en-c.html
https://joseguerreroa.wordpress.com/2010/06/01/resolucion-de-sistemas-lineales-metodo-de-gauss-jo
```

rdan/





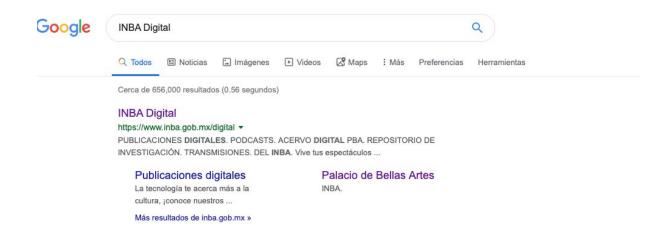




https://www.inba.gob.mx/sitios/recorridos-virtuales/palacio-de-bellas-artes/

Al abrir el link, te lleva a una vista aérea del palacio de las bellas artes o también conocido como el Instituto Nacional de las Bellas Artes. Para poder acceder a la visita virtual desde dentro, se accede a uno de los logotipos que están abajo. Seleccionas el que diga "mostrar mapa" y seleccionas la zona que gustes visitar.

A partir de eso, puedes ir moviéndote dentro con las flechas verdes que se presentan en la pantalla, logrando así, recorrer el Instituto INBA por completo.



7.-

https://www.inba.gob.mx/sitios/recorridos-virtuales/museo-nacional-san-carlos/

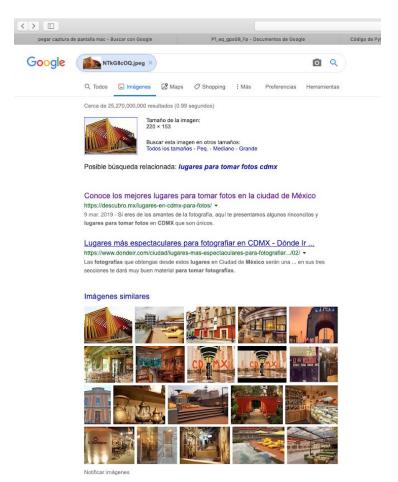
Museo Nacional de San Carlos

 $\frac{\text{https://www.google.com.mx/maps/@18.9213121,-99.2380215,2a,75y,79.69h,101.54t/data=!3m6!1e1!}{3m4!1sYzzfPwwlWl3yLwps_FFfYw!2e0!7i13312!8i6656?hl=es\&hl=es}$

Museo de Arte Indígena Contemporáneo

Museo Universitario de Arte Contemporáneo

http://culturaunam.mx/360/



La imagen hace referencia a la escultura Coàtl hecha por la escultora Helen Escobedo, la cual se encuentra en la CDMX, la cual es una muestra de arte contemporánea, y la escultora de esta es reconocida como una de las precursoras para el arte urbano.

Conclusiones

Kevin Trejo Sànchez: De la parte que me tocó en el trabajo (4 y 8) que el motor de búsqueda de imágenes de google es bastante preciso, aunque tiene un margen de error, ya que busca lo más relacionado y no lo más preciso por ejemplo en la imagen busco ``sitios turísticos populares`` en vez de el nombre de la obra artística, lo cual complicó el encontrar los datos sobre el autor, nombre de la obra, entre otras cosas. Y de los diferentes códigos de distintos lenguajes para el desarrollo de un sistema de ecuaciones, puedo concluir que dependiendo de cada lenguaje de programación este sera mas largo, mas corto, y usar diferentes comandos u órdenes para que el programa realice lo que se le pide, por lo que se puede decir que es importante el estar familiarizado con varios lenguajes de programación, para poder entenderlos.

Mateos Rodríguez Pilar Jared: Se emplieros los puntos de la práctica, cada uno realizó su parte, pero todos ayudamos en los puntos de cada uno. Mi parte fue elaborar el punto 1 y 5, los cuales considero que se cumplieron satisfactoriamente.

Ortega Gaytàn Alan Eduardo: Dentro de la pràctica uno, me corresponden los puntos 3 y 7, al momento de buscar un artículo con las herramientas vistas en el manual de practicas me resulto un

poco complicado ya que nunca había utilizado dichas herramientas; así mismo la gran cantidad de artículos encontrados obstaculizan la misma tarea.

Perez Gonzalez Liliana: La parte que me tocó del trabajo fue la de la tesis de la unam y el recorrido a algún instituto, en la práctica era el recorrido de la Biblioteca Central de la UNAM, sin embargo, la máquina no lo permite. La práctica y el manual que nos fue mandado previamente me permitieron tener una mayor facilidad al buscar por información específica, comparando con los objetivos, el buscador de google es preciso, sin embargo, tiene búsqueda por visita y no por calidad, por lo que alguna página puede aparecer primero sin cumplir con lo necesario de calidad.