# Графы

## Определение

$$G=(V,E),\ E\subseteq V imes V$$

V - вершины.

 $\it E$  - ребра.

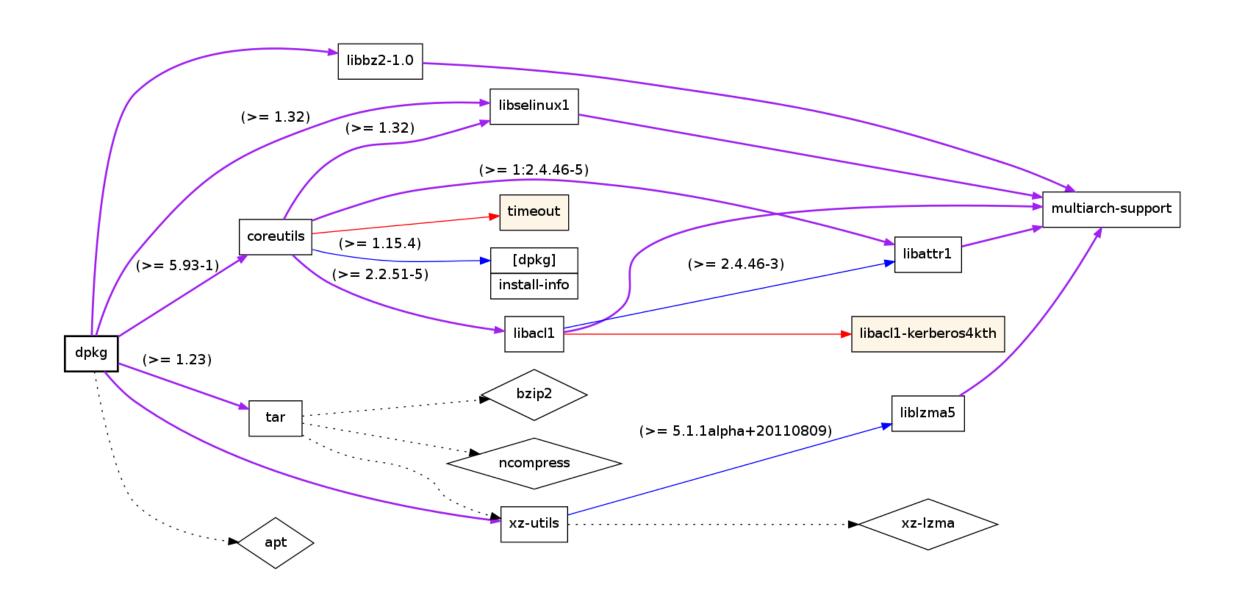
#### Ориентированность

• Неориентированный граф: если есть v o u, то есть u o v. Обычно ребра представлены как  $v \iff u$ .

Пример неориентированного графа: схема метро

Пример ориентированного графа: package dependency





#### Взвешенность

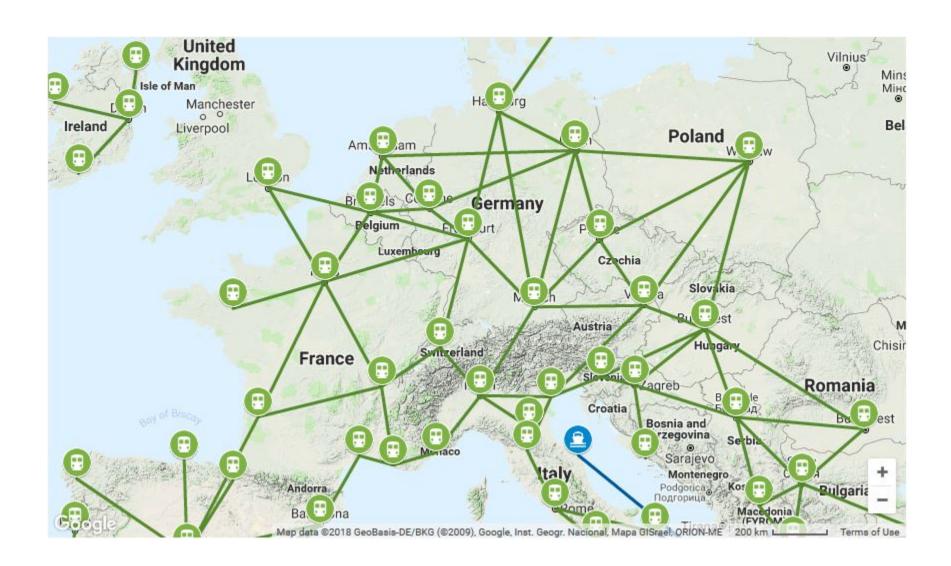
ullet Взвешенный граф: каждому ребру задан вес w.

Пример весов: длина дороги

#### Связность

• Связный граф: между двумя вершинами существует путь

Пример несвязного графа: граф железнодорожных путей



## Дерево

Дерево удовлетворяет следующим свойствам:

- |E| = |V| 1
- Связное
- Ациклическое
- Между любыми двумя вершинами существует ровно один простой путь.

### Хранение графа

- Матрица смежности g = [[0] \* n for \_ in range(n)]
- Список смежности

```
g = [[] for _ in range(n)]
def add_edge(fr, to):
    g[fr].append(to)
```

### Задача: нахождение пути

Хотим проверить, что из s можно добраться в t переходами по ребрам.

### Подзадача: Обход графа

Хотим пометить все вершины, достижимые из s как used

Тогда для нахождения пути нужно проверить  $t \in used$ 

Тогда множество достижимых вершин получается комбинацией объединений.

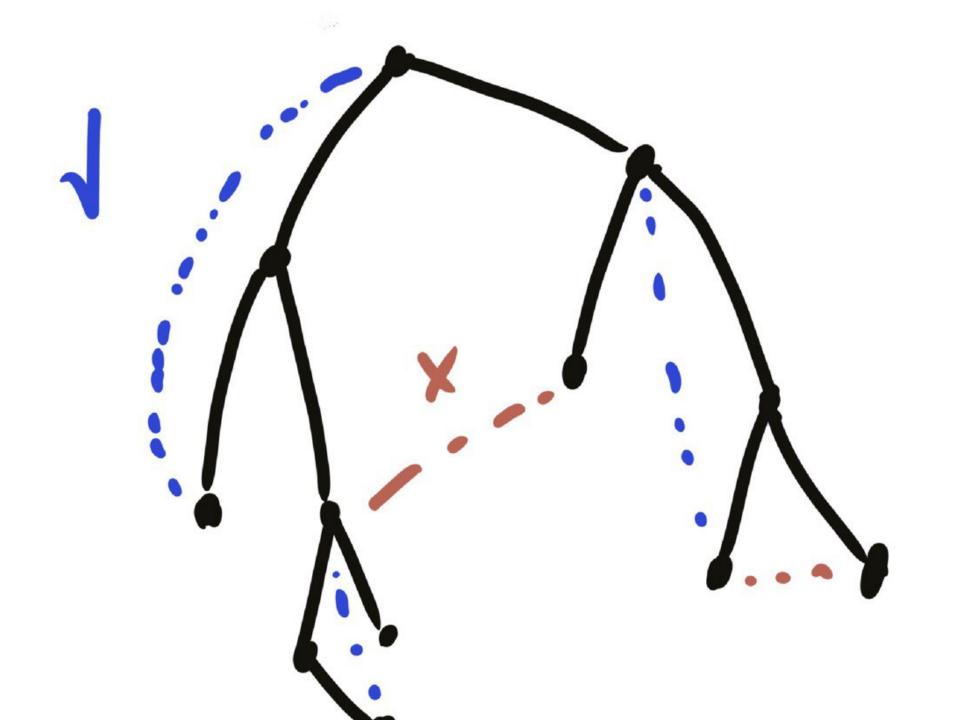
$$used_v = \{v\} \cup igcup_{v 
ightarrow u} used_u$$

Проблема - множества зависят друг от друга, нельзя посчитать по определению.

## Обход в глубину

Множества used одинаковы вне зависимости от стартовой вершины, поэтому можно просто помечать вершины как доступные

**Вопрос:** На каких графах іf всегда срабатывает?



#### Выделение компонент связности

Если запуститься в каждой компоненте по отдельности, можно явно выделить все компоненты.

```
def dfs(v, c):
    color[v] = c
    for u in g[v]:
        if !color[u]:
            dfs(u, c)

c = 1
for i in range(n):
    if !color[i]:
        dfs(i, c)
        c += 1
```

### DFS в дереве

DFS-ом удобно считать всякие размеры поддеревьев или глубины с помощью динамик  $sz(v)=1+\sum_u sz(u),\ h(v)=1+\max_u h(u)$ 

```
def dfs(v, p=-1):
    sz[v] = 1
    for u in g[v]:
        if u != p:
            sz[v] += dfs(u, v)
    return sz[v]

dfs(0)
```

#### Асимптотика

Мы не запускаемся из одной вершины дважды, поэтому всего запусков O(|V|).

Внутри каждого запуска мы перебираем  $deg_v$  ребер. Мы знаем, что  $\sum deg_v = 2|E|$ , поэтому общая сложность алгоритма O(|V| + |E|).

### Оптимальные расстояния

Хотим находить кратчайшие пути в графе.

$$dist_v = \min_{v 
ightarrow u} (dist_u + w(v,u))$$

Опять же, все числа зависят друг от друга.

#### Задача: Поиск пути

Хотим найти путь от s до t, содержащий минимальное количество ребер.

## Кратчайшие пути: идея

Давайте поддерживать множество оптимальных вершин. Для них мы будем знать финализированное кратчайшее расстояние.

Для остальных вершин мы можем релаксировать ответ по формуле.

Самый примитивный алгоритм - пока можно уменьшать какое-либо  $dist_{st}$ , релаксируем ответ. Когда ничего больше нельзя релаксировать, мы нашли кратчайшие пути.

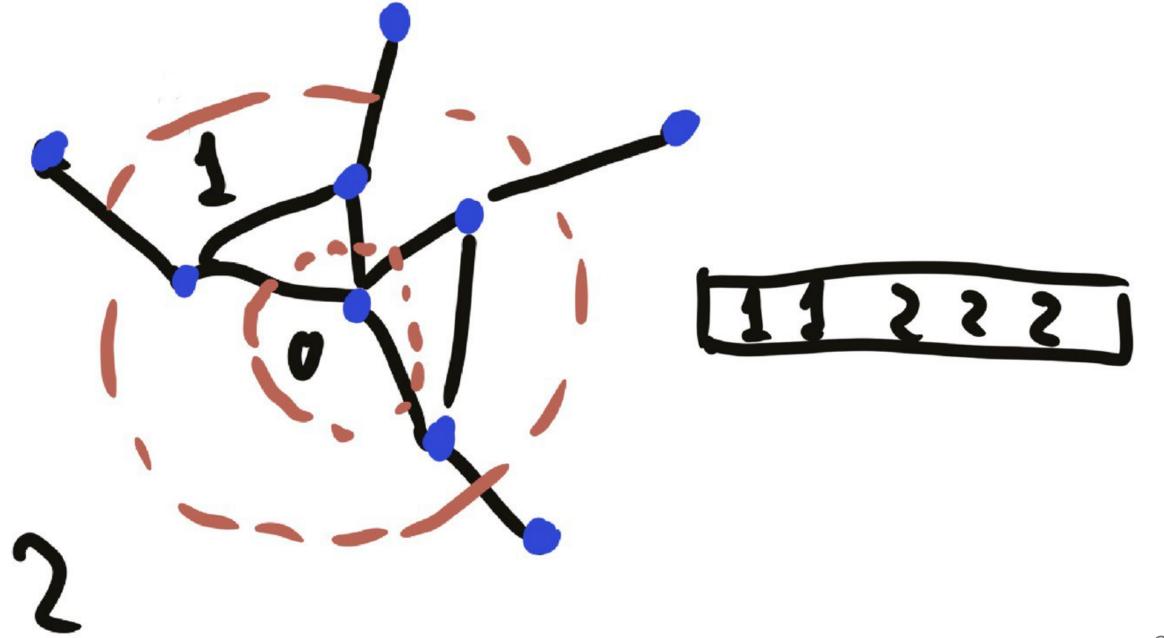
### Обход в ширину

Для множества оптимальных вершин можно поддерживать уже посчитанные расстояния.

Для остальных вершин можно поддерживать промежуточные значения.

Переход вершины из промежуточного значения в финальное будем делать через очередь: вершина кладется в очередь тогда, когда мы знаем ее финальное состояние.

Таким образом, финальное множество постепенно расползается.



#### **BFS**

Асимптотика O(|V|+|E|)

## Алгоритм Дейкстры

Для поиска кратчайших расстояний во взвешенных графах существует алгоритм Дейкстры. На него можно смотреть, как на обобщение bfs с помощью очереди с приоритетами (кучи).

Мы храним финальные вершины, и по одной переносим вершины из множества промежуточных в множество финальных.

Асимптотика  $O((|E|+|V|)\log n)$  - берем асимптотику BFS и добавляем работу с кучей.

## Алгоритм Дейкстры: реализация

```
def bfs():
    dist = [INF] * n
    dist[s] = 0
    q = Heap(zip(dist, range(n)))
    while len(q) > 0:
        d, v = q.pop_min()
        for u, w in g[v]:
            if dist[u] > d + w:
                q.erase((dist[u], u))
                dist[u] = d + w
                q.push((dist[u], u))
```

**Вопрос:** сколько случится итераций внешнего цикла? Какая проверка нужна, чтобы их стало n?

## Вопрос

Работает ли Дейкстра с отрицательными ребрами?

### Отрицательные циклы

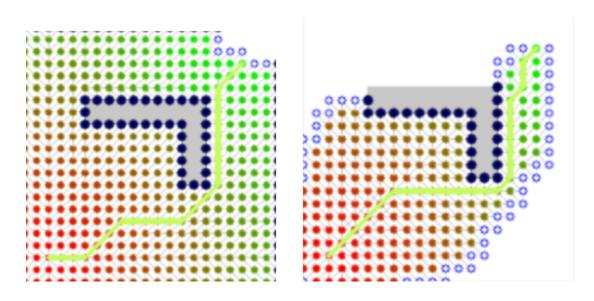
Отрицательные ребра рушат условие dist(v,v)=0, потому что по отрицательному циклу можно уменьшать расстояние бесконечно.

### Алгоритм Форда-Беллмана

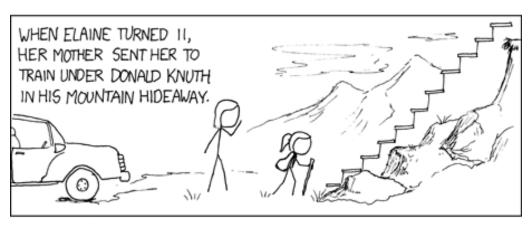
Просто всегда релаксирует ответ. Если на n+1-м шаге есть что релаксировать - мы нашли отрицательный цикл.

#### **A**\*

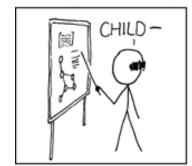
Эвристический алгоритм для реальных графов, который вместе с расстоянием использует оценочную функцию (например, евклидово расстояние между вершиной и финишем). Вершины, имеющие меньшую сумму  $dist(s,v) + expected\_dist(v,t)$  оцениваются раньше в очереди с приоритетами.

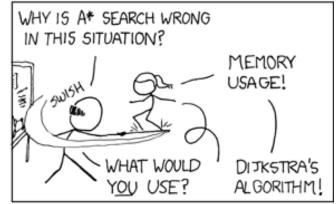


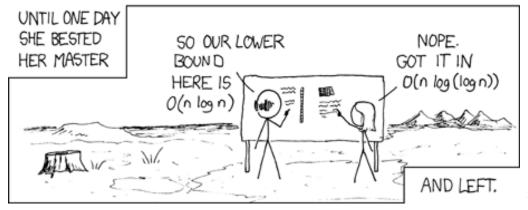
#### Мем



FOR FOUR YEARS SHE STUDIED ALGORITHMS.







# Идея для петпроекта

Экспортировать карту своего района (например, в OSM) и поискать в ней кратчайшие пути от дома до универа, магазина, поликлиники и прочего.



## Для дальнейшего изучения

- Сходите на семинары!
- Дискретная математика
- Двудольные графы, паросочетания
- Ациклические графы, конденсация графа.