



# 決策樹

吳佳諺老師



# 決策樹



決策樹是一個有方向的無循環圖。

決策樹代表數據的規則。

天氣狀況有晴,雲和雨;氣溫用高低溫度表示;相對濕度

用高或一般表示;還有有無風。當然還有是不是真的有騎

腳踏車。最終他得到了14列5行的數據表格。

## 騎腳踏車資料集





天氣	温度	濕度	有無風	騎腳踏車嗎
太陽	高溫	高	無	不騎
太陽	高溫	高	有	不騎
多雲天	高溫	高	無	馬奇
下雨	溫和	高	無	馬奇
下雨	涼	<del>一</del> 般	無	騎
下雨	涼	<del></del> 舟殳	有	不騎
多雲天	涼	<del>一</del> 般	有	騎
太陽	溫和	高	無	不騎
太陽	涼	一般	無	騎
下雨	溫和	<del>一</del> 般	無	騎
太陽	溫和	一般	有	騎
多雲天	溫和	高	有	騎
多雲天	高溫	一般	無	騎
下雨	溫和	高	有	不騎

下雨:低溫:濕度高:無風:騎腳踏車嗎?



#### 決策樹模型



騎腳踏車天氣的變數範疇被劃分為以下三個組:

太陽,多雲天和下雨天。

如果天氣是多雲,人們總是選擇騎腳踏車,而只有少數在

下雨天也會騎。

晴天組的分為兩部分,濕度低與濕度高,不喜歡濕度高的

天氣騎腳踏車。

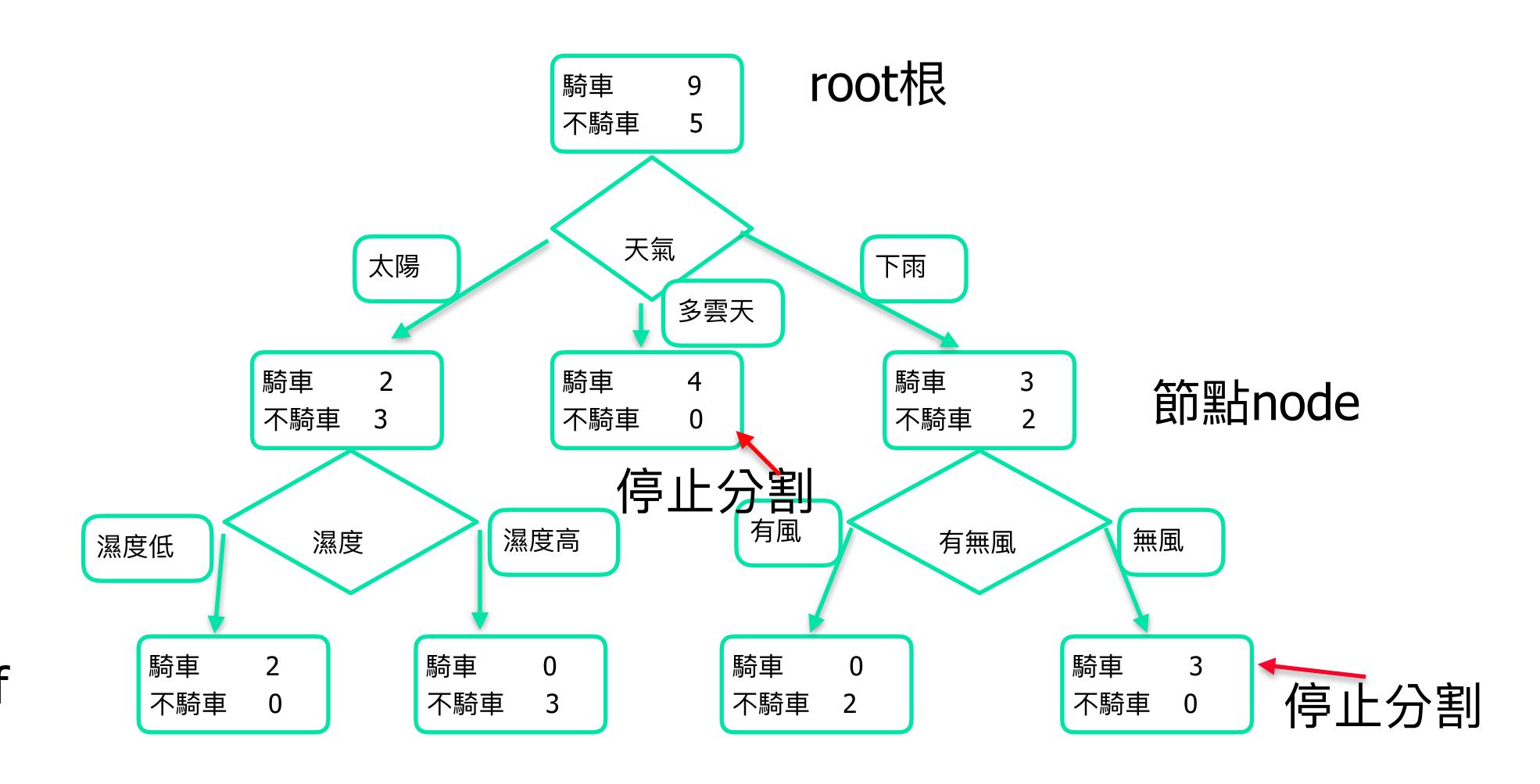
雨天有風的話,就不會有人騎腳踏車。







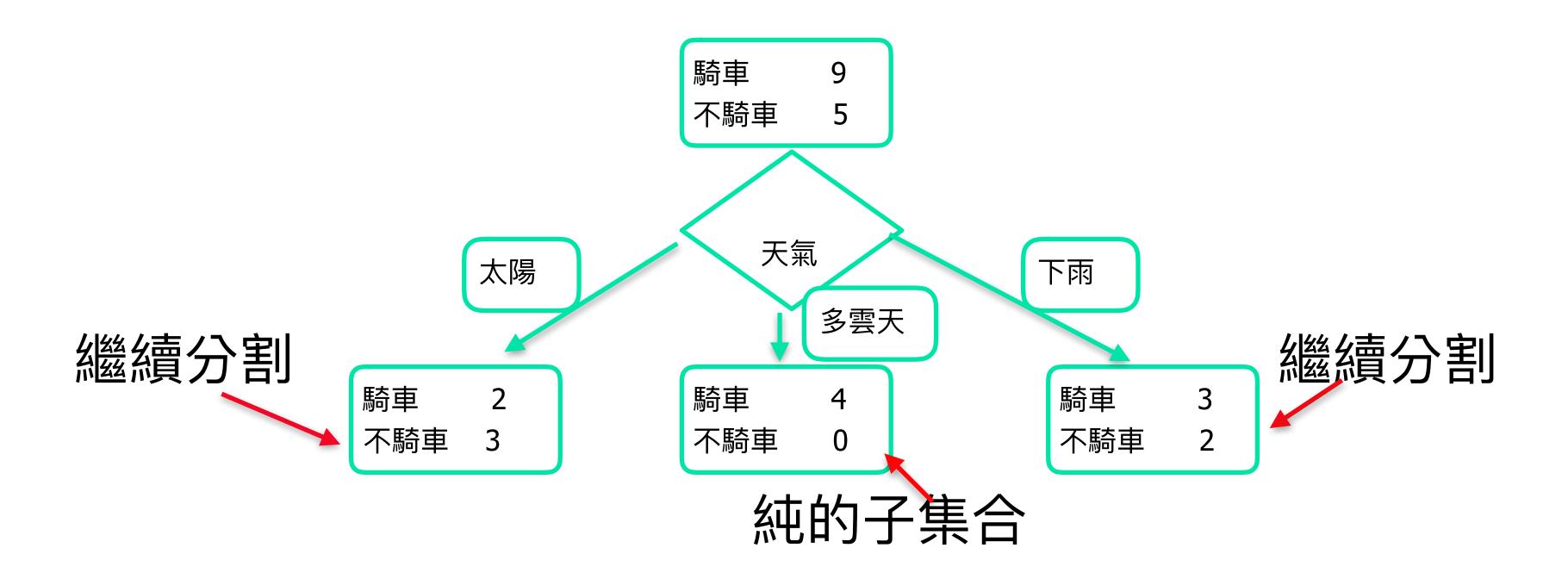
#### 將資料分割Divide,再結合成一棵樹







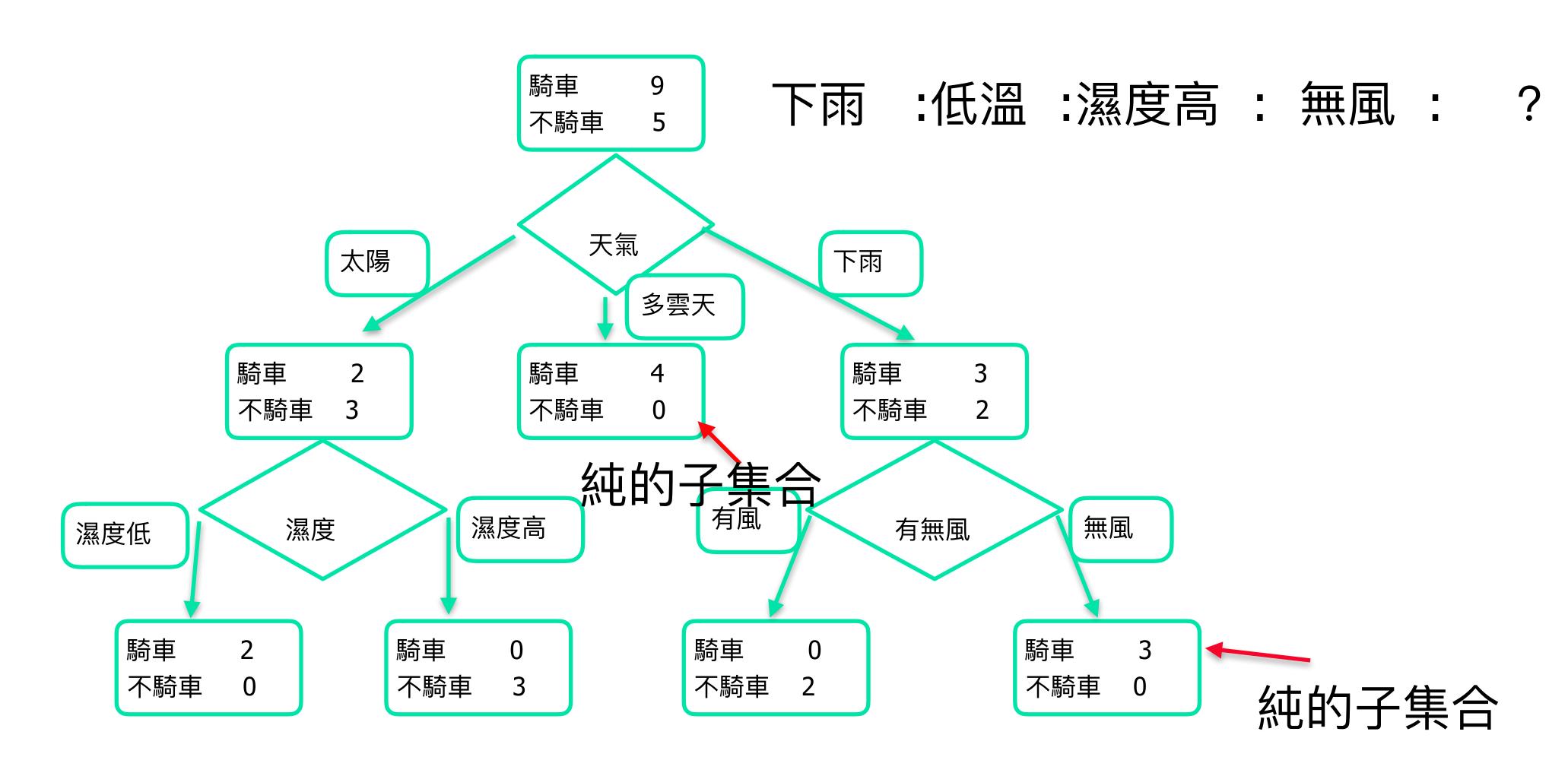
### 純的子集合可以分成明確的騎車和不騎車





#### 純就是明確,亂度低,也就是熵低



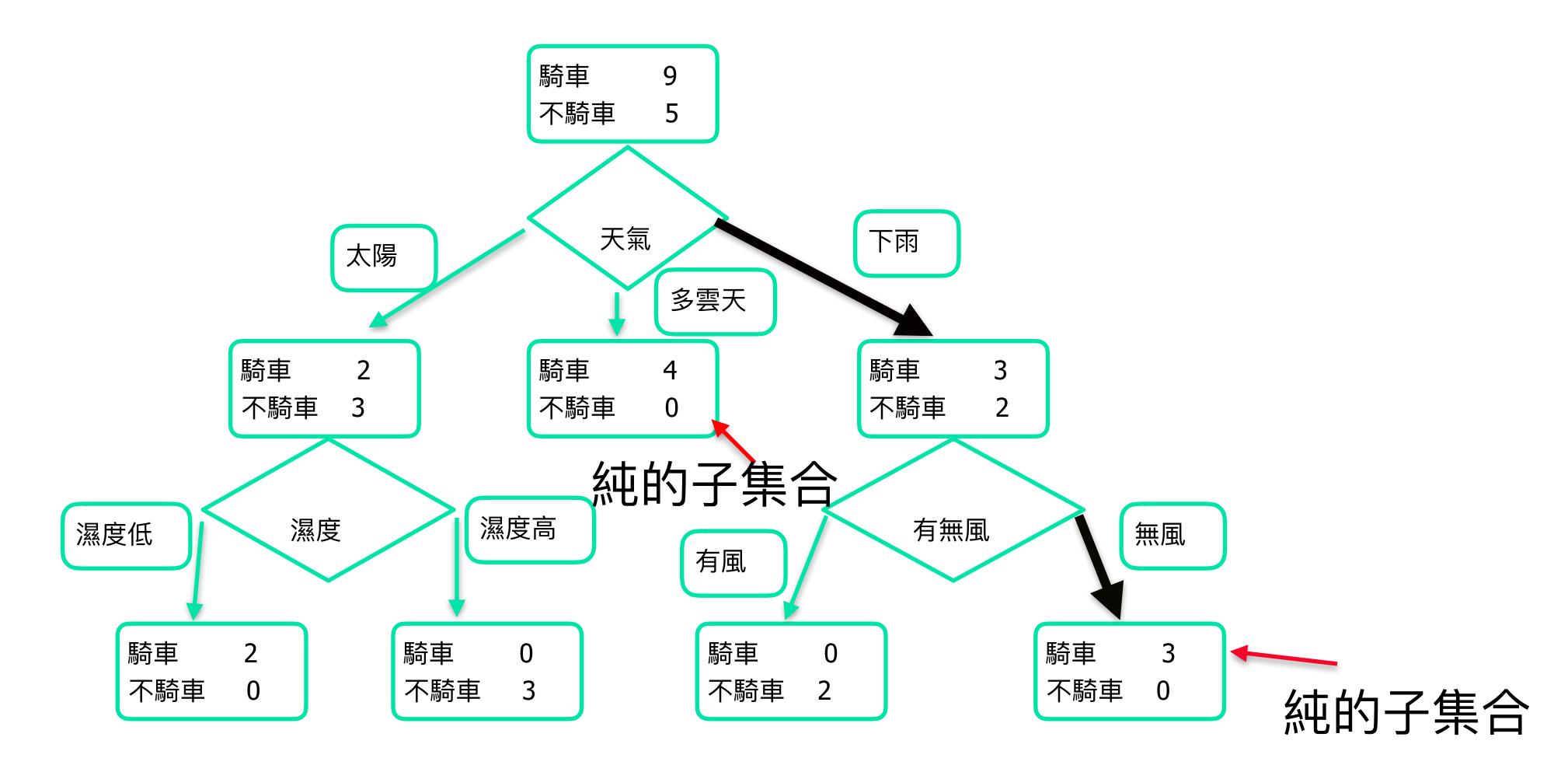




#### 決策樹



下雨:低溫:濕度高:無風: 騎車





# 從哪一個屬性開始分割最好



machine learning in Python

Gain(S,天氣)

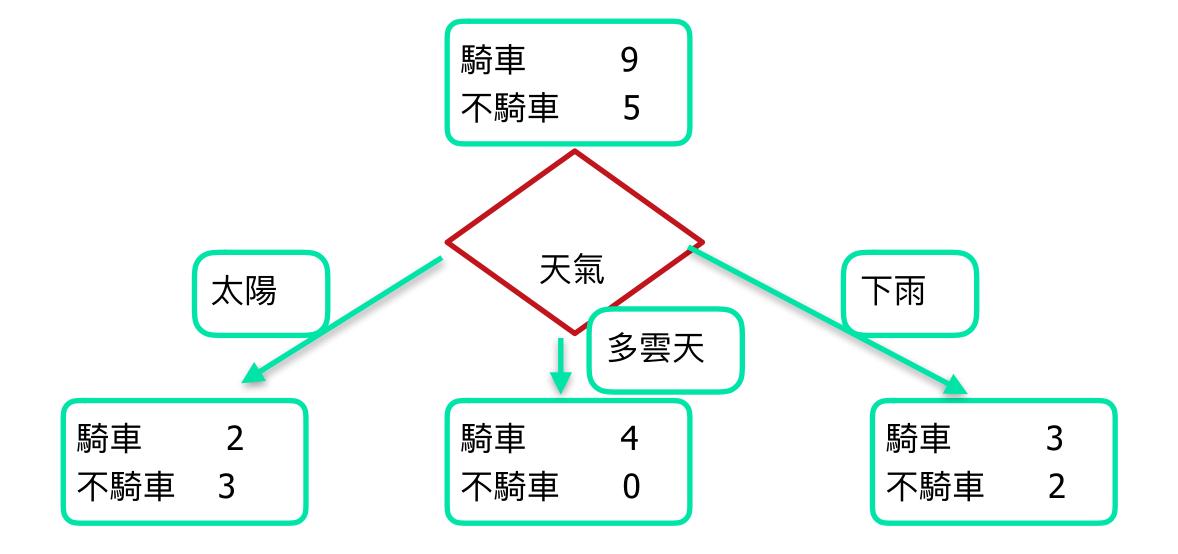
$$=H(S)-\frac{5}{14}H(S_{\pm \%})-\frac{5}{14}H(S_{\mp \%})$$

=0.94-0.6935

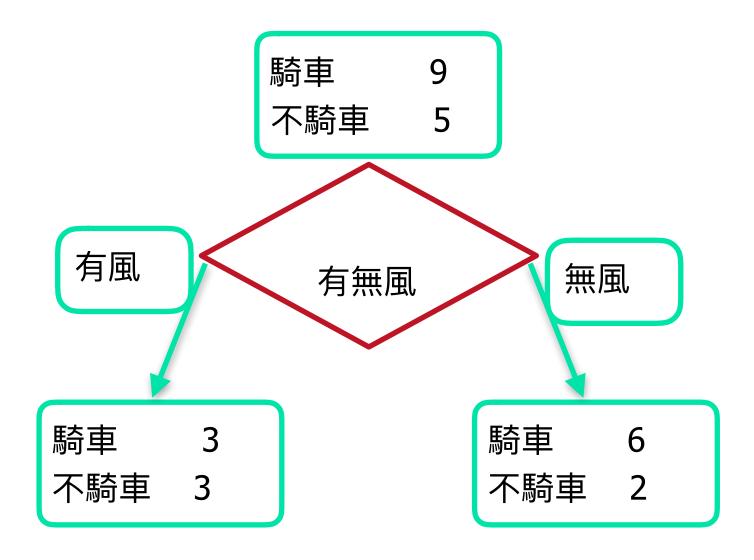
=0.246

分割屬性越明確越好

IG=0.246



IG = 0.049





# H(S)熵Entropy



- S:訓練取樣的資料集
- · X:在S中的類別集合
- p(x):在x類別的元素個數對在S資料集的比率

$$H(S) = -\sum_{x \in X} p(x) \log_2 p(x)$$



## 熵Entropy



• S:訓練取樣的資料集

 $H(S) = -p_{+}log_{2}(p_{+}) - p_{-}log_{2}(p_{-})$ 

- p+為正的取樣樣本
- p-為負的取樣樣本
- 假如X屬於S則需要多少位元才能分辨X類別
- 不純度(3 yes / 3 no):需要1位元的資訊才能辨識
- 例如:有無風屬性,有風騎車不純度(3yes/3no)

$$H(S) = -\frac{3}{6} \log_2(\frac{3}{6}) - \frac{3}{6} \log_2(\frac{3}{6}) = 1(\text{$\stackrel{\triangle}{\boxtimes}$}\text{$\stackrel{\triangle}{\boxtimes}$})$$



## 熵Entropy



- 純度(6yes / 0 no):辨識度最OK
- 熵Entropy告訴我們取樣資料集合的亂度

$$H(S) = -\frac{6}{6} log_2(\frac{6}{6}) - \frac{0}{6} log_2(\frac{0}{6}) = 0($$
\text{\pi}\text{\pi})

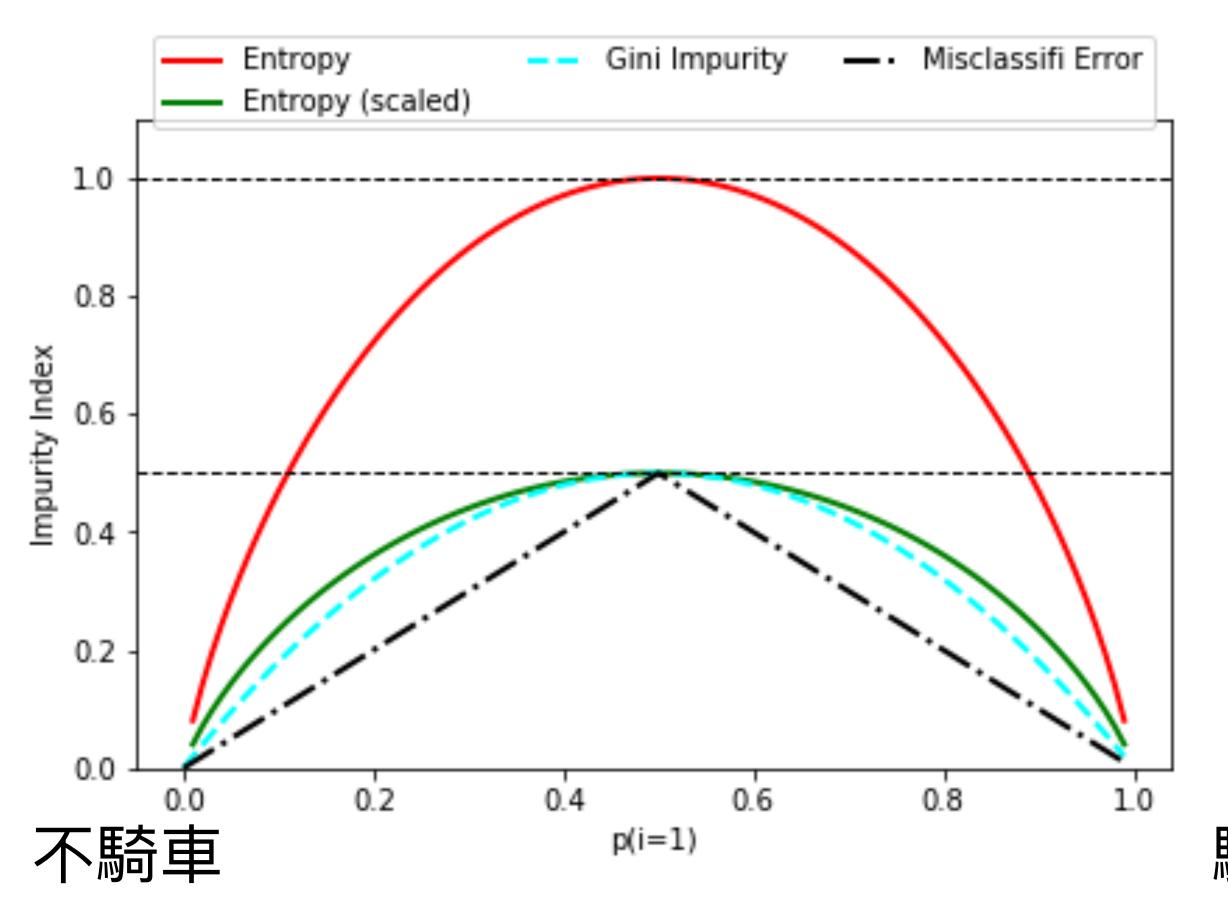
## Entropy熵





- Impurity不純度越低,越容易分辨
- Impurity不純度可用熵Entropy和Gini不純度來代表





騎車(4,0) 13



### Information Gain資訊增益



- 希望樣本在越純的集合中容易辨識
- 期望每次節點分割,亂度Entropy能降低
- · V是A可能的值,當A為有無風屬性時,其值V為有風或無風
- S是樣本{X(14人)}的集合
- ·  $S_{\nu}$ 是 $X_A$ =V的子集合  $S_{\text{無風}}$ 為8,是14人的子集合

$$Gain(S,A) = H(S) - \sum_{V \in Values(A)} \frac{|S_v|}{|S|} H(S_v)$$



=1.0

### Information Gain資訊增益



machine learning in Python

$$H(S) = \frac{-9}{14} \log_2(\frac{9}{14}) - \frac{5}{14} \log_2(\frac{5}{14}) = 0.94$$

 $H(S) = \frac{-3}{6} \log_2(\frac{3}{6}) + \frac{-3}{6} \log_2(\frac{3}{6}) + \dots$ 

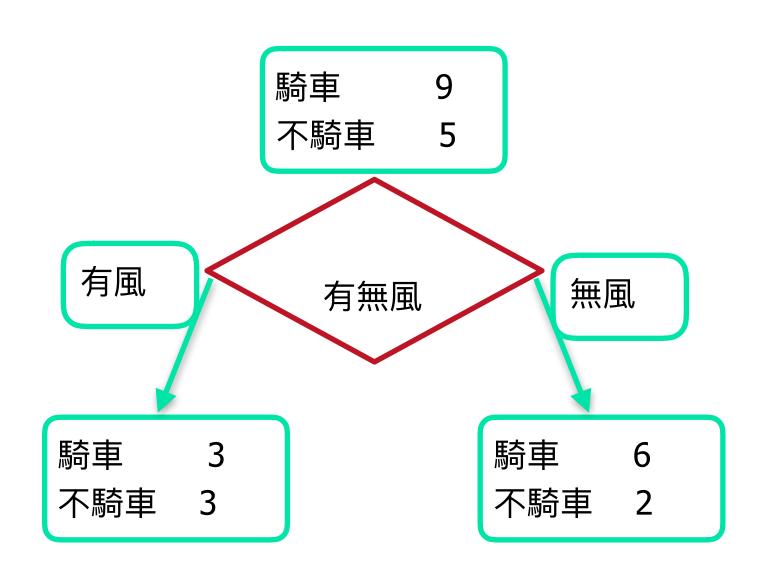
 $H(S) = \frac{-6}{8} \log_2(\frac{6}{8}) + \frac{-2}{8} \log_2(\frac{2}{8}) = 0.81$ 



# Information Gain資訊增益



- · 分割有無風的屬性,可以得到Gain資訊增益0.049
- Gain資訊增益越大,表示分辨越明確



$$=H(S)-\frac{8}{14}H(S_{無風})-\frac{6}{14}H(S_{有風})$$

$$=0.94-\frac{8}{14}0.81-\frac{6}{14}1$$

$$=0.040$$
亂度最大

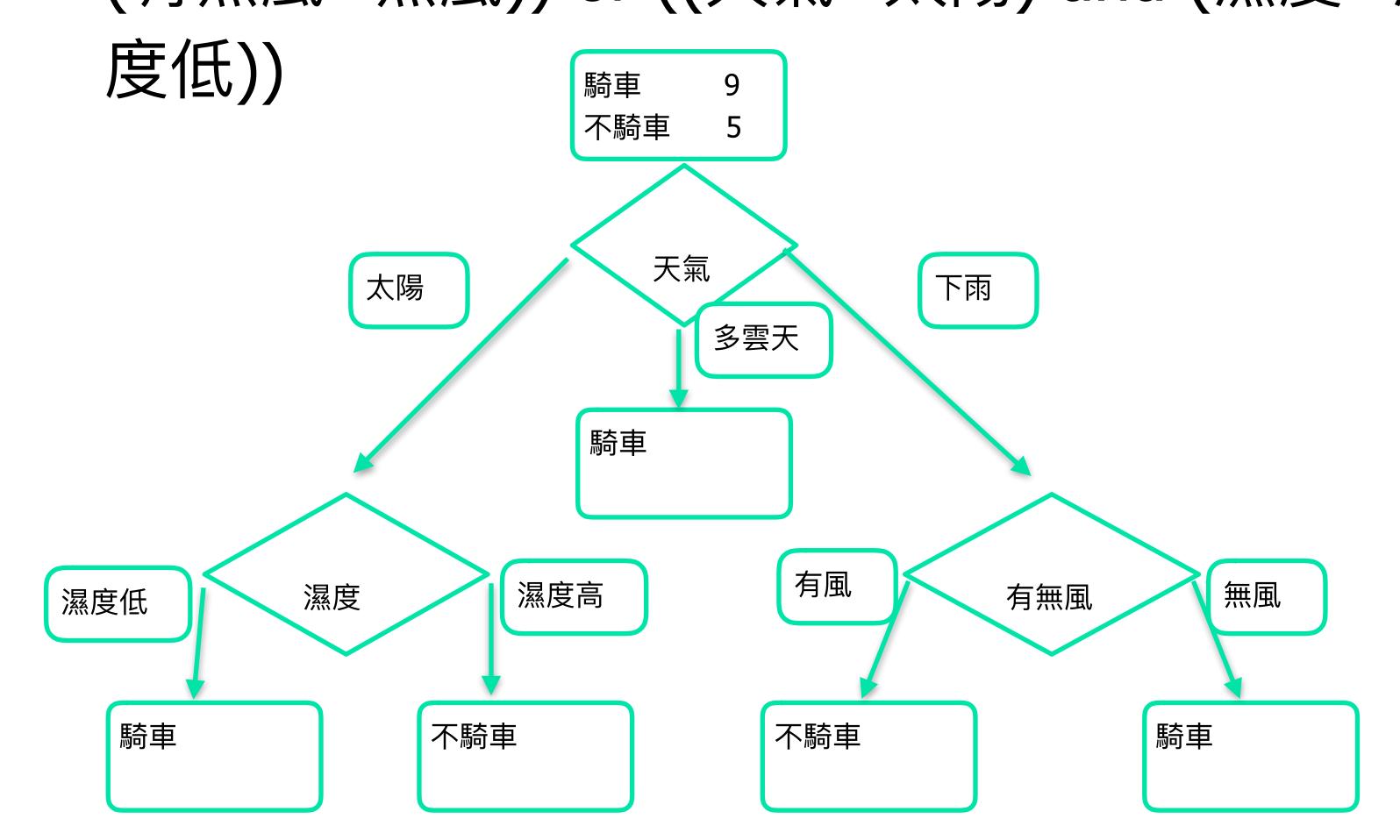
$$=0.049$$



## 決策樹的規則是易懂的



騎車規則:(天氣=多雲天) or ((天氣=下雨天) and (有無風=無風)) or ((天氣=太陽) and (濕度=濕





## Information Gain 資訊增益



- H(S):S集合的資訊熵Entropy
- S:目前的資料集
- T:在S中的子集合,t為有風無風,T為有無風屬性
- p(t):在t類別的元素個數對在S目前資料集的比率
- H(t):t子集的資訊熵
- 資訊增益越大越好 IG(A,S)

$$IG(A,S) = H(S) - \sum_{t \in T} p(t) H(t)$$





Thanks