

6. 图

(h) Dijkstra算法

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

问题描述

❖ 给定：连通有向图 G 及其中的顶点 u 和 v

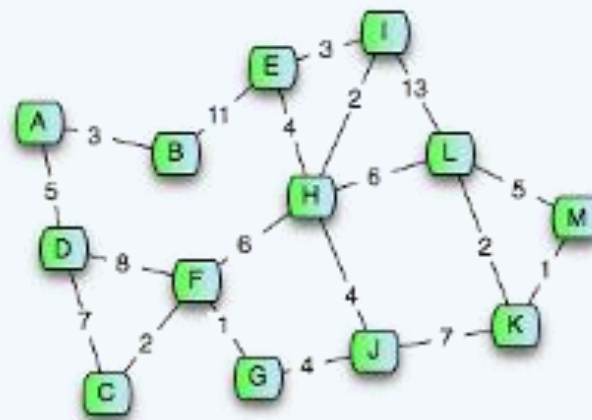
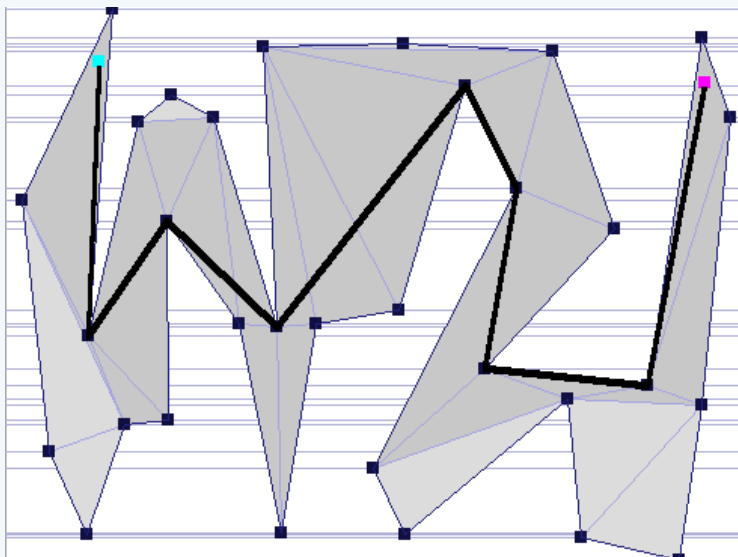
找到：从 u 到 v 的最短路径及其长度

❖ 旅游者：最经济的出行路线

路由器：最快地将数据包传送到目标位置

路径规划：多边形区域内的自主机器人

.....



问题分类

❖ 按照图的类型

无权图/等权图 : BFS

带权有向图 //负权值呢？

❖ 单源点到各顶点的最短路径

Single-source shortest paths

给定顶点 x ，计算 x 到**其余**各个顶点的最短路径及长度

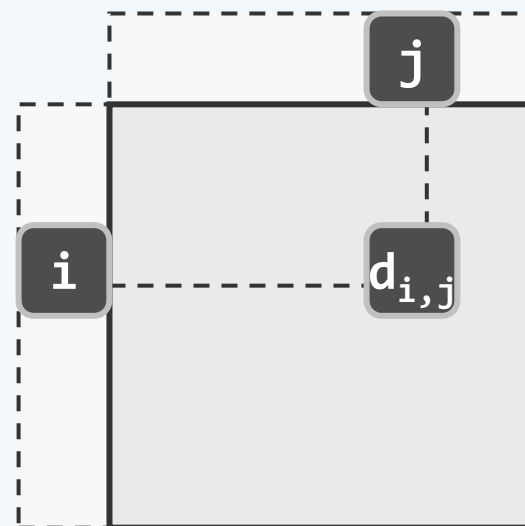
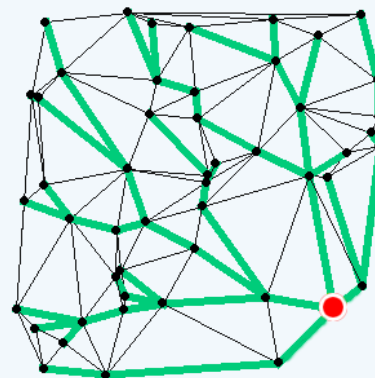
E. Dijkstra, 1959

❖ 所有顶点对之间的最短路径

All shortest paths

找出**每对**顶点 i 和 j 之间的最短路径及长度

Floyd-Warshall, 1962

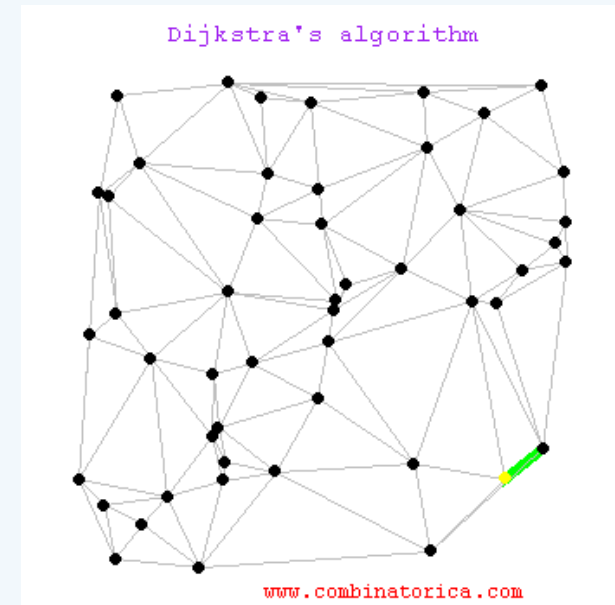


E. W. Dijkstra

❖ Turing Award, 1972



E. W. Dijkstra
(1930 ~ 2002)

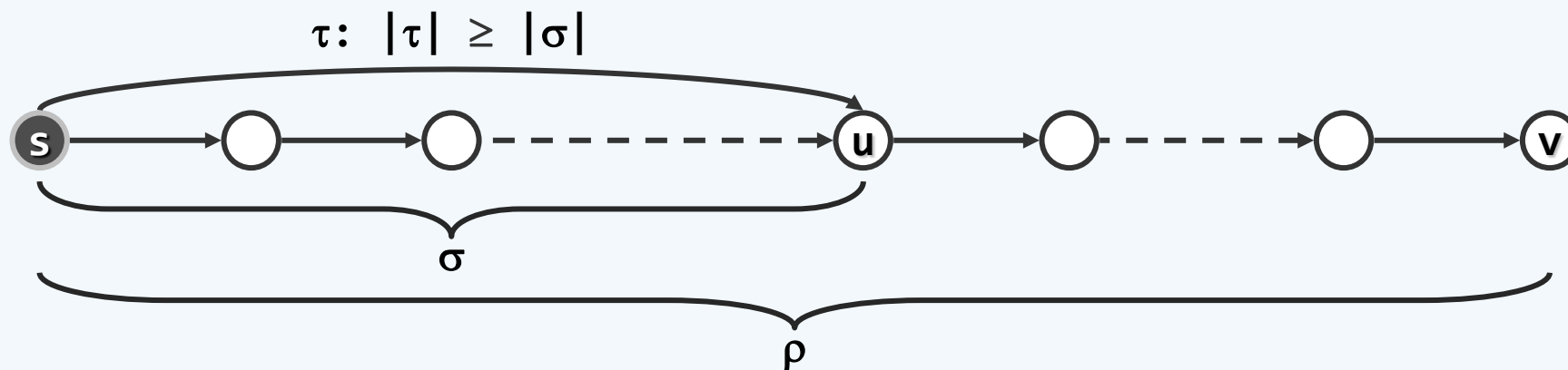


1) 连通图中， s 到每个顶点都有（至少）一条最短路径

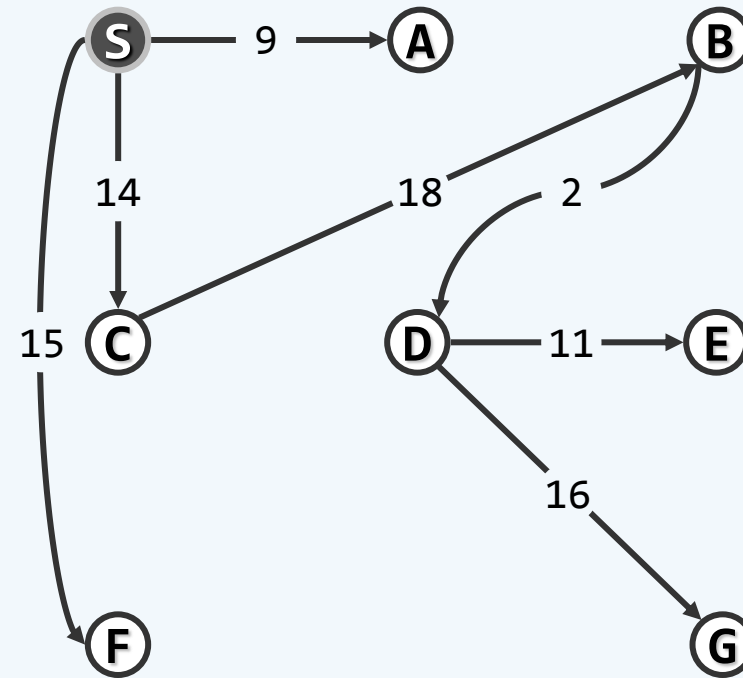
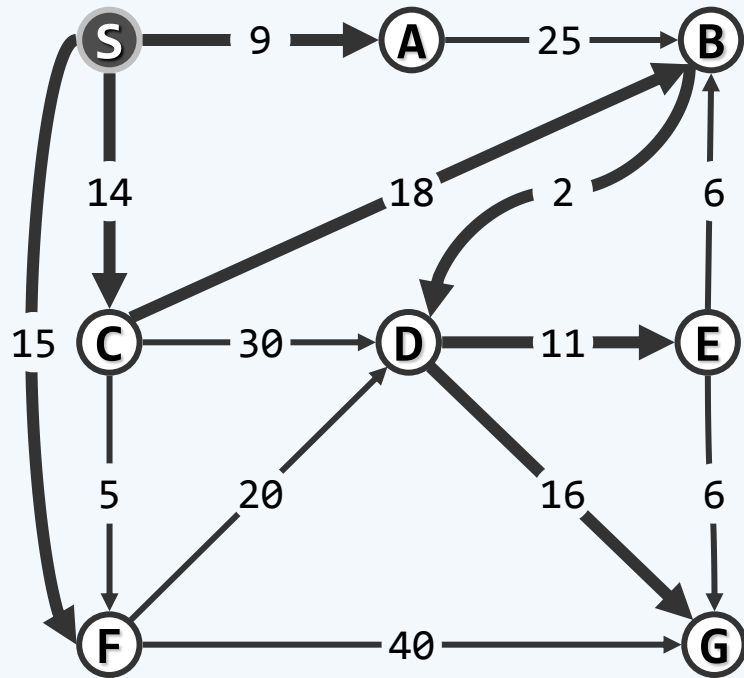
// 非退化假设：每个顶点对应的最短路径唯一

2) 就同一起点 s 而言，任何最短路径的**前缀**，也是一条最短路径

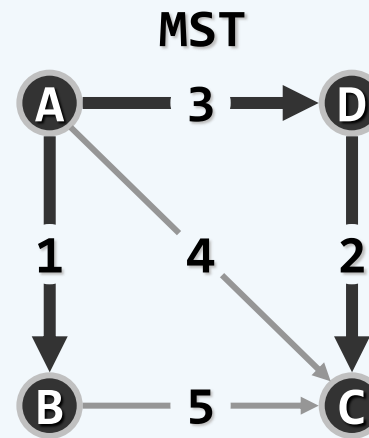
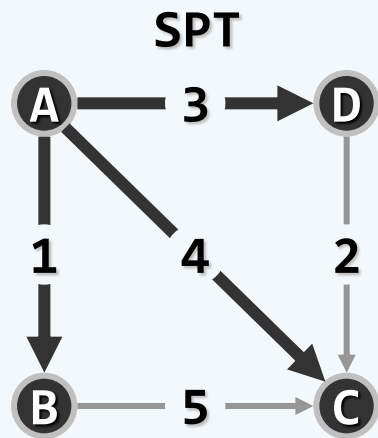
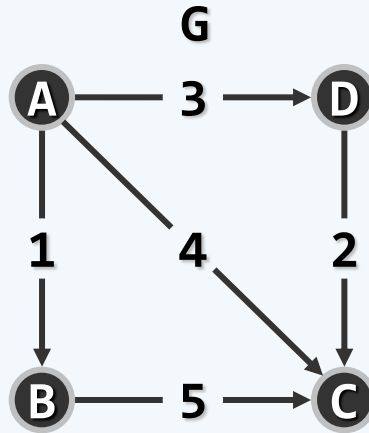
3) 就同一起点 s 而言，所有最短路径的并，不含回路



❖ 因此，所有最短路径的并，构成一棵树（shortest path tree）



SPT \neq MST



u_1

❖ 按照到 s 的最短距离，对其余的顶点排序

$$\text{dist}(s, u_1) \leq \text{dist}(s, u_2) \leq \dots \leq \text{dist}(s, u_{n-1})$$

❖ 最短距离最短者 $u_1 = ?$

❖ 沿任一最短路径，各顶点到 s 的最短距离单调变化

❖ u_1 必与 s 直接相联

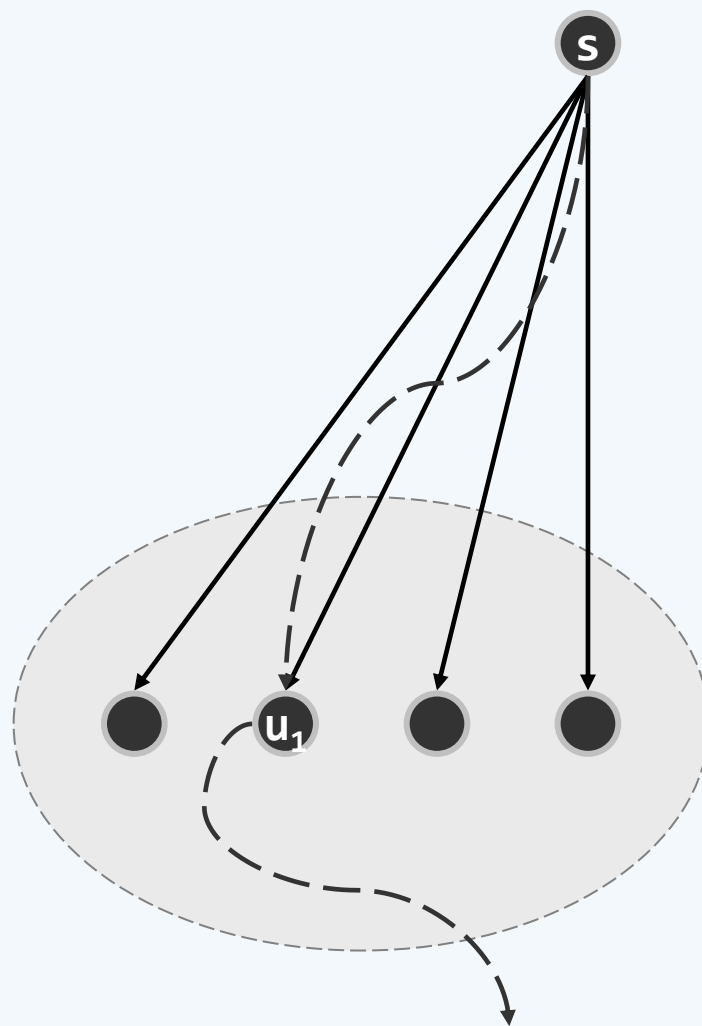
$$\text{dist}(s, s_1) = w(s, s_1) < \infty$$

❖ $\forall u \neq s,$

$$w(s, u) < \infty \text{ 仅当 } w(s, u_1) \leq w(s, u)$$

❖ 为找到 u_1 ，只需

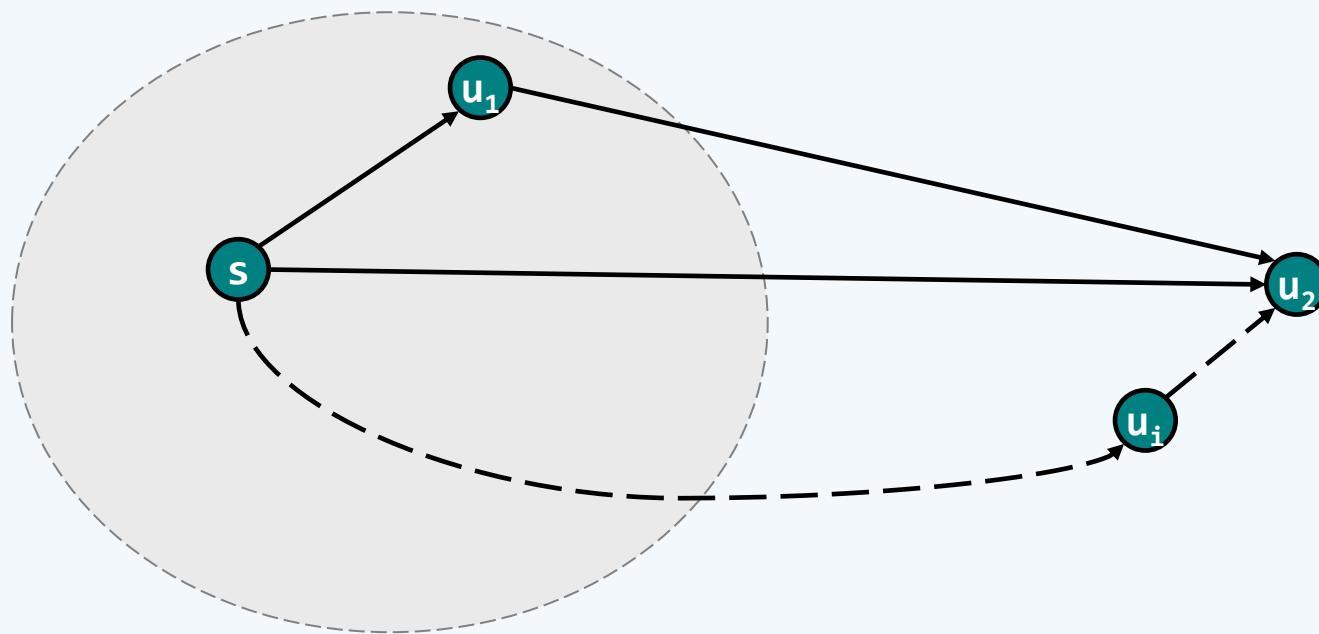
在与 s 关联的各顶点中，找到对应边权值最小者



u_2

❖ 最短距离次小的顶点 $u_2 = ?$

❖ $\text{dist}(s, u_2) = \min\{ w(s, u_2), \text{dist}(s, u_1) + w(u_1, u_2) \}$



u_k

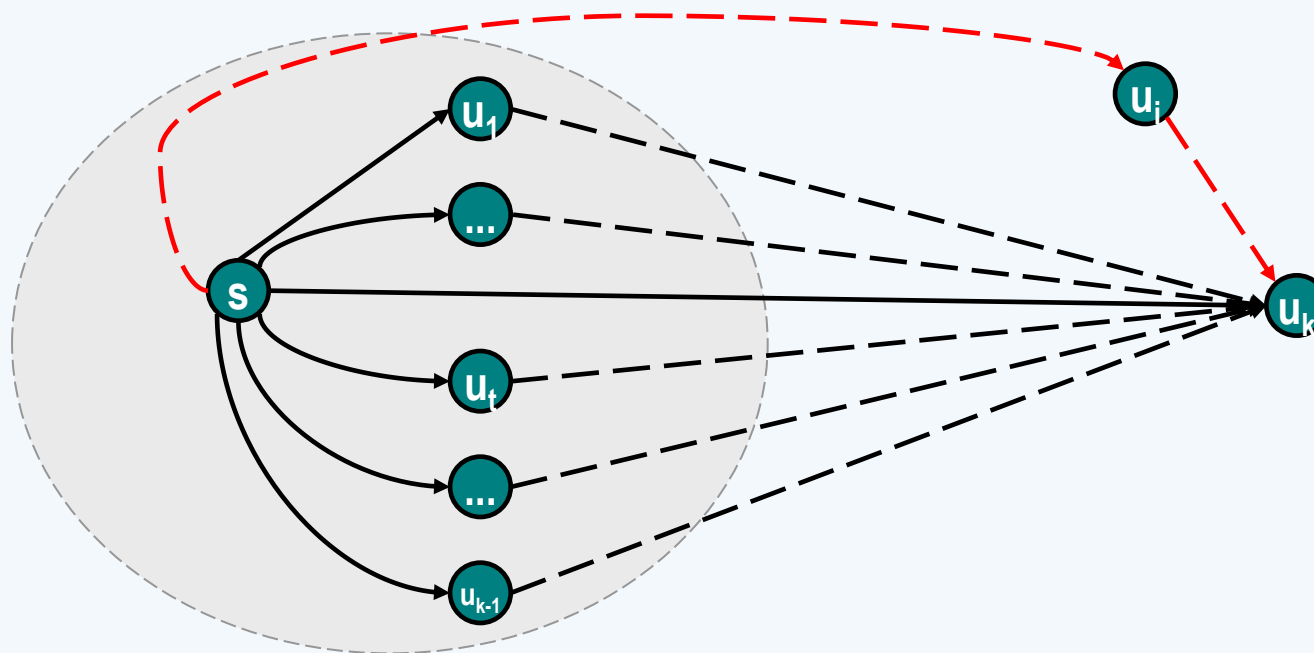
❖ $u_3 = ?$, $u_4 = ?$, ...,

$u_k = ?$

❖ 三角不等式 : $\text{dist}(s, v) \leq \text{dist}(s, u) + w(u, v)$

❖ 若记 $u_0 = s$, 则有 : $\text{dist}(s, u_k) = \min\{ \text{dist}(s, u_i) + w(u_i, u_k) \mid 0 \leq i < k \}$

❖ 算法 ?



算法

❖ 从 $T_1 = (\{v_1\}; \emptyset)$ 开始, 逐步构造 T_2, T_3, \dots, T_n , 其中

$$v_1 = s$$

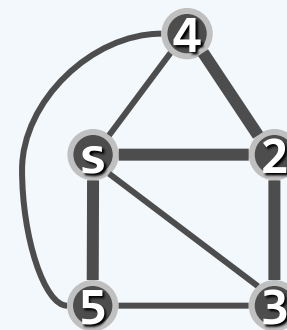
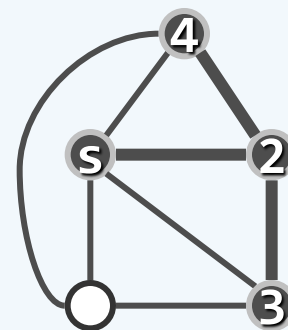
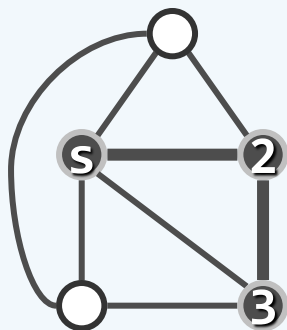
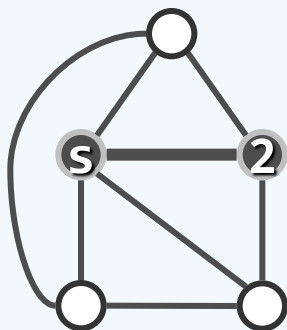
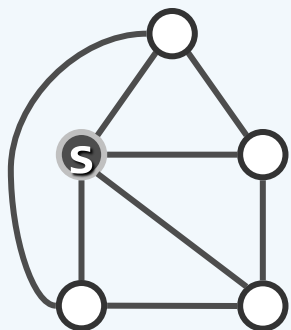
$$T_k = (V_k; E_k), |V_k| = k, |E_k| = k-1, V_k \subset V_{k+1}$$

❖ 由以上分析, 为由 T_k 构造 T_{k+1} , 只需

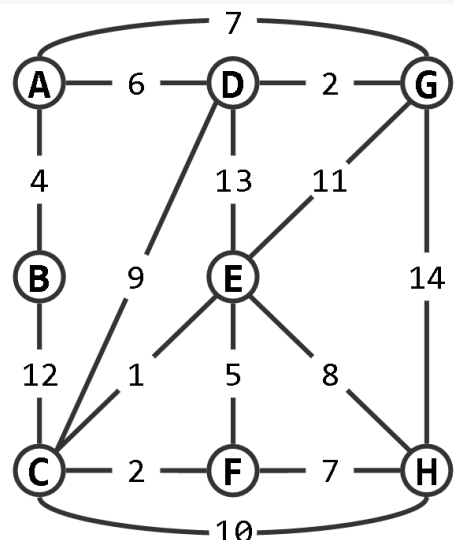
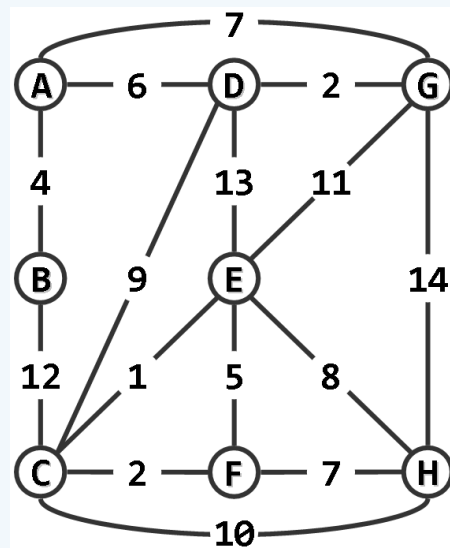
将 $(V_k : V \setminus V_k)$ 视作原图的一个割

在该割的所有 **跨边** 中, 找出 **极近者** $e_k = (v_k, u_k)$ (u_k 到 s 距离 **极近**)

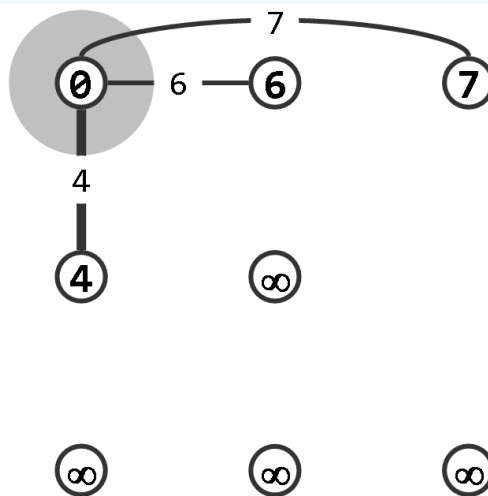
$$\text{令 } T_{k+1} = (V_{k+1}; E_{k+1}) = (V_k \cup \{u_k\}; E_k \cup \{e_k\})$$



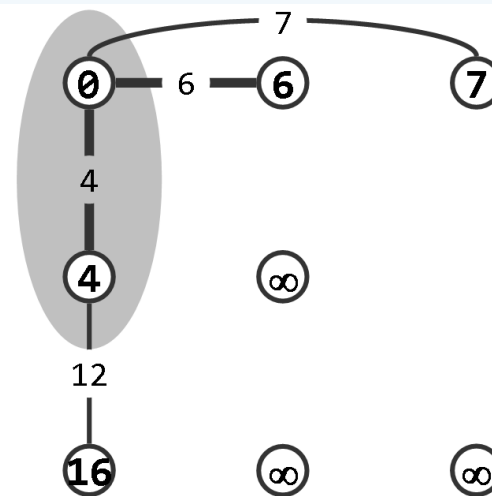
实例



(a)

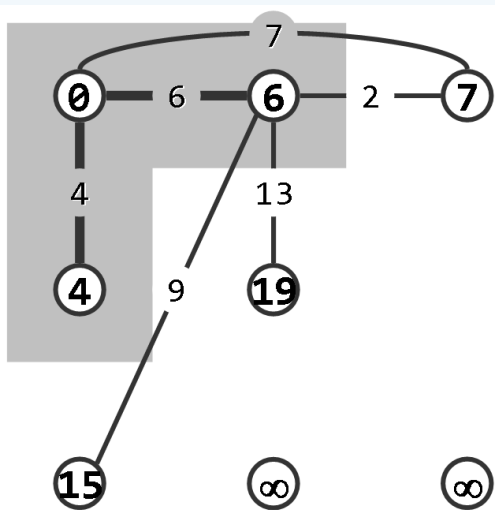
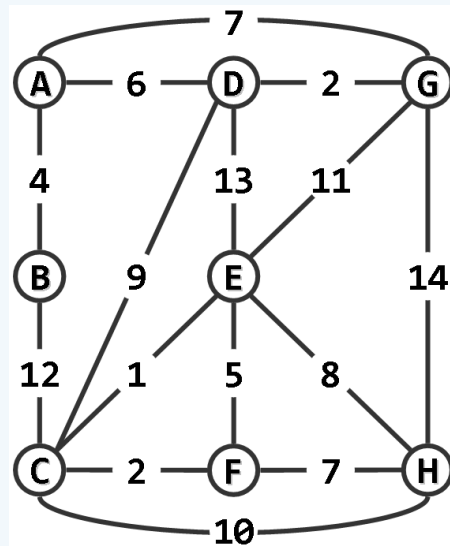


(b)

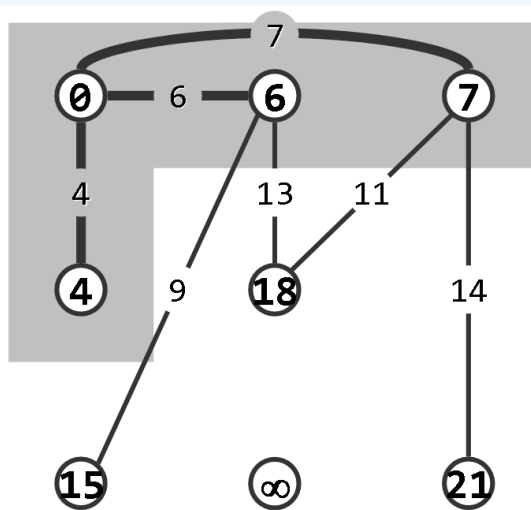


(c)

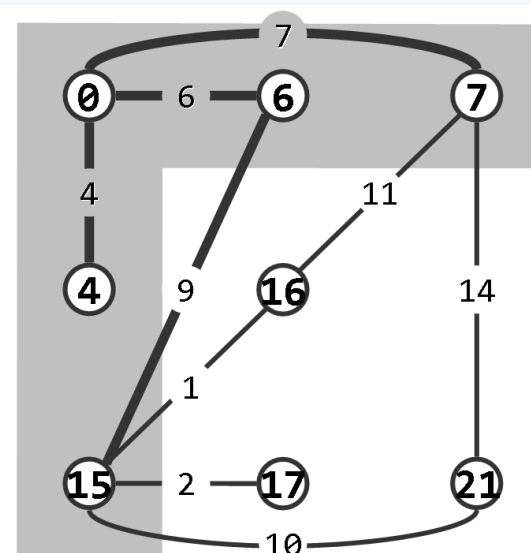
实例



(d)

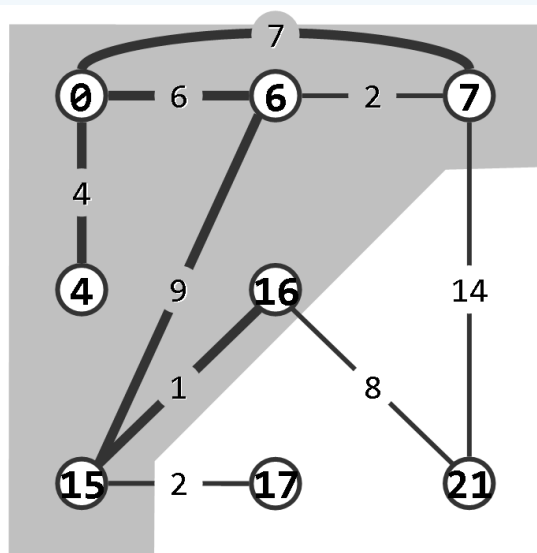
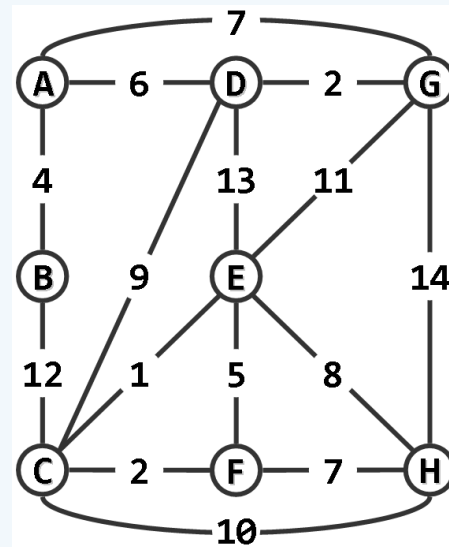


(e)

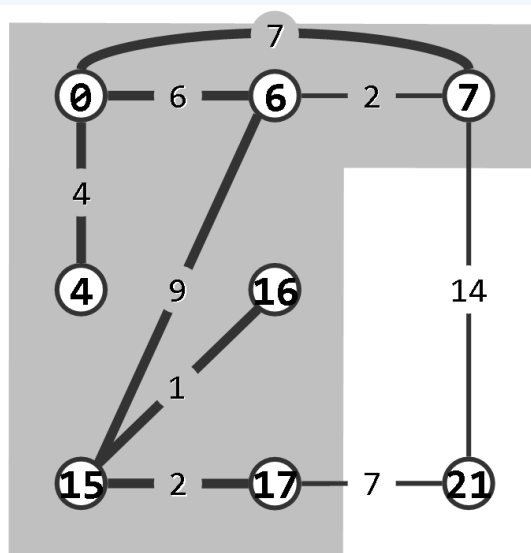


(f)

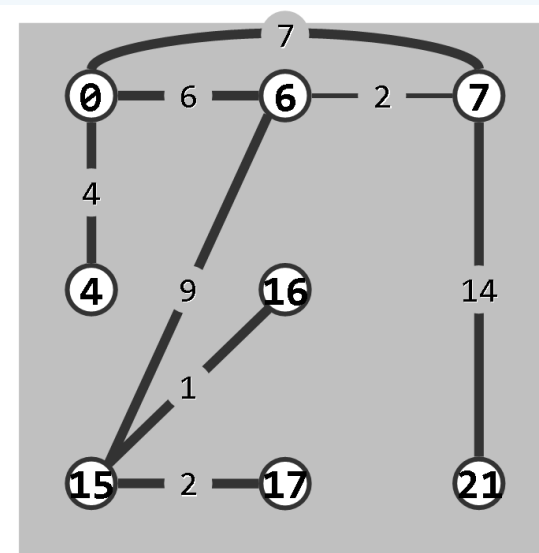
实例



(g)



(h)



(i)

实现

❖ 对于 V_k 外各顶点 v ，令 $\text{priority}(v) = v$ 到 s 的距离

于是套用优先级遍历算法框架...

❖ 为将 T_k 扩充至 T_{k+1} ，可以

选出优先级最高的跨边 e_k 及其对应顶点 u_k ，并将其加入 T_k

随后，更新 V_{k+1} 外所有顶点的优先级（数）

❖ 注意，优先级数随后可能改变（降低）的顶点，必与 u_k 邻接

❖ 因此，只需枚举 u_k 的每一邻接顶点 v ，并取

$$\text{priority}(v) = \min(\text{priority}(v), \text{priority}(u_k) + |u_k, v|)$$

❖ 为此，需按照 $\text{prioUpdater}()$ 模式，编写一个优先级（数）更新器...

实现

```
❖ g->pfs( 0, DijkstraPU<char, int>() ); //从顶点0出发, 启动Dijkstra算法

❖ template <typename Tv, typename Te> //顶点类型、边类型

    struct DijkstraPU { // Dijkstra算法的顶点优先级更新器

        virtual void operator()( Graph<Tv, Te>* g, int uk, int v ) {

            if ( UNDISCOVERED != g->status(v) ) return;

            // 对uk的每个尚未被发现的邻居v, 按Dijkstra策略做松弛

            if ( g->priority(v) > g->priority(uk) + g->weight(uk, v) ) {

                g->priority(v) = g->priority(uk) + g->weight(uk, v);
                g->parent(v)    = uk;

            }

        }

    };
```