



Departamento de Matemática y Física  
Curso: Matemática III  
Código: 0826301

---

# Vectores en el espacio

Arelis Díaz

Celular: 04269129844  
Email: [jdiaz@unet.edu.ve](mailto:jdiaz@unet.edu.ve)

14 de julio del 2021

# Vectores

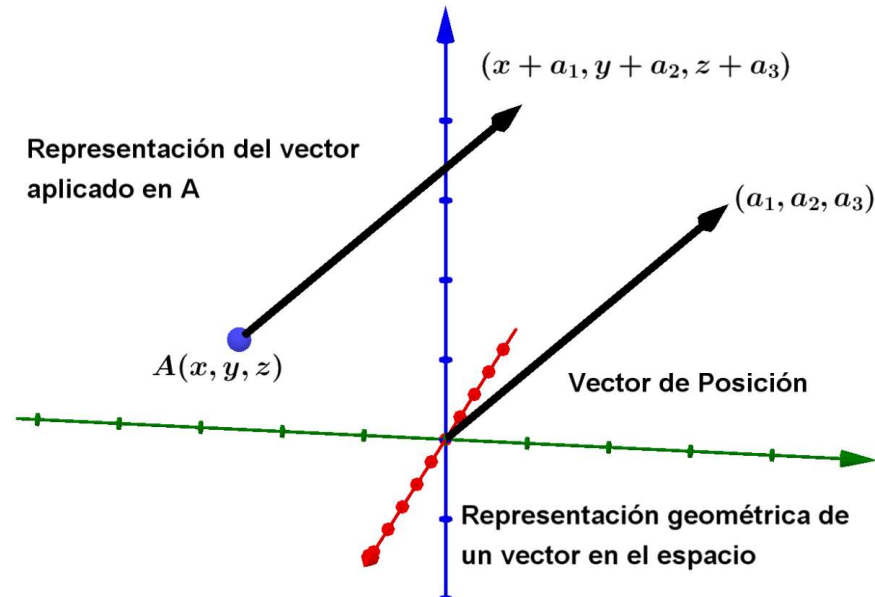
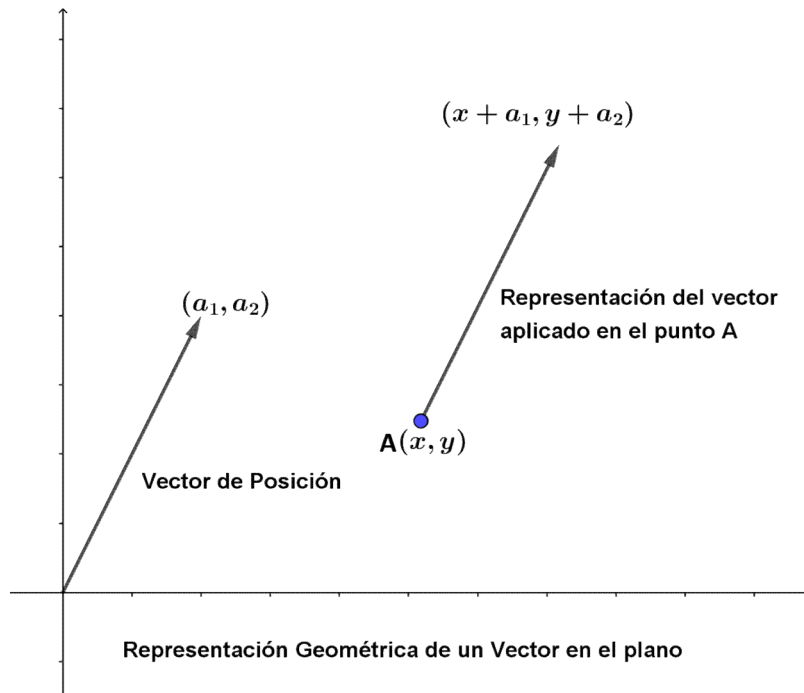
Un vector en el plano es un par ordenado  $\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle$  de números reales. Un vector en el espacio es una terna  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$ . Los números reales  $a_1, a_2, a_3$  se llaman componentes del vector  $\vec{a}$ .

El conjunto de todos los pares ordenados  $\langle a_1, a_2 \rangle$  se denota por  $V_2$  y el conjunto de todas las ternas  $\langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  se denota por  $V_3$ .

Los vectores se representan por medio de segmentos de rectas dirigidos.

El vector  $\langle 0, 0, 0 \rangle$  se llama el vector cero y se denota por  $\vec{0}$

El segmento de recta dirigido que tiene su punto inicial en el origen y su punto final en  $(a_1, a_2)$  en el plano o en  $(a_1, a_2, a_3)$  es la **representación en posición** del vector  $\vec{a}$ .



Dos vectores son iguales si su representación de posición es igual, en otras palabras dos vectores  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  y  $\vec{b} = \langle b_1, b_2, b_3 \rangle$  son iguales si sus componentes son respectivamente iguales.

El vector  $\vec{a}$  con representación  $\overrightarrow{AB}$ , punto inicial en  $A(x_A, y_A, z_A)$  y punto terminal en  $B(x_B, y_B, z_B)$ , es

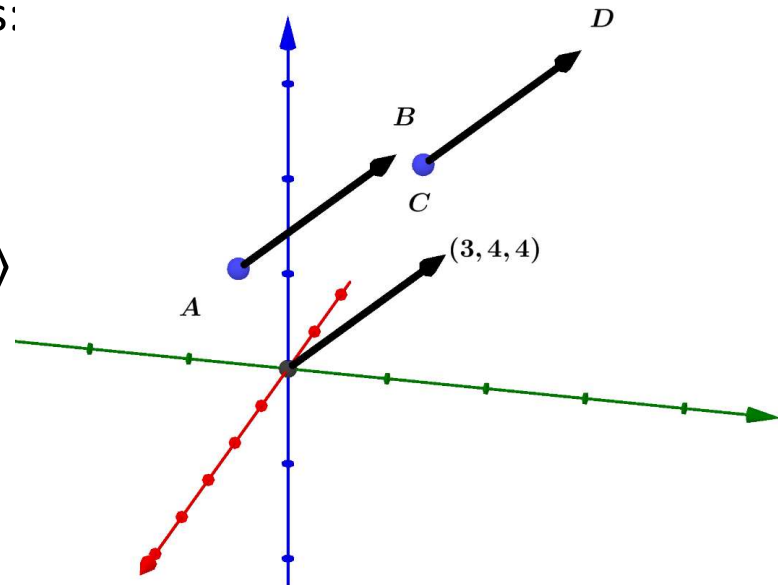
$$\vec{a} = \langle x_B - x_A, y_B - y_A, z_B - z_A \rangle$$

Ejemplo: Considere los puntos  $A(1,3,5)$ ,  $B(4,7,9)$ ,  $C(0,-1,2)$  y  $D(3,3,6)$ . Halle las componentes de los vectores  $\overrightarrow{AB}$  y  $\overrightarrow{CD}$ , verifique que son iguales.

Hallamos las componentes de los vectores:

- $\overrightarrow{AB} = \langle 4 - 1, 7 - 3, 9 - 5 \rangle = \langle 3, 4, 4 \rangle$
- $\overrightarrow{CD} = \langle 3 - 0, 3 - (-1), 6 - 2 \rangle = \langle 3, 4, 4 \rangle$

Vemos que son iguales porque tienen las mismas componentes.



## Magnitud o Longitud de un Vector

La longitud de un vector en el plano  $\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle$  es igual a

$$\|\vec{a}\| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2}$$

La longitud de un vector en el espacio  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  es igual a

$$\|\vec{a}\| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

Ejemplo: Hallar la longitud de los vectores  $\vec{a} = \langle -2, 4 \rangle$  y  $\vec{b} = \langle 1, -3, 2 \rangle$

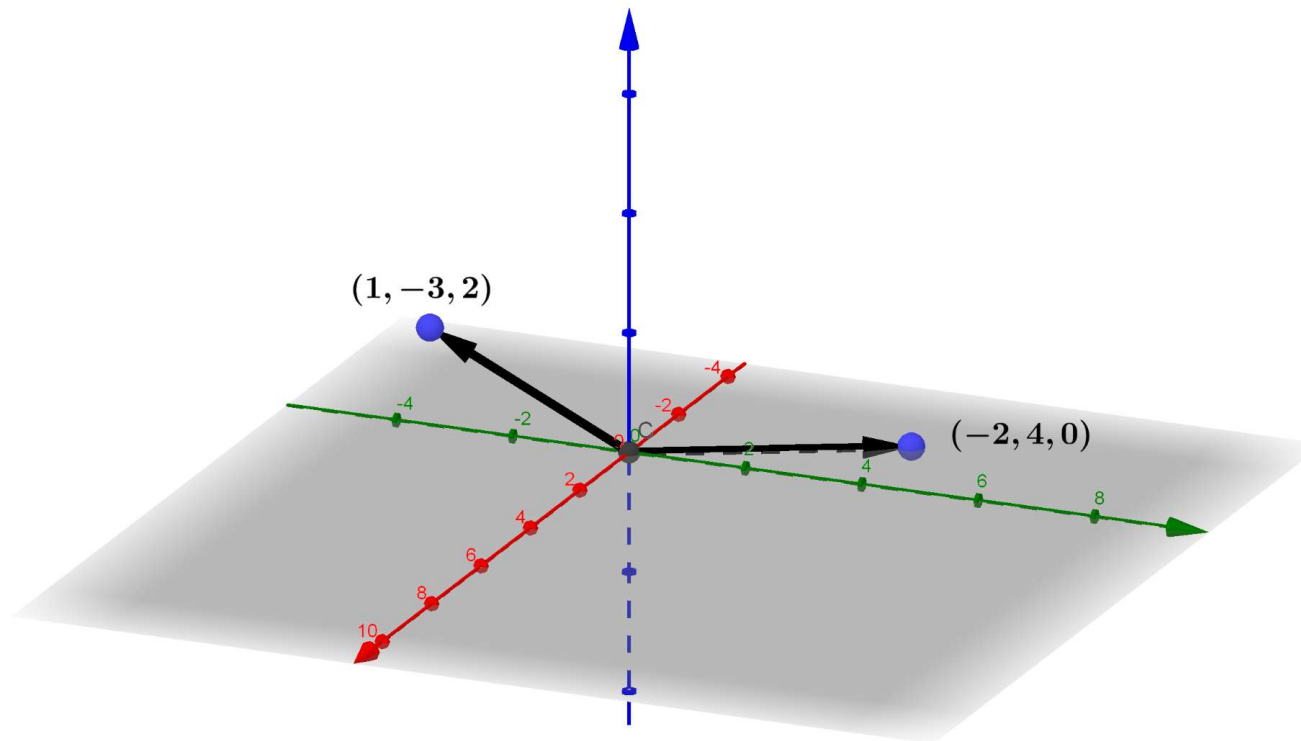
Por definición tenemos

$$\|\vec{a}\| = \sqrt{(-2)^2 + 4^2} = \sqrt{4 + 16} = 2\sqrt{5}$$

$$\|\vec{b}\| = \sqrt{1^2 + (-3)^2 + 2^2} = \sqrt{14}$$

El vector en el plano puede ser considerado en el espacio como

$$\vec{a} = \langle -2, 4, 0 \rangle$$

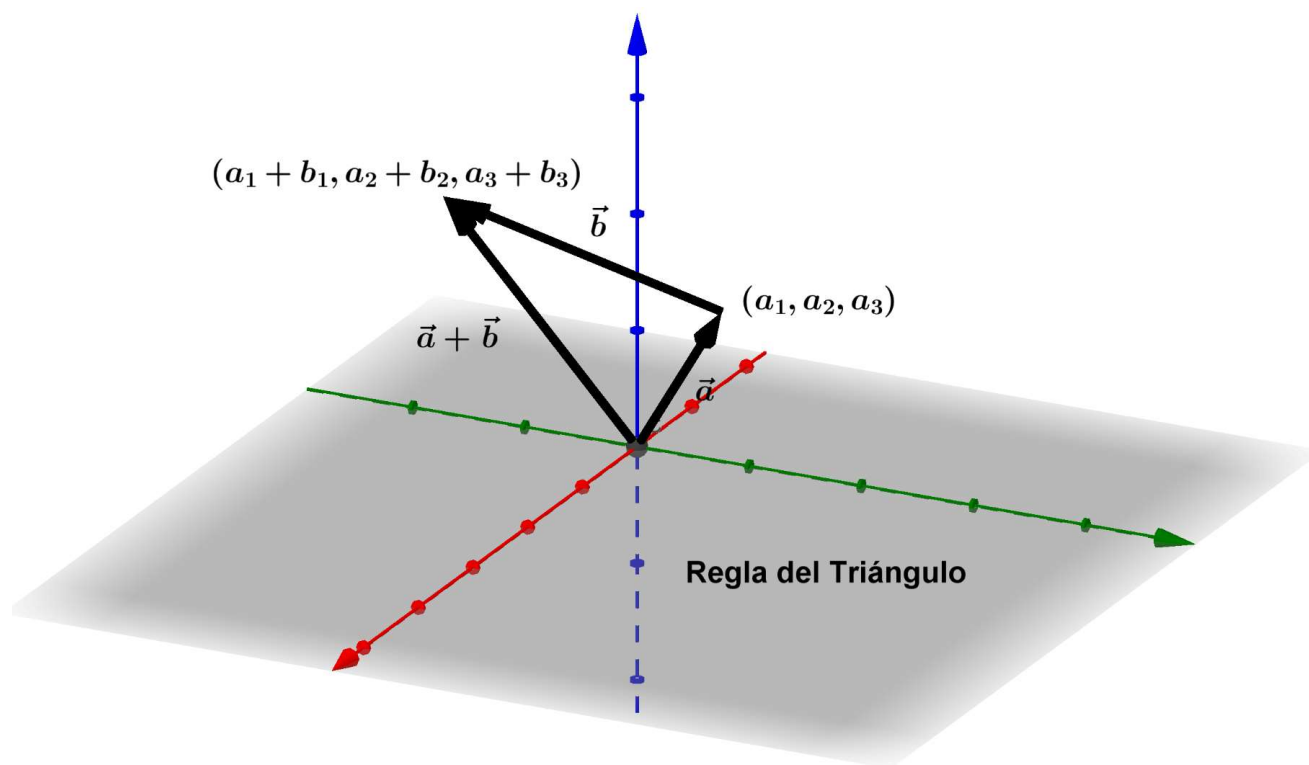


En general, los vectores en el plano pueden ser representados en el espacio tomando la tercera componente igual a cero. Por lo que de aquí en adelante, salvo algunas excepciones, definiremos todo para vectores en el espacio.

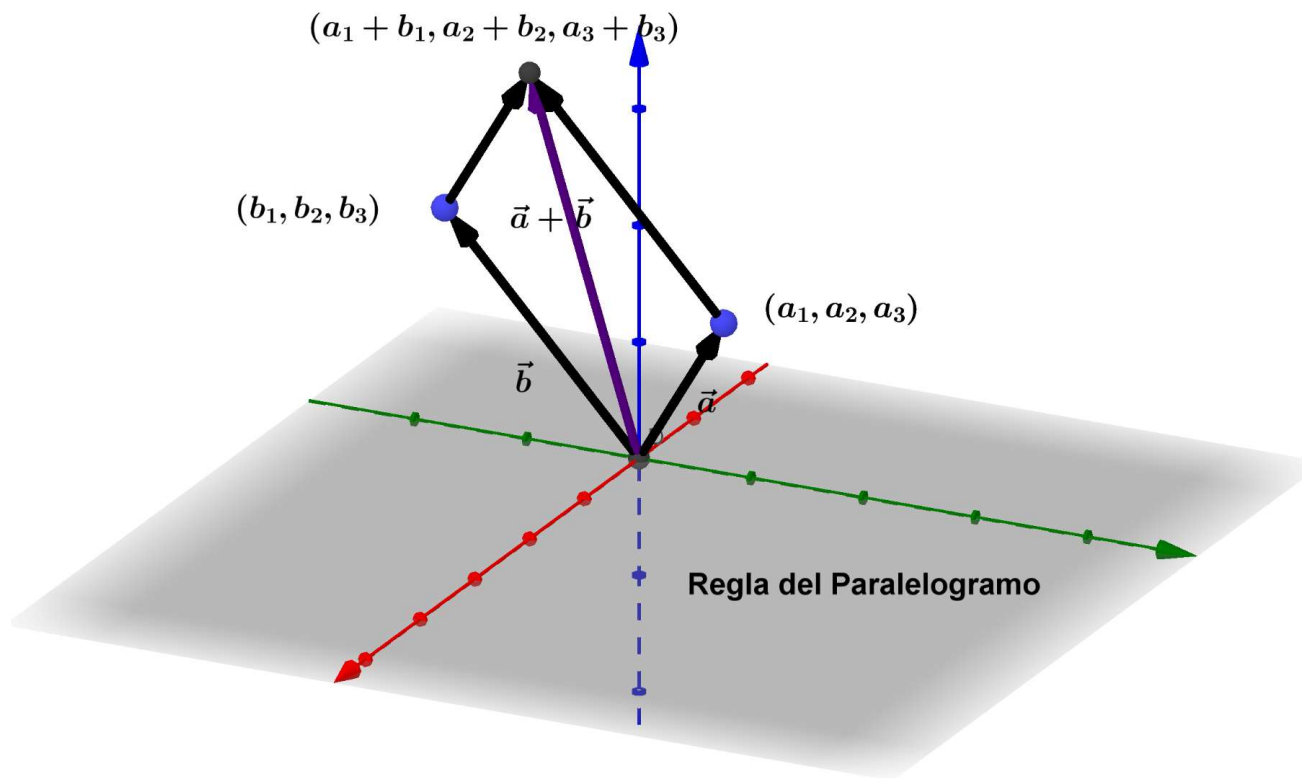


# Suma de Vectores

Si  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  y  $\vec{b} = \langle b_1, b_2, b_3 \rangle$  entonces  $\vec{a} + \vec{b} = \langle a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3 \rangle$



Otra forma de representar geoméricamente la suma de vectores es usar la regla del paralelogramo.



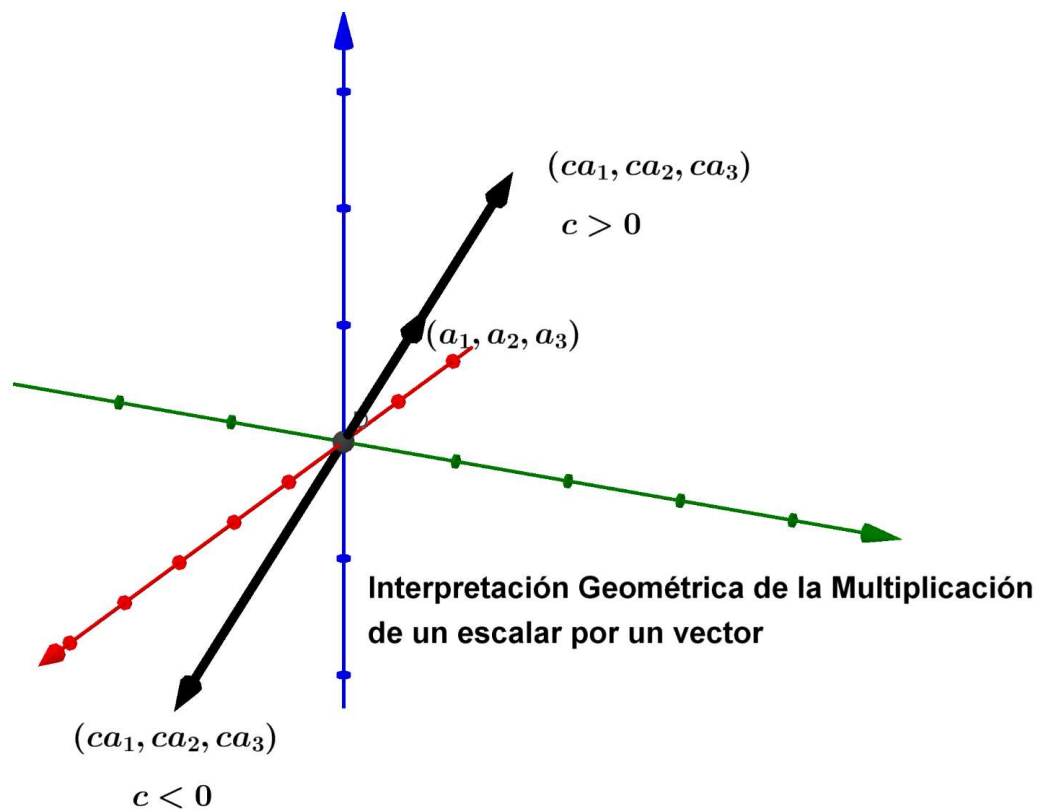
# Multiplicación de un escalar por un vector

Si  $c \in \mathbb{R}$  y  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$   
entonces definimos

$$c\vec{a} = \langle ca_1, ca_2, ca_3 \rangle$$

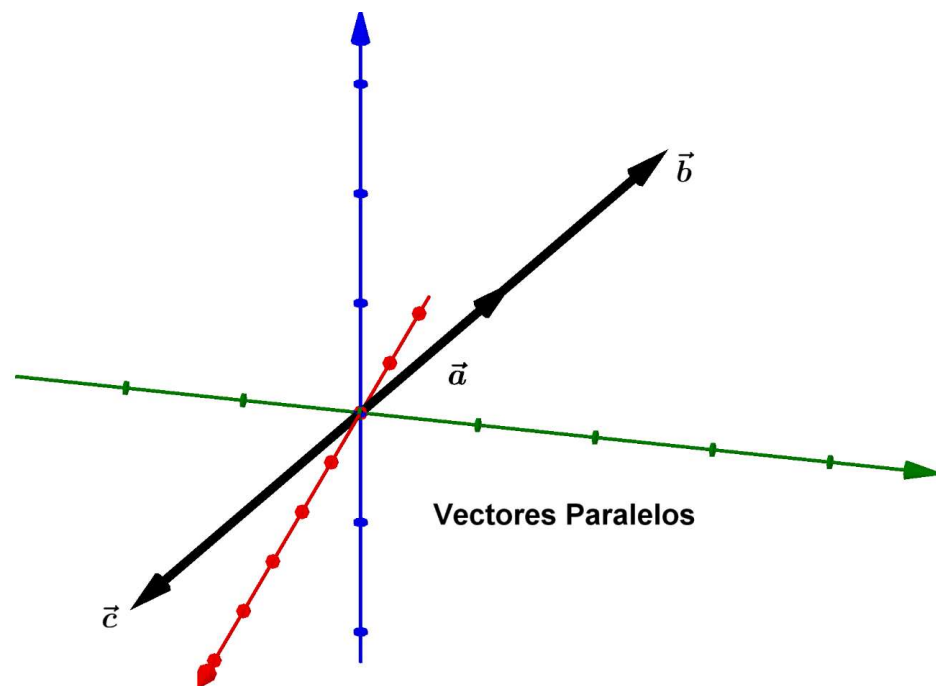
Podemos ver que

$$\|c\vec{a}\| = |c|\|\vec{a}\|$$



# Vectores paralelos

Decimos que dos vectores  $\vec{a}$  y  $\vec{b}$  son paralelos si y sólo si existe  $c \in \mathbb{R}$  tales que  $\vec{a} = c\vec{b}$

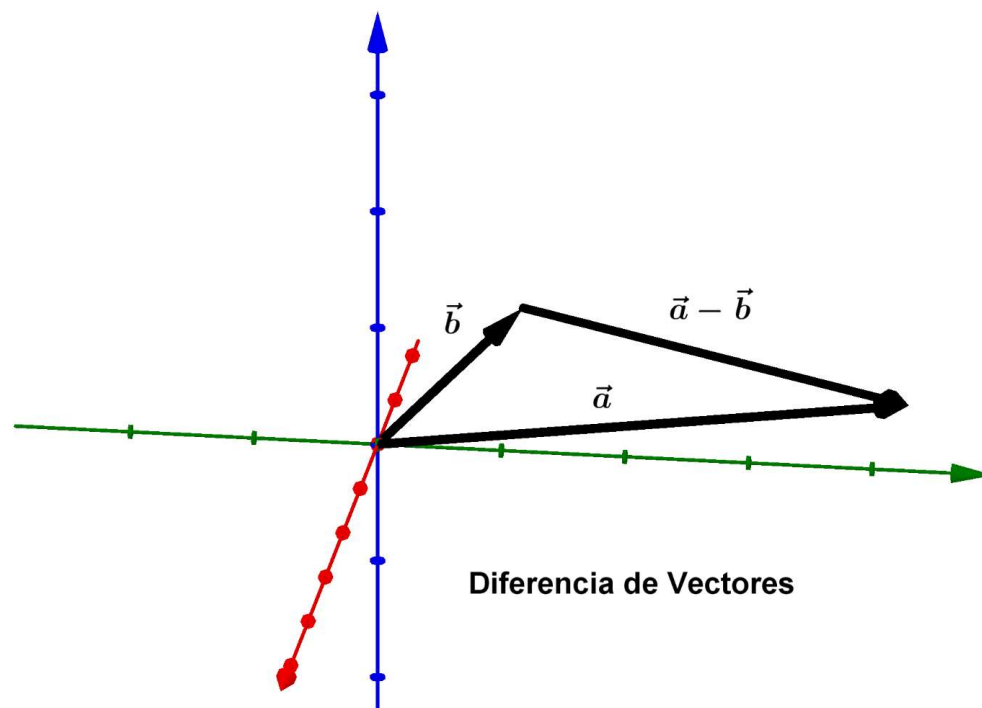


# Diferencia de vectores

La diferencia de los vectores  $\vec{a}$  y  $\vec{b}$  se define como

$$\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$$

$$\vec{a} - \vec{b} = \langle a_1 - b_1, a_2 - b_2, a_3 - b_3 \rangle$$



# Propiedades de Vectores

Si  $\vec{a}, \vec{b}$  y  $\vec{c}$  son vectores en  $V_3$  y  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  entonces

1.  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$

2.  $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$

3.  $\vec{a} + \vec{0} = \vec{a}$

4.  $\vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$

5.  $\alpha(\vec{a} + \vec{b}) = \alpha\vec{a} + \alpha\vec{b}$

6.  $(\alpha + \beta)\vec{a} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{a}$

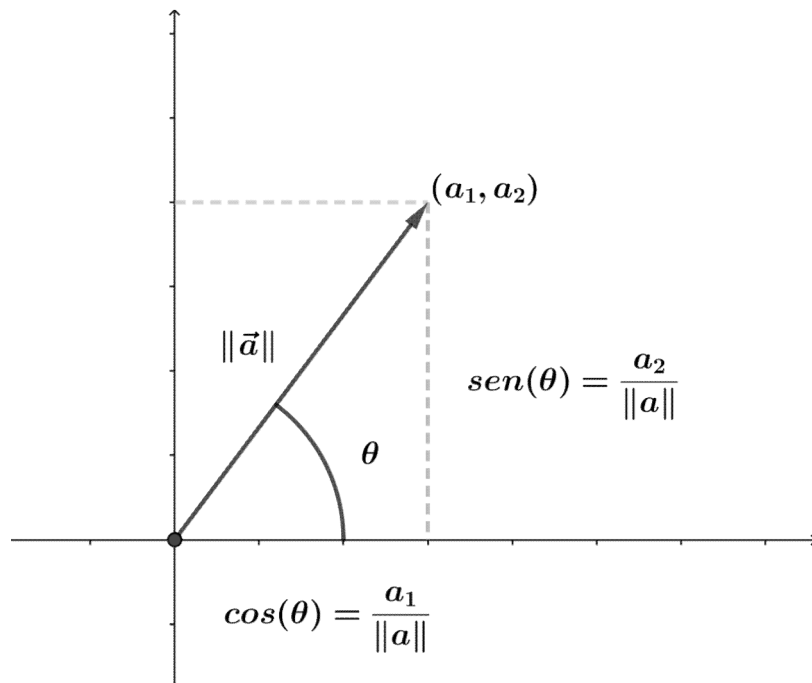
7.  $(\alpha\beta)\vec{a} = \alpha(\beta\vec{a})$

8.  $1\vec{a} = \vec{a}$

## Vector Unitario

- Decimos que un vector  $\vec{a}$  es unitario si su longitud es igual a 1, es decir,  $\|\vec{a}\| = 1$
- El vector unitario en dirección de un vector dado  $\vec{a}$  lo denotaremos por  $\vec{u}_{\vec{a}}$  y lo definimos por  $\vec{u}_{\vec{a}} = \frac{1}{\|\vec{a}\|} \vec{a}$
- En el caso de un vector en el plano  $\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle$ , si  $\theta$  es el ángulo entre el eje  $x$  positivo y el vector  $\vec{a}$ , entonces

$$\vec{u}_{\vec{a}} = \left\langle \frac{a_1}{\|\vec{a}\|}, \frac{a_2}{\|\vec{a}\|} \right\rangle = \langle \cos \theta, \operatorname{sen} \theta \rangle$$

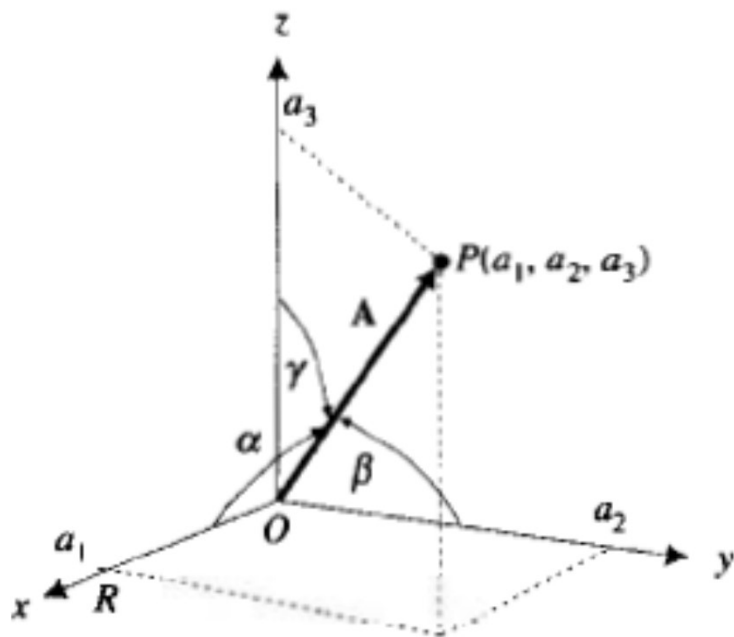


Si conocemos la dirección de un vector en el plano y su magnitud  $\|\vec{a}\|$ , entonces podemos decir que las componentes del vector  $\vec{a}$  son

$$\vec{a} = \|\vec{a}\| \langle \cos \theta, \text{sen } \theta \rangle$$



En el espacio, la dirección de un vector está determinada por tres ángulos que llamamos **ángulos directores**. Los **ángulos directores** de un vector diferente del vector cero son los tres ángulos que tienen la menor medida en radianes no negativa  $\alpha$ ,  $\beta$  y  $\gamma$  medidos desde los ejes coordenados  $x$ ,  $y$ ,  $z$ , respectivamente, hasta la representación en posición del vector



Se tiene que:

- $\cos \alpha = \frac{a_1}{\|\vec{a}\|}, \cos \beta = \frac{a_2}{\|\vec{a}\|}, \cos \gamma = \frac{a_3}{\|\vec{a}\|}$
- $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$

Los tres números  $\cos \alpha$ ,  $\cos \beta$  y  $\cos \gamma$  se llaman **cosenos directores** del vector  $\vec{a}$ . El vector cero no tiene ángulos ni cosenos directores.

## Representación de Vectores por medio de los vectores canónicos unitarios

En el plano, los vectores  $\mathbf{i} = \langle 1, 0 \rangle$  y  $\mathbf{j} = \langle 0, 1 \rangle$  se llaman vectores canónicos unitarios y forman una base para  $V_2$ , es decir todo vector  $\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle$  se puede escribir como una combinación lineal de estos vectores de la siguiente forma:

$$\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle = a_1 \langle 1, 0 \rangle + a_2 \langle 0, 1 \rangle = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j}$$

En el espacio, los vectores canónicos unitarios  $\mathbf{i} = \langle 1, 0, 0 \rangle$ ,  $\mathbf{j} = \langle 0, 1, 0 \rangle$  y  $\mathbf{k} = \langle 0, 0, 1 \rangle$  forman una base para  $V_3$  y para todo vector  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  se tiene que

$$\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k}$$