

Autodesk® Scaleform®

内存系统介绍

本文介绍了 Scaleform 中内存系统的设置、优化和管理。

作者: Michael Antonov, Maxim Shemanarev
版本: 4.01
最后修订: 2011 年 2 月 17 号

Copyright Notice

Autodesk® Scaleform® 4.2

© 2012 Autodesk, Inc. All rights reserved. Except as otherwise permitted by Autodesk, Inc., this publication, or parts thereof, may not be reproduced in any form, by any method, for any purpose.

Certain materials included in this publication are reprinted with the permission of the copyright holder.

The following are registered trademarks or trademarks of Autodesk, Inc., and/or its subsidiaries and/or affiliates in the USA and other countries: 123D, 3ds Max, Algor, Alias, AliasStudio, ATC, AUGI, AutoCAD, AutoCAD Learning Assistance, AutoCAD LT, AutoCAD Simulator, AutoCAD SQL Extension, AutoCAD SQL Interface, Autodesk, Autodesk Homestyler, Autodesk Intent, Autodesk Inventor, Autodesk MapGuide, Autodesk Streamline, AutoLISP, AutoSketch, AutoSnap, AutoTrack, Backburner, Backdraft, Beast, Beast (design/logo) Built with ObjectARX (design/logo), Burn, Buzzsaw, CAiCE, CFdesign, Civil 3D, Cleaner, Cleaner Central, ClearScale, Colour Warper, Combustion, Communication Specification, Constructware, Content Explorer, Creative Bridge, Dancing Baby (image), DesignCenter, Design Doctor, Designer's Toolkit, DesignKids, DesignProf, DesignServer, DesignStudio, Design Web Format, Discreet, DWF, DWG, DWG (design/logo), DWG Extreme, DWG TrueConvert, DWG TrueView, DWFx, DXF, Ecotect, Evolver, Exposure, Extending the Design Team, Face Robot, FBX, Fempro, Fire, Flame, Flare, Flint, FMDesktop, Freewheel, GDX Driver, Green Building Studio, Heads-up Design, Heidi, Homestyler, HumanIK, i-drop, ImageModeler, iMOUT, Incinerator, Inferno, Instructables, Instructables (stylized robot design/logo), Inventor, Inventor LT, Kynapse, Kynogon, LandXplorer, Lustre, MatchMover, Maya, Mechanical Desktop, MIMI, Moldflow, Moldflow Plastics Advisers, Moldflow Plastics Insight, Moondust, MotionBuilder, Movimento, MPA, MPA (design/logo), MPI (design/logo), MPX, MPX (design/logo), Mudbox, Multi-Master Editing, Navisworks, ObjectARX, ObjectDBX, Opticore, Pipeplus, Pixlr, Pixlr-o-matic, PolarSnap, Powered with Autodesk Technology, Productstream, ProMaterials, RasterDWG, RealDWG, Real-time Roto, Recognize, Render Queue, Retimer, Reveal, Revit, RiverCAD, Robot, Scaleform, Scaleform GfX, Showcase, Show Me, ShowMotion, SketchBook, Smoke, Softimage, Sparks, SteeringWheels, Stitcher, Stone, StormNET, Tinkerbox, ToolClip, Topobase, Toxik, TrustedDWG, T-Splines, U-Vis, ViewCube, Visual, Visual LISP, Vtour, WaterNetworks, Wire, Wiretap, WiretapCentral, XSI.

All other brand names, product names or trademarks belong to their respective holders.

Disclaimer

THIS PUBLICATION AND THE INFORMATION CONTAINED HEREIN IS MADE AVAILABLE BY AUTODESK, INC. "AS IS." AUTODESK, INC. DISCLAIMS ALL WARRANTIES, EITHER EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO ANY IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY OR FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE REGARDING THESE MATERIALS.

Autodesk Scaleform 联系方式:

文档	内存系统介绍
地址	Autodesk Scaleform Corporation 6305 Ivy Lane, Suite 310 Greenbelt, MD 20770, USA
网站	www.scaleform.com
邮箱	info@scaleform.com
电话	(301) 446-3200
传真	(301) 446-3199

目录

1	Scaleform 3.x 内存系统	1
1.1	关键的内存概念	1
1.1.1	可重写的分配器 (Override Allocator)	1
1.1.2	内存堆 (Memory Heap)	2
1.1.3	垃圾回收 (Garbage Collection).....	2
1.1.4	内存报告和调试	3
1.2	Scaleform 3.3 内存 API 更改.....	3
2	内存分配	4
2.1	关键内存区域分配.....	4
2.1.1	实现自己的 SysAlloc 函数	5
2.2	将固定内存块用于 Scaleform.....	6
2.2.1	内存实存块	6
2.3	将分配委派给 OS.....	9
2.3.1	实现 SysAllocPaged	9
2.4	存储堆.....	11
2.4.1	堆 API 函数	11
2.4.1	自动堆	13
3	内存报告	16
4	垃圾回收	21
4.1	配置可用于垃圾回收的内存堆	22
4.2	GFX::Movie:: ForceCollectGarbage	24

1 Scaleform 3.x 内存系统

Autodesk® Scaleform® 3.0 将内存分配转变成为一种基于堆的策略，同时针对分配和堆引入详细的内存报告。内存报告可以通过编程方式或者通过内存和性能分析器 (AMP) 工具获得，从 **Scaleform 3.2** 起，该工具作为一个独立的应用程序提供。在新的 **Scaleform 3.3** 版本中，为解决原来的堆实现效率低下问题，更新了内存接口；第 1.2 节将会介绍这些更改。

本文其余部分将介绍 **Scaleform 3.3** 内存系统，详细阐述以下几个重要方面：

- 可重写的内存分配接口。
- 对 **MovieViews** 和 **Scaleform** 子系统进行基于堆的内存管理。
- **ActionScript** 垃圾回收。
- 可用的内存报告功能。

1.1 关键的内存概念

本节高度概述关键的 **Scaleform** 内存管理概念、它们之间的相互作用以及对内存使用情况的影响。建议开发者在自定义分配器和/或分析 **Scaleform** 内存使用情况之前先理解这些概念。

1.1.1 可重写的分配器 (Override Allocator)

Scaleform 进行的所有外部内存分配都要通过一个中央接口，该接口是启动时安装在 **GFx::System** 上的，允许开发者插入自己的内存管理系统。可以按照以下多种不同的方法来自定义内存管理：

1. 开发者可以安装自己的 **Scaleform::SysAlloc** 接口，实现该接口的 **Alloc/Free/Realloc** 函数，以便委派给内存分配器。如果应用程序采用一种集中分配器实现（如 **dldmalloc**），这种做法就非常适当。
2. 可以给 **Scaleform** 分配一个或多个固定大小的内存块（在启动时预先分配）。其它块可以保留给像“暂停菜单” (**Pause Menu**) 这样的临时屏幕，并通过使用内存分配场地 (**Memory Arena**) 完全释放。
3. 使用 **Scaleform** 提供的系统分配器实现（如 **Scaleform::SysAllocWinAPI**）可以充分利用硬件分页 (**Hardware Paging**) 的优势。

所选择的方法取决于应用程序所采用的内存策略。案例 (2) 在为子系统分配有固定内存预算的控制台上十分常见。第 2 节“内存分配”中将详述不同的实现方法。

1.1.2 内存堆 (Memory Heap)

不管开发者在外部选用什么内存管理方法，所有内部 **Scaleform** 分配都是先组织成堆，然后按文件和按用途进行细分的。开发者在查看 **AMP** 或 **MemReport** 输出时很可能首先遇到这些问题。最常见的堆是：

- **Global** 堆 – 包含所有共享的分配和配置对象。
- **MovieData** 堆 – 存储从某个 **SWF/GFx** 文件加载的只读数据。
- **MovieView** 堆 – 代表单个 **MovieView** **ActionScript** 沙箱 (sandbox)，包含其时间轴和实例数据。此堆受制于内部垃圾回收。
- **MeshCache** – 这里分配棋盘格状三角形数据。

通过从我们称之为“页面”的专用内存块来处理给定文件子系统的分配，从而使内存堆实现发生作用。这种方法有如下诸多优点：

- 减少外部系统分配次数，因而提高性能。
- 消除了在只有一个线程访问的堆内进行的线程同步。
- 通过以一个单元释放相关数据来减少外部碎片 (external fragmentation)。
- 在内存报告上执行逻辑结构。

不过，堆也有一个严重缺陷 – 受制于内部碎片 (internal fragmentation)。当没有将堆内释放的小内存块释放到应用程序其余部分时，就会发生内部碎片，因为这些内存块的所有关联页面都不空闲，导致实际上该堆占有“闲置的”内存。

Scaleform 3.3 提供了一种基于 **GSysAlloc** 的新的堆实现方法，更加积极地释放内存，从而解决了这一难题。**Scaleform 4.0** 还使位于同一线程的 **Gfx::Movie** 可以共享单个内存堆，因而可以减小部分填充的块所占有的内存。

1.1.3 垃圾回收 (Garbage Collection)

Scaleform 3.0 引入 **ActionScript (AS)** 垃圾回收功能，消除了 **AS** 数据结构内循环引用所导致的内存泄漏 (memory leak)。妥善回收对于 **CLIK** 以及任何涉及的 **ActionScript** 程序的运行至关重要。

在 **Scaleform** 中，垃圾回收包含在 **Gfx::Movie** 对象内，该对象充当 **AS** 虚拟机的一个执行沙箱。有了 **Scaleform 3.3**，就可以共享 **Movie** 堆，同时还可以共享和统一关联的垃圾回收器 (garbage collector)。多数情况下，回收是在 **Movie** 堆由于 **ActionScript** 分配而变大时自动触发的；不过，也可能直接触发，或者指示 **Scaleform** 按基于帧的明确间隔进行回收。第 4 节“垃圾回收”将详细介绍垃圾回收及其配置选项。

1.1.4 内存报告和调试

Scaleform 内存系统能够给分配标上“stat ID”标记，以描述所进行的分配的用途。然后可以按堆报告分配的内存，细分成 stat ID 类别，或者按 stat ID 报告，细分成堆。此内存报告功能主要是通过内存和性能分析器 (AMP) 公开的，从 Scaleform 3.2 开始，此 AMP 是作为一个独立的分析应用程序提供的。有关 AMP 使用方面的详细信息，请参阅 [AMP User Guide](#)。也可以通过调用 `Scaleform::MemoryHeap::MemReport` 函数来以编程方式获得字符串格式的内存报告。

上文所述的 stat ID 标记是作为调试数据与实际的内存分配分开存储的。调试数据也是为检测内存泄漏而保留的。当 Scaleform 调试版关闭时，Visual Studio 输出窗口或控制台就会生成一份内存泄漏报告。由于 Scaleform 没有任何已知内部内存泄漏，检测到的任何泄漏都很有可能是由于在 Scaleform 上引用计数使用不当造成的。额外的关联调试数据不在 Shipping 配置中分配。

1.2 Scaleform 3.3 内存 API 更改

如前所述，Scaleform 3.3 包括两个改进内存使用情况的重要更新：

- `GFx::Movie` 内存上下文共享特性使独立电影视图实例可以共享堆和垃圾回收，因而可以提高内存重复利用率。内部字符串表也可以共享，因而可以进一步节约内存。第 4 节将详细介绍此共享情况。
- `SysAlloc` 接口经过更新后更加“对 `malloc` 友好”，消除了对于外部分配的 4K 页面对齐要求，并使堆优化为将大于 512 字节的所有分配都直接路由到 `SysAlloc`。此方法导致更多珍贵的内存迅速返回到应用程序中，因而提高了效率和重复利用率。

请注意，原来的 `Scaleform::SysAlloc` 实现现已更名为 `Scaleform::SysAllocPaged`，而且仍然可用。重写 `SysAlloc` 的开发者可以选择更新其实现，或将基类更改为 `SysAllocPaged`。依赖 `SysAllocStatic` 和内存分配场地的用户不受影响，因为那个类仍然可用。

2 内存分配

如第 1.1.1 节所述，**Scaleform** 使开发者可以通过选择以下三种方法之一来自定义内存分配：

1. 重写 **SysAlloc** 接口，将分配委派给应用程序内存系统，
2. 给 **Scaleform** 提供一个或多个固定大小的内存块，或者
3. 指示 **Scaleform** 直接从操作系统分配内存。

要想实现最佳内存效率，开发者应该选择一种适合其应用程序的方法。下面探讨最常用的方法 (1) 与方法 (2) 之间的区别。

当开发者重写 **SysAlloc** 时，他们将 **Scaleform** 分配委派给自己的内存系统。例如，当 **Scaleform** 需要使用内存来加载新 **SWF** 文件时，**Scaleform** 会通过调用 **Scaleform::SysAlloc::Alloc** 函数来进行此请求；当卸载内容时，它会调用 **Scaleform::SysAlloc::Free**。在此情况下，当所有系统（包括 **Scaleform** 在内）都使用单个共享全局分配器时，就可以实现尽可能最大的内存效率，因为已释放的任何内存块均可供需要它的任何系统重复使用。任何区隔化 (**compartmentalization**) 分配方式均会降低整体共享效率，因而增大总体内存占用大小。下面的 2.1 节将提供重写 **SysAlloc** 的详细信息。

全局分配方法的最大障碍是碎片，这就是许多控制台开发者更喜欢使用预先确定的固定内存布局的原因。利用预定内存布局，可以为各个系统分配固定大小的内存区域，而其中每个内存区域都是在启动时或水平加载 (**level loading**) 时确定的。总之，这种方法就是用全局系统的效率换取一种更可预测的内存布局。

如果某个应用程序使用这种固定内存方法，开发者就应对 **Scaleform** 也使用固定大小内存块分配器 – 第 2.2 节将介绍这种配置。为使这种情形更加切合实际，**Scaleform** 还允许创建辅助内存分配场地，或仅限有限时间期间（如显示“暂停菜单”时）使用的内存区域。

2.1 关键内存区域分配

要更换外部 **Scaleform** 分配器，开发者可以遵循以下两个步骤：

1. 创建自己的 **SysAlloc** 接口执行器，需定义 **GetInfo**、**Alloc** 和 **Free** 方法。
2. 在 **Scaleform** 初始化过程中用 **GFx::System** 构造器提供一个该调度分配器的实例。

Scaleform 提供了一种既可直接使用也可作为参考的默认 **Scaleform::SysAllocMalloc** 实现，这种实现依赖于标准的 **malloc/free** 及其针对系统的替代方案（支持校准 (**alignment**) ）。

2.1.1 实现自己的 SysAlloc 函数

实现自己的内存堆最简单的方法为拷贝 **Scaleform SysAllocMalloc** 并作相应修改以调用自己的内存分配器或堆。对 **SysAllocMalloc** 分配器代码的修改见以下内容：

```
class MySysAlloc : public SysAlloc
{
public:
    virtual void* Alloc(UPInt size, UPInt align)
    {
        return _aligned_malloc(size, align);
    }

    virtual void Free(void* ptr, UPInt size, UPInt align)
    {
        SF_UNUSED2(size, align);
        _aligned_free(ptr);
        return true;
    }

    virtual void* Realloc(void* oldPtr, UPInt oldSize,
                          UPInt newSize, UPInt align)
    {
        SF_UNUSED(oldSize);
        return _aligned_realloc(oldPtr, newSize, align);
    }
};
```

可以看出，内存分配执行相对简单。**MySysAlloc** 类从 **SysAlloc** 基本接口上派生而来并实现了三个虚拟函数：**GetInfo**、**Alloc** 和 **Free**。尽管实现这些函数必须尊重校准，但 **Scaleform** 将一般只请求小规模校准，如不超过 16 字节。**oldSize** 和 **align** 参数传递到 **Free/Realloc** 接口之中，以简化实现；它们有助于（例如）作为一对 **Alloc/Free** 调用的包装程序来实现 **Realloc**。

一旦创建了一个自己的分配器实例，在 **Scaleform** 初始化期间可以传递给 **Gfx::System** 结构。

```
MySysAlloc myAlloc;
Gfx::System gfxSystem(&myAlloc);
```

在 **Scaleform 3.0** 中，**Gfx::System** 对象需要创建在其他 **Scaleform** 对象创建之前，在其他 **Scaleform** 对象释放之后被释放。这些步骤通常最好在分配初始化中完成，初始化中的函数调用 **Scaleform** 中使用的代码；但是，也可以作为其他分配对象的一部分，这些对象的生命周期长于 **Scaleform** 中的对象（**Gfx::System** 不能全局声明）。如果发现这种用法不方便，可以使用 **Gfx::System::Init()**和

`Gfx::System::Destroy()`静态函数来代替，不需要创建对象。与 `Gfx::System` 构造器类似，`Gfx::System::Init()`拥有一个 `SysAlloc` 指针参数。

2.2 将固定内存块用于 **Scaleform**

如引言中所述，控制台开发者可以选择提前保留一个或多个内存块，并将它们传递到 **Scaleform**，而不用重写 `SysAlloc`。这是通过实例化 `SysAllocStatic` 来完成的，如下所示：

```
void*          pmemChunk = ...;
SysAllocStatic blockAlloc(pmemChunk, 6*1024*1024);
Gfx::System    gfxSystem(&blockAlloc);
...
```

上例中传递一个 6 兆字节的存储块给 **Scaleform** 用户内存分配。当然，存储块在 `gfxSystem` 和 `blockAlloc` 对象消亡之前不能重用或释放。不过，可以出于临时目的（如为了显示暂停菜单）添加额外的“可释放”内存块。下面探讨这样的块，通过使用内存分配场地来为这些块提供支持。

但是用静态内存分配器时，开发者需要特别留意 **Scaleform** 使用的存储量，确保没有导入文件或创建动画实例以至超出指定的存储范围。一旦 `SysAllocStatic` 失败，将从 `Alloc` 执行函数返回 0，导致 **Scaleform** 运行失败或崩溃。如有需要，开发者可以使用简单的 `SysAllocPaged` 封装对象来检测这种危险情况。

2.2.1 内存实存块

Scaleform 3.1 介绍了对内存实存块的支持，在程序执行过程中的某个特定点上，能够保证用户规定的分配器区域全部被释放。更具体地说，内存实存块所定义的内存区能够加载 **Scaleform** 文件以及创建 `Gfx::Movie`，因此一旦占用这些区域的 **Scaleform** 文件被销毁，这些地区将会全部得到释放。一旦某一实存块被销毁，程序就能够将所有内存重新用于其他非 **Scaleform** 数据。作为一种可能的使用情况，某一内存实存块可被定义为加载游戏中的一个“暂停菜单”界面，这将暂时占用内存，但只要游戏恢复运行状态，它们将立即被释放并可重新使用。

2.2.1.1 背景

一般情况下，大部分开发商不需要通过 **Scaleform** 将内存实存块定义为重新使用内存占用。当 **Scaleform** 分配内存时，它将从 `Gfx::System` 所规定的 `SysAlloc` 对象中获取；该内存将会被释放，因为您卸载了数据并销毁了 **Scaleform** 目标。然而，由于多种原因的存在，被释放的内存模式并不总能与分

配相匹配。举例来说，如果您调用 **CreateMovie**，使用它，然后释放它，很可能出现这样的情况，在创建调用过程中所分配的大部分内存块能够被释放，但其中的某一小部分可能会保持较长的一段时间。导致出现这种情况的原因有很多，包括碎片、动态数据结构、多线程、**Scaleform** 资源共享与缓存等。

个问题，因为在 **Scaleform** 的生命周期中，这些内存块不会累积并被重新使用。然而，如果您的游戏引擎用作固定大小的内存缓冲区，并需要与 **Scaleform** 和其他游戏引擎数据进行共享时，不可预测的分配性质倒是能够造成一定的麻烦。在 **SDK** 的早期版本中，开发人员可以关闭所有的 **Scaleform** 以确保缓冲区内内存能够完全被释放。然而，在使用 **Scaleform 3.1** 时，用户能够为这些缓冲区定义内存实存块，并向特定的内存实存块分配 **SWF/GFX** 文件。一旦这些文件被卸载，**Scaleform::Memory::DestroyArena** 就能够被调用，并且所有的实存块内存也能够安全地重新使用。

2.2.1.2 使用内存实存块

为了使用内存实存块，开发人员需要完成以下几步：

1. 通过调用 **Scaleform::Memory::CreateArena** 来创建一个实存块，并为其赋予一个非零整数标识符（零意味着全球或默认实存块，总是存在的）。为了进入实存块，您需要提供一个 **SysAlloc** 端口；**SysAllocStatic** 可在固定大小的内存缓冲区内使用。

```
// 假定pbuf1代表一个10,000,000字节的缓冲区。  
SysAllocStatic sysAlloc(pbuf1, 10000000);  
Memory::CreateArena(1, &sysAlloc);
```

2. 调用 **Gfx::Loader::CreateMovie** / **Gfx::MovieDef::CreateInstance**，同时为实存块设置使用 **id**。那些视频对象所需的堆栈将在规定的实存块内创建，因此所需要的大部分内存将会来自这里。请注意，某些“共享的”全球内存仍会被分配，因此，您还需确保在全球范围内拥有足够的储备。

```
// 该视频使用实存块1  
Ptr<Gfx::MovieDef> pMovieDef =  
    *Loader.CreateMovie(filenameStr, Loader::LoadWaitFrame1, 1);  
...  
// 该示例使用实存块1  
Ptr<Gfx::Movie> pMovie =  
    *pnewMovieDef->CreateInstance(MovieDef::MemoryParams(1), false);
```

3. 必要时使用合成的 **Gfx::MovieDef/Gfx::Movie** 对象。
4. 释放处于实存块内所有已创建的视频和对象。如果 **Gfx::ThreadedTaskManager** 用于线程后台加载，那么在释放前应当对 **Gfx::MovieDef::WaitForLoadFinish** 进行调用，因为它将强迫后台线程终止加载并释放他们的视频引用。

```
pMovieDef->WaitForLoadFinish(true);  
pMovie      = 0;  
pMovieDef = 0;
```

or (if Scaleform::Ptr is not used):

```
pMovie->Release();  
pMovieDef->Release();
```

5. 调用 **DestroyArena**。完成这一操作后，所有实存块的内存将能够安全地重复使用，直至 **CreateArena** 被再次调用为止。**Memory::ArenalsEmpty** 函数可用于检查内存实存块是否为空以及是否准备撤销。

```
// 如果内存在调用前没有被正确释放的话，则DestroyArena将会生效。  
// 在释放过程中它将会在"return *(int*)0;"中崩溃。  
Memory::DestroyArena(1);
```

SysAlloc目标现在能够超出范围或被销毁，此后“pbuff1”可被重新使用。内存实存块能够在必要时重新被创建。

2.3 将分配委派给 OS

开发者不用重写分配器，而是可以选择使用随 Scaleform 提供的 OS-直接分配器之一。它们包括：

- **Scaleform::SysAllocWinAPI** – 使用 **VirtualAlloc/VirtualFree** API 函数，具有良好的对齐和页面调度功能，为在微软平台上的最佳选择；
- **Scaleform::SysAllocPS3** – 使用 **sys_memory_allocate/sys_memory_free** 调用，用于高效的页面管理和 PS3 上的对齐功能。

分页为操作系统(OS)的功能以重映射物理内存到页面内数据块的虚拟地址空间。如果和使用智能化的系统分配，分页可以在大存储块中减少碎片，实现方法为在小的自由存储块上划分线性内存范围，这些小的自由存储块分散在地址空间。

我们的 Scaleform WinAPI 和 PS3 SysAlloc 执行函数利用了映射和取消映射系统内存到粒度数据块的优势。当然，如果你之前已经保留了系统内存且尚未释放给系统，则无法实现此动态“磁盘碎片整理”。此粒度远比（例如）**dlmalloc** 使用的 2MB 块效率高。

2.3.1 实现 SysAllocPaged

随着 Scaleform 3.3 中引入一个更新的 SysAlloc 接口，原来的 SysAlloc 实现更名为 SysAllocPaged。Scaleform 中还有使用它的分配器实现，并且用于 SysAllocStatic 和特定 OS 的分配器实现。这些分配器实现包含在库中，但如果不用就不会被链接。出于兼容目的，可以实现 SysAllocPaged，而不是 SysAlloc。请看下文。

对 SysAllocMalloc 分配器代码的修改见以下内容：

```
class MySysAlloc : public SysAllocPaged
{
public:
    virtual void GetInfo(Info* i) const
    {
        i->MinAlign      = 1;
        i->MaxAlign      = 1;
        i->Granularity    = 128*1024;
        i->HasRealloc     = false;
    }

    virtual void* Alloc(UPInt size, UPInt align)
```

```

{
    // Ignore 'align' since reported MaxAlign is 1.
    return malloc(size);
}

virtual bool Free(void* ptr, UPInt size, UPInt align)
{
    // free() doesn't need size or alignment of the memory block, but
    // you can use it in your implementation if it makes things easier.
    free(ptr);
    return true;
}
};

```

可以看出，内存分配执行相对简单。**MySysAlloc** 类从 **SysAllocPaged** 基本接口上派生而来并实现了三个虚拟函数：**GetInfo**、**Alloc** 和 **Free**。另外还有一个 **ReallocInPlace** 函数用于优化，但在这里尚未提到。

- 1 **GetInfo()** – 返回分配器内存对齐支持能力和粒度，在 **Scaleform::SysAllocPaged::Info** 结构成员中填入这些值。
- 2 **Alloc** – 分配指定大小内存。函数包含了 **size** 和 **align** 两个参数，在 **Alloc** 执行时需要用到。传递的 **align** 值不能大于从 **GetInfo** 返回的 **MaxAlign** 值。由于在我们例子中已将 **MaxAlign** 设为 1 字节，我们可以忽略第二个参数 **align**。
- 3 **Free** – 释放先前 **Alloc** 分配的内存。函数包含 **size** 和 **align** 参数，告知原来分配空间大小；在我们的空间释放实现方式中无需此参数，可以忽略。
- 4 **ReallocInPlace** – 试图重复分配内存而不转移到不同的位置，如果不成功则返回 **false**。很多用户不需要用到这个函数；请参考 [Scaleform 参考资料](#) 获取详细信息。

可以看出，**Alloc** 和 **Free** 函数的都为标准的操作，所以只有 **GetInfo** 函数比较特殊。

该函数报告了 **Scaleform** 中分配器的功能，所以可以影响 **SysAllocPaged** 执行内存对齐支持和需求，以及 **Scaleform** 性能和内存使用效率。**SysAllocPaged::Info** 结构包含以下四个值：

- **MinAlign** – 分配器在所有分配中应用的最小内存对齐空间。
- **MaxAlign** – 分配器可以支持的最大内存对齐空间。如果值为 0，**Scaleform** 认为支持任何对齐空间。如果值为 1，则不支持任何对齐方式，在此情况下 **Alloc** 函数执行时可以忽略 **align** 参数。
- **Granularity** – 为 **Scaleform** 分配推荐粒度；**Scaleform** 中对分配请求空间大小至少为此大小的粒度。如果分配器如在 **malloc** 函数应用中不能友好对齐，我们推荐使用最小对齐空间为 64K。
- **HasRealloc** – 一个布尔标志指定执行器是否支持 **ReallocInPlace**；在本例中返回。

- `SysDirectThreshold` 定义了全球的规模门槛（在不为空的情况下）。如果分配的规模大于或等于 `SysDirectThreshold`，它将对系统进行重新定向，忽略粒层。
- `MaxHeapGranularity` 在不为空的情况下限制了可能的最大堆粒度。在大多数情况下，`MaxHeapGranularity` 能够减少常用部分价格的 `alloc/free` 操作（该操作将会使分配器变慢）对系统的内存占用。`MaxHeapGranularity` 必须至少为 4096，并且是 4096 的整数倍。

从 `MaxAlign` 参数的描述中可以看出，如果分配器不支持内存对齐，则 `SysAlloc` 接口实现很容易，但是也需要利用内存对齐的优势。在实际应用中，需要考虑三个方面：

1. 分配器执行不支持内存对齐，或处理无效。如果为这种情况，设置 `MaxAlign` 为 1，使 `Scaleform` 内部完成所有需要的对齐工作。
2. 分配器能有效处理内存对齐。如果为这种情况，设置 `MaxAlign` 为 0 或者能支持的最大内存对齐空间大小，执行 `Alloc` 函数正确处理内存对齐。
3. 分配器为系统的接口，页面大小总是需指定和对齐。为有效处理，设置 `MinAlign` 和 `MaxAlign` 为系统页大小值并将所有的分配空间值传递给操作系统。

一旦创建了一个自己的分配器实例，在 `Scaleform` 初始化期间可以传递给 `Gfx::System` 结构。

```
MySysAlloc myAlloc;
Gfx::System gfxSystem(&myAlloc);
```

2.4 存储堆

前面已经提到，`Scaleform` 在称为“堆”的内存池中维护内存。每个堆都是出于特定目的创建的，例如：为了保存从像网格缓存 (Mesh Cache) 这样的特定文件子系统加载的数据。本节概述用来在 `Scaleform` 核心内管理堆内存的 API。

2.4.1 堆 API 函数

为便于用户设置，大多数内存堆管理的详细内容隐藏在代码内部。开发者可以在所有的 `Scaleform` 对象上直接使用“new”操作符，将执行堆内存分配。

```
Ptr<Gfx::FileOpener> opener = *new Gfx::FileOpener();
loader.SetFileOpener(opener);
```

可以看到，操作符‘new’的使用没有任何堆描述信息，所以内存分配将发生在 `Scaleform` 全部堆内部。

因为配置对象的数量很少，这个方法可以很好得工作。全局堆是在初始化 `Gfx::System` 期间创建的，并保持活动状态，直到关闭 `Gfx::System`。它始终使用内存分配场地 0。

然而，可以在内部使用内存堆控制内存碎片。例如，`Gfx::MeshCacheManager` 类创建一个内部堆保存和约束所有栅格形状数据。`Gfx::Loader::CreateMovie()` 创建一个堆保存从特定 SWF/GFX 文件导入的数据。`Gfx::MovieDef::CreateInstance` 创建一个堆来保存时间轴和 `ActionScript` 运行状态信息。所有这些详细信息位于后台，不应该对大多数用户产生影响，至少在你计划改变、扩展或调试 `Scaleform` 代码之前不应改产生影响。

如前面提到，存储堆由 `Scaleform::MemoryHeap` 类表示，伴随为特定 `Scaleform` 子系统或数据设置产生的实例。每个子存储堆使用 `Scaleform::MemoryHeap::CreateHeap` 在全局堆上创建调用 `Scaleform::MemoryHeap::Release` 销毁。在堆的生命周期内，可以调用 `Scaleform::MemoryHeap::Alloc` 函数分配内存和 `Scaleform::MemoryHeap::Free` 函数释放内存。当堆被销毁后，所有的内部存储被释放。鉴于堆的空间容量，这些内存通常可以通过 `SysAlloc` 接口立即释放给游戏应用程序。

为确保内存中正确的堆分配，`Scaleform` 中的大多数分配使用特别的宏包含一个 `Scaleform::MemoryHeap` 指针。这些宏包括：

- `SF_HEAP_ALLOC(heap, size, id)`
- `SF_HEAP_MEMALIGN(heap, size, alignment, id)`
- `SF_HEAP_NEW(heap) ClassName`
- `SF_FREE(ptr)`

宏的使用确保正确的字符行和文件名在调试编译时用户分配内存，‘id’号用来标记分配用途，这些标识符在 `Scaleform AMP` 内存分析系统中分成组。

设定内存分配宏，一个新的 `Gfx::SpriteDef` 对象可以由一个自定义堆名 ‘pHeap’ 创建，调用形式如下所示：

```
Ptr<Gfx::SpriteDef> def = *SF_HEAP_NEW(pHeap) Gfx::SpriteDef(pdataDef);
```

这里，`Gfx::SpriteDef` 为在 `Scaleform` 中使用的一个内部类。由于 `Scaleform` 设计了大多数对象，通常在指针对象 `Ptr<>` 中描述，当这些指针超出范围，调用内部释放函数进行销毁。对于不包括在内的对象，如从 `Scaleform::NewOverrideBase` 继承来的对象，可直接使用 ‘delete’ 操作符。没有必要用指定堆来释放内存，`delete` 操作和 `SF_FREE`（地址）宏可以自动找出堆。

2.4.1 自动堆

尽管内存分配宏提供了所有必要的功能来支持堆，但是有时用起来需要更多消耗，因为宏需要一个堆指针传递给程序。在用来聚集容器对象需要内存分配时这些指针传递将变得非常麻烦，如 `Scaleform::String` 或 `Scaleform::Array<>`。见下面实例代码声明一个类并在堆中创建一个实例：

```
class Sprite : public RefCountBase<Sprite>
{
    String          Name;
    Array<Ptr<Sprite> > Children;

    Sprite(String& name, ...) { ... }
};
Ptr<Sprite> sprite = *SF_HEAP_NEW(pHeap) Sprite(name);
sprite->DoSomething();
```

尽管 `Gfx::Sprite` 对象本身创建于指定堆，包含了一个字符串和一个数组对象需要被动态分配。如果没有特殊考虑，这些对象将在全局堆中结束分配 - 这种情况可能性最大，但不是理想中的情况。为了解决这个问题，一个堆指针理论上可以被传递到 `Gfx::Sprite` 对象结构体然后进入字符串和数组结构体。这些参数传递将使编程变得更为困难，潜在需要很多对象，如数组和字符串来维持一个指针，该指针指向堆和其他地方消耗的内存。

为了使该情况下的变成更加容易，`Scaleform` 内核使用了特殊的“自动堆”分配宏：

- `SF_HEAP_AUTO_ALLOC(ptr, size)`
- `SF_HEAP_AUTO_NEW(ptr) ClassName`

这些宏的行为与同属的 `SF_HEAP_ALLOC` 和 `SF_HEAP_NEW` 非常类似，但是有一个明显的区别：他们拥有一个指针指向一个内存分配而不是指向堆。当被调用时，这些宏将自动辨别建立在所提供的内存地址上的堆并从相同的堆中分配内存。见以下例子：

```
MemoryHeap*    pheap = ...;
UByte *        pBuffer = (UByte*)SF_HEAP_ALLOC(pheap, 100,
Gfx::StatMV_ActionScript_Mem);
Ptr<Gfx::Sprite> sprite = *SF_HEAP_AUTO_NEW(pBuffer + 5) Gfx::Sprite();
...
sprite->DoSomething();
...
// Release sprite and free buffer memory.
sprite = 0;
SF_FREE(pBuffer);
```

在本例中我们从指定堆创建一个缓冲存储器以及在相同堆上创建一个 **Gfx::Sprite** 对象作为缓冲存储器。本例中特有的方法为不将 ‘**pbuffer**’ 指针传递到 **SF_HEAP_AUTO_NEW**；而传递一个缓存分配范围内的地址。**Scaleform** 存储堆系统，具有辨识一个存储堆的功能，存储堆可以为一个分配存储器上的任何地址（这样做更加高效）。这种独特的方法为解决堆传递问题的关键，这些问题在本章开头已有描述。配置了自动堆辨识，我们可以创建容器从正确位置的堆中自动分配内存，也即我们可以重写前面提到的 **Gfx::Sprite** 类，如下所示：

```
class Sprite : public RefCountBase<Sprite>
{
    StringLH                Name;
    ArrayLH<Ptr<Sprite> > Children;

    Sprite(String& name, ...) { ... }
};
Ptr<Sprite> sprite = *SF_HEAP_NEW(pHeap) Sprite(name);
sprite->DoSomething();
```

这里，我们已将位于相同本地堆中 **Scaleform::String** 和 **Scaleform::Array<>** 类替换为相等的“本地堆” **Scaleform::StringLH** 和 **Scaleform::ArrayLH<>**。这些本地堆容器从包含相同对象的堆分配内存，使用了前面提到的“自动堆”技术，这个过程不需要参数传递，参数传递在其他地方是必须的。你可以发现这些和类似的容器在 **Scaleform** 内核中到处被使用，必须确保内存在正确的堆中结束。

2.4.2 堆跟踪程序

用户可以通过启用 **GfxConfig.h** 中定义的 **SF_MEMORY_TRACE_ALL** 来跟踪基本内存分配情况。通过调用 **Scaleform::Memory** 类中的 **SetTracer** 方法，可以跟踪 **CreateHeap**、**DestroyHeap**、**Alloc**、**Free** 等内存操作。

下面提供在 **SysAllocWinAPI** 的情况下如何使用跟踪程序的一个示例代码：

```
#include "Kernel/HeapPT/HeapPT_SysAllocWinAPI.h"

class MyTracer : public Scaleform::MemoryHeap::HeapTracer
{
public:
    virtual void OnCreateHeap(const MemoryHeap* heap)
    {
        //...
    }

    virtual void OnDestroyHeap(const MemoryHeap* heap)
    {
        //...
    }
}
```

```

    }

    virtual void OnAlloc(const MemoryHeap* heap, UPInt size, UPInt align,
                        unsigned sid, const void* ptr)
    {
        //...
    }

    virtual void OnRealloc(const MemoryHeap* heap, const void* oldPtr,
                        UPInt newSize, const void* newPtr)
    {
        //...
    }

    virtual void OnFree(const MemoryHeap* heap, const void* ptr)
    {
        //...
    }
};

static MyTracer tracer;
static SysAllocWinAPI sysAlloc;
static Gfx::System* gfxSystem;

class MySystem : public Scaleform::System
{
public:

    MySystem() : Scaleform::System(&sysAlloc)
    {
        Scaleform::Memory::GetGlobalHeap()->SetTracer(&tracer);
    }
    ~MySystem() { }
};

SF_PLATFORM_SYSTEM_APP(FxPlayer, MySystem, FxPlayerApp)

```

3 内存报告

尽管 Scaleform 3.0 原来引入详细的内存报告，作为 Scaleform Player AMP HUD 的组成部分，但现在已经将分析功能迁移到一个独立的 AMP 应用程序之中，该应用程序可远程连接到 PC 和控制台 Scaleform 应用程序。有关 AMP 使用方面的详细信息，请参阅 [AMP User Guide](#)。

尽管为了使 Scaleform Player 更加轻便，已从其中删除了 HUD UI，但仍然可以生成内存报告并通过按 Ctrl + F5 键发送到控制台。此报告是 Scaleform::MemoryHeap::MemReport 函数生成的可能的格式之一：

```
void MemReport (class StringBuffer& buffer, MemReportType detailed,
                bool xmlFormat = false);
void MemReport (struct MemItem* rootItem, MemReportType detailed);
```

MemReport 生成一份内存报告，可能的格式是 XML，写到一个提供的字符串缓冲区。

然后将此字符串写到输出控制台或用于调试的屏幕。MemReportType 参数可以是下列情况之一：

- **MemoryHeap::MemReportBrief** – Scaleform 系统所消耗总内存的摘要，如下例所示：

```
Memory 4,680K / 4,737K
  Image                      1,052
  Sound                      136
  Movie View                 1,739,784
  Movie Data                 300,156
```

- **MemoryHeap::MemReportFull** – 此内存类型为按 Ctrl-F6 时 Scaleform Player 输出的内存类型。它包括一个系统内存摘要以及具体堆内存摘要，而且，如果定义了 SF_MEMORY_ENABLE_DEBUG_INFO，它还包括，每个堆段内都有已分配内存的明细信息（按 stat ID）。下面显示一个按堆给出的信息的示例：

```
Memory 4,651K / 4,707K
  System Summary
    System Memory FootPrint    4,832,440
    System Memory Used Space   4,775,684
    Debug Heaps Footprint      12,884
    Debug Heaps Used Space     5,392
  Summary
    Image                      1,052
    Sound                      136
    Movie View                 1,715,128
```

Movie Data	300,156
[Heap] Global	4,848,864
Heap Summary	
Total Footprint	4,848,864
Local Footprint	2,427,860
Child Footprint	2,421,004
Child Heaps	4
Local Used Space	2,417,196
DebugInfo	120,832
Memory	
MovieDef	
Sounds	8
ActionOps	80,476
MD_Other	200
MovieDef	36
MovieView	
MV_Other	32
General	91,486
Image	92
Sound	136
String	31,425
Debug Memory	
StatBag	16,384
Renderer	
Buffers	2,097,152
RenderBatch	5,696
Primitive	1,512
Fill	900
Mesh	4,884
MeshBatch	2,200
Context	15,184
NodeData	15,160
TreeCache	13,220
TextureManager	2,336
MatrixPool	4,096
MatrixPoolHandles	2,032
Text	1,232
Renderer	13,488
Allocations Count	1,822

- **MemoryHeap:: MemReportFileSummary** –此内存类型生成按文件显示的消耗的内存。该报告按 stat ID 将每个 SWF 文件的 MovieData、MovieDef 和所有 MovieView 的值合计在一起。其格式如下例所示：

Movie File 3DGenerator_AS3.swf	
Memory	1,956,832

MovieDef	152,664
CharDefs	39,848
ShapeData	1,716
Tags	73,656
MD_Other	37,444
MovieView	196,249
MovieClip	120
ActionScript	181,917
MV_Other	14,212
General	1,596,712
Image	960
String	2,783
Renderer	7,464
Text	7,464

- **MemoryHeap::MemReportHeapDetailed** – 此内存类型是 AMP 在内存选项卡中显示的内存类型，而且是最详细的报告，显示每个堆使用多大内存、多大内存用于调试信息以及 Scaleform 已申请但尚未使用的内存大小。例如：

Total Footprint	4,858,148
Used Space	4,793,972
Global Heap	2,405,492
MovieDef	80,720
Sounds	8
ActionOps	80,476
MD_Other	200
MovieView	32
MV_Other	32
General	92,566
Image	92
Sound	136
String	31,276
Debug Memory	8,192
StatBag	8,192
Renderer	2,182,960
Buffers	2,097,152
RenderBatch	5,696
Primitive	1,512
Fill	900
Mesh	4,884
MeshBatch	2,200
Context	15,184
NodeData	15,016
TreeCache	13,136
TextureManager	2,336
MatrixPool	8,192
MatrixPoolHandles	2,032
Text	1,232

Movie Data Heaps	300,156
MovieData "3DGenerator_AS3.swf"	300,156
MovieDef	152,664
CharDefs	39,848
ShapeData	1,716
Tags	73,656
MD_Other	37,444
General	141,332
Image	960
String	2,312
Movie View Heaps	1,727,936
MovieView "3DGenerator_AS3.swf"	1,727,936
MovieView	195,977
MovieClip	120
ActionScript	181,645
MV_Other	14,212
General	1,467,668
String	471
Renderer	7,464
Text	7,464
Other Heaps	360,580
_FMOD_Heap	360,580
General	359,944
Debug Data	12,884
Unused Space	51,292
Global	51,292
_FMOD_Heap	4,384
MovieData "3DGenerator_AS3.swf"	5,356
MovieView "3DGenerator_AS3.swf"	33,032

上面已经提到，当使用 `SF_MEMORY_ENABLE_DEBUG_INFO` 编译 Scaleform 时，stat ID 标记描述上述分配的用途。下面简述其中一些 stat ID 类别：

- **MovieDef** – 代表已加载的文件数据。完成文件加载后此内存不应继续增大。
- **MovieView** – 包含 `GFx::Movie` 实例数据。如果 `ActionScript` 正在分配许多对象，或者目前存在其他对象的许多电影剪辑，此类别的大小就会增加。
- **CharDefs** – 各个电影剪辑或其他 `Flash` 对象的定义。
- **ShapeData** – 复杂形状和字体的矢量表示。
- **Tags** – 动画关键帧数据。
- **ActionOps** – `ActionScript` 字节码。
- **MeshCache** – 包含矢量细分单元 (`vector tessellator`) 和 `EdgeAA` 生成的缓存形状网格数据。此类别随新的形状被细化而不断增大，最终达到一个极限。

- **FontCache** – 包含缓存的字体数据。

4 垃圾回收

Scaleform 版本 2.2 及早期版本使用一个简单的索引计数机制来处理 **ActionScript** 对象。大多数情况下这已够用。但是，在两个或更多对象互相关联，**ActionScript** 允许你创建称之为“**circular references**”或“**cycle references**”对象。这个循环引用造成了内存泄漏影响系统性能。常见下面一个例子的代码，将产生泄漏，除非其中有一个对象索引被明确分离开。

Code:

```
var o1 = new Object;
var o2 = new Object;
o1.a = o2;
o2.a = o1;
```

理论上，可以重写这些代码以避免循环引用或者使用一个清理函数将对象从循环引用分离出来。在多数情况下，清理函数不能起到作用，如果使用了 **ActionScript** 类和组件，反而问题会变得更加糟糕。常见情况下单独使用会导致内存泄漏，使用标准 **Flash UI** 组件也是如此。

为解决循环引用的问题，**Scaleform 3.0** 中引入了一个高度优化的引用计数器 - 基于清除机制称为“垃圾回收”。**Scaleform** 垃圾回收与通常的垃圾回收机制类似；但是，对其进行了优化用于引用计数。如果用户的 **ActionScript** 不创建“循环引用”，该机制作为常规应用计数系统。在循环引用被创建的情况下，才执行回收函数并在需要时释放这些对象。对于大多数 **Flash** 文件性能影响很小。

默认情况下，垃圾回收在 **Scaleform 3.x** 中为有效。当使用了垃圾回收机制，所有先前循环引用导致的内存泄漏将被消除。如果不需要，垃圾回收功能可以禁止。但是，只有拥有源代码的用户有此权限，因为需要重新编译 **Scaleform**。

如要关闭垃圾回收机制，必须开打文件 *Include/GFxConfig.h* 取消 **GFX_AS_ENABLE_GC** 宏（默认情况下为注释掉的）：

```
// Enable garbage collection
#define GFX_AS_ENABLE_GC
```

在取消宏后，必须完全重新编译 **Scaleform**。

4.1 配置可用于垃圾回收的内存堆

Scaleform 3.x 允许配置内存堆支持垃圾回收机制。Scaleform 3.3 和更高版本都允许进行堆共享，因而在多个 **MovieView** 之间实现垃圾回收器共享。

要为给定 **MovieDef** 创建一个新堆，可以使用如下函数：

```
GFx::Movie* GFx::MovieDef::CreateInstance(const MemoryParams& memParams,
                                          bool initFirstFrame = true)
```

MemoryParams 结构体为 GFx::MovieDef 类中的一个嵌套类，如下所示：

```
struct MemoryParams
{
    MemoryHeap::HeapDesc    Desc;
    float                   HeapLimitMultiplier;
    unsigned                 MaxCollectionRoots;
    unsigned                 FramesBetweenCollections;
};
```

- **Desc** – 为动画所创建堆的描述符。可以指定堆对齐方式 (**MinAlign**)、粒度 (**Granularity**)、限制范围(**Limit**)和标志(**Flags**)。如果指定了堆的范围，则 **Scaleform** 将堆的使用限制在这个范围之内。
- **HeapLimitMultiplier** – 一个多点堆限制乘法器 (**0...1**)，用来确定超出限定范围后堆的增加方式。见下面内容获取详细信息。
- **MaxCollectionRoots** – 执行垃圾回收程序前 **roots** 数。该值为最大 **roots** 的初始值；在执行中可以增加。见下面内容获取详细信息。
- **FramesBetweenCollections** – 执行完成一定数量的帧后强制调用回收函数，甚至尚为达到空间上限。在当前最大 **roots** 值较高，更好得用于执行回收功能，以减少回收发生时的消耗。见下面内容获取详细信息。

同样地，可用两个步骤来创建一个 **Movie View** 堆：

```
MemoryContext* MovieDef::CreateMemoryContext(const char* heapName,
                                             const MemoryParams& memParams,
                                             bool debugHeap )
```

```
Movie* MovieDef::CreateInstance(MemoryContext* memContext,
                                bool initFirstFrame = true)
```

MemoryContext 对象封装 **Movie View** 堆以及其他特定堆的对象，如垃圾回收器。这通过内存上下文创建 **Movie View** 及其堆的第二种方法增强了指定 **AMP** 显示的堆名的灵活性，无论是否需要线程安全，以及是否将该堆标记为调试并因此被排除在 **AMP** 报告之外。更重要的是，它使同一线程上的多个 **Movie View** 可以共享单个堆、垃圾回收器、字符串管理器以及文本分配器，从而减少了额外开销。

MemoryParams::Desc 被用来指定内存堆的常规属性，这些堆用于指定内存分配的实例（例如，**ActionScript** 分配）为控制堆的范围可以设置两个参数：**Desc.Limit** 和 **HeapLimitMultiplier**。堆已经初始化为预设范围为 128K（所以称之为动态分配）。当超过这个范围，将调用一个特殊的内部句柄。这个句柄可以从逻辑上进行判断：释放空间或者扩展堆。采用何种方式需要根据 **Boehm-Demers-Weiser (BDW)** 算法垃圾回收器和内存分配器来做出判断。

BDW 算法如下（伪代码）：

```
if (allocs since collect >= heap footprint * HeapLimitMultiplier)
    collect
else
    expand(heap footprint + overlimit + heap footprint *
                                                HeapLimitMultiplier)
```

步骤“collect”包括了 **ActionScript** 垃圾回收器标识和其他内存释放，如内部缓存刷新。

HeapLimitMultiplier 的默认值为 0.25。因此，由于最终的内存占用大于当前堆的 25%（**HeapLimitMultiplier** 默认值），则 **Scaleform** 将执行内存释放。否则，将扩展限制范围 25% 加上请求增加的堆空间。

如果用户指定了 **Desc.Limit**，然后上述算法根据指定的限制范围按照相同的方式执行。如果堆限制范围超出 **Desc.Limit** 设定的值，则调用回收函数，无需考虑最终回收的分配空间量。动态堆限制范围将设置为堆的空间加上所需的分配请求范围（该情况下，如果释放的空间少于分配所需）。

第二种控制垃圾回收行为的方法为指定 **MaxCollectionRoots/FramesBetweenCollections**。**MaxCollectionRoots/ FramesBetweenCollections.MaxCollectionRoots** 指定了 **roots** 数量，超过该数量则调用垃圾回收。这里的“root”意思为任何 **ActionScript** 对象可能与其他 **ActionScript** 对象产生循环引用的 **ActionScript** 对象。通常，一个 **ActionScript** 对象一旦与另外的 **ActionScript** 对象（意为 **ActionScript** 引用该对象，例如“**obj.member = 1**”涉及到对象“**obj**”）相关联则添加到 **roots** 数组。基本上，我们将每个涉及的 **ActionScript** 对象作为 **root**，因此，**MaxCollectionRoots** 指定当前与 **ActionScript** 协同工作的对象大概数量。因此，当涉及对象数量超过 **MaxCollectionRoots** 指定值时将调用垃圾回收。默认情况下，该参数设置为 0 以关闭这项机制。

FramesBetweenCollections 指定了帧数量，播完这些帧之后强制调用垃圾回收函数。这里的条目“frame”表示一个 **Flash** 帧。因此，如果一个 **SWF** 文件帧速率为 30 fps，则一秒钟播放 30 帧，2 秒种

为 60 帧，依次类推。这个值用来避免在 **Advance** 操作中降低性能，当垃圾回收需要遍历许多对象时导致性能下降。本例中，这个值可以设置为如 1800，垃圾回收每 60 秒钟调用一次，帧速率为 30 fps。`FramesBetweenCollections` 参数可以避免当 `Desc.Limit` 未被设置情况下 **ActionScript** 内存堆过多增长。默认情况下，该参数设置为 0，表示关闭此项功能。

4.2 Gfx::Movie:: ForceCollectGarbage

```
virtual void ForceCollectGarbage() = 0;
```

本方法可以用来让应用程序执行强制垃圾回收程序。如果垃圾回收功能为 **off** 不产生任何效果。