Không gian vec tơ và Ánh xạ tuyến tính

Dr. Nguyen Van Hoi University of Information Technology

Ngày 9 tháng 9 năm 2023



Không gian vec tơ

KGVT $(V,+,\cdot)$ là tập V được trang bị các phép toán $+:f+g\in V$ với mọi $f,g\in V$ và $\cdot:kf\in V$ thỏa

- (f+g)+h=f+(g+h),
- f + g = g + f,
- Có phần tử "0" thỏa f+0=f với mọi $f\in V$,
- Với mọi $f \in V$, có duy nhất $g \in V$ thỏa f + g = 0.
- $\bullet \ k(f+g)=kf+kg,$
- $\bullet (c_k)f = cf + kf,$
- 1f = f.

 ${\bf \Phi}$ Đặt $F(\mathbb{R},\mathbb{R})$ tập tất cả các hàm số trên \mathbb{R} vào chính nó, với các phép toán

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x)$$
$$(kf)(x) = kf(x)$$

là KGVT. Phần tử không là f(x) = 0 với mọi x.

➡ Tập hợp tất cả các dãy số thực vô hạn là một không gian
tuyến tính với các toán tử

$$(x_0, x_1, x_2, \cdots)(y_0, y_1, y_2, \cdots) = (x_0 + y_0, x_1 + y_1, x_2 + y_2, \cdots)$$
$$(kx_0, x_1, x_2, \cdots) = (kx_0, kx_1, kx_2, \cdots).$$

Phần tử không là $(0,0,0,\cdots)$.

Tổ hợp tuyến tính

Ta nói rằng phần tử f của một không gian tuyến tính là tổ hợp tuyến tính của các phần tử f_1, f_2, \cdots, f_n nếu

$$f = c_1 f_1 + c_2 f_2 + \cdots + c_n f_n$$

với các số thực c_1, c_2, \cdots, c_n .

▼ Ví dụ: M như dưới đây là sự kết hợp tuyến tính của

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} = 1 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + 3 \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Không gian vec tơ con

W là tập con của KGVT V được gọi là không gian con của V nếu

- $0 \in W$,
- $f + g \in W$ nếu $f, g \in W$,
- $kf \in W$ nếu $f \in W$.
- **☎** Hàm đa thức bậc 2, denoted P_2 , $f(X) = x + bx + cx^2$, là KGVT con của $F(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
- f Tập hợp tất cả các ma trận B sao cho BA=0 với

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$$
 là KGVT con của $M_2(\mathbb{R})$.

Tập sinh, độc lập tuyến tính

 $f_1,f_2,...,f_n$ là tập sinh của V nếu với mọi $f\in V$ có thể biểu diễn dưới dạng tổ hợp tuyến tính

$$f = b_1 f_2 + b_2 f_2 + \cdots + b_n f_n = 0.$$

Ta nói f_i là dư thừa nếu nó là tổ hợp tuyến tính của các phần tử trước đó. Các phần tử $f_1, f_2, ..., f_n$ được gọi là độc lập tuyến tính nếu không có phần tử nào dư thừa. Tương đương,

$$c_1f_2+c_2f_2+\cdots+c_nf_n=0$$

có nghiệm duy nhất $c_1 = c_2 = \cdots c_n = 0$.

Cơ sở và số chiều

Họ vec tơ $f_1, f_2, ..., f_n$ được gọi là cơ sở của KGVT V nếu nó là tập sinh của V và là độc lập với nhau.

Số chiều của V là số các vec tơ trong cơ sở của V, ta viết,

$$\dim(V) = n$$
.

 ☐ CMR

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

là cơ sở của $M_2(\mathbb{R})$.

 $rac{1}{2}$ Tìm cơ sở của P_2 ?

Tọa độ và ma trận chuyến cơ sở

Cho $B=\{v_1,\cdots v_m\}$ là một cơ sở của KGVT V và $u\in V$. Ta nói

$$[u]_B = \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_m \end{bmatrix}$$

là cơ sở của u trong B nếu và chỉ nếu

$$u = c_1 v_1 + \cdots c_m v_m$$

$$\begin{bmatrix} | & | \\ v_1 & \cdots & v_m \\ | & | \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_m \end{bmatrix} = 0$$

Cho $B' = \{v'_1, \dots v'_m\}$ là một cơ sở khác của KGVT n chiều V khi đó tọa độ của u trong B', ký hiệu

$$[u]_{B'} = \begin{bmatrix} c_1' \\ \vdots \\ c_m' \end{bmatrix}$$

Khi đó

$$[u]_B = P_{B \to B'}[u]_{B'}.$$

Trong đó $P_{B o B'}$ ma trận chuyển cơ sở từ B o B'

$$P_{B o B'} = [[v_1']_B, [v_2']_B, \cdots, [v_m']_B]$$

T Trong \mathbb{R}^2 cho 2 cơ sở $B = \{e_1 = (1,0), e_2 = (0,1)\}$ và $E = \{v_1 = (1,1), v_2 = (2,-3)\}.$

Ta có

$$v_1 = 1e_1 + 1e_1, \quad v_2 = 2e_2 - 3e_2.$$

Vậy

$$P_{B o E} = egin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ngược lại

$$e_1 = \frac{3}{5}v_1 + \frac{1}{5}v_2, \quad e_2 = \frac{2}{5}v_1 - \frac{1}{5}v_2$$

Nên

$$P_{E
ightarrow B}=egin{bmatrix} rac{3}{5} & rac{2}{5} \ rac{1}{5} & -rac{1}{5} \end{bmatrix}$$

Ta thấy

$$P_{B
ightarrow E}=P_{F
ightarrow B}^{-1}$$
 .

Cho u = (3,4) thì ta có

$$u_B = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \quad u_E = \begin{bmatrix} 5 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Ta kiểm được

$$P_{B\to E}u_E = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ -1 \end{bmatrix} = u_B.$$

Linear transformation

Cho hai KGVT V và W. Hàm $T:V\to W$ được gọi là ánh xạ tuyến tính nếu

$$T(f+g) = T(f) + T(g)$$
 and $T(kf) = kT(f)$

với mọi $f,g\in V$ và $k\in\mathbb{R}$.

Cho AXTT $T: V \rightarrow W$ ta định nghĩa

$$im(T) = \{ T(f) \mid f \in V \} \text{ and } ker(T) = \{ f \in V \mid T(f) = 0 \}.$$

Kiểm tra chúng là không gian con tương ứng của W và V?

Tập ảnh, tập nhân, hạn và nullity

Nếu im(T) không gian hữu hạn chiều thì $\dim(im(T))$ gọi là hạn của T, và nếu ker(T) không gian hữu hạn chiều thì $\dim(im(T))$ gọi là nullity của T.

Nếu V không gian hữu hạn chiều thì

$$\dim(V) = rank(T) + nullity(T) = \dim(im(T)) + \dim(ker(T)).$$

\mathbf{r} Ví dụ 1: Cho C[0,1] tập hàm số liên tục từ $[0,1] \to \mathbb{R}$, ánh xạ sau có phải là AXTT?

$$I(f) = \int_0^1 f(x) dx$$

Cho V là không gian của mọi dãy số thực vô hạn. Hãy xem xét sự chuyển đổi

$$T(x_0, x_1, x_2, ...) = (x_1, x_2, ...)$$

từ nó đến chính nó. Chứng minh rằng T là ánh xạ tuyến tính và tìm cơ sở của hat nhân và ảnh của T.

Thank you for listening!

Nguyen Van Hoi

hoinv@uit.edu.vn