

6. 图

(c) 广度优先搜索

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

算法

❖ 始自顶点s的广度优先搜索 `Breadth-First_Search`

访问顶点s

依次访问s所有 `尚未访问` 的邻接顶点

依次访问它们 `尚未访问` 的邻接顶点

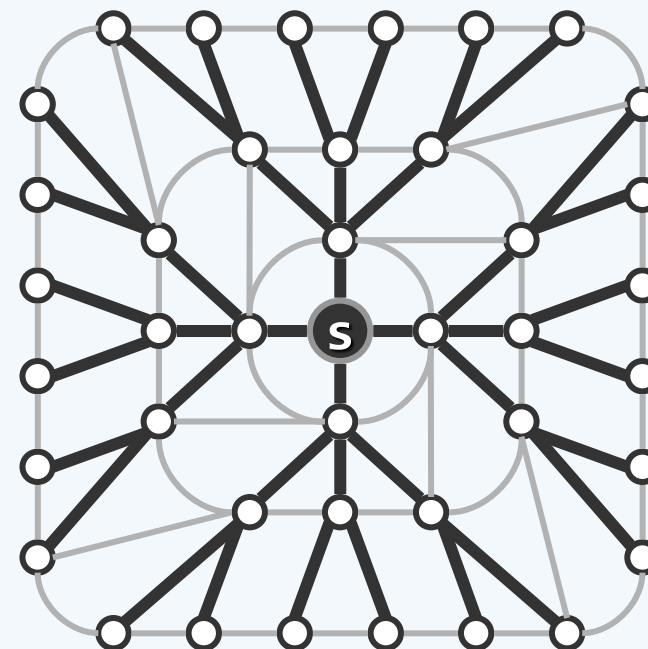
...

如此反复

直至没有 `尚未访问` 的邻接顶点

❖ 以上策略及过程完全等同于 `树` 的 `广度优先遍历`

❖ 事实上，BFS也的确会构造出原图的一棵 `支撑树` (BFS tree)



Graph::BFS()

❖ template <typename Tv, typename Te> //顶点类型、边类型

```
void Graph<Tv, Te>::BFS( int v, int & clock ) {
```

```
    Queue<int> Q; status(v) = DISCOVERED; Q.enqueue(v); //初始化
```

```
    while ( !Q.empty() ) { //反复地
```

⑤ int v = Q.dequeue();

dTime(v) = ++clock; //取出队首顶点v，并

for (int u = firstNbr(v); -1 < u; u = nextNbr(v, u)) //考察v的每一邻居u

```
    /* ... 视u的状态，分别处理 ... */
```

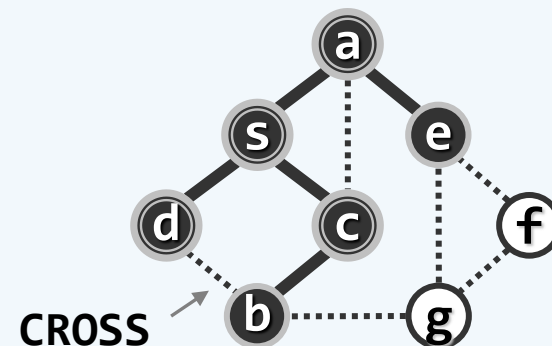
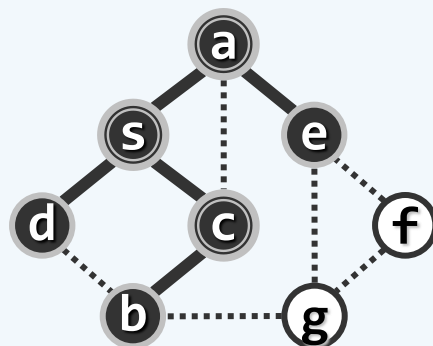
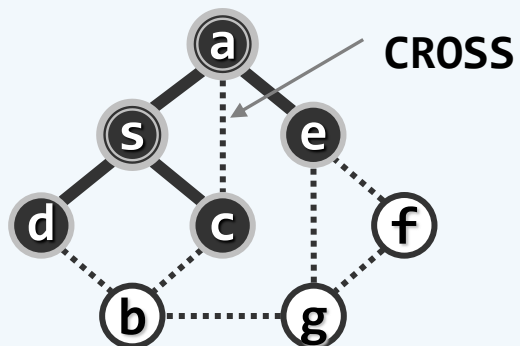
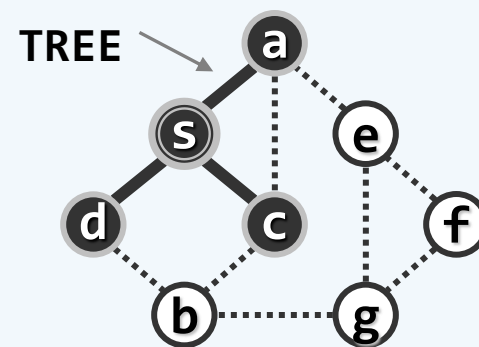
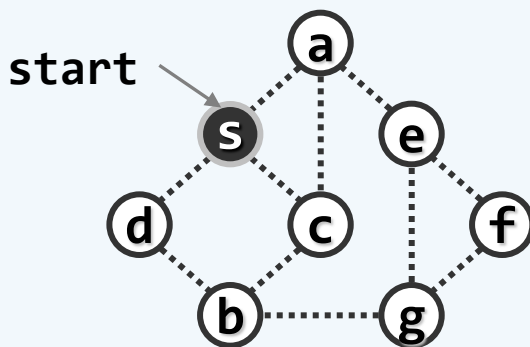
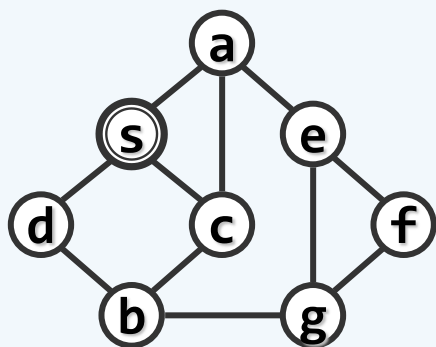
⑤ status(v) = VISITED; //至此，当前顶点访问完毕

```
}
```

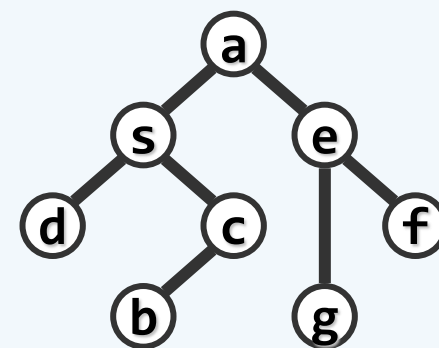
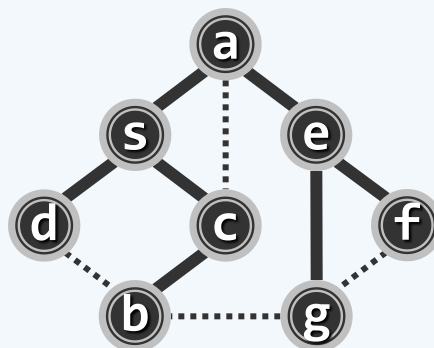
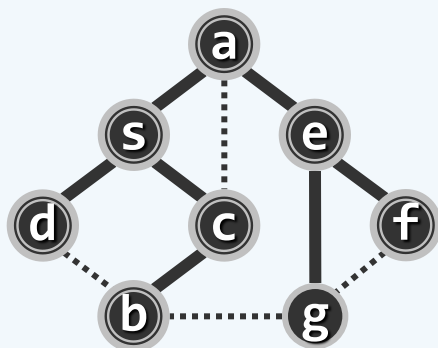
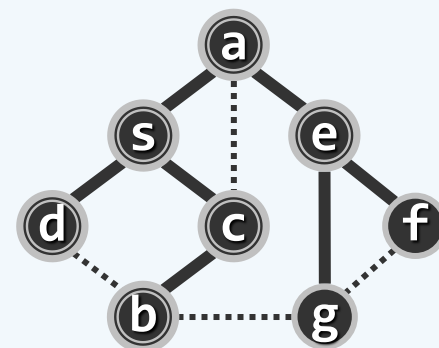
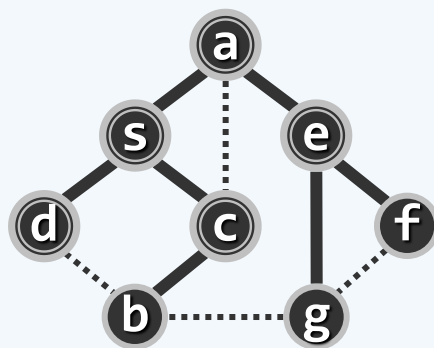
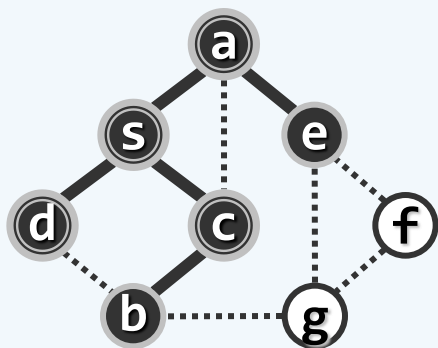
Graph::BFS()

```
❖ while ( !Q.empty() ) { //反复地
    ❶ int v = Q.dequeue(); dTime(v) = ++clock; //取出队首顶点v, 并
    for ( int u = firstNbr(v); -1 < u; u = nextNbr(v, u) ) //考察v的每一邻居u
    ❷ if ( UNDISCOVERED == status(u) ) { //若u尚未被发现, 则
        ❸ status(u) = DISCOVERED; Q.enqueue(u); //发现该顶点
        type(v, u) = TREE; parent(u) = v; //引入树边
        ❹ ❹ } else //若u已被发现 ( 正在队列中 ) , 或者甚至已访问完毕 ( 已出队列 ) , 则
            type(v, u) = CROSS; //将(v, u)归类于跨边
    ❺ status(v) = VISITED; //至此, 当前顶点访问完毕
}
```

实例（无向图）



实例（无向图）



连通分量与可达分量

❖ 问题

给定无向图，找出其中任一顶点 s 所在的连通分量

给定有向图，找出源自其中任一顶点 s 的可达分量

❖ 算法

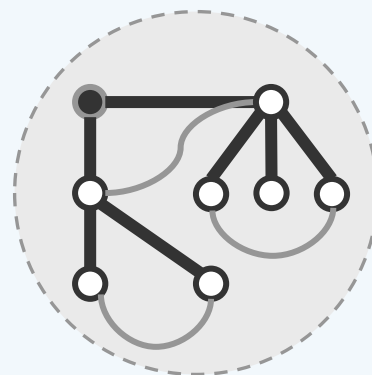
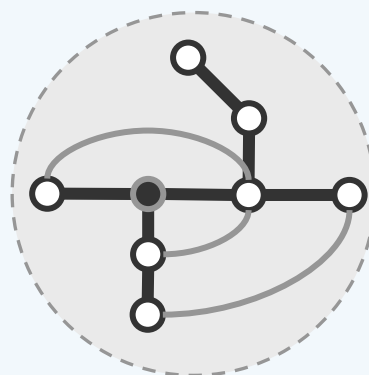
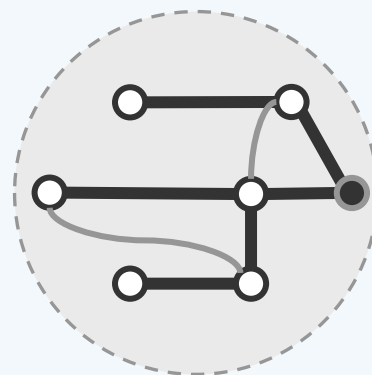
从 s 出发做BFS

输出所有被发现的顶点

队列为空后立即终止，无需考虑其它顶点

❖ 若图中包含多个连通/可达分量

又该如何保证对全图的遍历呢？



Graph::bfs()

❖ template <typename Tv, typename Te> //顶点类型、边类型

void Graph<Tv, Te>::bfs(int s) { //s为起始顶点

 reset(); int clock = 0; int v = s; //初始化 $\Theta(n + e)$

 do //逐一检查所有顶点，一旦遇到尚未发现的顶点

 if (UNDISCOVERED == status(v)) //累计 $\Theta(n)$

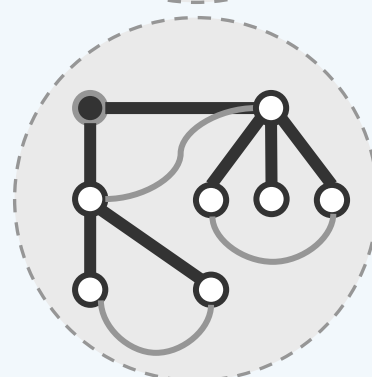
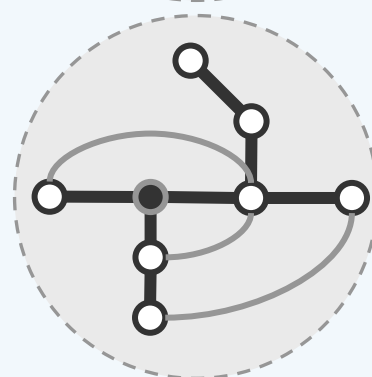
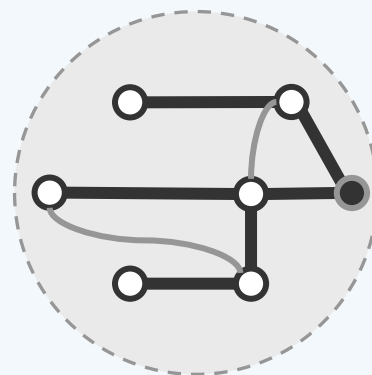
 BFS(v, clock); //即从该顶点出发启动一次BFS

 while (s != (v = (++v % n)));

 //按序号访问，故不漏不重

 } //无论共有多少连通/可达分量...

❖ bfs()均可遍历它们，而且自身累计仅需线性时间...



复杂度

❖ 考查无向图...

❖ bfs()的初始化 (reset())

$O(n + e)$

❖ BFS()的迭代

$O(n + 2e)$

外循环 (while (!Q.empty())) , 每个顶点只进入1次 , 累计n次

$O(n)$

内循环 (枚举v的每一邻居) , 每个邻居至多进入1次 , 累计deg(v)次

采用邻接矩阵

$O(n)$

采用邻接表

$O(1 + \deg(v))$

总共 = $O(\sum_v (1 + \deg(v))) = O(n + 2e)$

❖ 整个算法 : $O(n + e) + O(n + 2e) = O(n + e)$

❖ 有向图呢 ? 亦是如此 !

边分类

❖ 经BFS后，所有边将确定方向，且被分为两类

tree edges + cross edges

//有向图有何不同？

❖ 树边(v, u)   

联边之前：v **DISCOVERED** && u **UNDISCOVERED**

联边之后：v == parent(u)

❖ 跨边(v, u)  

无向图：只可能v和u均为**DISCOVERED**

有向图：还可能v是**DISCOVERED**、u是**VISITED**

BFS树/森林

❖ 对于每一连通/可达分量， $\text{bfs}()$ 进入 $\text{BFS}(v)$ 恰好1次（ v 为该分量的起始顶点）

❖ 进入 $\text{BFS}(v)$ 时，队列为空

v 所属分量内的每个顶点

迟早会以 UNDISCOVERED 状态进队1次

进队后随即转为 DISCOVERED 状态，并生成一条树边

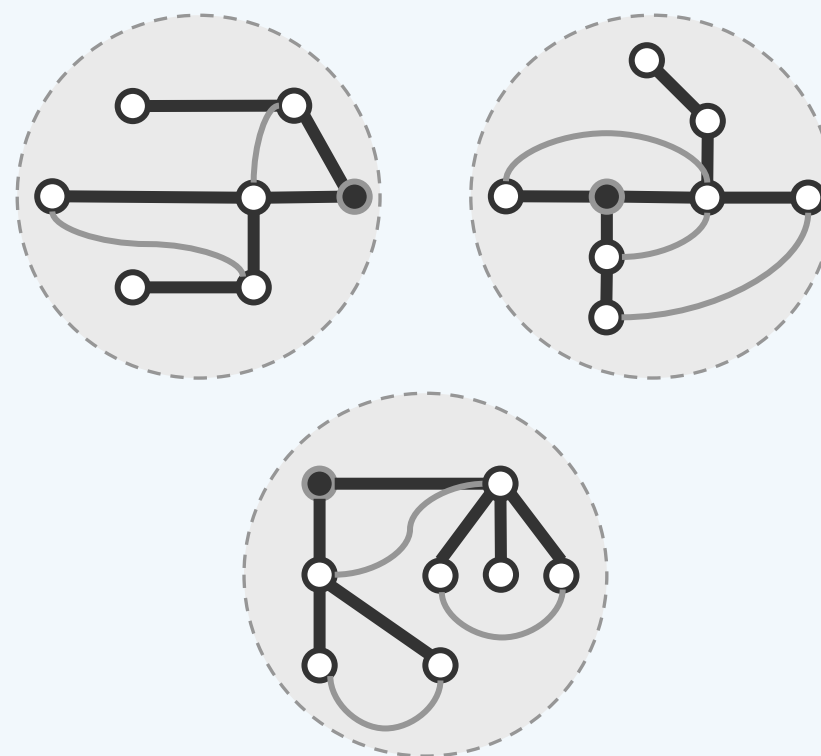
迟早会出队并转为 VISITED 状态

退出 $\text{BFS}(v)$ 时，队列为空

❖ $\text{BFS}(v)$ 以 v 为根，生成一棵BFS树

❖ $\text{bfs}()$ 生成一个BFS森林包含

c 棵树、 $n - c$ 条树边和 $e - n + c$ 条跨边



最短路径

❖ 从无向图中顶点 s 出发，到任一顶点 v 的所有路径中

长度最短者 $\pi(s, v) = ?$

(最短) 距离 = $\text{dist}(v) = |\pi(s, v)| = ?$

退化情况：可能有多条 //任取其一

❖ 在BFS过程中的任一时刻

队列中顶点按 $\text{dist}()$ 单调排列

队列中相邻顶点， $\text{dist}()$ 相差不超过1

队首、队末顶点， $\text{dist}()$ 相差不超过1

由树边联接的顶点， $\text{dist}()$ 恰好相差1

由跨边联接的顶点， $\text{dist}()$ 至多相差1 //至少相差2的情况呢？

❖ BFS树中从 s 到 v 的路径，即是 $\pi(s, v)$

