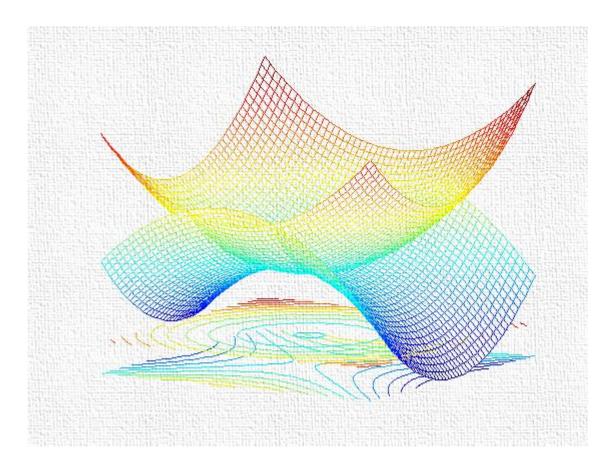
### Curso de métodos numéricos



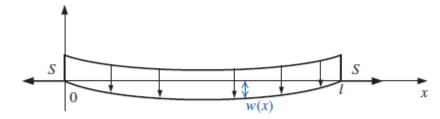
Unidad 7: Problema de valores en la frontera para ecuaciones diferenciales ordinarias

Profa. Blanca Guillén

### <u>Unidad 7. Problemas de valores en la frontera para EDO</u>

#### Introducción (Burden 10<sup>a</sup> Ed., pág. 505)

Un problema común en ingeniería civil concierne a la deflexión de una viga de sección transversal rectangular sujeta a carga uniforme, mientras los extremos de la viga están sujetos de tal forma que no sufren deflexión.



Suponga que *l*, *q*, *E*, *S* e *I* representan, respectivamente, la longitud de la viga, la intensidad de la carga uniforme, el módulo de elasticidad, el esfuerzo en los extremos y el momento central de inercia. La ecuación diferencial que aproxima la situación física es de la forma

$$\frac{d^2w}{dx^2}(x) = \frac{S}{EI}w(x) + \frac{qx}{2EI}(x-l),$$

donde w(x) es la deflexión de una distancia x desde el extremo izquierdo de la viga. Puesto que no se presenta deflexión en los extremos de la viga, existen dos condiciones en la frontera:

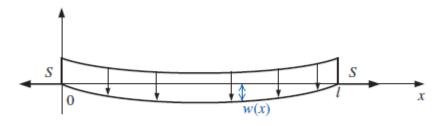
$$w(0) = 0$$
 y  $w(l) = 0$ .

Cuando la viga tiene un grosor uniforme, el producto *EI* es constante. En este caso, la solución exacta se obtiene fácilmente. Cuando el grosor no es uniforme, el momento de inercia *I* es una función de *x*, y se necesitan técnicas de aproximación. Los problemas de este tipo se consideran en el ejercicio 7 de la sección 11.3, en el ejercicio 6 de la sección 11.4 y en el ejercicio 7 de la sección 11.5.

### Unidad 7. Problemas de valores en la frontera para EDO

#### Introducción (Burden 10<sup>a</sup> Ed., pág. 505)

Un problema común en ingeniería civil concierne a la deflexión de una viga de sección transversal rectangular sujeta a carga uniforme, mientras los extremos de la viga están sujetos de tal forma que no sufren deflexión.



Suponga que *l*, *q*, *E*, *S* e *I* representan, respectivamente, la longitud de la viga, la intensidad de la carga uniforme, el módulo de elasticidad, el esfuerzo en los extremos y el momento central de inercia. La ecuación diferencial que aproxima la situación física es de la forma

$$\frac{d^2w}{dx^2}(x) = \frac{S}{EI}w(x) + \frac{qx}{2EI}(x-l),$$

donde w(x) es la deflexión de una distancia x desde el extremo izquierdo de la viga. Puesto que no se presenta deflexión en los extremos de la viga, existen dos condiciones en la frontera:

$$w(0) = 0$$
 y  $w(l) = 0$ .

Cuando la viga tiene un grosor uniforme, el producto *EI* es constante. En este caso, la solución exacta se obtiene fácilmente. Cuando el grosor no es uniforme, el momento de inercia *I* es una función de *x*, y se necesitan técnicas de aproximación. Los problemas de este tipo se consideran en el ejercicio 7 de la sección 11.3, en el ejercicio 6 de la sección 11.4 y en el ejercicio 7 de la sección 11.5.

El problema a resolver en este caso:

$$w''(x) = \frac{S}{EI}w(x) + \frac{qx}{2EI}(x-l)$$

es una ecuación diferencial ordinaria de 2do orden, pero dotada de condiciones en los extremos del intervalo [0,1]:

$$w(0) = 0$$

$$w(l) = 0$$

### Unidad 7. Problemas de valores en la frontera para EDO

#### Características:

- ✓ Describen problemas físicos que dependen de la posición en lugar del tiempo.
- ✓ Las condiciones se imponen en los extremos del intervalo.
- ✓ Para las EDO de 1er orden se especifica una sola condición inicial, por lo que no hay diferencia entre un PVI y un PVF.

✓ Consideraremos solo PVF de 2do orden.

### Unidad 7. PVF para EDO – Problema a resolver

Los problemas de valores en la frontera (PVF) para EDO implican una ecuación diferencial de la forma:

$$y''(x) = f(x, y(x), y'(x)), \qquad a \le x \le b$$

junto con las condiciones de frontera:

$$y(a) = \alpha$$
,  $y(b) = \beta$ 

### Unidad 7. PVF para EDO – Problema a resolver

Los problemas de valores en la frontera (PVF) para EDO implican una ecuación diferencial de la forma:

$$y''(x) = f(x, y(x), y'(x)), \qquad a \le x \le b$$

junto con las condiciones de frontera:

$$y(a) = \alpha$$
,  $y(b) = \beta$ 

<u>Problema a resolver</u>. Aproximar la

solución del PVF:

$$y''(x) = f(x, y(x), y'(x)), \qquad a \le x \le b$$

junto con las condiciones de frontera:

$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

### Unidad 7. PVF para EDO – Existencia y unicidad de soluciones

### Teorema 1. (Burden 10° Ed., pág. 506)

Suponga que la función f en el problema de valor en la frontera

$$y'' = f(x, y, y')$$
, para  $a \le x \le b$ , con  $y(a) = \alpha$  y  $y(b) = \beta$ ,

es continua en el conjunto

$$D = \{ (x, y, y') \mid \operatorname{para} a \le x \le b, \operatorname{con} -\infty < y < \infty \ y \ -\infty < y' < \infty \},$$

y que las derivadas parciales  $f_y$  y  $f_{y'}$  también son continuas en D. Si

- i)  $f_y(x, y, y') > 0$ , para todas  $(x, y, y') \in D$ , y
- ii) existe una constante M, con

$$|f_{y'}(x, y, y')| \le M$$
, para todas  $(x, y, y') \in D$ ,

entonces el problema de valor en la frontera tiene una única solución.

Para garantizar la existencia y unicidad de la solución del PVF, la función

debe cumplir las condiciones:

$$f_{y}(x,y,y') > 0$$

$$|f_{y'}(x, y, y')| \le M$$

en el conjunto:

$$D = \{(x, y, y') \mid 1 \le x \le 2, -\infty < y, y' < \infty \}.$$

Aquí, M es una cota superior de la derivada parcial  $f_{v}$ .

### Unidad 7. Problemas de valores en la frontera para EDO

### Ejemplo 1: (Burden 10° Ed., pág. 507)

Use el teorema 1 para mostrar que el problema de valor en la frontera

$$y'' + e^{-xy} + \text{sen } y' = 0$$
, para  $1 \le x \le 2$ , con  $y(1) = y(2) = 0$ ,

tiene una única solución.

Solución tenemos

$$f(x, y, y') = -e^{-xy} - \sin y'$$

y, para todas las x en [1, 2],

$$f_y(x, y, y') = xe^{-xy} > 0$$
 y  $|f_{y'}(x, y, y')| = |-\cos y'| \le 1$ .

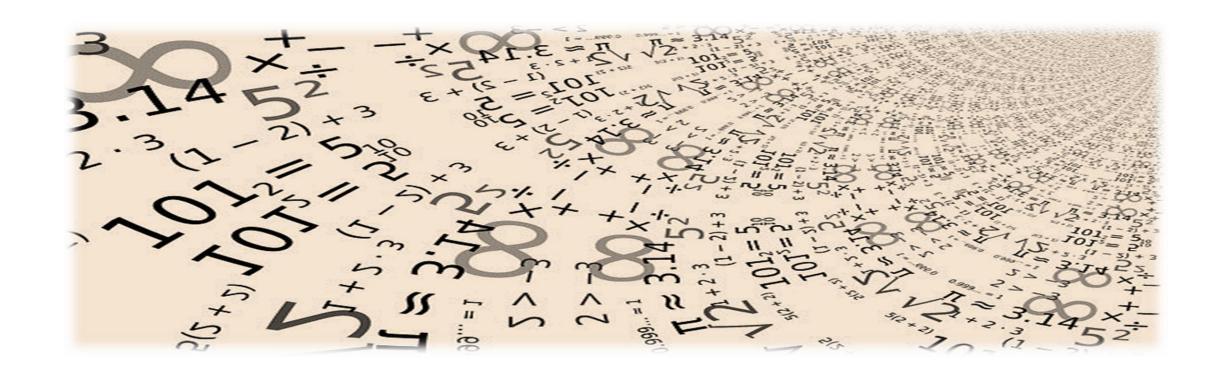
Por lo que el problema tiene una única solución.

M

### Unidad 7. Problemas de valores en la frontera para EDO

Técnicas numéricas para resolver un PVF:

- ✓ Método del disparo lineal
- ✓ Método del disparo no lineal
- ✓ Métodos de diferencias finitas



Método del disparo lineal

Definición 1. Se dice que la ecuación

diferencial

$$y''(x) = f(x, y(x), y'(x))$$

**es lineal** si f(x, y, y') se puede expresar en la forma:

$$f(x, y, y') = p(x)y' + q(x)y + r(x)$$

En caso contrario se dice que es no lineal.

Definición 1. Se dice que la ecuación

diferencial

$$y''(x) = f(x, y(x), y'(x))$$

**es lineal** si f(x, y, y') se puede expresar en la forma:

$$f(x, y, y') = p(x)y' + q(x)y + r(x)$$

En caso contrario se dice que es no lineal.

Ejemplo 2. La ecuación

$$y'' = -\frac{2}{x}y' + \frac{2}{x^2}y + \frac{sen(\ln(x))}{x^2}$$

para  $1 \le x \le 2$ , con

$$y(1)=1$$

$$y(2) = 2$$

describe un PVF lineal, donde

$$p(x) = -\frac{2}{x},$$
  $q(x) = \frac{2}{x^2},$   $r(x) = \frac{sen(\ln(x))}{x^2}$ 

La solución del problema lineal

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

mediante el **método del disparo lineal** se obtiene resolviendo los PVI:

#### PVI 1.

$$u'' = p(x)u' + q(x)u + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$u(a) = \alpha, \quad u'(a) = 0$$

#### PVI 2.

$$v'' = p(x)v' + q(x)v, \qquad a \le x \le b$$
$$v(a) = 0, \quad v'(a) = 1$$

La solución del problema lineal

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

mediante el **método del disparo lineal** se obtiene resolviendo los PVI:

#### <u>PVI 1.</u>

$$u'' = p(x)u' + q(x)u + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$u(a) = \alpha, \quad u'(a) = 0$$

#### PVI 2.

$$v'' = p(x)v' + q(x)v, \qquad a \le x \le b$$
$$v(a) = 0, \quad v'(a) = 1$$

Interpretación geométrica. En este método el 'disparo' golpea el objetivo después de un disparo de prueba.



<a href='https://www.freepik.es/vectores/negocios'>Vector de Negocios creado por rawpixel.com - www.freepik.es</a>

La solución del problema lineal

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

mediante el **método del disparo lineal** se obtiene resolviendo los PVI:

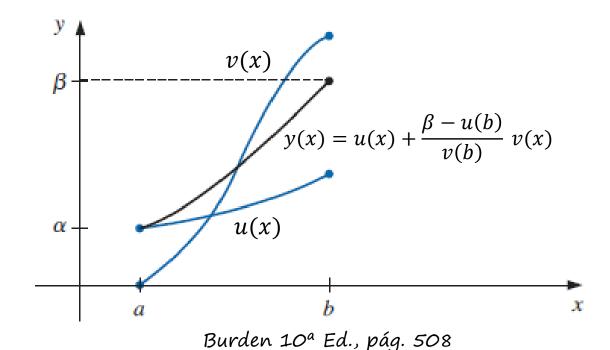
#### PVI 1.

$$u'' = p(x)u' + q(x)u + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$u(a) = \alpha, \quad u'(a) = 0$$

#### PVI 2.

$$v'' = p(x)v' + q(x)v, \qquad a \le x \le b$$
$$v(a) = 0, \quad v'(a) = 1$$

Interpretación geométrica. En este método el 'disparo' golpea el objetivo después de un disparo de prueba.



### Unidad 7. Método del disparo lineal: resumen

**Teorema 2**. (Burden  $10^a$  Ed., pág. 506) Si existen funciones p(x), q(x) y r(x)continuas en [a,b], tales que:

$$y'' = f(x, y, y') = p(x)y' + q(x)y + r(x),$$
  
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

y además, q(x) > 0 en [a,b], entonces el PVF:

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \qquad y(b) = \beta$$

tiene una solución única dada por:

$$y(x) = u(x) + \frac{\beta - u(b)}{v(b)} v(x)$$

siempre que  $v(b) \neq 0$ , donde u y v son las soluciones de los PVI:

#### PVI 1.

$$u'' = p(x)u' + q(x)u + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$u(a) = \alpha, \ u'(a) = 0$$

#### PVI 2.

$$v'' = p(x)v' + q(x)v,$$
  $a \le x \le b$   
 $v(a) = 0, v'(a) = 1$ 

#### Observaciones:

- ✓ Cada PVI se debe convertir a un sistema de 2 ecuaciones diferenciales.
- ✓ Los sistemas de ecuaciones resultantes se pueden resolver utilizando Euler, Euler mejorado, punto medio o RK.
- ✓ Es fácil ver que la función

$$y(x) = u(x) + \frac{\beta - u(b)}{v(b)} v(x)$$

es solución del PVF.

#### Observaciones:

- ✓ Cada PVI se debe convertir a un sistema de 2 ecuaciones diferenciales.
- ✓ Los sistemas de ecuaciones resultantes se pueden resolver utilizando Euler, Euler mejorado, punto medio o RK.
- ✓ Es fácil ver que la función

$$y(x) = u(x) + \frac{\beta - u(b)}{v(b)} v(x)$$

es solución del PVF.

### Ejercicio 1. Demuestre que

$$y(x) = u(x) + \frac{\beta - u(b)}{v(b)} v(x), \qquad a \le x \le b$$

es solución del PVF:

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

### Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

- 1. Identificar las funciones p(x), q(x) y r(x).
- 2. Plantear los PVI
- 3. Resolver los problemas de valor inicial
- 4. Ensamblar la solución
- 5. Comparar los resultados

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar las funciones p(x), q(x) y r(x).

Recordar:

$$y'' = p(x)y' + q(x)y + r(x)$$

Por lo tanto,

$$p(x) = 0$$

$$q(x) = 4$$

$$r(x) = -4x$$

para todo  $0 \le x \le 1$ .

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

#### PVI 1.

$$u'' = p(x)u' + q(x)u + r(x), \ a \le x \le b$$
$$u(a) = \alpha, \ u'(a) = 0$$

De modo que,

$$u'' = 4u - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $u(0) = 0$ ,  $u'(0) = 0$ 

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

#### PVI 1.

$$u'' = 4u - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $u(0) = 0$ ,  $u'(0) = 0$ 

#### PVI 2.

$$v'' = p(x)v' + q(x)v, \qquad a \le x \le b$$
$$v(a) = 0, \ v'(a) = 1$$

por lo que,

$$v'' = 4v, \qquad 0 \le x \le 1$$
  
 $v(0) = 0, \ v'(0) = 1$ 

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

PVI 1 
$$\begin{cases} u'' = 4u - 4x, & 0 \le x \le 1 \\ u(0) = 0, & u'(0) = 0 \end{cases}$$
PVI 2 
$$\begin{cases} v'' = 4v, & 0 \le x \le 1 \\ v(0) = 0, & v'(0) = 1 \end{cases}$$

3. Resolver los PVI. Ejercicio.

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

PVI 1 
$$\begin{cases} u'' = 4u - 4x, & 0 \le x \le 1 \\ u(0) = 0, & u'(0) = 0 \end{cases}$$
PVI 2 
$$\begin{cases} v'' = 4v, & 0 \le x \le 1 \\ v(0) = 0, & v'(0) = 1 \end{cases}$$

- 3. Resolver los PVI. Ejercicio.
- 4. Ensamblar la solución

Ejemplo 3. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 4y - 4x$$
,  $0 \le x \le 1$   
 $y(0) = 0$ ,  $y(1) = 2$ 

Mediante el método del disparo lineal, tome h=1/3.

Compare sus resultados con la solución real,

$$y(x) = \frac{e^2}{e^4 - 1}(e^{2x} - e^{-2x}) + x$$

#### Solución.

1. Identificar p(x), q(x), r(x).

$$p(x) = 0$$
,  $q(x) = 4$ ,  $r(x) = -4x$ 

2. Plantear los PVI.

$$u'' = 4u - 4x, \quad 0 \le x \le 1$$

$$u(0) = 0, \ u'(0) = 0$$

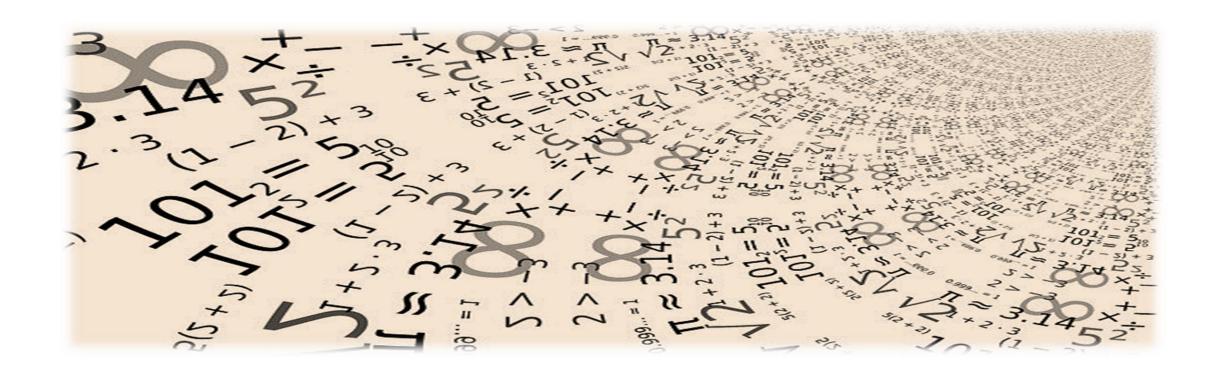
$$v'' = 4v, \quad 0 \le x \le 1$$

$$v(0) = 0, \ v'(0) = 1$$

- 3. Resolver los PVI. Ejercicio.
- 4. Ensamblar la solución

$$y(x_i) = u(x_i) + \frac{\beta - u(1)}{v(1)} v(x_i)$$
  

$$i = 0,1,2,3; x_i = 0,1/3,2/3,1$$



Método del disparo no lineal

El método del disparo para el PVF no lineal

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

utiliza las soluciones de una sucesión de PVIs de la forma:

$$y''_{t_k} = f(x, y_{t_k}, y'_{t_k}), \qquad a \le x \le b$$

$$y_{t_k}(a) = \alpha$$

$$y'_{t_k}(a) = t_k$$

donde  $t_k$  es un parámetro introducido para producir variaciones de  $y'_{t_k}(a)$  hasta que  $y_{t_k}(b) = \beta$ .

El método del disparo para el PVF no lineal

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

utiliza las soluciones de una sucesión de PVIs de la forma:

$$\begin{cases} y_{t_k}^{\prime\prime} = f\big(x,y_{t_k},y_{t_k}^\prime\big), & a \leq x \leq b \\ \\ y_{t_k}(a) = \alpha \\ \\ y_{t_k}^\prime(a) = t_k \end{cases}$$

donde  $t_k$  es un parámetro introducido para producir variaciones de  $y'_{t_k}(a)$  hasta que  $y_{t_k}(b) = \beta$ . Es decir, partiendo de un valor conocido  $t_0$  de y'(a) se plantea construir una sucesión de pendientes  $\{t_1, t_2, ..., t_k, ...\}$ , que converja a un valor t, con

$$\lim_{k \to \infty} y_{t_k}(b) = \beta$$

donde  $y_{t_k}$  denota la solución del PVI1.

El método del disparo para el PVF no lineal

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y(b) = \beta$$

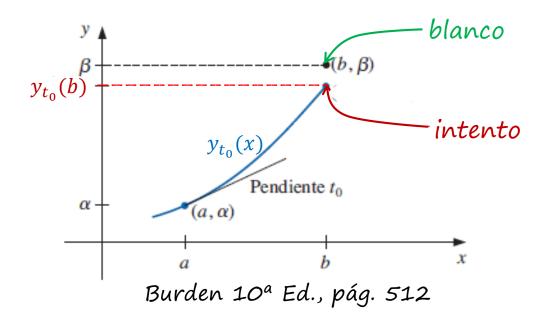
utiliza las soluciones de una sucesión de PVIs de la forma:

PVII 
$$\begin{cases} y_{t_k}'' = f(x, y_{t_k}, y_{t_k}'), & a \leq x \leq b \\ y_{t_k}(a) = \alpha \\ y_{t_k}'(a) = t_k \end{cases}$$

donde  $t_k$  es un parámetro introducido para producir variaciones de  $y'_{t_k}(a)$  hasta que  $y_{t_k}(b) = \beta$ . Es decir, partiendo de un valor conocido  $t_0$  de y'(a) se plantea construir una sucesión de pendientes  $\{t_1, t_2, ..., t_k, ...\}$ , que converja a un valor t, con

$$\lim_{k \to \infty} y_{t_k}(b) = \beta$$

donde  $y_{t_k}$  denota la solución del PVII.



En pocas palabras, el método se basa en aproximar sucesivamente la solución de la EDO no lineal 'disparando' (cambiando la pendiente) hasta llegar a 'acertar' (con una tolerancia dada) la condición de frontera en el punto x = b.



https://www.pexels.com/es-es/foto/foto-de-vista-posterior-del-hombre-con-camisa-de-vestir-azul-y-sombrero-gris-jugando-a-los-dardos-2423222/

### Pasos para aproximar la solución:

 Elegir la pendiente inicial a la que se dispara al objeto desde el punto (a, α) y a lo largo de la curva descrita por el PVI

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y'(a) = t_0$$

2. Si  $y(b;t_0)$  no está suficientemente cerca de  $\beta$ , se corrige la aproximación eligiendo pendientes  $t_1, t_2, ..., t_K$  hasta que  $y(b;t_K)$  esté suficientemente cerca de  $\beta$ .

### Pasos para aproximar la solución:

 Elegir la pendiente inicial a la que se dispara al objeto desde el punto (a, α) y a lo largo de la curva descrita por el PVI

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y'(a) = t_0$$

2. Si  $y(b;t_0)$  no está suficientemente cerca de  $\beta$ , se corrige la aproximación eligiendo pendientes  $t_1, t_2, ..., t_K$  hasta que  $y(b;t_K)$  esté suficientemente cerca de  $\beta$ .

¿Cómo elegir las pendientes (elevaciones) del disparo?

### Elección del parámetro t.

Para establecer un método que permita determinar el valor del parámetro t es conveniente escribir la solución del PVI en términos de las variables x y t. Esto es, se supone que la solución del PVI

$$y_{t_k}^{\prime\prime} = f(x, y_{t_k}, y_{t_k}^{\prime}), \qquad a \le x \le b$$
$$y_{t_k}(a) = \alpha, \ y_{t_k}^{\prime}(a) = t_k$$

es la función

$$y_t(x) = y(x;t)$$

para la cual,

$$y_t(b) = \beta$$

### Elección del parámetro t.

Para establecer un método que permita determinar el valor del parámetro t es conveniente escribir la solución del PVI en términos de las variables x y t. Esto es, se supone que la solución del PVI

$$y_{t_k}^{\prime\prime} = f(x, y_{t_k}, y_{t_k}^{\prime}), \qquad a \le x \le b$$

$$y_{t_k}(a) = \alpha, \quad y_{t_k}^{\prime}(a) = t_k$$

es la función

$$y_t(x) = y(x;t)$$

para la cual,

$$y_t(b) = \beta$$

Hallar el valor óptimo del disparo se reduce a resolver la ecuación no lineal de una variable:

$$g(t) = y_t(b) - \beta = 0$$

### Elección del parámetro t.

Para establecer un método que permita determinar el valor del parámetro t es conveniente escribir la solución del PVI en términos de las variables x y t. Esto es, se supone que la solución del PVI

$$y_{t_k}^{\prime\prime} = f(x, y_{t_k}, y_{t_k}^{\prime}), \qquad a \le x \le b$$
$$y_{t_k}(a) = \alpha, \ y_{t_k}^{\prime}(a) = t_k$$

es la función

$$y_t(x) = y(x;t)$$

para la cual,

$$y_t(b) = \beta$$

Hallar el valor óptimo del disparo se reduce a resolver la ecuación no lineal de una variable:

$$g(t) = y_t(b) - \beta = 0$$

✓ Este último problema puede resolverse utilizando el método de Bisección, secante o Newton.

✓ Usaremos el método de la secante.

### Unidad 7. Método del disparo no lineal: resumen

### Observaciones.

✓ En cada iteración del método del disparo es necesario resolver dos problemas.

#### Problema 1. PVI

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y'(a) = t$$

Problema 2. La ecuación no lineal

$$g(t) = y(b;t) - \beta = 0$$

### Unidad 7. Método del disparo no lineal: resumen

#### Observaciones.

✓ En cada iteración del método del disparo es necesario resolver dos problemas.

#### Problema 1. PVI

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y'(a) = t$$

Problema 2. La ecuación no lineal

$$g(t) = y(b;t) - \beta = 0$$

✓ Para el parámetro t pueden usarse como aproximaciones iniciales los valores:

$$t_0 = \frac{\beta - \alpha}{b - a}$$
$$t_1 = 2t_0$$

✓ El método de la secante para g toma la forma:

$$t_k = t_{k-1} - \left[ \frac{t_{k-1} - t_{k-2}}{g(t_{k-1}) - g(t_{k-2})} \right] g(t_{k-1})$$

### Unidad 7. Método del disparo no lineal: resumen

#### Observaciones.

✓ En cada iteración del método del disparo es necesario resolver dos problemas.

#### Problema 1. PVI

$$y'' = f(x, y, y'), \qquad a \le x \le b$$
$$y(a) = \alpha, \ y'(a) = t$$

**Problema 2**. La ecuación no lineal  $g(t) = y(b;t) - \beta = 0$ 

✓ Para el parámetro t pueden usarse como aproximaciones iniciales los valores:

$$t_0 = \frac{\beta - \alpha}{b - a}$$
$$t_1 = 2t_0$$

✓ En términos de las aproximaciones numéricas  $w_{1,i} \approx y(x_i)$ , el método de la secante toma la forma:

$$t_k = t_{k-1} - \left[ \frac{t_{k-1} - t_{k-2}}{w_{1,N}^{k-1} - w_{1,N}^{k-2}} \right] (w_{1,N}^{k-1} - \beta)$$

Ejemplo 4. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 2y^3, \qquad -1 \le x \le 0$$

$$y(-1) = \frac{1}{2}, \qquad y(0) = \frac{1}{3}$$

mediante el método del disparo no lineal. Use el método de Euler para resolver el PVI con tamaño de paso h=0.25.

Ejemplo 4. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 2y^3, \qquad -1 \le x \le 0$$

$$y(-1) = \frac{1}{2}, \qquad y(0) = \frac{1}{3}$$

mediante el método del disparo no lineal. Use el método de Euler para resolver el PVI con tamaño de paso h=0.25.

#### Esquema de solución.

- 1. Elegir la pendiente del disparo inicial:  $t_0$
- 2. Resolver el PVI:

$$y''_{t_0} = f(x, y_{t_0}, y'_{t_0}), \qquad a \le x \le b$$
 $y_{t_0}(a) = \alpha, \ y'_{t_0}(a) = t_0$ 

- 3. Si  $y_{t_0}(b) = \beta$ , terminar Si no, tomar  $t_1 = 2t_0$ repetir el paso 2, con  $t_1$  en vez de  $t_0$
- 4. Si  $y_{t_1}(b) = \beta$ , terminar Si no, elija  $t_2$  (con el método de la secante):

$$t_2 = t_1 - \left[ \frac{t_1 - t_0}{g(t_1) - g(t_0)} \right] g(t_1)$$

5. Repita el paso 4 hasta que alcance la precisión deseada:  $\left|y_{t_k}(b) - \beta\right| < tol, \ k=3, \dots$ 

Ejemplo 4. Aproximar la solución del PVF:

$$y'' = 2y^3, \qquad -1 \le x \le 0$$

$$y(-1) = \frac{1}{2}, \qquad y(0) = \frac{1}{3}$$

mediante el método del disparo no lineal. Use el método de Euler para resolver el PVI con tamaño de paso h=0.25.

### Esquema de solución.

1. Elegir la pendiente del disparo inicial:

$$t_0 = \frac{\beta - \alpha}{b - a} = \frac{\frac{1}{3} - \frac{1}{2}}{0 - (-1)} = -\frac{1}{6}$$

2. Resolver el PVI:

$$y'' = 2y^3$$
,  $-1 \le x \le 0$   
 $y(-1) = 1/2$   
 $y'(-1) = -1/6$ 

3. Si  $y_{t_0}(b) - \beta \le tol$ , terminar Si no, tomar  $t_1 = 2t_0$ repetir el paso 2, con  $t_1$  en vez de  $t_0$ 

Los métodos del disparo lineal y no lineal para PVF pueden presentar problemas de inestabilidad.