ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

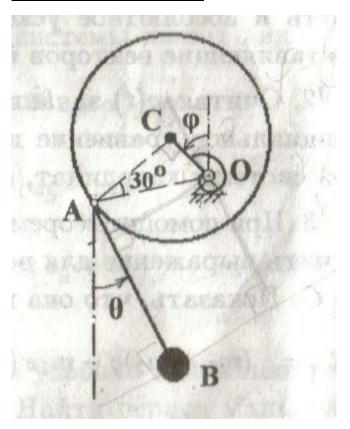
МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

ОТЧЕТ О ВЫПЛОНЕНИИ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ «АНИМАЦИЯ СИСТЕМЫ» ПО ДИСЦИПЛИНЕ «ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА И ОСНОВЫ КОМПЬЮТЕРНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ» ВАРИАНТ ЗАДАНИЯ № 2

Выполнил(а) студент группы М8О-208Б-21	
Белоносов К	
	подпись, дата
	Проверил и принял
Зав. каф. 802, Бардин Б.С	
•	подпись, дата
с опенкой	

<u>Задание:</u> построить анимацию движения системы с помощью Python.

Механическая система:



Текст программы:

import numpy as np

C = 1

import matplotlib.pyplot as plt

from matplotlib.animation import FuncAnimation

```
Steps = 1001

t_fin = 20

t = np.linspace(0, t_fin, Steps)

R = 1

phi = 2*np.sin(1.7*t) + 5*np.cos(1.2*t)

ksi = 4*np.sin(2*t) + 5*np.cos(3*t)

psi = np.linspace(0, 6.28, 20)
```

```
R1 = 0.2
R2 = R/(3**0.5)/2
1 = 1
X_Wheel = R*np.sin(psi)
Y_Wheel = R*np.cos(psi)
X_C = (R/(3**0.5))*np.sin(phi)
Y_C = (R/(3**0.5))*np.cos(phi)
X_A = X_C + R*np.sin(phi - 1.57)
Y_A = Y_C + R*np.cos(phi - 1.57)
X_B = X_A + l*np.cos(ksi)
Y_B = Y_A + l*np.sin(ksi)
thetta = np.linspace(0, C*6.28-phi[0], 100)
X_SpiralSpr = -(R1 + thetta*(R2-R1)/thetta[-1])*np.sin(thetta)
Y_SpiralSpr = (R1 + thetta*(R2-R1)/thetta[-1])*np.cos(thetta)
fig = plt.figure(figsize=[15, 7])
ax = fig.add\_subplot(1, 1, 1)
ax.axis('equal')
ax.set(xlim=[-6, 6], ylim=[-6, 6])
Circ = ax.plot(X_C[0]+R * np.cos(phi), Y_C[0]+R * np.sin(phi), 'yellow')[0]
Point_O = ax.plot(0, 0, marker='o')[0]
Point_C = ax.plot(X_C[0], Y_C[0], marker='o')[0]
Point_A = ax.plot(X_A[0], Y_A[0], marker='o')[0]
Point_B = ax.plot(X_B[0], Y_B[0], marker='o', markersize=20)[0]
```

```
Line_CO = ax.plot([0, X_C[0]], [0, Y_C[0]], 'blue')[0]
Line_AB = ax.plot([X_A[0], X_B[0]], [Y_A[0], Y_B[0]])[0]
Drawed_SpiralSpring = ax.plot(X_SpiralSpr, Y_SpiralSpr)[0]
def anima(i):
  Point_C.set_data(X_C[i], Y_C[i])
  Point_A.set_data(X_A[i], Y_A[i])
  Point_B.set_data(X_B[i], Y_B[i])
  Line_AB.set_data([X_A[i], X_B[i]], [Y_A[i], Y_B[i]])
  Circ.set_data(X_C[i] + R * np.cos(phi), Y_C[i] + R * np.sin(phi))
  Line_CO.set_data([0, X_C[i]], [0, Y_C[i]])
  thetta = np.linspace(0, C * 6.28 - phi[i], 100)
  X_SpiralSpr = -(R1 + thetta * (R2 - R1) / thetta[-1]) * np.sin(thetta)
  Y_SpiralSpr = (R1 + thetta * (R2 - R1) / thetta[-1]) * np.cos(thetta)
  Drawed_SpiralSpring.set_data(X_SpiralSpr, Y_SpiralSpr)
  return [Point_C, Point_A, Point_B, Circ, Line_CO, Line_AB, Drawed_SpiralSpring]
anim = FuncAnimation(fig, anima, frames=len(t), interval=3)
plt.show()
```

<u>Результаты работы:</u>

