

# Курсовая работа по курсу дискретного анализа: Эвристический поиск на графах

Выполнил студент группы М8О-308Б-21 МАИ *Белоносов Кирилл*.

## Условие

1. Общая постановка задачи: Реализовать алгоритм эвристического поиска на графе  $A^*$
2. Вариант задания(2):

**Алгоритм:** Ваша программа должна читать входные данные из стандартного потока ввода и выводить ответ на стандартный поток вывода. Реализуйте алгоритм  $A^*$  для неориентированного графа. Расстояние между соседями вычисляется как простое евклидово расстояние на плоскости.

**Формат ввода:** В первой строке вам даны два числа  $n$  и  $m$  ( $1 \leq n \leq 10^4, 1 \leq m \leq 10^5$ ) - количество вершин и рёбер в графе. В следующих  $n$  строках вам даны пары чисел  $x, y$  ( $-10^9 \leq x, y \leq 10^9$ ), описывающие положение вершин графа в двумерном пространстве. В следующих  $m$  строках даны пары чисел в отрезке от 1 до  $n$ , описывающие рёбра графа. Далее дано число  $q$  ( $1 \leq q \leq 300$ ) и в следующих  $q$  строках даны запросы в виде пар чисел  $ab$  ( $1 \leq a, b \leq n$ ) на поиск кратчайшего пути между двумя вершинами.

**Формат вывода:** В ответ на каждый запрос выведите единственное число — длину кратчайшего пути между заданными вершинами с абсолютной либо относительной точностью  $10^{-6}$ , если пути между вершинами не существует выведите -1.

## Метод решения

Для выполнения данной работы предполагается использоваться алгоритм  $A^*$ , который используется для поиска кратчайшего пути во взвешенном графе. Алгоритм  $A^*$  предполагает наличие некой эвристики, с помощью которой мы будем оценивать расстояние до конечной точки. В поставленной задаче лучшей эвристикой будет евклидова метрика. Тогда на каждом шаге алгоритма выбор новой вершины происходит с помощью следующей функции  $f(u) = g(u) + h(u)$ :  $h(u)$  - наша эвристика (расстояние от нашей вершины до конечной точки),  $g(u)$  - кратчайшее расстояние от стартовой вершины до текущей. Для выбора новой вершины можно хранить пару  $(f(u), u)$  и выбирать каждый раз пару с наименьшей функцией  $f(u)$  - для этого можно использовать бинарную кучу. Тогда сложность алгоритма составит  $O(M \log M)$  - где  $M$  - число ребер в графе

## Описание программы

Для хранения пары `f` и `u` я создал структуру `fu`, также я переопределил оператор сравнения, чтобы на верхушке `priority_queue` лежала минимальная пара.

---

```
struct Point {
    ll x, y;
};

struct fu {
    double f;
    int u;
};

bool operator < (const fu& lhs, const fu& rhs) {
    return lhs.f > rhs.f;
}
```

---

Функция `h` рассчитывает эвристику

---

```
const double INF = 1e18;

double h(const Point& p1, const Point& p2) {
    return sqrt(pow(p1.x - p2.x, 2) + pow(p1.y - p2.y, 2));
}
```

---

Сама работа алгоритма происходит в функции `AStar`, которая на вход принимает стартовую вершину, конечную вершину и сам граф. Внутри заведем массив `d` чтобы хранить расстояние от начальной вершины до текущей

---

```
double AStar(int start, int goal, const Graph& g, const
vector<Point>& vertices) {
    vector<bool> visited(g.size(), false);
    vector<double> d(g.size(), INF);
    d[start] = 0;
    priority_queue<fu> pq;
    pq.push({d[start] + h(vertices[start], vertices[goal]), start});
    while(!pq.empty()) {
        fu cur = pq.top();
        if(cur.u == goal)
            return d[cur.u];
        pq.pop();
        visited[cur.u] = true;
        for(int v: g[cur.u]) {
            if(visited[v])
                continue;
            double tmp = d[cur.u] + h(vertices[cur.u], vertices[v]);
            if(tmp < d[v]) {
```

```

        d[v] = tmp;
        pq.push({d[v] + h(vertices[v], vertices[goal]), v});
    }
}
}
return -1;
}

```

---

## Дневник отладки

### Попытка 1-11

Ошибки были связаны с расчетом эвристики, нужно было взять значение  $INF = 1e18$ , а не  $1e9$

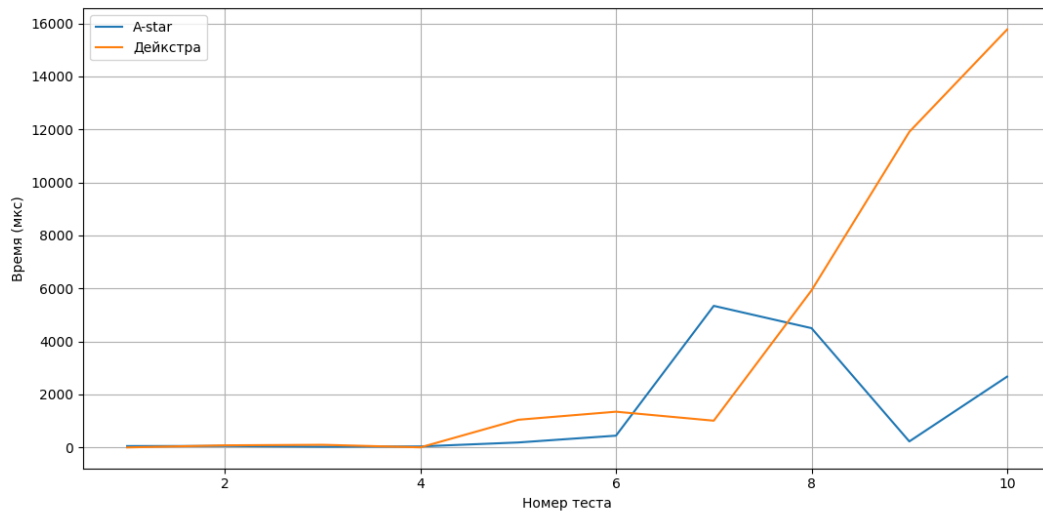
## 0.1 Результаты тестирования

### Тест производительности

Тестирование программы производилось на 10 сгенерированных тестах на графах из условия (неориентированный граф, где каждой вершине соответствует точка):

1.  $n = 100$   $m = 100$
2.  $n = 100$   $m = 500$
3.  $n = 100$   $m = 1000$
4.  $n = 1000$   $m = 1000$
5.  $n = 1000$   $m = 5000$
6.  $n = 1000$   $m = 10000$
7.  $n = 10000$   $m = 10000$
8.  $n = 10000$   $m = 50000$
9.  $n = 10000$   $m = 75000$
10.  $n = 10000$   $m = 100000$

**Вставка:**



A-star показал себя чуть лучше дейкстры, кроме одного из тестовых примеров. Скорее всего путь в a-star находится быстрее благодаря эвристике

## Выводы

В результате выполнения данной лабораторной работы я познакомился с эвристическим алгоритмом поиска в графе -  $A^*$ . Реализовал его, а также реализовал алгоритм дейкстры для сравнения производительности. Алгоритм A-star применим в тех ситуациях, у нас достаточно много ребер и где мы можем ввести эвристику. Как можно заметить в тестировании программ, то чем больше ребер в графе, тем более эффективным становится A-star. A-star имеет больше применение в навигации, также он часто используется в играх, для передвижения персонажа