# 嵌入式Linux系统组成

一个完整的嵌入式Linux系统,包含uboot, Linux内核,根文件系统三个部分。其启动顺序为,在系统刚一上电的时候,先执行uboot, 由uboot引导Linux内核, 内核启动成功以后挂载根文件系统。从这一期开始, 我们来学习根文件系统的相关知识。

Boot Boot Kernel Root filesystem

# 什么是文件系统 (组织和管理系统文件)

# 什么是文件系统?

讲什么是文件系统,我们就可以将他分成俩个部分,一部分是文件,一部分是系统。那文件系统 是不是可以理解成是用来组织和管理文件的一个系统呢。有了文件系统以后,就可以轻松的操作存储 在存储介质的文件。比如删除一个文件,新增一个文件等。

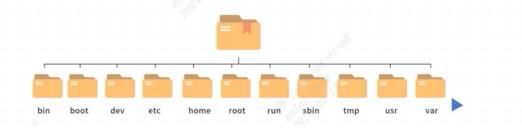
文件系统的格式(类型)有很多种,如fat32,ext2,ext3,ntfs等。

# 什么是根文件系统

# 什么是根文件系统呢?

根文件系统也是文件系统。何为根呢?根是不是就是最顶端呀。最顶端称之为根。在Linux上用"/"来表示。然后将一个按照特定目录组成的文件系统挂载到根上。那这个文件系统就叫做根文件系统。

所以根文件系统是一个挂载在Linux系统根目录下的,有特定目录组成的文件系统。



# 根文件系统目录介绍

# 根文件系统目录介绍

#### 1 /bin目录

该目录下主要是存放Linux命令,这些可以被root和普通用户所使用,/bin目录下常用的命令有:cat、chgrp、chmod、cp、ls、sh、kill、mount、umount、mkdir等。

#### 2 /sbin目录

该目录下存放的是系统命令,只有系统管理员(俗称最高权限的 root) 能够使用的命令,除此之外系统命令还可以存放在/usr/sbin, /usr/local/sbin 目录下。

/sbin 目录下常用的命令有: shutdown、 reboot、 fdisk、 fsck、 init等。

#### 3 /dev目录

该目录下存放的是设备接口的文件,设备文件是 Linux 中特有的文件类型,在 Linux 系统下,一些皆文件。所以以文件的方式访问各种设备,即通过读写某个设备文件操作某个具体硬件。比如通过"dev/ttySACO"文件可以操作串口0等。

#### 4 /etc目录

该目录下存放着系统主要的配置文件。

#### 5 /lib目录

Lib是library的简称,也就是库的意思,因此此目录下存放着Linux所必须的库文件。

#### 6 /home目录

系统默认的用户文件夹, 它是可选的, 对于每个普通用户, 在/home 目录下都有一个以用户 名命名的子目录,里面存放用户相关的配置文件。

#### 7 /root 目录

系统管理员(root)的主文件夹,即是根用户的目录,与此对应,普通用户的目录是/home 下的某个子目录。

#### 8 /usr目录

usr是unix shared resources (共享资源)的缩写,用来存放用户的应用程序和文件。

#### 9 /var 目录

var是variable(变量)的缩写,/var目录中存放可变的数据,如日志文件。

#### 10/proc目录

这是一个空目录,常作为 proc 文件系统的挂接点。

#### 11 /mnt 目录

用于临时挂载某个文件系统的挂接点,通常是空目录,也可以在里面创建一引起空的子目录, 比如/mnt/cdram/mnt/hda1。用来临时挂载光盘、 移动存储设备等。

#### 12 /tmp目录

用于存放临时文件,通常是空目录,一些需要生成临时文件的程序用到的/tmp 目录下。

最简单的根文件系统一般使用 busybox工具制作。 除此之外,还可以使用 buildroot工具和yocto工具构建的文件系统。 当然也可以直接使用发行版Linux 系统,如Ubuntu系统,Debian 系统。



# busybox

BusyBox 是一个将多个 UNIX 命令和工具集成到一个单一可执行文件中的软件。它被设计用于嵌入式系统,以减少磁盘占用和内存使用。BusyBox 提供了一个精简的环境,包含了一些最常用的命令行工具和工具程序,如 1s 、 cp 、 mv 、 mount 、 telnet 、 httpd 、 init 等。

BusyBox 可以配置为包含一组特定的工具,这取决于目标系统的需求和资源限制。这种配置性使得 BusyBox 非常适合用于资源受限的嵌入式系统。

在嵌入式 Linux 系统中, BusyBox 通常用作:

- 命令行接口: 提供标准的 Unix 命令行工具, 用于系统管理和调试。
- **系统初始化**: 作为 init 程序, 负责启动系统并运行启动脚本。
- **替代完整的 GNU 工具链**:在资源受限的系统中,BusyBox 提供了一个比完整 GNU 工具链更轻量级的解决方案。

BusyBox 的安装和配置通常涉及以下步骤:

- 1. **配置**: 可以通过图形化配置工具(如 make menuconfig)或手动编辑 .config 文件来选择要包含在 BusyBox 可执行文件中的命令和功能。
- 2. 编译:使用交叉编译工具链编译 BusyBox,生成适用于目标嵌入式系统的二进制文件。
- 3. 安装: 将编译好的 BusyBox 二进制文件复制到目标系统的文件系统中的适当位置。
- 4. **创建符号链接**:为 BusyBox 可执行文件创建一组符号链接,每个链接对应于 BusyBox 支持的命令。这样,当用户尝试执行任何这些命令时,实际上都是执行的 BusyBox 可执行文件。

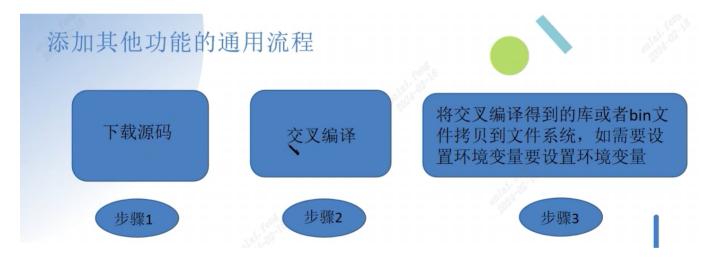
例如,如果你有一个名为 busybox 的可执行文件,你可以为 1s 命令创建一个符号链接,如下所示:

ln -s /bin/busybox /bin/ls

当你在命令行中输入 1s 时,系统会调用 /bin/busybox ,并传递 1s 作为参数 , BusyBox 会识别这个参数并执行相应的 1s 命令功能。

### busybox打包

```
topeet@ubuntu:~/work/root$ mkdir rootfs
topeet@ubuntu:~/work/rootS
topeet@ubuntu:~/work/root$ dd if=/dev/zero of=rootfs.img bs=1M count=300
300+0 records in
300+0 records out
314572800 bytes (315 MB, 300 MiB) copied, 0.669609 s, 470 MB/s
topeet@ubuntu:~/work/root$ ls
                          .33.1.tar.bz2 rootfs rootfs.imd sys sys.tar.gz
busybox-1.33.1
topeet@ubuntu:~/work/root$ du sys -h
4.0K
        sys/var
4.0K
        sys/dev
12K
        sys/etc/init.d
        sys/etc/hotplug
12K
8.0K
        sys/etc/rc.d
60K
        sys/etc
4.0K
        sys/proc
4.0K
        sys/sys
        sys/lib/debug
42M
211M
        sys/lib
1020K
        sys/bin
4.0K
        sys/sbin
4.0K
        sys/mnt
4.0K
        sys/usr/bin
        sys/usr/sbin
4.0K
12K
        sys/usr
4.0K
        sys/tmp
212M
        svs
topeet@ubuntu:~/work/root$
```



## 交叉编译工具

交叉编译工具(Cross-Compiler)是一种编译器,能够为与编译器本身运行的平台(宿主系统)不同的平台(目标系统)生成可执行代码。这是在开发嵌入式系统或操作系统时常用的工具,因为这些系统的硬件平台(目标平台)通常与开发者使用的硬件(宿主平台)不同。

例如,如果你在一台 x86 架构的电脑上(宿主系统)开发一个针对 ARM 架构的嵌入式设备(目标系统)的软件,你会需要一个 x86 到 ARM 的交叉编译器。

# 交叉编译工具链的组成

一个典型的交叉编译工具链包括:

- 交叉编译器 (Cross-Compiler): 将源代码编译成目标平台的机器代码。
- 交叉汇编器 (Cross-Assembler) : 将汇编语言转换为目标平台的机器代码。
- **链接器** (Linker) : 将多个对象文件 (编译器和汇编器生成的输出) 链接成一个单一的可执行文件,解决符号引用和地址分配。
- **库** (Libraries): 目标平台的标准库和其他库文件,编译器和链接器会使用这些库来编译和链接程序。
- 调试器 (Debugger): 用于目标平台的调试工具,可以远程调试目标系统上运行的程序。

## 常见的交叉编译工具链

- **GNU Compiler Collection (GCC)**:提供了广泛支持的交叉编译器,可以编译 C、C++、Java、Fortran、Ada 等语言。
- Clang/LLVM: 一个模块化和可重用的编译器和工具链技术的集合, 支持多种编程语言。
- CodeSourcery/Mentor Graphics Toolchain:基于 GCC,但进行了优化和增强,特别是针对嵌入式系统。
- Yocto Project: 一个协作项目,提供了一个框架来帮助开发者创建定制的 Linux 分发版,适用于嵌入式设备,包括交叉编译工具链。
- crosstool-NG: 一个交叉编译工具链生成器,可以用来构建交叉编译工具链。

# 设置交叉编译环境

为了设置交叉编译环境,开发者需要:

- 1. 选择或构建交叉编译工具链:可以使用预先构建的工具链,或者使用工具如 crosstool-NG 自己构建。
- 2. **配置环境变**量:如 PATH,以便在命令行中方便地调用交叉编译器和工具。
- 3. 配置编译系统: 确保构建系统 (如 Makefile 或构建脚本) 使用正确的编译器和工具链路径。

# 交叉编译的挑战

交叉编译可能会遇到的挑战包括:

- 库依赖性: 确保目标系统上有正确版本的库。
- 头文件: 需要目标平台的正确头文件来编译程序。
- 二进制兼容性:编译出的程序必须与目标硬件兼容。
- 调试困难: 可能需要特殊的调试工具或在目标硬件上运行调试器。

交叉编译是嵌入式系统开发的一个重要方面,因为它使得开发者能够在功能强大的宿主机上进行**软件开发和编译**,同时生成适用于资源受限的**目标硬件**的代码。

## **Buildroot**

Buildroot 是一个开源的、简化嵌入式 Linux 系统开发的工具,它使用 makefile 和 kconfig(与 Linux 内核配置系统相同的配置系统)来自动化构建过程。Buildroot 能够生成交叉编译工具链、根文件系统、Linux 内核映像以及引导加载程序,并且可以为不同的目标架构进行配置和编译。

Buildroot 的主要优点是它的简单性和配置的灵活性。使用 Buildroot,开发者可以快速地为嵌入式系统生成轻量级、定制化的 Linux 环境。

## Buildroot 的主要特点:

- **简化的配置**: 通过图形界面 (make menuconfig)、命令行界面 (make xconfig 或 make nconfig) 或直接编辑配置文件来选择所需的软件包和系统配置。
- 自动生成工具链: 自动下载、配置、编译并安装交叉编译工具链。
- 软件包管理:包含数千个可用的软件包,可以通过 Buildroot 的配置系统选择并配置这些软件包。
- 文件系统生成: 支持多种文件系统类型,如 ext2/3/4、btrfs、squashfs、jffs2 等,可以根据需要生成镜像文件。
- 引导加载器支持: 支持多种引导加载器, 如 U-Boot、GRUB、Barebox 等。
- 定制化:允许开发者添加定制的软件包和补丁,以及调整内核和系统设置。
- 轻量级: 生成的系统非常适合资源受限的嵌入式设备。

# 使用 Buildroot 的步骤:

- 1. 下载 Buildroot: 从官方网站下载最新的 Buildroot 源代码。
- 2. **配置 Buildroot**:运行 make menuconfig,选择目标架构、工具链、内核配置、软件包和文件系统选项等。
- 3. **构建系统**:运行 make 命令开始构建过程。Buildroot会下载源代码,构建交叉编译工具链,编译内核,构建选定的软件包,并生成根文件系统镜像。
- 4. **部署和测试**:将构建的系统镜像烧录到目标设备(如 SD 卡、NAND 闪存等),然后在目标硬件上启动并测试。

# Buildroot 的挑战:

- 学习曲线: 新用户可能需要一些时间来熟悉 Buildroot 的配置和使用。
- 定制化: 虽然 Buildroot 提供了大量的配置选项,但对于非常特殊的定制需求,用户可能需要编写额外的 makefile 或补丁。
- **软件包更新**: Buildroot 社区提供软件包更新,但用户可能需要手动更新特定软件包或等待 Buildroot 社区更新。

Buildroot 是一个强大的工具,特别适合于那些需要快速、高效地为嵌入式设备生成定制 Linux 系统的场景。

