RC	Mυ	ıltiS	wit	ch-	D
----	----	-------	-----	-----	---

... und RC MultiAdapter-DA, RC ServoSwitch-D sowie TipTip

Wilhelm Meier

Version 1.07, 24.02.2021: HW_1.2

Inhalt

1. Vorwort	1
2. Symbolerklärung	2
3. Rechtliches	2
4. Sicherheitshinweise	2
5. Spezieller Sicherheitshinweis: Kleinteile	3
6. Einführung	4
6.1. Weitere Möglichkeiten	4
6.2. Grundsätzliches	5
6.2.1. Bedienung	5
6.2.2. Konfiguration	6
7. Software für OpenTX	8
7.1. Installation der Software auf dem Sender	9
7.1.1. Unterscheidung der verschiedenen Sendermodelle	9
7.2. Konfiguration des Modells (Sender mit 480x272-Pixel <i>Farbdisplay</i>)	9
7.2.1. Widget für die Bedienung	9
7.2.2. Widget für die Konfiguration	9
7.2.3. Mixer-Script	10
7.2.4. Definition eines Übertragungskanals für das Schaltmodul am Empfänger	10
7.2.5. Definition der Geber (Inputs)	11
7.2.6. Flugphasen	14
7.2.7. Spezielle Konfiguration für Sender mit Joystick (FrSky X12s)	15
7.3. Konfiguration des Modells (Sender mit 128x64-Pixel oder 212x54-Pixel <i>monochrome Display</i>)	17
7.3.1. Telemetrie-Seiten	17
7.3.2. Mixer-Script und Übertragungskanal	17
7.3.3. Geber und Flugphasen	17
7.4. Konfigurationsdateien	18
7.4.1. Die Datei MODELS/swstd.lua und weitere Dateien	18
7.4.2. Das Widget WMSW/main.lua	21
7.4.3. Das Widget WMSWC/main.lua (Konfiguration)	22
7.5. Physische Schalter und die Schaltzustände	23
7.5.1. ShortCuts / Abkürzungen	23
7.5.2. Overlays / Ebenenumschaltung	24
8. Einbau	24
8.1. IBus oder SBus	24
8.1.1. Ab Firmware V21	24
8.1.2. Bevor Firmware V21	24
8.2. Anschluß an den Akku	25
8.3. Schutz	25
9. Erste Einrichtung und Anlernen	25
9.1. Kanal und Adresse	25
9.2 Adressen heim RC MultiAdanter-DA	26

10. Funktion	. 27
10.1. Bedienung der Schaltunktionen	. 27
10.2. Konfiguration	. 27
11. Betrieb	. 28
12. Fehlersuche und Tests	. 29
12.1. Checkliste IBus	. 30
12.2. Checkliste SBus	. 31
12.3. Gelegentliches Flackern oder Kanalfehlfunktion bei RC-MultiAdapter-DA	. 32
13. Anerkennungen	. 32
14. Kontakt	. 32

1. Vorwort



Lizenz

Dieses Werk ist unter einer Creative Commons Lizenz vom Typ Namensnennung - Nicht kommerziell - Keine Bearbeitungen 4.0 International zugänglich. Um eine Kopie dieser Lizenz einzusehen, konsultieren Sie http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/ oder wenden Sie sich brieflich an Creative Commons, Postfach 1866, Mountain View, California, 94042, USA.



Das Modul wie auch diese Doku ist noch unvollständig und *work-in-progess*. Bei jeglichen Unklarheiten in dieser Funktionsbeschreibung und generellem Aufbau und Anschluß, unterlassen Sie den Betrieb und kontaktieren Sie den Bausatzersteller.

2. Symbolerklärung



Ein wichtiger allgemeiner Hinweis für den sicheren Aufbau und die sichere Bedienung. Dieser sollte durch den Anwender bachtet werden, um einen sicheren Betrieb zu gewährleisten.



Ein genereller Hinweis, der durch den Anwender beachtet werden sollte.



Ein technischer oder sicherheitstechnischer Hinweis, der unbedingt durch den Anwender beachtet werden muss.



Ein technischer oder sicherheitstechnischer Gefahrenhinweis, der unbedingt durch den Anwender beachtet werden muss. Zur Gefahrenabwendung muss der Anwender unbedingt die gegebenen Anweisungen befolgen und die beschriebenen Maßnahmen ergreifen.

3. Rechtliches

Der vorliegende Bausatz wird dem Anwender für eigene Experimente überlassen. Er stellt kein Produkt im Sinne des ProdHaftG oder elektronisches Gerät im Sinne des ElektroG dar und wird als Gerät nicht kommerziell vertrieben.

Die Überlassung gegen Unkostenerstattung erfolgt unter Ausschluss jeglicher Sachmangelhaftung.



Für den vorliegenden Bausatz werden keine Funktionsgarantien gegeben. Für Schäden am Bausatz oder an damit verbundenen Geräten oder Modulen wird keine Haftung übernommen. Gewährleistungen, Garantien und Widerrufsrechte gibt es nicht.

4. Sicherheitshinweise

Beim Umgang mit Produkten, die mit elektrischer Spannung in Berührung kommen, müssen die gültigen VDE-Vorschriften beachtet werden, insbesondere VDE 0100, VDE 0550/0551, VDE 0700, VDE 0711 und VDE 0860.

Werkzeuge dürfen an Geräten, Bauteilen oder Baugruppen nur benutzt werden, wenn sichergestellt ist, dass die Geräte von der Versorgungsspannung getrennt sind und elektrische Ladungen, die in den im Gerät befindlichen Bauteilen gespeichert sind, vorher entladen wurden.

Spannungsführende Kabel oder Leitungen, mit denen das Gerät, das Bauteil oder die Baugruppe verbunden ist, müssen stets auf Isolationsfehler oder Bruchstellen untersucht werden. Bei Feststellen eines Fehlers in der Zuleitung muss das Gerät unverzüglich aus dem Betrieb genommen werden, bis die defekte Leitung ausgewechselt worden ist. Bei Einsatz von Bauelementen oder Baugruppen muss stets auf die strikte Einhaltung der in der zugehörigen Beschreibung genannten Kenndaten für elektrische Größen hingewiesen werden. Wenn aus einer vorliegenden Beschreibung für den nicht gewerblichen Endverbraucher nicht eindeutig hervorgeht, welche elektrischen Kennwerte für ein Bauteil oder eine

Baugruppe gelten, wie eine externe Beschaltung durchzuführen ist oder welche externen Bauteile oder Zusatzgeräte angeschlossen werden dürfen und welche Anschlusswerte diese externen Komponenten haben dürfen, so muss stets ein Fachmann um Auskunft ersucht werden. Es ist vor der Inbetriebnahme eines Gerätes generell zu prüfen, ob dieses Gerät oder Baugruppe grundsätzlich für den Anwendungsfall, für den es verwendet werden soll, geeignet ist!

Im Zweifelsfalle sind unbedingt Rückfragen bei Fachleuten, Sachverständigen oder den Herstellern der verwendeten Baugruppen notwendig!

Bitte beachten Sie, dass Bedien- und Anschlussfehler außerhalb unseres Einflussbereiches liegen. Verständlicherweise können wir für Schäden, die daraus entstehen, keinerlei Haftung übernehmen. Bei Installationen und beim Umgang mit Netzspannung sind unbedingt die VDE-Vorschriften zu beachten. Geräte, die an einer Spannung über 35 V betrieben werden, dürfen nur vom Fachmann angeschlossen werden. In jedem Fall ist zu prüfen, ob der Bausatz oder die Platine für den jeweiligen Anwendungsfall und Einsatzort geeignet ist bzw. eingesetzt werden kann.

Derjenige, der eine Schaltung oder einen Bausatz aufbaut und fertigstellt oder eine Baugruppe durch Erweiterung bzw. Gehäuseeinbau betriebsbereit macht, gilt nach DIN VDE 0869 als Hersteller und ist verpflichtet, bei der Weitergabe des Gerätes alle Begleitpapiere mitzuliefern und auch seinen Namen und Anschrift anzugeben. Geräte, die aus Bausätzen selbst zusammengestellt werden, sind sicherheitstechnisch wie ein industrielles Produkt zu betrachten.

Für alle Personen- und Sachschäden, die aus nicht bestimmungsgemäßer Verwendung entstehen, ist nicht der Hersteller sondern der Betreiber verantwortlich. Bitte beachten Sie, das Bedien- und/und Anschlussfehler außerhalb unseres Einfußbereiches liegen. Verständlicherweise können wir für Schäden, die daraus entstehen, keinerlei Haftung übernehmen.

Jegliche Vorschriften und Vorsichtsmaßnahmen im Umgang mit elektrischen Komponenten sind vom Anwender einzuhalten.

Beachten Sie ebenfalls die Richtlinien unter Betrieb.

5. Spezieller Sicherheitshinweis: Kleinteile



ACHTUNG: Der Bausatz enthält verschluckbare Kleinteile. Von Kindern fernhalten.

6. Einführung

Der RC MultiSwitch-D ist ein digitales Schaltmodul (8-Kanal) zum Betrieb mit einem OpenTX-Sender, vorzugsweise eine Radiomaster TX16s oder anderen sog. color-LCD Sendern mit OpenTX. Im Gegensatz zu alten, im analogen Zeitmultiplex-Verfahren arbeitenden Schaltmodulen, wird bei dem RC MultiSwitch-D die Information für die zu schaltenden Funktion vollständig digital übertragen. Daher ist ein störungsfreier Betrieb gewährleistet.

Der RC MultiSwitch-D hat 8 Ausgänge, diese können ein- oder ausgeschaltet werden, entweder statisch, oder in zwei unterschiedlichen Blink-Modi. Zusätzlich kann der Ein-Zustand PWM-moduliert werden (auch beim Blinken ist die PWM-Modulation aktiv). Die Konfiguration der Zustände erfolg komplett über den Sender und ein entsprechendes Menu.

Der RC MultiSwitch-D wird an den IBus- oder SBus-Ausgang eines Empfängers angeschlossen. Sollen mehrere RC MultiSwitch-D verwendet werden, so werden diese *alle* (parallel) an den IBus/SBus-Ausgang des Empfängers angeschlossen. Jeder RC MultiSwitch-D hat eine eindeutige *Adresse* und kann so vom Sender angesprochen werden.

Insgesamt können über einen Übertragungskanal bis zu 8 RC-MultiSwitch-D, RC-MultiAdapter-DA oder RC-ServoSwitch-D und RC-Quad-D angeschlossen werden.

6.1. Weitere Möglichkeiten

Nach dem gleichen Funktionsprinzip arbeitet der RC MultiAdapter-DA. Dieser ermöglocht den Betrieb alter, analoger Zeitmultiplex-Schaltmodule, die nach dem Verfahren von Robbe, oder Graupner/JR, oder CP-Elektronik oder Beier NMS arbeiten. Der RC MultiAdapter-DA ermöglicht es, bis zu 5 analoge Zeitmultiplex-Schaltmodule anzuschließen. Dadurch bekommt jedes dieser analogen Schaltmodule über den Adapter ebenfalls eine eindeutige Adresse, und kann vom Sender angesprochen werden. Eine PWM-Modulation der Ausgänge eines analogen Zeitmultiplex-Schaltmoduls ist allerdings nicht möglich.

Analoge Zeitmultiplex-Schaltmodule der Fa. *Robbe* besitzen neben den 6 Schaltfunktionen (12 Ausgänge) auch noch 2 proportionale Ausgänge. Mit Hilfe des RC MultiAdapter-DA können zwei beliebige OpenTX -Kanäle den beiden proportionalen Ausgängen des *Robbe*-Modules zugewiesen werden. Auch gibt es von der Fa. *Robbe* ein 8-Kanal Multi-Prop Modul, was ebenfalls angesteuert werden kann.

Das Modul RC-ServoSwitch-D ist eine Ansteuerung für bis zu 5 Servos. Diese Servos können bis zu 8 Positionen annehmen. Diese Positionen sind den Schalterstellungen bzw. den Menu-Buttons zugeordnet. Statt Verbraucher ein/aus zu schalten, fahren die Servos bestimmte, vorher erlernte Positionen an. Die Geschwindigkeit, mit der sich die Servos bewegen, kann ebenfalls eingestellt werden. Auch können zwei oder mehrere Servos dieselben Bewegungen ausführen.

Weiterhin kann die Software für OpenTX auch direkt Schaltmodule im sog. *TipTip* Verfahren bedienen. Hierzu ist im Moment kein Adapter RC MultiAdapter-DA notwendig. Stattdessen müssen die *TipTip*-Module wie üblich jeweils an einem eigenen Ausgang des Empfängers angeschlossen werden. Durch die Zusatzfunktionen ist das Bedienen (inkl. Beschriftung der Funktionen und Zustände) wie auch bei allen anderen Varianten (RC MultiSwitch-D und RC MultiAdapter-DA) komfortabel über das Menu im Sender möglich.

6.2. Grundsätzliches

6.2.1. Bedienung

Die Bedienung der Schaltmodule erfolgt grundsätzlich über ein *Menu*. Dieses ist als *Widget* in OpenTx realisiert.

In Die Bedienoberfläche als Widget (Seite 1) sieht man eine Seite (oben rechts: Page: 1/4) des Menus. Diese Seite ist für die Bedienung eines RC MultiSwitch-D konfiguriert: in der ersten Spalte stehen die Namen der Funktionen (hier: Fun A ... Fun H) für die 8 Ausgänge des Schaltmoduls. Diese Namen können in der Konfigurationsdatei (s.a. Die Datei MODELS/swstd.lua und weitere Dateien) frei gewählt werden. Damit entfällt das Problem einer Schalterbeschriftung, was man von früher her kennt.

In den weiteren Spalten stehen die verschiedenen *Zustände*, die eine Schaltfunktion annehmen kann. Jeder Zustand kann durch eine *Selektion* aktiviert werden.

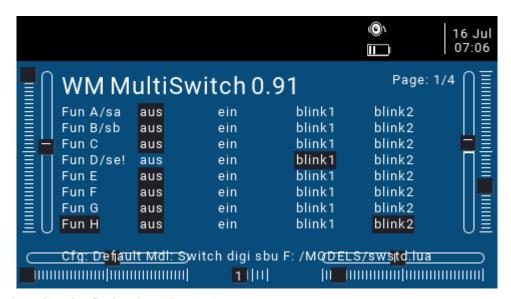


Abbildung 1. Die Bedienoberfläche als Widget (Seite 1)

Sollte eine Schaltfunktion auch ein *ShortCut* in Form eines physischen Schalters (3-Positionenschalter) zugeordnet haben, so erscheint der *Name* des Schalters zusätzlich hinter dem Namen der Funktion. In der ersten Zeile bedeutet Fun A/sa, dass der Funktion Fun A zusätzlich der *ShortCut* Schalter sa zugeordent wurde. Dies geschieht auch in der Konfigurationsdatei. Mit einem 3-Positionenschalter sind natürlich nur die ersten *drei* Zustände aus, ein und blink1 erreichbar.

Im Bild Die Bedienoberfläche als Widget (Seite 2) sieht man dann die nä. Seite mit den Funktionen des nä. Schaltmoduls. Hier sind die Menu-Seiten entsprechend der Platzierung der Funktionen auf den Schaltmodulen strukturiert. Das muss aber so nicht sein: man kann auch Funktionen unterschiedlicher Module eher *thematisch* auf einer Menu-Seite zusammen fassen.

					(C)	16 Jul 06:44
	WM M	ultiSv	witch 0.	91	Page	2/4
≣	Nuf A/sc	aus	ein	blink1	blink2	≣
≣	Nuf B/sd	aus	ein	blink1	blink2	≣
≣ _ '	Nuf C	aus	ein	blink1	blink2	
$\equiv \sqcap$	Nuf D/se!	aus	ein	blink1	blink2	∏≣∥
≣	Nuf E	aus	ein	blink1	blink2	11三
≣	Nuf F	aus	ein	blink1	blink2	
≣	Nuf G	aus	ein	blink1	blink2	
ΙΞU	Nuf H	aus	ein	blink1	blink2	IJ≣
	Cfg: Defiault Mdl: Switch digi sbu F: /MQDELS/sws <mark>itd.lua</mark>					

Abbildung 2. Die Bedienoberfläche als Widget (Seite 2)

Die *vierte* Seite dieses Beispiels stellt das Menu für ein RC MultiAdapter-DA dar. Hier hat jede Funktion nur *drei* Zustände. Die beiden Ein-Zustände entsprechen bei den üblichen analogen Zeitmultiplex-Schaltmodulen jeweils zwei unterschiedlichen Ausgängen. Natürlich können auch hier die Namen geändert werden.

				(a) (b)	16 Jul 07:09
	WM Mu	ıltiSwi	tch 0.91	Pag	e: 4/4
	Foo A/se!	aus	ein 1	ein 2	≣
I≣II	Foo B	aus	ein 1	ein 2	∐≣
重当	Foo C	aus	ein 1	ein 2	
I≣∏	Foo D	aus	ein 1	ein 2	ПΞ
I≣II	Foo E	aus	ein 1	ein 2	11=
	Foo F	aus	ein 1	ein 2	
	Foo G	aus	ein 1	ein 2	
ΞU	Foo H	aus	ein 1	ein 2	U≣
	Cfg: Defiault Mdl: Switch digi sbu F: /MQDELS/swstd.lua [[][][][][][][][][][][][][][][][][][][

Abbildung 3. Die Bedienoberfläche als Widget (Seite 4)

Weil die Anzahl der phys. Schalter am Sender naturgemäß begrenzt ist (etwa: sa, ... sh), kann man nicht für alle Funktionen *ShortCuts* über Schalter definieren. Eine Abhilfe bieten die sog. *Overlays*. Dies ist bei den analogen Schaltmodulen als *Ebenenumschaltung* bekannt. Wird ein phys. Schalter für *mehr* als eine Funktion definiert, so wird er *automatisch* zu einem *Overlay*. Dies bedeutet, dass die Zuordnung des Schalters zu einer Funktion von der gerade sichtbaren Menu-Seite abhängig ist (Analogie: Menu-Seite = Ebene).

Zusammen mit dem schnellen Umschalten zwischen Menu-Seite mit Hilfe des 6-Positionen-Tasters 6pos bei manchen Sendern (etwa: *Radiomaster* TX16s) ergibt sich eine sehr komfortable Bedienung.

6.2.2. Konfiguration

Die Konfiguration wichtiger *Parameter* der Schaltfunktionen erfolgt ebenfalls über ein Menu-System. Dies ist als eigenes Widget realisiert.

Im Bild Die Konfigurationsoberfläche als Widget (Funktionsspezifische Parameter) sind zu jeder Funktion die konfigurierbaren *Parameter* aufgelistet. Zudem besteht die Möglichkeit, ein *Reset* durchzuführen.

Soll ein Parameter konfiguriert werden, so muss er *selektiert* werden und sein *Wert* wird dann anschließend über das Potentiometer S1 eingestellt. Der Wert wird *oben rechts* im Menu in % und auf einer Skala von 0 ... 31 angezeigt.

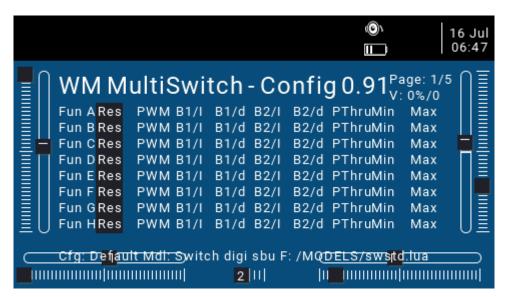


Abbildung 4. Die Konfigurationsoberfläche als Widget (Funktionsspezifische Parameter)

Zusätzlich zu den *funktionsspezifischen* Parametern für jedes Schaltmodul (Achtung: nicht jedes Schaltmodul kann alle Parameter ausführen), existiert noch eine *weitere* Menu-Seite für modulspezifische (für ein Modul als Ganzes) Parameter (s.a. Die Konfigurationsoberfläche als Widget (modulglobale Parameter)).

Dies betrifft vor allem das Anlernen der Modul-Adresse, wobei dies aus Sicherheitsgründen nur beim *Einschalten* des Moduls möglich ist (s.a. Kanal und Adresse).

Die Parameter MPX0 ... MPX4 beziehen sich *nur* auf das RC MultiAdapter-DA: hiermit kann die *Art* des am jeweiligen Ausgangs 0 ... 4 angeschlossenen analogen Zeitmultiplex-Schaltmodul festgelegt werden (Wert 1 := Graupner/JR, Wert 2 := Robbe, Wert 3 := CP).

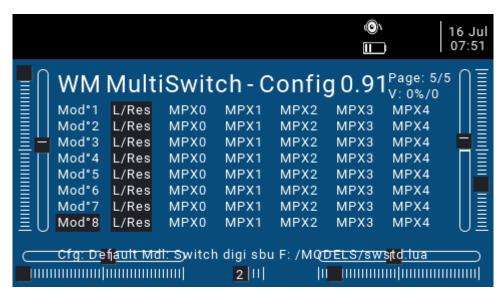


Abbildung 5. Die Konfigurationsoberfläche als Widget (modulglobale Parameter)

Da dieses Widget zum eigentlichen Betrieb *nicht* erforderlich ist, kann es *nach* der Konfiguration deaktiviert werden bzw. durch andere Widgets ersetzt werden.

7. Software für OpenTX

Für den Betrieb und zur Konfiguration des RCMultiSwitch-D und RC MultiAdapter-DA sind einige Scripte und Konfigurationsdatein notwendig. Diese findet man in der aktuellesten Version jeweils auf GitHub.

Lizenz der Software, des Übertragungsverfahrens und der Dokumentation



By NC ND Bitte beachten Sie, dass neben dieser Dokumentation auch die Software und das Übertragungsverfahren als Konzept der einer Lizenz (Nutzungsvereinbarung) unterliegt. Die genauen Bedingungen dieser Lizenz finden Sie hier

Für den RC MultiSwitch-D und RC MultiAdapter-DA sind die folgenden relevant:

- Widgets
 - Widgets/WMSW/main.lua
 - Widgets/WMSWC/main.lua
- Mixer-Scripte
 - MIXES/encib.lua
 - MIXES/encsbm.lua (für Anlagen mit MPM-HF-Modul)
 - MIXES/encxjt.lua (für Anlagen mit internem XJT-HF-Modul)
 - MIXES/encsb.lua (nur zu Testzwecken)
- Telemetrie-Scripte (für monochrome Sender)
 - SCRIPTS/TELEMETRY/wmsw.lua
 - SCRIPTS/TELEMETRY/wmswc.lua
- Bibliotheken
 - SCRIPTS/CONFIG/wmcfg.lua
 - SCRIPTS/WM/wmlib.lua
- Konfiguration
 - MODELS/swstd.lua (Standardkonfiguration für Anlagen mit großem Display)
 - MODELS/swstdm.lua (Standardkonfiguration für Anlagen mit mittlerem Display)
 - MODELS/swstds.lua (Standardkonfiguration für Anlagen mit kleinem Display)
 - MODELS/swstdx.lua (Standardkonfiguration für Anlagen mit kleinem Display und wenigen Modulen)
 - MODELS/<name>.lua (modellspezifische Konfigurationen)(z.B. Abc.lua für das Model mit dem Namen Abc)

7.1. Installation der Software auf dem Sender

Kopieren Sie die o.g. Dateien in korrespondierende (gleichlautende) Verzeichnisse auf der SD-Karte des Senders.



Die Datei MODELS/swstd.lua sollte unangetastet bleiben (als fallback). Stattdessen kopieren Sie diese Datei in für jedes Modell jeweils eigene Dateien. Dann ist für das Modell mit dem Namen ABC der Dateiname ABC, lua.

Kommen weitere Modelle hinzu, so wiederholen Sie diesen Schritt für jedes Modell.

Anschließend kann der Datei-Inhalt mit einem normalen Texteditor (etwa NotePad) editiert werden.

Die beachten Sie auch die Unterscheidung zwischen Sbus und IBus.

7.1.1. Unterscheidung der verschiedenen Sendermodelle

Grundsätzlich unterscheiden sich die Sender mit den 480x272-Pixel großen Farbdisplay von den Sendern mit den 128x64-Pixel oder 212x64-Pixel großen monochromen Displays von einander:

- Typ-1: 128x64-Pixel oder 212x64-Pixel großes monochromes Display
- Typ-2: 480x272-Pixel großen *Farbdisplay* (auch *Touchdisplay*)

Bei Typ-1 Sendern existieren im Menu-System keine sog. Widgets sondern nur Telemetrie-Seiten. Auf der anderen Seite existieren bei den Typ-2 Sendern keine Telemetrie-Seiten sondern wiederum nur Widgets. Dies macht eine Unterscheidung bei den Skripten für die Schaltmodule notwendig.

Zudem sind die Typ-1 Sender im verfügbaren RAM sehr eingeschränkt. Daher kann hier oft das Telemetrie-Skript zur Bedienung und das Telemetrie-Skript zur Konfiguration nicht gleichzeitig geladen werden. Es kommt in diesem Fall zu einer Fehlermeldung des Senders. Man kann sich in so einem Fall behelfen, indem man die (nicht so häufige) Konfiguration und die (häufigere) Bedienung abwechselnd auf eine Telemetrie-Seite legt.

7.2. Konfiguration des Modells (Sender mit 480x272-Pixel Farbdisplay)

Die folgenden Einstallungen gelten nur für Sender mit 480x272-Pixel Farbdisplay.

7.2.1. Widget für die Bedienung

Richten Sie eine Telemetrie-Seite (volle Größe) ein mit dem Widget Widgets/WMSW/main.lua. Dieses stellt sich als Wm MultiSwitch x.y dar.

7.2.2. Widget für die Konfiguration

Richten Sie eine Telemetrie-Seite (volle Größe) ein mit dem Widget Widgets/WMSWC/main.lua. Dieses stellt sich als Wm MultiKanal Config x.y dar.

7.2.3. Mixer-Script

Richten Sie ein LUA-Script ein. Hier wählen Sie nur eines der Auswahl aus:

- encib für IBus-Empfänger
- encsbm für SBus-Empfänger und Sender mit MPM-Multiprotokoll-HF-Modul
- encxjt für SBus-Empfänger und Sender mit XJT-HF-Modul

7.2.4. Definition eines Übertragungskanals für das Schaltmodul am Empfänger

Das Schaltmodul wird über eine serielle Schnittstelle an den Empfänger angeschlossen. Dies ist je nach Empfänger IBus oder SBus.

Das Schaltmodul ist standardmäßig auf Kanal 10 eingestellt. Es kann jedoch auch ein anderer Kanal angelernt werden (s.a. Kanal und Adresse).

Im Sender muss daher für diesen Kanal als Quelle das entspechende Mixer-Script eingetragen werden.

```
CUSTOM SCRIPTS

LUA1 encsbm 0%

LUA2 ---

LUA3 ---

LUA4 ---

LUA5 ---

LUA6 ---

LUA7 ---

LUA8 ---

LUA9 ---
```

Abbildung 6. Das Mischer-Skript encsbm.lua

```
MIXES

CH6

CH7

CH8

CH9

CH10 100% Dencsbm

CH11

CH12

CH13

CH14

CH11
```

Abbildung 7. Hier wird der Übertragungskanal 10 wird für die Schaltmodule verwendet.

MIXES CH10			3 Jan 19:21
Mix name Source Weight Offset Trim Curve Modes Switch Warning Multiplex	 lencsbm 100% 0% lenc 0% 0% 01ff 0% 012345678 OFF Add	Delay up Delay dn Slow up Slow dn	0.0 0.0 0.0 0.0
CH10	-32%	CH10	-32%

Abbildung 8. Als Quelle des Mischers des Übertragungskanals wird das Mischer-Skript encsbm. lua eingetragen

Mögliche Fehlerquelle im späteren Betrieb



Bei jedem Einschalten scannen die Schaltmodule alle Übertragungskanäle auf ein spezielles Konfigurationssignal, um den Übertragungskanal zu finden und ggf. die Adresse des Moduls neu zu lernen. Dieses Konfigurationssignal kann auch durch zufällige Geberposition auf anderen Kanälen unbeabsichtigt entstehen. Um dieses Problem zu umgehen, sollten die Übertragungskanäle mit Nummern oberhalb des gewählten Kanals für die digitalen Schaltmodule unbenutzt sein. Um auch bei späteren Erweiterung von Modellen hier vor Fehlern geschützt zu sein, sollte sich der Übertragungskanal für die digitalen Schaltmodule auf der höchsten Kanalnummer befinden. Dies ist bei SBus der Kanal 16 und bei IBus der Kanal 14 oder 16 (je nach verwendeter Version der Firmware im 4in1-MPM-HF-Modul).

7.2.5. Definition der Geber (Inputs)

Bedienelemente für die Widgets



Die Widgets müssen mit Bedienelementen des Senders bedient werden können (Scroll, Select).

In OpenTX-Version < 2.4.0 kann dies nur durch normale Bedienelemente (Geber) erfolgen. Dazu sind einige Definitionen nötig.

Definieren Sie die folgenden, in den Widgets voreingestellten Inputs nach dem Muster aus Benötigte Geber zur Bedienung der Widgets (Darstellung im Companion):

- I8: Navigation von links nach rechts (und vom Zeilenende in den Zeilenanfang der nächsten Zeile)
- I9 : Navigation von rechts nach linkes (und vom Zeilenanfang in das Zeilenende der vorherigen Zeile)
- I10 : Selektion
- (I11): Navigation nach oben (in Standardeinstellung unbenutzt)
- (I12): Navigation nach unten (in Standardeinstellung unbenutzt)

(Lassen die die *unbenutzten* Inputs in ihrem Modell frei. Andernfalls sind Fehlfunktionen nicht ausgeschlossen.)

Möchten Sie andere Geber-Nummern verwenden, so ist dies auch möglich. Die Gebernummern müssen dann in der entsprechenden *Widget*-Konfiguration definiert werden. Dies ist dann für beide Widgets gleichmaßen notwendig.

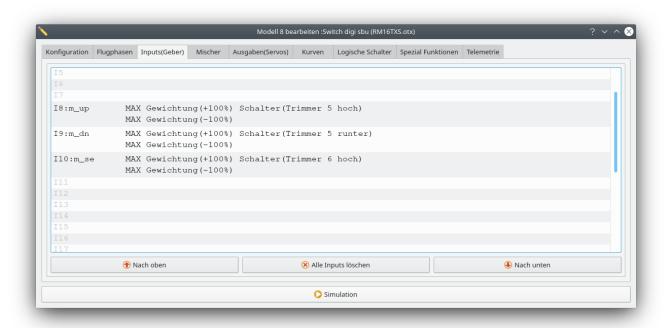


Abbildung 9. Benötigte Geber zur Bedienung der Widgets (Darstellung im Companion)

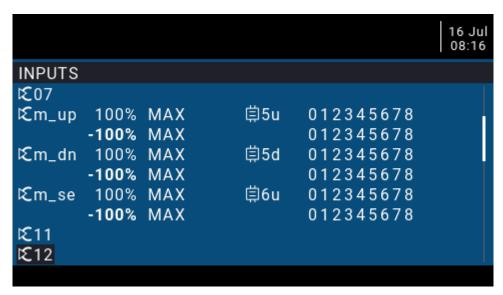


Abbildung 10. Benötigte Geber (Darstellung im Sender)

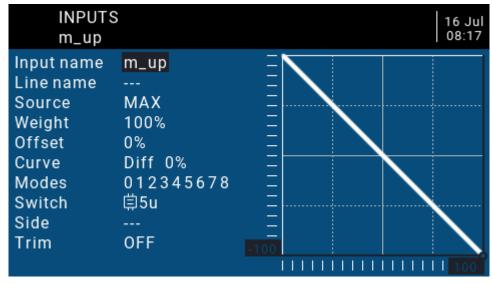


Abbildung 11. Benötigte Geber (Darstellung im Sender)

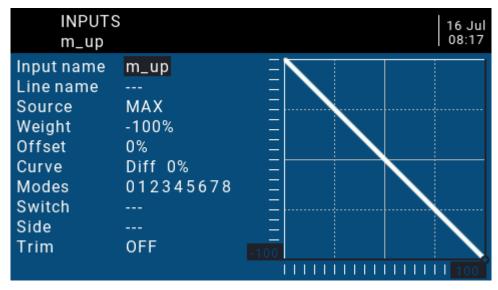


Abbildung 12. Benötigte Geber (Darstellung im Sender)

Um die Bedienung weiter zu vereinfachen, werden standardmäßig weitere Bedienelemente für die Widgets verwendet. Diese sind voreingestellt. Sie können aber in der Datei MODELS/swstd.lua bzw. der modellspezifischen Datein MODELS/<name>.lua geändert werden.



SpeedDial mit den Gebern LS und RS

Bei Sendern mit den beiden Schiebern LS und RS sind diese für die direkte Anwahl von Menu-Punkten im Normalfall eingerichtet.



Menu-Schnellanwahl mit dem 6-Positionentaster 6pos (Krähenfüße)

Der 6-Positionentaster 6pos ist standardmäßig als Schnellwahl für die ersten sechs Menuseiten (Schaltmodule) konfiguriert. Dies ist besondes interessant mit der Möglichkeit der Overlays (Ebenenumschaltung).

Parameterwerte einstellen mit Potentiometer \$1



Im Widget für die *Konfiguration* des RC MultiSwitch-D kann/muss man einige Parameter einstellen wie etwa die Blinkfrequenz oder die Einschaltdauer für den Schaltzustand blink1 oder blink2. Wenn dieser Parameter im Menu angewählt ist, kann man den Wert diekt über das Poti S1 einstellen. Dies wird dann auch im Menu als Wert (oben rechts) angezeigt. Die aktive Selektion wird durch eine *Invers*-Darstellung der Werte oben rechts im Menu kenntlich gemacht.

7.2.6. Flugphasen

Damit die (oft unbenutzten) zusätzlichen Trimm-Taster für die Bedienung der Widgets benutzt werden können, müssen Sie als Trimm-Funktion deaktiviert werden. Die geschieht in der entsprechenden *Flugphase*, in der die Bedienung der Widgets möglich sein soll. Also am besten in allen Flugphasen bzw. in der Flugphase 0.

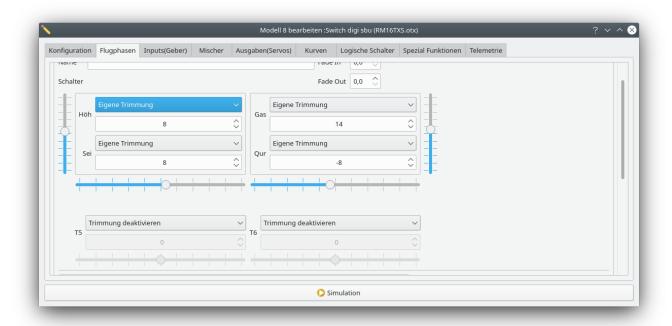


Abbildung 13. Deaktivierung der Trimmer T5 und T6 in der Flugphase 0 (Darstellung im Companion)

		16 v 08:	
FLIGHT MODES			
FM0	N/A	:0 :0 :0 :0 0.0 0.0	Π,
FM1		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM2		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM3		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM4		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM5		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM6		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM7		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	
FM8		:0 :0 :0 :0 :0 :0 0.0 0.0	

Abbildung 14. Deaktivierung der Trimmer T5 und T6 in der Flugphase 0 (Darstellung im Sender)

7.2.7. Spezielle Konfiguration für Sender mit Joystick (FrSky X12s)

Der Sender FrSky Horus X12s besitzt ein besonderes Bedienelement: den Joystick links unten. Dieser kann statt der o.g. Trimm-Buttons ebenfalls für die Navigation im Menu-System der Schaltmodule verwendet werden. Da es sich dabei um proportionale Geber handelt, muss mit Hilfe eine Kurve (Sprungfunktion) aus der proportionalen Informations des Gebers eine digitale gemacht werden.



Wird die hier beschriebene Konfiguration ausgeführt, so sollten die Geber Jsx und Jsy nicht mehr als *normale* Geber verwendet werden, da sie in jedem Fall den *Cursor* der Widgets beinflussen.

Es muss dazu eine Kurve nach dem Muster Kurve zur Umwandlung einer JoyStick-Bewegung in eine Navigation erstellt werden. Diese Kurve kann für beide Richtungen (positive und negative Richtung) jeder Achse des Joysticks verwendet werden. Die Spiegelung der Kurve geschieht durch eine Negation (das Ausrufezeichen! in der Input-Konfiguration). Getreu nach der Regel, dass Unzulänglichkeiten der Geber in der Input-Konfiguration korrigiert werden, geschieht dies durch vier Input-Definitionen aus den zwei Gebern Jsx und Jsy für die Navigation rechts, links, oben und unten.

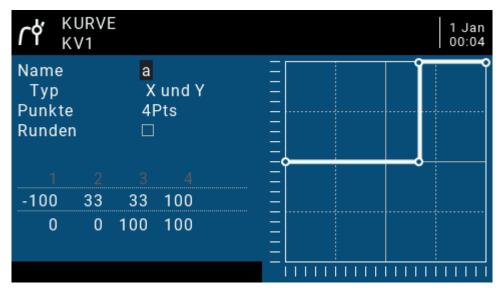


Abbildung 15. Kurve zur Umwandlung einer JoyStick-Bewegung in eine Navigation

In Verwendung der Kurve aus Kurve zur Umwandlung einer JoyStick-Bewegung in eine Navigation für den Joystick in y-Richtung sieht man die Verwendung der Kurve in einem Input.

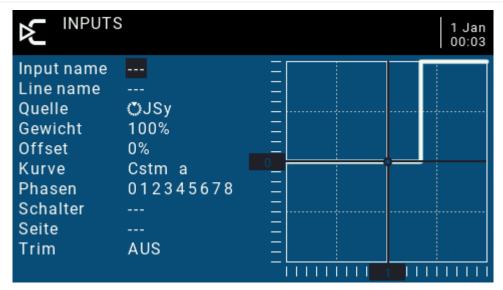


Abbildung 16. Verwendung der Kurve aus Kurve zur Umwandlung einer JoyStick-Bewegung in eine Navigation für den Joystick in y-Richtung

In Konfiguration der alternativen Inputs 11...14 für die Bedienung sieht man den Überblick über die gesamte Konfiguration aller *vier* Inputs. Man achte auf die *Spiegelung* der Kurve durch!.

					3 Jan 19:30
INPUTS					
	-100%	MAX		012345678	T
Em_dn	100%	MAX	草5d	012345678	
	-100%	MAX		012345678	
Em_se	100%	MAX	₿6u	012345678	
	-100%	MAX		012345678	
E 11	100%	OJSy a		012345678	
E 12	100%	OJSy !a		012345678	
E 13	100%	🗘 JSx a		012345678	
E 14	100%	⊕JSx !a		012345678	

Abbildung 17. Konfiguration der alternativen Inputs 11...14 für die Bedienung

Der letzte Schritt besteht im *Einbau* der Inputs in die Widget-Konfiguration:



Abbildung 18. Konfiguration des Widget zur Verwendung der alternativen Inputs

Diese Konfiguration kann sowohl für das Bedienungswidget wmsw wie auch für das Konfigurationswidget wmswc durchgeführt werden.

7.3. Konfiguration des Modells (Sender mit 128x64-Pixel oder 212x54-Pixel monochrome Display)

Die folgenden Einstellungen gelten nur für Sender mit 128x64-Pixel oder 212x54-Pixel monochromem Display.

7.3.1. Telemetrie-Seiten

Richten Telemetrie-Seite mit dem Skript SCRIPTS/TELEMETRY/wmsw.lua bzw. eine SCRIPTS/TELEMETRY/wmswc.lua ein.



Diese Sender haben sehr wenig RAM. Der Betrieb von beiden o.g. Scripten gleichzeitig ist oft nicht möglich und kann zu unterschiedlichen Fehlermeldungen führen. Sollte das passieren, so können Sie eintweder nur das eine oder das andere Script einstellen. Die Einschränkung ist nicht so groß, da man das Konfigurationsscript ja nur selten (in der Werkstatt) benötigt.

7.3.2. Mixer-Script und Übertragungskanal

Für die Einrichtung des passenden Mixer-Scripts und Übertragungskanals folgende sie bitte Mixer-Script bzw. Definition eines Übertragungskanals für das Schaltmodul am Empfänger.

7.3.3. Geber und Flugphasen

Die Bedienung der Skripte erfolgt vollständig über die normalen Bedienelemente für die Benutzerschnittstelle: Navigationstasten bzw. Navigationsrad. Daher ist eine Konfiguration von speziellen Gebern und Flugphasen nicht notwendig.

7.4. Konfigurationsdateien

7.4.1. Die Datei MODELS/swstd. lua und weitere Dateien

In dem Ordner MODELS des SD-Karte werden modellspezifische Menu-Konfigurationen abgelegt.

Dabei gilt folgende Suchreihenfolge für ein Model mit dem Namen ABC:

- 1. MODELS/ABC.lua
- 2. MODELS/swstd.lua (bzw. MODELS/swstdx.lua für kleine Sender)

Sinnvollerweise kopiert man die Datei swstd.lua in eine Datei ABC.lua für das Model ABC und editiert diese entsprechend den eigenen Wünschen.

In der Datenstruktur menu können an folgenden Elementen Veränderungen vorgenommen werden:

- Namen der Funktionen (menu.pages.items.name)
- Namen der Zustände (menu.pages.items.states)
- Namen der phys. Schalter (menu.pages.items.data.switch)
- Adresse des Moduls (menu.pages.items.data.module)

Unterscheidung zwischen SBus und IBus

Leider muss durch die Beschränkungen des SBus-Protokolls noch an einer zweiten Stelle ein Änderung vorgenommen werden. Damit die folgende Änderung jeweils für ein bestimmtes Modell gültig ist, sollte sie auch in der modellspezifischen Datei bspw. ABC.lua vorgenommen werden:

- Für SBus: der Parameter useSbus = 1
- Für IBus, etc.: der Parameter useSbus = 0

Achten Sie ebenfalls darauf, dass Sie das *dazu passende* Mixer-Script encsbm.lua, encxjt.lua oder encib.lua eingerichtet haben (s.a. Mixer-Script).

Diese Beschränkungen haben zur Folge, dass nur 16 verschieden Parameterwerte (etwa für den PWM-Wert oder das Blink-Intervall) eingestellt werden können.

Am *unteren*, *rechten* Rand des Widgets wird angezeigt, ob eine SBus oder IBus Konfiguration aktiv ist (zur Kontrolle).

Ausschnitt A (aus der Datei swstd.lua, swstdm.lua, ...)

```
1 local name = "Default";
2
3 local gVariable = 5;
4
5 local useSbus = 1; -- only 4 states, only 16 parameter values ①
6
7 local gstates1 = {"aus", "ein", "blink1", "blink2"}; ①
8 local gstates2 = {"aus", "ein 1", "ein 2"};
```

```
9 local gstates3 = {"Pos1", "Pos2", "Pos3", "Pos4", "Pos5"};
10
11 local menu = {
     title = "WM MultiSwitch",
12
13
     scrollUpDn = "ls", -- direct navigating
14
15
     scrollLR = "rs",
16
17
     parameterDial = "s1",
18
19
     pageSwitch = "6pos";
20
21
     remote = "trn16";
22
23
     state = {
24
       activeRow = 1,
25
       activeCol = 1,
26
       activePage = nil
27
    },
28
     pages = {
       { -- template for digital multiswitch RC-MultiSwitch-D @ Address(1)
29
30
         items = { 2
           {name = "M1A", states = gstates1, state = 1, data = {switch = "sa", count = 1,
   module = 1}, 3
           {name = "M1B", states = gstates1, state = 1, data = {switch = "sb", count = 2,
32
   module = 1},
33
           {name = "M1C", states = qstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 3, module
   = 1}},
           {name = "M1D", states = gstates1, state = 1, data = {switch = "se", count = 4,
34
   module = 1}, \bigcirc
           {name = "M1E", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 5, module
   = 1}},
           {name = "M1F", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 6, module
36
   = 1}},
           {name = "M16", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 7, module
   = 1}},
           {name = "M1H", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 8, module
38
   = 1}},
39
40
       { -- template for digital multiswitch RC-MultiSwitch-D @ Address(2)
41
42
         items = \{ \bigcirc
           {name = "M2A", states = gstates1, state = 1, data = {switch = "sc", count = 1,
   module = 2},
           {name = "M2B", states = qstates1, state = 1, data = {switch = "sd", count = 2,
   module = 2},
           {name = "M2C", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 3, module
45
   = 2}},
           {name = "M2D", states = gstates1, state = 1, data = {switch = "se", count = 4,
46
   module = 2}, 6
           {name = "M2E", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 5, module
   = 2}},
48
           {name = "M2F", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 6, module
   = 2}},
           {name = "M26", states = gstates1, state = 1, data = {switch = nil, count = 7, module
49
   = 2}},
```

- ① Diese Namen für die Schaltzustände können frei gewählt werden.
- ② Dies ist die Konfiguration für das Module mit der Adresse 1 (s.a. module = 1) auf der Seite 1 des Menus (der *erste* items Block).
- 3 Den Namen der Funktione (name = "M1A") können Sie beliebig ändern.
- 4 Dies ist die Konfiguration für das Module mit der Adresse 1 (s.a. module = 2)
- ⑤ Diese Funktion hat einen Schalter zugeordnet (switch = "se").
- ⑥ Diese Funktion hat einen Schalter zugeordnet (switch = "se"). Da es derselbe Schalter ist, der schon für eine Funktion auf der Seite 1 verwendet wurde, ist dies ein sog. *Overlay* (im Menu dann besonders gekennzeichnet)

Wird ein phys. Schalter *einer* Schaltfunktion zugeordnet, dann kann diese Funktion *immer* mit diesem Schalter bedient werden. Der Schalter ist dann ein *ShortCut* (Abkürzung).

Wird ein phys. Schalter *mehr als einer* Schaltfunktion zugeordnet, dann wird dieser Schalter *automatisch* zu einem *Overlay*. Dies wird dann im Menu durch ein! hinter dem Namen des Schalters dargestellt. Damit wirkt der Schalter dann *nur* auf die zugeordnete Funktion der *altiven* Menu-Seite (sichtbar).

ShortCuts (Abkürzungen)



Die physichen Schalter steller gewissermaßen *ShortCuts* (Abkürzungen) für die Bedienung des Menus dar. Deswegen darf *ein* Schalter auch nur *einer* Funktion in der *gesamten* Menu-Konfiguration zugeordnet werden. Das bedeutet, dass bspw. der Schalter sa immer auf die Funktion Fun3 des Moduls 1 wirkt, und zwar unabhängig, welches Menu gerade angezeigt wird (etwa das Menu vom Modul 2).

Overlays (Ebenen)

Manchmal ist es wünschenswert, dass ein phys. Schalter nicht immer auf dieselbe Funktion wirkt, sondern dass man:

- 1. zwischen den Menus der angeschlossenen Schaltmodule wählen kann (Ebenenumschaltung), und dann
- 2. ein phys. Schalter abhängig von dem so gewählten Schaltmodul eine andere Bedeutung bekommt.



Das bedeutet, dass bspw. der Schalter sa bei aktivem Menu des Moduls 1 auf dessen Funktion Fun3 wirkt, bei aktivem Menu des Moduls 2 aber auf die Funktion Fun3 des Moduls 2.

Einige Modellbauer werden diese Funktion als Ebenenumschaltung kennen. Bei analogen Schaltmodulen hat man eine Ebenenumschaltung dadurch realisiert, dann man mit einem Schalter und Mischern etwa den Ausgangskanal für das Zeitmultiplexsignal umgeschaltet hat, um mehrere analoge Schaltmodule zu erreichen. Damit wurden die Schaltmodule als Ganzes umgeschaltet. Bei RC MultiSwitch-D ist dies flexibler bezogen auf individuelle Schalter möglich.

Menuseiten und Schaltmodule



Die Menu-Seiten mit jeweils 8 Zeilen müssen nicht immer der Zuordnung zu den phys. entsprechen: auf einer Menu-Seite können unterschiedlicher Schaltmodule untergebracht werden. Denn jedes Modul hat eine Adresse, und diese Adresse ist Bestandteil der Funktionsdefinition in der Datei. Man kann also die Menu-Seiten auch eher nach Funktionsgruppen strukturieren als nach Schaltmodulen.

7.4.2. Das Widget WMSW/main.lua

In dieser Datei sind üblicherweise keine Änderungen notwendig.

Dieses Widget ist die Zentrale zur Bedienung aller Schaltfunktionen in allen Schaltmodulen. Am Beispiel der Datei swstd.lua sieht man eine Gliederung der Funktionen in Gruppen zu je 8 Funktionen, die sich auf einem RC MultiSwitch-D befinden. Für jeden Ausgang des RC MultiSwitch-D können dann die unterschiedlichen Zustände ausgewählt werden.

Die Anwahl der Funktion und des Zustandes erfolgt mit T5-hoch und -herunter, die Selektion erfolgt mit T6-hoch.

Um auf die nächte Seite (für das nä. Schaltmodul RC MultiSwitch-D) gelangen, navigiert man mit T5 -herunter bis unter die letzte Zeile, oder mit T5-hoch bis vor die erste Zeile des aktuellen Menus. Damit wird auf die anderen Menuseiten (andere RC MultiSwitch-D) umgeschaltet.

Alternativ kann mit dem 6-Positionentaster 6pos umgeschaltet werden.

Zusätzlich stehen LS zu schnellen Auswahl der Menuzeile und RS für die Spalte zur Verfügung.

7.4.3. Das Widget WMSWC/main.lua (Konfiguration)

In dieser Datei sind üblicherweise keine Änderungen notwendig.

Dieses Widget dient zur Konfiguration aller Parameter jeder Funktion wie dem Anlernen von Übertragungskanal sowie der Adresse eines Moduls

Die einzelnen Parameter des Menus lassen die *nur* mit T5-hoch und -herunter anwählen sowie T6-hoch selektieren. *Nach* der Selektion wird das Potentiometer S1 zum Einstellen des Parameterwertes:

- RES: Reset aller Werte der Funktion (Wert muss auf 1 stehen, damit de Reset ausgeführt wird)
- PWN: Einstellen der PWM-Modulation, kann direkt an der *Helligkeit* der Kontroll-LED beobachtet werden. Beim RC-ServoSwitch-D wird hier die *Geschwindigkeit* eingestellt (1=langsam, 31=schnell).
- B1/I: Intervall des Blinkens für Schaltzustand blink1 bzw. Position1 (aus) beim RC-ServoSwitch-D
- B1/D: Einschaltdauer des Blinkens für Schaltzustand blink1 bzw. Position2 beim RC-ServoSwitch-D
- B2/I: Intervall des Blinkens für Schaltzustand blink2 bzw. Position3 beim RC-ServoSwitch-D
- B2/D: Einschaltdauer des Blinkens für Schaltzustand blink2 bzw. Position4 beim RC-ServoSwitch-D
- PThu: Der sog. PassThrough-Kanal: ein beliebiger OpenTX-Kanal (1 ... 16) kann zur Weiterleitung an den Ausgang des Schaltmoduls ausgewählt werden. Beim RC-ServoSwitch kann bei einem Wert von 1 mit Hilfe des Kanals 1 des Senders (fest zugeordnet) die Position1 gelernt werden, beim einem Wert 2 die Position2 u.s.w. Bei einem Wert von 11 wird der Follow-Mode als Copy Positions, bei einem Wert von 12 wird der Follow-Mode als Own-Positions eingestellt, der Wert von 10 stellt wieder den normalen Bewegungsmodus ein.
- Min: (unbenutzt / nicht vorhanden in neueren Versionen)
- Max: (unbenutzt / nicht vorhanden in neueren Versionen)

Es existiert eine zusätzliche Seite (am Ende) mit modul-globalen Einstellungen:

- Learn Ch/Adr: Anlernen der Moduladresse und des Übertragungskanals (s.a. Kanal und Adresse)
- TMpx: Zeitmultiplex-Verfahren für den Ausgang mit der jeweilige Adresse (nur bei RC-MultiAdapter-DA, s.u.)
- TMode:
 - a. Anpassung der Impulslänge für ein/aus im Zeitmultiplex-Verfahren für den Ausgang mit der jeweilige Adresse (nur bei RC-MultiAdapter-DA, s.a. RC_MultiAdapater-DA: Anpassungen an Toleranzen der analogen Schaltmodule)
 - b. Testmuster (nur bei RC-MultiSwitch-D)
- OMpx: Länge des Synchron-Impulses für analoge Schaltmodul (nur bei RC-MultiAdapter-DA), damit lassen sich Toleranzen der analogen Schaltmodule ausgleichen (s.a. RC_MultiAdapater-DA: Anpassungen an Toleranzen der analogen Schaltmodule).
- Test: Verschiedene Test-Modi (nur zur Funktionsüberprüfung des Moduls).

Bei der Einstellung des Zeitmultiplexverfahrens gelten folgende Zuordnungen von eingestelltem Wert und Verfahren:

• Wert 0 → Graupner-8K

- Wert 1 → Graupner-4K
- Wert 2 → Robbe
- Wert 3 → CP-Elektronik 8-Ausgänge
- Wert 4 → CP-Elektronik 16-Ausgänge
- Wert 5 → unbenutzt
- alle anderen Werte → Graupner-8K

Einrichten von sog. Multi-Prop-Modulen



Zum Betrieb von sog. Multi-Prop-Modulen ist es nötig, für die gewünschten Kanäle Zuordnungen zu den OpenTx-Kanälen zu machen. Dies macht man mit dem PassThru -Parameter (s.o.).

Konfiguriert man keinen PassThru-Kanal, so bewegt sich das dort angeschlossene Servo von Endstellung_1 über Neutral zu Endstellung_2.

RC MultiAdapater-DA: Anpassungen an Toleranzen der analogen Schaltmodule



Es kommt vor, dass die analogen Schaltmodule mit einem sporadischen Flackern der Ausgänge reagieren. Um dies zu kompensieren, dient der Parameter Ompx. Neutrale Werte sind bei Ibus etwa 16, bei SBus etwa 8. Es kann sein, dass dieser Wert beim Auftreten des Flackern vergrößert werden muss.

Seltener kommt es vor, das zwar kein Flackern auftritt, jedoch die ein-Positionen nicht immer erkannt werden, nur in diesem Fall den Parameter TMode verändern.

RC_MultiAdapater-DA: Anpassungen an CP-Elektronik Schaltmodule

Kanalzählung von 8 zu 1 (anders herum) bzw. 16 zu 1



LED des CP-Moduls muss *erlöschen* → gültiges Signal

Falls kein gültiges Signal erkannt wird:

- OMpx ← 8`
- TMode ← 8

7.5. Physische Schalter und die Schaltzustände

In den Konfigurationsdateien für die Modelle, also etwa MODELS/ABC.lua für das Modell mit dem Namen ABC kann man den einzelnen Funktionen phys. Schalter mit Hilfe ihrer Namen zuweisen. Die Namen sind sa, sb, ... se, sq der 3-Positionen-Schalter. Damit kann man die ersten drei Zustände aus, ein und blink1 erreichen.

7.5.1. ShortCuts / Abkürzungen

Wird einer Funktionen genau ein Schalter zugewiesen, so ist dieser Schalter ein ShortCut für die ersten drei Zustände dieser Funktion.

7.5.2. Overlays / Ebenenumschaltung

Werden *mehreren* Funktionen *derselbe* Schalter zugewiesen, so ist dieser Schalter ein *Overlay* für die ersten drei Zustände dieser Funktionen. Dies bedeutet, dass dieses phys. Schalter nur dann aktiv sind, wenn das entsprechende Menu *ausgwählt* ist (etwa durch 6pos).

8. Einbau

8.1. IBus oder SBus

8.1.1. Ab Firmware **V21**

Ab dieser *Firmware*-Version werden die Module auf eine *automatische* Erkennung des Bus-Systems (IBus, SBus, SBus (invertiert)) umgestellt. Auch ein *Inverter* bei Sbus (s.a. Einfacher Inverter mit einem Kleinsignal-MosFet) *entfällt*.

Version	Modul mit Bus-Erkennung
> V21	RC-MultiAdapter-DA

8.1.2. Bevor Firmware V21

Die Module sind fest programmiert für IBus oder SBus-Eingangssignale.

Zusätzlich braucht man für den Anschluß an ein SBus noch einen Signal-Inverter. Dieser muss in die Zuleitung vom SBus zum RC MultiSwitch-D oder RC MultiAdapter-DA eingeschleift werden (wie ein Verlängerungskabel).

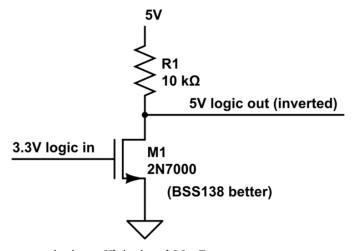


Abbildung 19. Einfacher Inverter mit einem Kleinsignal-MosFet

Ein Inverter wie in Einfacher Inverter mit einem Kleinsignal-MosFet kann einfach in ein Servokabel eingebaut werden.

SBus ist nicht gleich SBus

Leider ist der Werte-Bereich, in denen die einzelnen Kanäle eines SBus-Signal skaliert werden, nicht wohl definiert, und einige Hersteller legen unterschiedliche Grenzen des Wertebereiches fest. Dies führt zu Problemen!



Als Referenz wurde der Wertebereich eines FrSky R8X- Empfängers zu Grunde gelegt.

Abweichend hiervon sind:

- FlySky FS-iA4B in der Einstellung SBus, PWM
- FlySky FS-iA6B in der Einstellung SBus, PWM
- FlySky FS-iA10B in der Einstellung SBus, PWM

Mit den o.g. Empfängern funktioniert das Modul derzeit nur im Modus IBus, PWM oder IBus, PPM

8.2. Anschluß an den Akku

Achten Sie auf richtige Polung.

8.3. Schutz

Um das Modul gegen Feuchtigkeit zu schützen, empfielt es sich, das Modul mit Polyurethan-Lack-Schutzlack (z.B. Kontakt 70) zu überziehen. Bitte kleben Sie jedoch voher den Pfostenverbinder für den Kontackt, den die Löt-Pads für die Anschlußkabel ab.

Ein Einschrumpfen mit Schrumpfschlauch ist möglich.

9. Erste Einrichtung und Anlernen

Im Auslieferungszustand sind die RC MultiSwitch-D auf den Übertragungskanal 10 und die Adress 0 eingestellt. Damit kann an einem Übertragungskanal natürlich nur ein Modul betrieben werden (jedes Modul *muss* eine eigene eindeutige Adresse haben).

9.1. Kanal und Adresse

Das Anlernen von Kanal und Adresse geschieht in einem Schritt. Dazu muss das zu konfigurierende RC MultiSwitch-D allein am betreffenden IBus oder SBus hängen. Weiterhin sollten außer dem zu konfiguriereden Übertragungskanal für die RC MultiSwitch-D-Module alle anderen Übertragungskanäle im Sender dekativiert werden (keine Mischer aktivieren).

Spezielles Modell für das Anlernen der Module



Um den Anlernvorgang zu erleichtern, kann man sich ein spezielles Modell nur für das Anlernen einrichten. Dieses Modell wird niemals für die Steuerung eines realen Modells verwendet. Bei diesem Modell sind alle Übertragungskanäle bis auf den Kanal für die digitalen Schaltmodule deaktiviert (keine Mischer).

5

Anschluß des Moduls zum Anlernen

- Dass anzulernende Modul muss allein am IBus/SBus angeschlossen sein.
- An den Ausgängen des Moduls dürfen keine Verbraucher angeschlossen sein.

Ablauf:

- 1. Sender und Empfänger sowie Schaltmodule aus.
- 2. Ein RC MultiSwitch-D an den IBus oder SBus anschließen.
- 3. Die Mischer-Skripte encsbm.lua, encxjt.lua oder encib.lua für den gewünschten Übertragungskanal einrichten (s.o.).
- 4. Sender einschalten.
- 5. Konfigurationsmenu auswählen
- 6. Im Konfigurationsmenu auf der *letzten* Seite (modul-spezifische Einstellungen) den Parameter Learn Ch/Adr selektieren. Oben rechts muss dann der Wert dunkel unterlegt sein. Mit dem Potentiometer S1 die *Adresse* einstellen (Wert 1 ... 8 bedeutet Adresse 1 ... 8).
- 7. Empfänger einschalten
- 8. das zu konfigurierende RC MultiSwitch-D einschalten, sofern nicht über BEC versorgt (neue Version) (RC-MultiAdapter-DA wird vom Empfänger versorgt).
 - a. RC-MultiAdapter-DA und RC-ServoSwitch-D: die Kontroll-LED leuchtet für 3 Sekunden, anschließend blinkt sie 1 ... 8 mal, je nach eingestellter Adresse. Sollte dies nicht passieren, so wurde der Übertragungskanal nicht gefunden.
 - b. RC-MultiSwitch-D: entsprechend der gelernten Adresse leuchtet ein Kanal auf.
- 9. nach ca. 2 weiteren Sekunden das RC MultiSwitch-D ausschalten
- 10. Für weitere RC MultiSwitch-D-Module die nä. Adresse selektieren
- 11. das nä. RC MultiSwitch-D anschließen und einschalten
- 12. ...

Kontrolle:

Nach dem Anlernen von Kanal und Adresse kann man auch sofort ins Bedien-Menu wechseln, dort die Seite für die Modul-Adresse auswählen und kontrollieren, ob sich das Schaltmodul ansprechen lässt. Andernfalls ist der Anlernvorgang zu wiederholen.

9.2. Adressen beim RC MultiAdapter-DA

Weil der RC MultiAdapter-DA insgesamt 5 alte Schaltmodule ansteuern kann, belegt er auch 5 unmittelbar aufeinanderfolgende Adressen.

Damit gilt das folgende Schema für die Zuordnung von Adressen zu den Ausgängen des RC MultiAdapter-DA und den daran angeschlossenen Schaltmodulen:

- erlernte Adresse A → Ausgang S2
- Adresse (A+1) → Ausgang S1
- Adresse (A+2) → Ausgang Q0

- Adresse (A+3) → Ausgang S3
- Adresse (A+4) → Ausgang S4

10. Funktion

10.1. Bedienung der Schaltunktionen

Mit dem Widget WM MultiSwitch können Schaltfunktionen ausgewählt werden.

Dies geschieht im Normalfall über T5 - Up und T5 - Down zur Navigation durch die Zeilen und Spalten des Menus. Mit T6 - Up kann eine Funktion ausgewählt (selektiert) werden.

Sind die beiden Schieber LS und RS vorhanden und erkannt worden, so kann mit LS in den Zeilen gescrollt werden und mit RS in den Spalten des Menus.

Sind im Menu *mehr* als eine Seite (also *mehr* als 8 Schaltfunktionen bzw. mehr als ein Schaltmodul) enthalten. so kommt man auf die nächste Seite, indem man auf den Eintrag *ganz unten rechts* navigiert und dann noch einmal nach unten navigiert (T5 - Down). Entsprechend auf die vorige Seite.

Wird der 6-Positionenschalter 6pos erkannt, so kann damit schnell zwischen den ersten sechs Menu-Seiten navigiert werden.

ShortCuts

Haben Schaltfunktionen *ShortCuts* zugeordnet (*ein* phys. Schalter: sa ... sh), so können diese Funktionen und die *ersten drei* Zustände mit diesem Schalter aktiviert werden. Dies gilt *unabhängig* von der gerade angezeigten Menu-Seite. Daher der Name *ShortCut* (Abkürzung). Oft benötigte Funktionen sollte also mit einem *eindeutigen* Schalter belegt werden.

Der Name des Schalters (bspw.: sg) wird dann nach dem Funktionsnamen (bspw.: Fun A) angegeben: dann Fun A/sg.

Overlays / Ebenenumschaltung

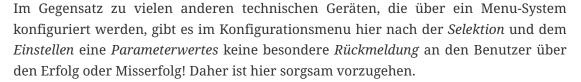
Wurde eine Schalter *mehreren* Funktionen zugordnet, so wird zu einem *Overlay*. Dies wird dann mit einem *zusätzlichen*! nach dem Namen gekennzeichnet: etwa Fun A/sb! und Nuf C/sb!. Der Schalter sb schaltet die Zustände von Fun A nur dann, wenn die Menu-Seite mit Fun A aktiv (sichtbar) ist. Ist die Seite mit Nuf C sichtbar, so schaltet der Schalter sb die Zustände von Nuf C.

10.2. Konfiguration

Mit dem Widget WM MultiSwitch Config können Schaltfunktionen konfiguriert werden.

Dies über T5 - Up und T5 - Down zur Navigation durch die Zeilen und Spalten des Menus. Mit T6 - Up kann eine Funktion ausgewählt (selektiert) werden.

Keine unmittelbare Rückmeldung



8

Wird jedoch ein RC-MultiAdapter-DA über das Konfigurationsmenu *angesprochen*, so leuchtet die Kontroll-LED auf, um anzuzeigen, dass ein Parameter des Moduls konfiguriert wird. Wechselt man wieder in das Funktionsmenu, so muss die Kontroll-LED erlischen.

Delektion nach dem Einstellen eines Parameters

Als Schutz vor einem unbeabsichtigen Ändern eines Parameterwertes, sollte man folgendermaßen vorgehen:

- 1. Zum Parameter navigieren
- 2. Parameter selektieren (oben rechts mit die Wertanzeige *invertiert* erscheinen).
- 3. Parameterwert einstellen
- 4. **Zu einem anderen Parameter navigieren (ohne ihn zu selektieren)**. Die Invertierung der Wertanzeige ist beendet.

Der letze Schritt hebt die vorige Selektion auf. Damit kann nichts mehr unbeabsichtigt verändert werden.

11. Betrieb



Beachten Sie unbedingt die Anweisungen unter [first].



Die üblichen Sicherheitsvorkehrungen im Betrieb mit ferngesteuerten Modellen, insbesonder Schiffsmodellen sind einzuhalten.



Beachten Sie **alle** folgenden Hinweise zum Betrieb.



Eine Verwendung des Moduls in Rennbooten oder Flogmodellen ist nicht zulässig.



Das Modul darf nicht in Kontakt mit Wasser, Wasserdampf oder anderen Flässigkeiten kommen. Wasser oder Wasserdampf bzw. andere Flüssigkeiten können zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.



Das Modul verbraucht im Ruhezustand nur sehr wenig Strom. Trotzdem darf ein dauerhafter Anschluß an einen **unüberwachten** Akku nicht erfolgen. Hier besteht Brandgefahr! Gefahr von Personenschäden!



Beim Betrieb ist die Erwärmung des Moduls zwingend zu überwachen! Eine Überhitzung kann zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust führen. Gefahr von Personenschäden!



Die Spannunsgversorgung ist Moduls ist im Betrieb zu überwachen. Bei Unterspannung kann das Modul abschalten oder bei gleichzeitiger hoher Stromaufnahme überhitzen und so zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen



Die erforderlichen Kabelquerschnitte für die Verbindung mit dem Akku und auch mit dem elektrischen Verbraucher sind unbedingt einzuhalten. Hier besteht Brandgefahr. Gefahr von Personenschäden!



Beim Betrieb ist der maximale Stromdurchfluß zu begrenzen und zu überwachen. Ein zu langer und zu hoher Stromfluß kann zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.



Das Modul ist nicht kurzschlußfest. Ein Kurzschluß führt zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden.



Der maximale Schaltstrom ist ist unbedingt einzuhalten und darf nicht überschritten werden. Ein zu hoher Schaltstrom kann zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.



Die Kapazitäten (Elkos, Siebelkos) am Ausgang des Moduls, etwa in Fahrtreglern (Stellern) für Motoren, dürfen $10.000\mu F$ nicht überschreiten. Zu hohe Kapazitäten können zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.



Das Modul darf keinen Vibrationen ausgesetzt werden. Treffen Sie entsprechende Vorkehrungen zu einem vibrationsgeschützten Einbau. Zu starke Vibrationen können zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.



Das Modul darf nur innerhalb eines Temperaturbereiches von -10°C bis +55°C betrieben werden. Ein Betrieb außerhalb dieses Bereiches kann zu einem Totalausfall und damit zu einem Modellverlust sowie Personenschäden führen.

12. Fehlersuche und Tests

Weder der RC-MultiSwitch-D noch der RC-MultiAdapter-DA können dem Benutzer direkt Rückmeldung über ihre Einstellungen geben. Daher ist die Fehlersuche auf ein klar strukturiertes Vorgehen angewiesen.

Die häufigsten Fehlerquellen sind:

- Unterscheidung IBus / SBus
 - Unterscheidung SBus mit XJT-Sendemodul oder MPM-Sendemodul.
- SBus-Inverter
- Addressvergabe

12.1. Checkliste IBus

IBus ist ein Bus-System der Fa. FlySky und kommt daher nur bei FlySky-Empfängern vor.

Richtiger IBus-Ausgang?

An den Empfängern gibt es *zwei* IBus-Ausgänger: IBus-Servo und IBus-Sensor. Es muss der IBus-Servo Ausgang gewählt werden.

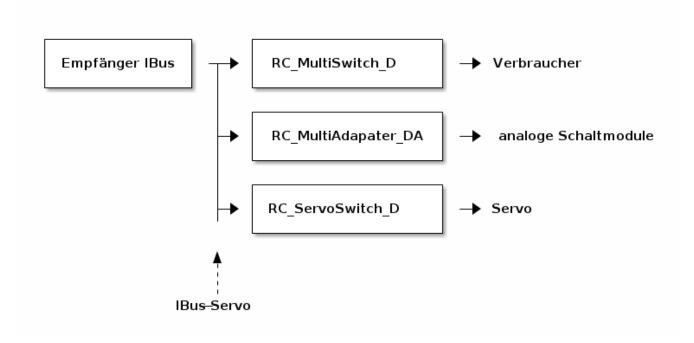


Abbildung 20. Aufbau mit einem Empfänger, der IBus-Servo liefert

Korrekte Verkabelung?

Anders als beim IBus-Sensor werden beim IBus-Servo - wie bei einem Bus-System üblich - alle Teilnehmer *parallel* geschaltet.

Beim RC-MultiAdapter-DA existieren keine *Kontroll-LEDs*. Man also zur Funktionskontrolle ein analoge Schaltmodul anschließen. Und auch hier an dessen Ausgänge z.B. Leuchtdioden zur Kontrolle anschließen sowie eine Spannungsversorgung.

Richtige Konfiguration Multi-Protokol-HF-Modul?

Das MPM im Sender muss auf MULTI FlySky_2A PWM, IBUS eingestellt sein.

Richtige Konfiguration des Models?

In den Konfigurationsdateien muss *ebenfalls* der richtige Bus-Typ ausgewählt werden. Dies geschieht am Anfang der Konfigurationsdatei.

Ausschnitt aus der Datei swstd.lua, swstdm.lua oder swstds.lua

```
1 local name = "Default";
2
3 local gVariable = 5;
4
5 local useSbus = 0; -- only 4 states, only 16 parameter values ①
6
7 local gstates1 = {"aus", "ein", "blink1", "blink2"};
8 local gstates2 = {"aus", "ein 1", "ein 2"};----
```

1 Richtige Einstellung für IBus ist: useSbus = 0

Achten Sie auf die korrekte Auswahl der Konfigurationsdatei (ggf. Name des Modells): der verwendete Name wird am Fuß des *Widget* angezeigt.

Korrektes Mixer-Script?

Es muss das Script encib eingerichtet sein.

12.2. Checkliste SBus

SBus wird von vielen Herstellen als Bus-System verwendet, so auch von der Fa. FrSky.

Richtiger SBus-Ausgang?

Viele SBus-fähige Empfänger haben auch eine Telemetrie-Möglichkeit. Der dafür verwendete Bus heißt S.Port und ist anders am Empfänger gekennzeichnet.

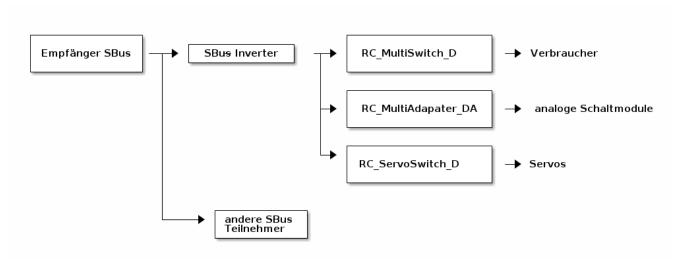


Abbildung 21. Aufbau mit einem Empfänger, der SBus-Servo liefert

Korrekte Verkabelung?

Für RC-MultiSwitch-D und RC-MultiAdapter-DA benötigt man einen SBus-Inverter. *Andere* SBus-Teilnehmer sind nach wie vor *vor* dem Inverter anzuschließen.

Beim RC-MultiAdapter-DA existieren keine *Kontroll-LEDs*. Man also zur Funktionskontrolle ein analoge Schaltmodul anschließen. Und auch hier an dessen Ausgänge z.B. Leuchtdioden zur Kontrolle anschließen sowie eine Spannungsversorgung.

Richtige Konfiguration des Models?

In den Konfigurationsdateien muss *ebenfalls* der richtige Bus-Typ ausgewählt werden. Dies geschieht am Anfang der Konfigurationsdatei.

Ausschnitt aus der Datei swstd.lua, swstdm.lua oder swstds.lua

```
1 local name = "Default";
2
3 local gVariable = 5;
4
5 local useSbus = 1; -- only 4 states, only 16 parameter values ①
6
7 local gstates1 = {"aus", "ein", "blink1", "blink2"};
8 local gstates2 = {"aus", "ein 1", "ein 2"};----
```

① Richtige Einstellung für SBus ist: useSbus = 1

Achten Sie auf die korrekte Auswahl der Konfigurationsdatei (ggf. Name des Modells): der verwendete Name wird am Fuß des *Widget* angezeigt.

Korrektes Mixer-Script?

Je nach verwendetem HF-Modul im Sender ist eine Unterscheidung zu treffen:

```
XJT-Modul es muss das Script encxjt eingerichtet sein.
```

MPM-Modul es muss das Script encsbm eingerichtet sein.

12.3. Gelegentliches Flackern oder Kanalfehlfunktion bei RC-MultiAdapter-DA

Manchmal kommt es zu Toleranzen bei den alten, analogen Schaltmodulen. Bitte nach RC_MultiAdapater-DA: Anpassungen an Toleranzen der analogen Schaltmodule verfahren.

13. Anerkennungen

Die folgenden Personen haben durch ihr unermüdliches Testen, Bereitstellung von Sender und Empfängern, und ihr konstruktives Feedback wesentlich zum Erfolg des Projektes beigetragen:

- · Stefan Becker
- Jürgen Jahn
- Axel Müller
- · Johannes Unrath

14. Kontakt

Anfragen: wilhelm.wm.meier@googlemail.com