

## 10. 优先级队列

### (b4) 完全二叉堆：批量建堆

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

## 自上而下的上滤

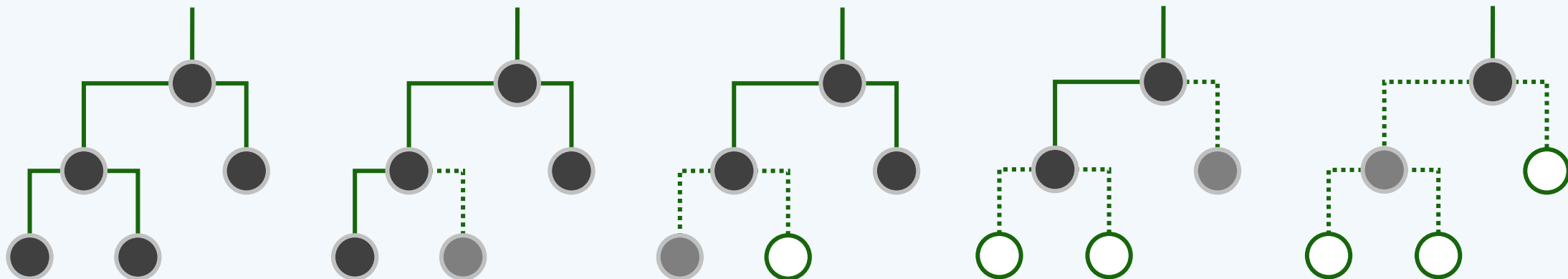
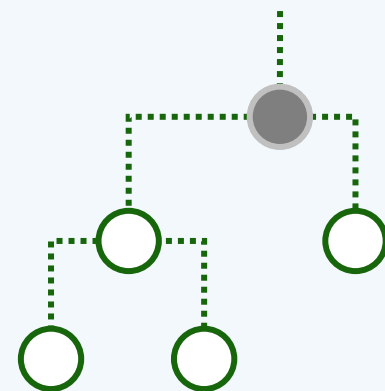
❖ `PQ_ComplHeap( T* A, Rank n ) { copyFrom( A, 0, n ); heapify( n ); } //如何实现?`

❖ `template <typename T> void PQ_ComplHeap<T>::heapify ( Rank n ) { //蛮力`

`for ( int i = 1; i < n; i++ ) //按照层次遍历次序逐一`

`percolateUp ( i ); //经上滤插入各节点`

`}`



## 效率

### ❖ 最坏情况下

每个节点都需上滤至根

所需成本线性正比于其深度

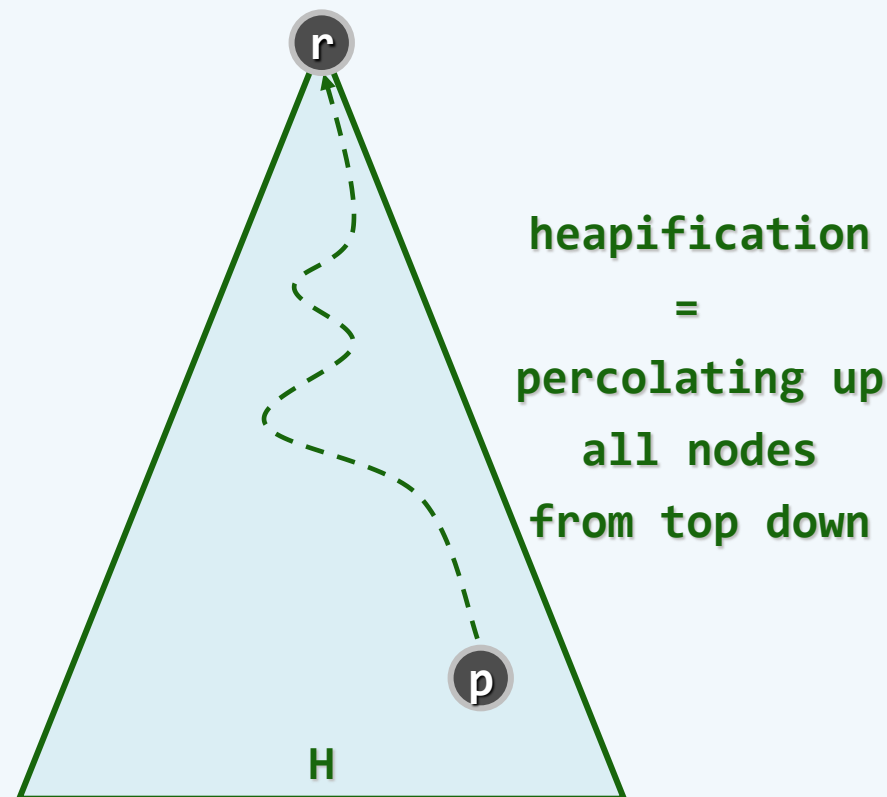
### ❖ 即便只考虑底层

$n/2$  个叶节点，深度均为  $O(\log n)$

累计耗时  $O(n \log n)$

### ❖ 这样长的时间，本足以全排序！

应该，能够更快的...



## 自下而上的下滤

❖ 任意给定堆  $H_0$  和  $H_1$  , 以及节点  $p$

❖ 为得到堆  $H_0 \cup \{p\} \cup H_1$  , 只需

将  $r_0$  和  $r_1$  当作  $p$  的孩子 , 对  $p$  下滤

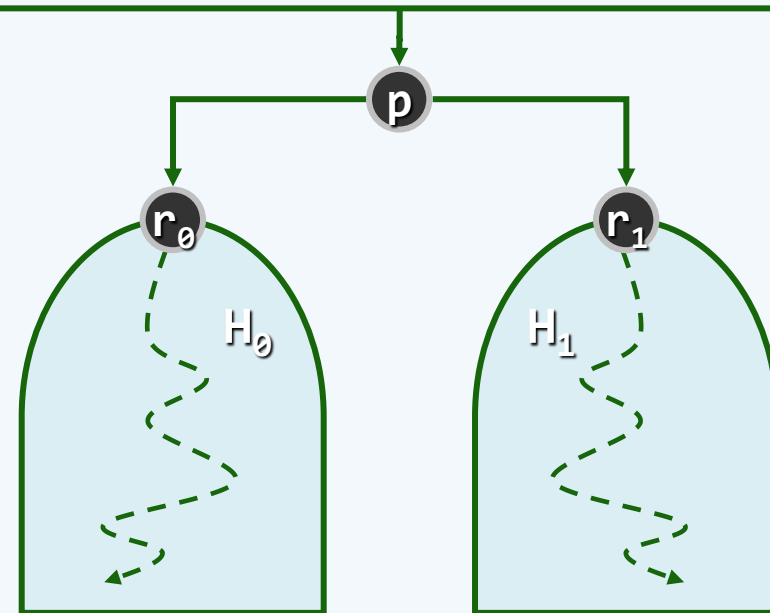
❖ `template <typename T>`

```
void PQ_ComplHeap<T>::heapify( Rank n ) { //Robert Floyd , 1964
```

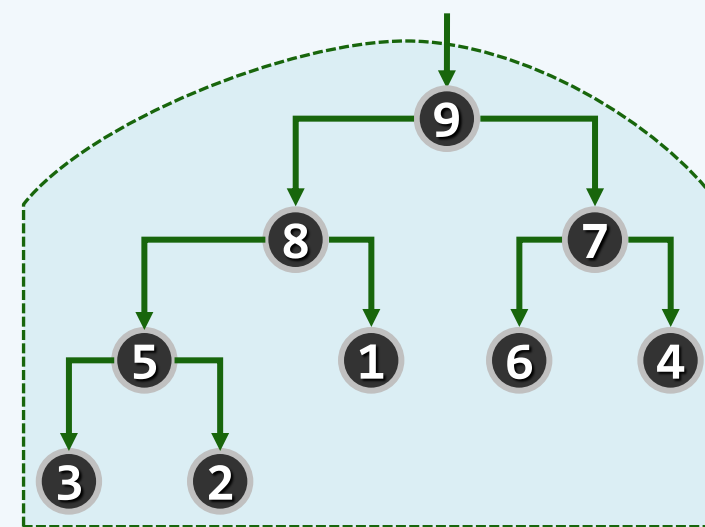
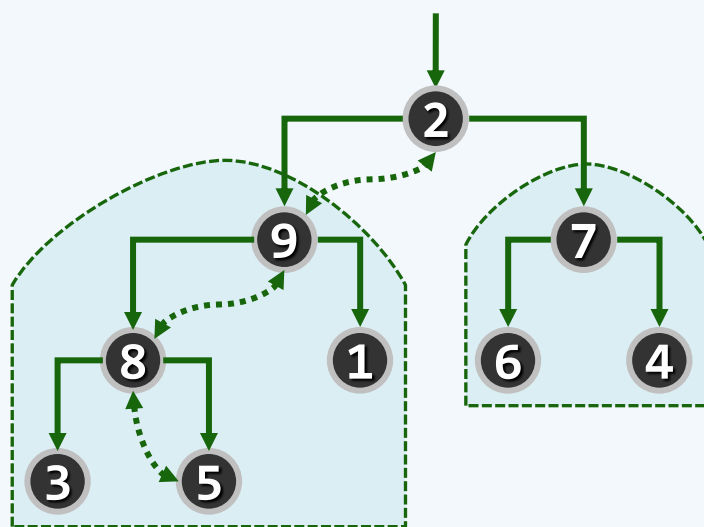
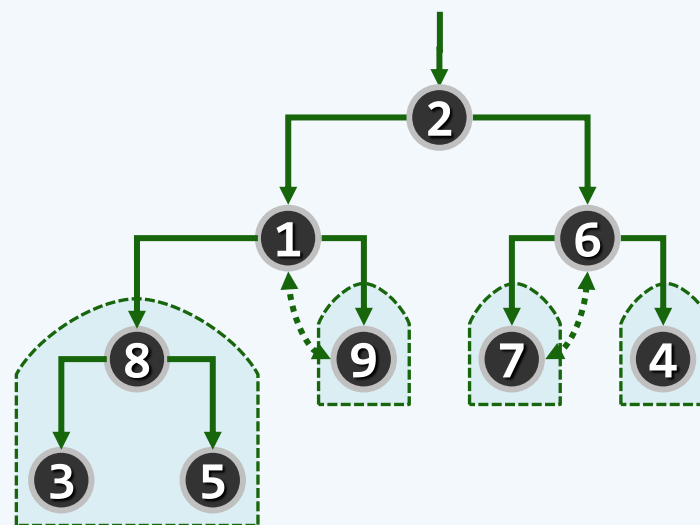
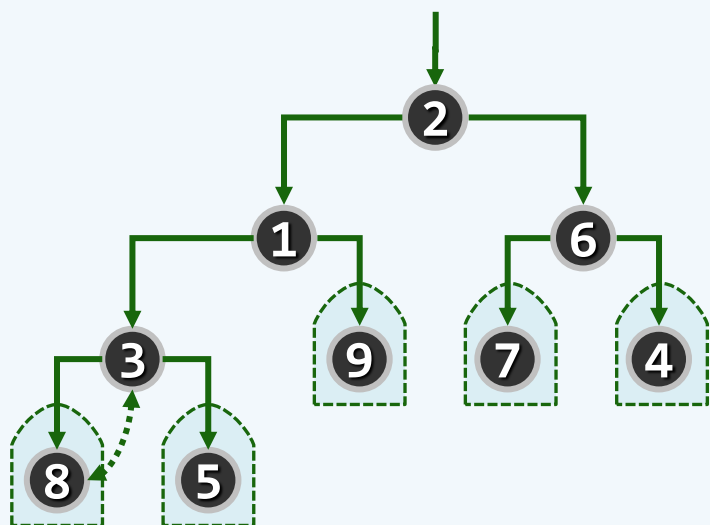
```
    for ( int i = LastInternal(n); i >= 0; i-- ) //自下而上 , 依次
```

```
        percolateDown( n, i ); //下滤各内部节点
```

```
} //可理解为子堆的逐层合并 , ——由以上性质 , 堆序性最终必然在全局恢复
```



# 实例



## 效率

❖ 每个内部节点所需的调整时间，正比于其高度而非深度

❖ 不失一般性，考查满树： $n = 2^{d+1} - 1$

❖  $S(n)$  = 所有节点的高度总和

$$= \sum_{i=0..d} (d - i) \times 2^i$$

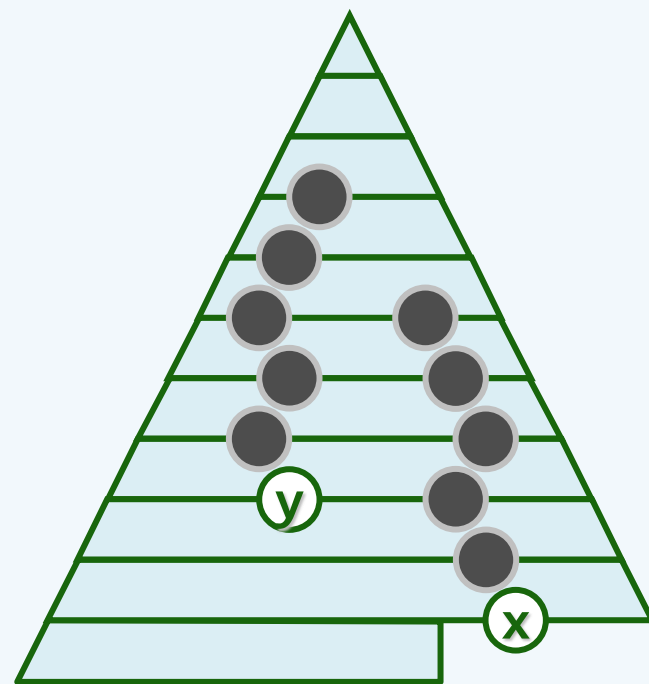
$$= d \times \sum_{i=0..d} 2^i - T(n)$$

$$= d \times (2^{d+1} - 1) - [(d - 1) \times 2^{d+1} + 2]$$

$$= 2^{d+1} - (d + 2)$$

$$= n - \log_2(n + 1)$$

$$= O(n)$$



## 课后

- ❖ `insert()` : 最坏情况下效率为  $O(\log n)$  , 平均情况呢 ?
- ❖ `heapify()` : 构造次序颠倒后 , 为什么复杂度会实质性降低 ?  
这一算法在哪些场合不适用 ?
- ❖ 扩充接口 : `decrease( i, delta )` //任一元素 `_elem[i]` 的数值减小 `delta`  
`increase( i, delta )` //任一元素 `_elem[i]` 的数值增加 `delta`  
`remove( i )` //删除任一元素 `_elem[i]`
- ❖ 借助完全堆 , 在  $O(n \log n)$  时间内构造 Huffman 树
- ❖ 在大顶堆中 , `delMin()` 操作能否也在  $O(\log n)$  时间内完成 ?  
难道 , 为此需要同时维护一个小顶堆 ?