

هوش مصنوعي

بهار ۱۴۰۴ استاد: احسان تن قطاری

دانشگاه صنعتی شریف دانشکدهی مهندسی کامپیوتر

طراحان: سپهرغیاث، امیرکوشان فتاح، شایان بقایی نژاد، آرش ضیائی، رادین چراغی، علیرضا ملک حسینی

مهلت ارسال: ۴ خرداد

یادگیری ماشین و شبکه عصبی

تمرین چهارم

- مهلت ارسال پاسخ تا ساعت ۲۳:۵۹ روز مشخص شده است.
- در طول ترم امکان ارسال با تاخیر پاسخ همهی تمارین سقف ۴ روز و در مجموع ۱۰ روز، وجود دارد. پس از گذشت این مدت، پاسخهای ارسالشده پذیرفته نخواهند بود. همچنین، به ازای هر ساعت تأخیر غیر مجاز نیم درصد از نمره ی تمرین کم خواهد شد.
- همکاری و همفکری شما در انجام تمرین مانعی ندارد اما پاسخ ارسالی هر کس حتما باید توسط خود او نوشته شده باشد.
- در صورت همفکری و یا استفاده از هر منابع خارج درسی، نام همفکران و آدرس منابع مورد استفاده برای حل سوال مورد نظر را ذکر کنید.
 - لطفا تصویری واضح از پاسخ سوالات نظری بارگذاری کنید. در غیر این صورت پاسخ شما تصحیح نخواهد شد.

سوالات (۱۰۰ نمره)

- ۱. (۵ نمره) درستی یا نادرستی عبارتهای زیر را با ذکر دلیل مشخص کنید.
- (آ) افزایش پیچیدگی یک مدل رگرسیون، همواره منجر به کاهش خطای مدل در داده های آموزش و افزایش خطای مدل در برآورد دادهٔ تست می شود.
- (ب) اگر bias مدل ما زیاد است، اضافه کردن تعداد داده های آموزش کمک زیادی به کم کردن bias نمیکند.
- (ج) از آنجا که طبقه بندی حالت خاصی از رگرسیون است، رگرسیون لجیستیک نیز حالت خاصی از رگرسیون خطی می باشد.
- (د) در صورتی که یک نمونه از دادههای آموزشی توسط الگوریتم پرسپترون اشتباه کلاس بندی شود، پس از بروزرسانی وزنهای مدل با استفاده از همان نمونه، الگوریتم آنرا به درستی کلاس بندی میکند.

حل.

- (آ) غلط، چرا که اگر مدل در حالت underfitting باشد (یعنی بیش از حد ساده باشد و نتواند الگوی موجود در داده را یاد بگیرد)، افزایش پیچیدگی میتواند هم خطای آموزش و هم خطای تست را کاهش دهد، چون مدل بهتر با الگوی واقعی داده منطبق میشود. تنها زمانی که مدل به مرحله overfitting برسد، پیچیدگی بیشتر باعث افزایش خطای تست میشود.
- (ب) غلط، در کل بایاس بالا معمولاً ناشی از ساده بودن مدل است . (underfitting) در این حالت، حتی با اضافه کردن دادههای بیشتر، مدل همچنان قادر به یادگیری الگوی پیچیده مسئله نیست. کاهش بایاس نیازمند افزایش ظرفیت مدل (مثلاً استفاده از مدلهای غیرخطی تر یا پیچیده تر) است و افزایش داده احتمالا کمک خاصی به آن نمیکند. مگر اینکه تعداد داده ها قبل از این بیش از حد کم و پراکنده بوده و الگوی موجود در توزیع اصلی داده ها در سمپل اولیه یافت نمی شود (و به نحوی الگوی پیچیده تری ساخته شده). در این حالت ممکن است (به احتمال کمی) بایاس کم شود.

- (ج) غلط، هرچند از نظر ساختار تابع، رگرسیون لجیستیک از یک ترکیب خطی از ویژگیها استفاده میکند، اما خروجی آن احتمال (بین و ۱) است که از طریق تابع سیگموید حاصل می شود، نه یک مقدار عددی پیوسته مانند رگرسیون خطی. بنابراین، رگرسیون لجیستیک را نمی توان به طور کامل «حالت خاصی از رگرسیون خطی» دانست. بلکه می توان گفت از ترکیب خطی در مرحله تصمیم گیری بهره می برد ولی ماهیت آن متفاوت است.
- (د) غلط، بهروزرسانی وزنها لزوماً باعث تصحیح فوری طبقه بندی نمونه نمی شود. ممکن است چندین تکرار لازم باشد.

یک مثال نقض میزنیم: فرض کنید وزن اولیه و داده به صورت زیر باشد

$$\mathbf{w} = \begin{bmatrix} \mathbf{a} \\ \mathbf{b} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \mathbf{1} \\ \mathbf{1} \end{bmatrix}, \quad y = -\mathbf{1}$$

ابتدا مدل یک پیش بینی اشتباه ارائه میدهد.

$$f(\mathbf{x}) = \operatorname{sign}(\mathbf{w}^{\top}\mathbf{x}) = \operatorname{sign}(\Delta \cdot \mathbf{1} + \Delta \cdot \mathbf{1}) = \operatorname{sign}(\mathbf{1} \cdot \mathbf{1}) = \mathbf{1}$$

اشتاه طبقهبندی شده است.

حال بهروزرساني وزنها انجام ميشود.

$$\mathbf{w}_{\text{new}} = \mathbf{w} + y \cdot \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \Delta \\ \Delta \end{bmatrix} + (-1) \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r} \\ \mathbf{r} \end{bmatrix}$$

بعد از بروزرسانی پیش بینی را دوباره انجام میدهیم.

$$f(\mathbf{x}) = \mathrm{sign}(\mathfrak{k} \cdot \mathfrak{l} + \mathfrak{k} \cdot \mathfrak{l}) = \mathrm{sign}(\mathfrak{d}) = +\mathfrak{l}$$
می بینیم که همچنان اشتباه طبقه بندی شده است.

۲. (۱۲ نمره) شما تصمیم گرفته اید معلم شوید. تنها مشکلی که وجود دارد این است که نمیخواهید زمان زیادی را صرف تصحیح مقاله ها کنید، بنابراین تصمیم میگیرید همه آنها را با یک طبقه بند خطی نمره دهی کنید. طبقه بند شما تعداد کلمات ۷ حرفی $(f_{\rm V})$ و $(f_{\rm A})$ در یک مقاله را در نظر میگیرد و سپس براساس این دو عدد به مقاله نمره $(f_{\rm A})$ می دهد.

. شما چهار مقاله نمرهدار برای یادگیری در اختیار دارید:

نمره ((-), F(-)) نمره	(f_{\wedge}) تعداد کلمات ۸ حرفی	(f_{V}) تعداد کلمات V حرفی
A	Y	٣
F	1	1
A	٣	۴
F	Υ	•

- (آ) ابتدا با ذکر دلیل مشخص کنید که دادههای آموزشی با ویژگیهای دادهشده بهصورت خطی جداپذیر هستند یا نه.
- (ب) شما تصمیم می گیرید الگوریتم پرسپترون را اجرا کنید و با خوشبینی نسبت به توانایی های نگارش مقاله ی دانش آموزان، بردار وزن خود را به صورت $(1, \cdot, \cdot)$ مقداردهی اولیه می کنید. اگر امتیاز خروجی طبقه بند شما بیشتر از \cdot باشد، نمره \cdot A می دهد؛ اگر \cdot یا کمتر باشد، نمره \cdot F می دهد. بردار وزن حاصل را پس از مشاهده می اولین و دومین مثال آموزشی با استفاده از الگوریتم پرسپترون بنویسید.

- (ج) (۴ نمره) برای هر یک از قوانین تصمیمگیری زیر، مشخص کنید آیا بردار وزنی وجود دارد که آن قانون را نمایش دهد. اگر پاسخ «بله» است، بردار وزنی مربوطه را بنویسید.
 - مقاله نمره A میگیرد اگر و تنها اگر $(f_V + f_A \ge V)$ برقرار باشد.
 - مقاله نمره A میگیرد اگر و تنها اگر (۴ ≥ 4 و ۵ ≤ 4 برقرار باشد.
 - مقاله نمره A میگیرد اگر و تنها اگر $f_{\Lambda} \geq f$ یا $f_{\Lambda} \geq f$ برقرار باشد.
- مقاله نمره A میگیرد اگر و تنها اگر بین ۴ تا ۶ (شامل هر دو) کلمه ۷ حرفی و بین ۳ تا ۵ کلمه ۸ حرفی داشته باشد.

حل.

- (آ) درست. این داده ها با یک مرز خطی قابل جدا شدن هستند. به عنوان مثال، بردار وزن (۲،۵،۱) میتواند همه نقاط را به درستی طبقه بندی کند.
 - (ب) :وزن اولیه برابر است با

 $(1, \cdot, \cdot)$

پس از دیدن نمونه اول با بردار ویژگی (1, 7, 1) و برچسب مثبت (A) حاصل ضرب داخلی برابر است (A)

$$1 \cdot 1 + \cdots + \cdots = 1 > \cdots$$

پس پیشبینی درست بوده و وزن تغییر نمیکند:

 $(1, \cdot, \cdot)$

پس از دیدن نمونه دوم با بردار ویژگی $(1, \cdot, 1)$ و برچسب منفی (F) حاصل ضرب داخلی برابر است یا:

$$1 \cdot 1 + \cdots + \cdots = 1 > \cdots$$

پیشبینی اشتباه بوده، پس بهروزرسانی انجام میدهیم:

$$(\mathbf{1},\ \boldsymbol{\cdot},\ \boldsymbol{\cdot})+(-\mathbf{1})\cdot(\mathbf{1},\ \boldsymbol{\cdot},\ \mathbf{1})=(\boldsymbol{\cdot},\ \boldsymbol{\cdot},\ -\mathbf{1})$$

- (+) بله. شرط $f_7 + f_8 \ge 7$ یک مرز خطی ایجاد میکند و میتوان آن را با بردار وزن $f_7 + f_8 \ge 7$ نمایش داد.
- خیر. شرط $4 \ge 6$ و $f_8 \ge 5$ یک منطقه اشتراکی غیرخطی تعریف میکند و قابل نمایش با یک بردار وزن نیست.
- خیر. شرط $4 \geq 4$ یا $f_7 \geq 5$ یک اجتماع از دو ناحیه جداگانه است و قابل نمایش با یک مرز خطی نست.
- خیر. داشتن تعداد مشخصی از کلمات بین دو بازه، یک ناحیه بسته و محدود (مستطیلی) تعریف می کند که نمی توان آن را با یک مرز خطی نمایش داد.
- ۳. (۱۵ نمره) فرض کنید یک مجموعهداده با سه ویژگی ورودی دودویی به صورت زیر A,B,C و یک ویژگی خروجی دودویی Y در اختیار داریم.

ویژگیهای ورودی مقادیر $\{\, \cdot\,,\, \cdot\, \}$ میگیرند، در حالی که Y مقادیر $\{\, \cdot\,,\, \cdot\, \}$ را میگیرد.

Y	C	В	A
درست	١	١	•
درست	•	١	١
نادرست	١	•	١
نادرست	١	١	١
درست	١	١	•
درست	•	•	•
نادرست	١	١	
نادرست	١	•	١
درست		١	
درست	١	١	١

با توجه به اطلاعات ذكر شده، به موارد زير پاسخ دهيد.

(آ) Naive Bayes را چگونه طبقه بندی میکند (
$$A=1,\,B=1,\,C=\cdot$$
) را چگونه طبقه بندی

(ب) Naive Bayes رکورد (
$$A=\cdot,B=\cdot,C=1$$
) را چگونه طبقهبندی میکند؟

Laplace smoothing(k=1) را با استفاده از (
$$A={}^{ullet},B={}^{ullet},C={}^{ullet}$$
 Naive Bayes (ج) را با استفاده از ($A={}^{ullet},B={}^{ullet},C={}^{ullet}$ کورد (جگونه طبقه بندی میکند؟

(د) آیا افزودن تنها یک رکورد میتواند باعث تغییر طبقه بندی رکورد
$$(A=1,B=\cdot,C=1)$$
 شود؟ حل.

 $(1,1,0) \rightarrow \text{«درست»}$ (آ)

$$P_{\mathrm{T}} = P(Y=\mathsf{Loc}) P(A=\mathsf{L}|\mathsf{T}) P(B=\mathsf{L}|\mathsf{T}) P(C=\mathsf{L}|\mathsf{T}) = \frac{\mathsf{p}}{\mathsf{L}} \times \frac{\mathsf{r}}{\mathsf{p}} \times \frac{\mathsf{d}}{\mathsf{p}} \times \frac{\mathsf{p}}{\mathsf{p}} = \frac{\mathsf{L}}{\mathsf{L}\mathsf{r}},$$
 $P_{\mathrm{F}} = P(Y=\mathsf{Loc}) P(A=\mathsf{L}|\mathsf{F}) P(B=\mathsf{L}|\mathsf{F}) P(C=\mathsf{L}|\mathsf{F}) = \frac{\mathsf{p}}{\mathsf{L}} \times \frac{\mathsf{p}}{\mathsf{p}} \times \frac{\mathsf{r}}{\mathsf{p}} \times \frac{\mathsf{r}}{\mathsf{$

چون $P_{\mathrm{T}} > P_{\mathrm{F}}$ ، برچسب «درست» برگردانده میشود.

(0,0,1) o«نادرست» (ب)

$$P_{\mathrm{T}} = \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} = \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} \cdot \dots,$$

$$P_{\mathrm{F}} = \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \times \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} = \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{a}.$$

از آنجا که $P_{
m F} > P_{
m T}$ است، «نادرست» پیش بینی می شود.

(ج) «درست» $\leftarrow (0,0,0)$ فرمول هموارسازی لاپلاس برای متغیرهای دودویی:

$$P(X=x|Y=y) = \frac{\mathrm{count}(X=x,Y=y)+1}{N_y+1}, \qquad P(Y=y) = \frac{\mathrm{count}(Y=y)+1}{N+1}.$$

$$:|Y|=1 \text{ for } N=1 \text{ f$$

$$P(Y=T) = \frac{9+1}{1+1} = \frac{V}{1Y},$$

$$P(Y=F) = \frac{F+1}{1+Y} = \frac{\Delta}{1Y},$$

$$P(A=\cdot|T) = \frac{\mathbf{f}+\mathbf{1}}{\mathbf{f}+\mathbf{Y}} = \frac{\mathbf{\Delta}}{\mathbf{A}},$$

$$P(B=\cdot|T) = \frac{1+1}{\hat{r}+Y} = \frac{Y}{\Lambda},$$

$$P(C=\cdot|T) = \frac{r+1}{r+1} = \frac{r}{\lambda},$$

$$P(A=\cdot|F) = \frac{1+1}{F+Y} = \frac{Y}{F}$$

$$P(B=\cdot|F) = \frac{\Upsilon+1}{F+\Upsilon} = \frac{\Psi}{F}$$

$$P(C=\cdot|\mathbf{F}) = \frac{\cdot + 1}{\mathbf{F} + \mathbf{Y}} = \frac{1}{\mathbf{F}}.$$

$$P_{\mathrm{T}} = \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}\,\mathsf{Y}} \times \frac{\mathsf{\Delta}}{\mathsf{A}} \times \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{A}} \times \frac{\mathsf{Y}}{\mathsf{A}} = \frac{\mathsf{V}\,\mathsf{\Delta}}{\mathsf{V}\,\mathsf{P}\,\mathsf{A}} \approx \mathsf{V}\,\mathsf{P}\,\mathsf{\Delta}\,\mathsf{P},$$

$$P_{\mathrm{F}} = \frac{\Delta}{11} \times \frac{7}{9} \times \frac{7}{9} \times \frac{7}{9} = \frac{\Delta}{11} \approx 119.$$

از آنجا که $P_{\rm T}>P_{\rm F}$ ، برچسب نهایی «درست» است. (هموارسازی، احتمال صفر طرف «نادرست» را برطرف می کند اما نتیجه تغییری نمی کند.)

(د) «خير» $(1,0,1) \rightarrow (0,0)$ در وضعيت فعلى:

$$P_{\mathrm{T}} = \frac{\mathbf{\hat{r}}}{\mathbf{\hat{r}}} \times \frac{\mathbf{\hat{r}}}{\mathbf{\hat{r}}} \times \frac{\mathbf{\hat{r}}}{\mathbf{\hat{r}}} \times \frac{\mathbf{\hat{r}}}{\mathbf{\hat{r}}} = \mathbf{\hat{r}} \cdot \mathbf{\hat{r}} \mathbf{\hat{r}} \mathbf{\hat{r}},$$

$$P_{\rm F} = \frac{{f r}}{{f r}} imes \frac{{f r}}{{f r}} imes \frac{{f r}}{{f r}} imes \frac{{f r}}{{f r}} = {f r}/{f r}.$$

بعد از افزودن داده:

$$P_{\mathrm{T}} = \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}} \times \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}} \times \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}} \times \frac{\mathsf{V}}{\mathsf{V}} = \mathsf{V} \cdot \mathsf{V} \mathsf{V},$$

$$P_{\rm F} = \frac{\Delta}{11} \times \frac{\Upsilon}{\Delta} \times \frac{\Upsilon}{\Delta} \times \frac{\Upsilon}{\Delta} = \cdot / \cdot \Lambda V \Upsilon.$$

افزودن تنها یک نمونه (با هر برچسب یا ویژگی) حداکثر میتواند $P_{\rm T}$ را تا حدود ۰/۰۴۴۵ pprox افزایش داده یا $P_{\rm F}$ را تا حدود ۰/۰۸۷۳ pprox کاهش دهد؛ بااینحال همچنان $P_{\rm F}>P_{\rm T}$ باقی میماند، در نتیجه پاسخ نهایی «خیر» است.

۴. (۱۶ نمره) به پرسش های زیر با استفاده از مجموعه دادهٔ سوال قبل و جدول آنتروپی زیر پاسخ دهید.

Specific Conditional Entropies				
$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=1,\mathbf{C}=1)=1$	$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=m{\cdot},\mathbf{B}=m{\cdot})=\mbox{\cdot}/m{\cdot}$	$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=ullet)=ulletullet$		
$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=1,\mathbf{C}=1)=1$	$ \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=\cdot,\mathbf{B}=1)=\cdot$ /Al	$\mid \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=1)=1$		
$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{B}=\boldsymbol{\cdot},\mathbf{C}=\boldsymbol{\cdot})=\boldsymbol{\cdot}\boldsymbol{\prime}\boldsymbol{\cdot}\boldsymbol{\cdot}$	$H(Y A = 1, B = \cdot) = \cdot/\cdot$	$ig \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{B}=ullet)=ulletoldsymbol{1}$		
$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{B}=\cdot,\mathbf{C}=1)=\cdot/\cdot\cdot$	$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=1,\mathbf{B}=1)=1$	$ig \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{B}=1) = 1$		
$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{B}=1,\mathbf{C}=1)=1$	$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=\cdot,\mathbf{C}=\cdot)=\cdot/\cdot\cdot$	$\mid \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{C}=ullet) = ullet ullet \cdot$		
$H(Y B=1,C=1)=\cdot 4$	$ \mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{A}=ullet,\mathbf{C}=ullet)=ulletullet$	$\mathbf{H}(\mathbf{Y} \mathbf{C}=1)=1$		

- (آ) کدامیک از A, B, C بیشترین information gain را دارد.
- (ب) درخت تصمیم را بدون استفاده از عملیات هرس برای این سوال رسم کنید. در هنگام ساخت درخت، اگر در مرحلهایی به دو ویژگی یکسان برای تقسیم برخوردید، ویژگی را براساس ترتیب حروف الفبا انتخاب کنید. همچنین برای برچسبگذاری برگها، از True در صورت تساوی استفاده کنید.
 - (ج) خروجی درخت تصمیم شما برای ورودی های زیر چیست؟

$$(A = \cdot, B = \cdot, C = 1) (1)$$

$$(A = 1, B = \cdot, C = \cdot)$$
 (Y)

(د) اگر تمامی رئوس به جز ریشه را از درخت تصمیم هرس کنید و فرض کنید در صورت تساوی True را انتخاب کنید. خروجی برای ورودی های زیر چه خواهد بود؟

$$(A = \cdot, B = \cdot, C = 1)$$
 (1)

$$(A = 1, B = \cdot, C = \cdot)$$
 (Y)

حل.

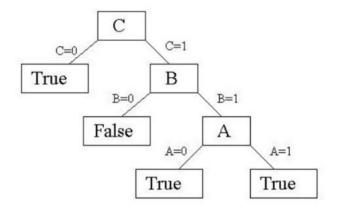
(1)

$$H(Y|A) = P(A = \cdot) * H(Y|A = \cdot) + P(A = \cdot) * H(Y|A = \cdot) = \frac{\Delta}{1 \cdot} * \cdot / \mathsf{VY} + \frac{\Delta}{1 \cdot} * \cdot / \mathsf{VY} = \cdot / \mathsf{AY} = \cdot / \mathsf{A$$

$$H(Y|B) = P(B = \cdot) * H(Y|B = \cdot) + P(B = \cdot) * H(Y|B = \cdot) = \frac{r}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4 \cdot r + \frac{v}{1 \cdot r} * \cdot / 4 \cdot r = \cdot / 4$$

$$H(Y|C) = P(C = \cdot) * H(Y|C = \cdot) + P(C = \cdot) * H(Y|C = \cdot) = \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} * \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} + \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} * \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} = \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r} \cdot \mathbf{r}$$

X=C زمانی بیشینه میشود که information gain



(ب) توجه کنید که در حالتی که C=1، ویژگی اولی که انتخاب میشود B است نه A، چرا که:

$$\begin{split} H(Y|A,C=1) &= P(A=\cdot|C=1)H(Y|A=\cdot,C=1) + P(A=1|C=1)H(Y|A=1,C=1) \\ &= \frac{\mathbf{v}}{\mathbf{v}} * \cdot \mathbf{1} + \frac{\mathbf{v}}{\mathbf{v}} * \cdot \mathbf{1} = \cdot \mathbf{1} + \mathbf{0} + \mathbf{0}$$

که بیشتر از:

$$\begin{split} H(Y|B,C=1) &= P(B=\cdot|C=1)H(Y|B=\cdot,C=1) + P(B=1|C=1)H(Y|B=1,C=1) \\ &= \frac{\mathbf{Y}}{\mathbf{V}}*\cdot \mathbf{V} + \frac{\Delta}{\mathbf{V}}*\cdot \mathbf{V} = \mathbf{V} \mathbf{Y} \mathbf{Y} \end{split}$$

False • (¬)

True •

False • (د)

True •

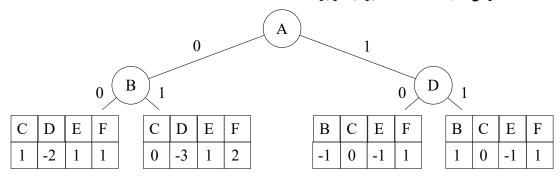
۵. (۱۲ نمره)

نیکا که به دنبال دستهبندی کننده ی مناسب خودش میگشت، الگوریتم جدیدی به نام «درخت پرسپترون» به ذهنش رسید که ویژگیهایی را از هر دو مدل درخت تصمیم و الگوریتم پرسپترون را باهم آمیخته میکند. درخت پرسپترون مشابه درخت تصمیم است، با این تفاوت که در هر برگ درخت به جای رای اکثریت ۱ از یک مدل پرسپترون استفاده می شود.

برای ساخت درخت پرسپترون، نخستین گام دنبال کردن روند عادی یک الگوریتم درخت تصمیم و جدا کردن برای ساخت درخت برسیم. پس از رسیدن به این عمق، در هر برگ بر اساس ویژگیهاست تا زمانی که به حداکثر عمق مجاز درخت برسیم. پس از رسیدن به این عمق، در هر برگ یک مدل پرسپترون بر پایهی ویژگیهای استفاده نشده در آن شاخه یاد گرفته می شود. در نتیجه با داشتن یک نمونه ی جدید، ابتدا نمونه را وارد درخت تصمیم خود می کنیم و با پیشروی به یکی از برگها می رسیم. سپس مدل پرسپترون آن برگ را بر روی ویژگیهای بررسی نشده انجام می دهیم و دسته بندی می کنیم.

Majority Voting

فرض کنید که یک dataset با ۶ ویژگی دودویی A, B, C, D, E, F و دو دسته ی خروجی $\{1, 1-\}$ دارید. یک درخت پرسپترون با عمق ۲ برای این dataset در شکل زیر داده شده است. وزنهای پرسپترون در هر برگ داده شده است. فرض کنید مقدار bias برای هر برگ b = 1 است.



- ب) درستی یا نادرستی عبارتهای زیر را دربارهی درخت پرسپترون مشخص کنید.
 - ۱. مرز تصمیمگیری درخت پرسپترون همواره خطی است.
- ۲. برای مقادیر کوچک حداکثر عمق (۳-۲)، احتمال underfit شدن درخت پرسپترون بیشتر از درخت تصمیم است.
- ج) فرض کنید \mathcal{D} که یک dataset است، به ما داده شده است. از دو ساختار درخت تصمیم متفاوت برای یادگیری این dataset استفاده می کنیم. یک بار از Information Gain و بار دیگر از training Error یادگیری این Rate برای جدا کردن نمونه ها استفاده می کنیم (در حالت دوم در هر گام بر اساس ویژگی ای تقسیم بندی می کنیم که کم ترین Training Error را می دهد). با فرض این که هر دو درخت تا رسیدن به Error صفر آموزش داده می شوند، کدام موارد زیر درست هستند؟
 - هر دو درخت در ریشه بر یایهی ویژگی یکسانی تقسیمبندی میکنند.
 - هر دو درخت عمق یکسان خواهند داشت.
 - هر دو درخت برای هر Data Point در $\mathcal D$ خروجی یکسان خواهند داشت.
 - هر دو درخت برای هر ورودی، خروجی یکسان خواهند داشت.
 - هر دو درخت از تمام ویژگیهای درون Dataset استفاده خواهند کرد.

حل.

آ) با توجه به این که
$$A=D=1$$
 نمونه به راستترین برگ درخت می رود که در آن جا out = $1 \times 1 + \cdots \times (-1) \times \cdots + 1 \times 1 + \cdots \times (-1) \times (-1) \times \cdots \times (-1) \times (-1) \times (-1) \times \cdots \times (-1) \times (-1)$

پس خروجی برابر ۱ است.

- ب) ۱. نادرست درخت پرسپترون در ساختار خود درخت تصمیم را نیز دارد که یک Classifier غیر خطی است.
- ۲. نادرست به طور کلی درخت پرسپترون ساختار پیچیده تری از درخت تصمیم با عمق یکسان دارد و در نتیجه بیش تر تمایل به overfit شدن دارد.
- ج) با توجه به این که می دانیم در هر دو ho = Error Training =
 ho نتیجه می گیریم هر دو تمام نمونه های درون dataset را درست دسته بندی می کنند. پس مورد سوم درست است. هیچ کدام از موارد دیگر لزوماً برقرار نیستند.

binary 7

2. (۲۰ نمره) یکی از روشهای منظمسازی در مسائل رگرسیون خطی، روش Lasso است. در این روش، نرم ۲۰ وزنهای مدل در تابع خطا وارد میشود. این کار باعث میشود که پاسخ نهایی مسئله بهصورت پراکنده تری (sparse) باشد. در این مسئله، خواهیم دید که چگونه جملهی نرم L1 منجر به افزایش پراکندگی میشود. هدف پراکنده کردن جواب نهایی (تنک کردن آن) یا همون sparse کردن آن بهینه کردن فصای ذخیره سازی داده ها ، ساده کردن محاسبات بعدی و جلو گیری از بیش برازش (overfitting) هست. داده ها ، ساده کردن محاسبات بعدی و جلو گیری از بیش برازش $\mathbf{X} \in \mathbf{R}^{n \times d}$ ماتریسی هست که هر سطر آن یک مشاهده از \mathbf{b} ویژگی می باشد و در کل \mathbf{r} مشاهده داریم. $\mathbf{v} \in \mathbf{R}^n$ بردار برچسب ما می باشد. حال فرض کنید که \mathbf{r} بردار وزن مدل رگرسیون ما می باشد. (سفید شده وزن های بهینه می باشند. همچنین فرض کنید مشاهدات ما دارای خاصیت \mathbf{r} \mathbf{r} می باشند. (سفید شده در رگرسیون لاسو بردار وزن های بهینه به صورت زیر به دست میاید :

$$\mathbf{w}^* = argmin_w J_{\lambda}(\mathbf{w})$$
$$J_{\lambda} = \frac{1}{2}||\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{w}||_2^2 + \lambda||\mathbf{w}||_1$$

آ) ابتدا نشان میدهیم که سفیدسازی دادهها باعث مستقل شدن ویژگیها میشود، بهطوریکه w_i^* تنها از ویژگی ابتدا نشان دهید که J_λ را میتوان به صورت زیر نوشت: i

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = g(\mathbf{y}) + \sum_{i=1}^{d} f(\mathbf{X}_{:,i}, \mathbf{y}, w_i, \lambda)$$

 \mathbf{X} است. \mathbf{X} است \mathbf{X} است.

- رب) اگر $w_i \geq w_i$ باشد، مقدار $w_i \geq w_i$ را بیابید.
- را بیابید. w_i اگر $w_i < v_j$ باشد، مقدار w_i
- (د) با توجه به بخشهای قبلی، تحت چه شرایطی w_i برابر صفر خواهد شد؟ این شرایط چگونه قابل اعمال هستند؟
- (ه) همانطور که میدانیم، در رگرسیون ریج، جمله ی منظمسازی در تابع هزینه به صورت $|w||\sqrt{|w||}$ ظاهر می شود. در این حالت، w_i تحت چه شرایطی برابر صفر می شود؟ تفاوت این حالت با حالت قبلی چیست؟

حل.

(آ) بر اساس روابط داده شده در سوال داریم که :

$$\mathbf{w}^* = argmin_w J_{\lambda}(\mathbf{w}), \quad J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} ||\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{w}||_2^2 + \lambda \cdot ||\mathbf{w}||_1 \quad (\lambda > 0)$$

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{w})^T (\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{w}) + \lambda \cdot ||\mathbf{w}||_1$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} (\mathbf{y}^T \mathbf{y} - \mathbf{y}^T \mathbf{X} \mathbf{w} - \mathbf{w}^T \mathbf{X}^T \mathbf{y} + \mathbf{w}^T \mathbf{X}^T \mathbf{X} \mathbf{w}) + \lambda \cdot ||\mathbf{w}||_1$$

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} (\mathbf{y}^T \mathbf{y} + (\mathbf{X}\mathbf{w})^T (\mathbf{X}\mathbf{w}) - 2(\mathbf{X}\mathbf{w})^T y) + \lambda \cdot ||\mathbf{w}||_1$$

به خاطر سفید سازی ای که انجام داده بودیم داریم که:

$$\mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{I} \Rightarrow J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \mathbf{y}^T \mathbf{y} + \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} - (\mathbf{X} \mathbf{w})^T \mathbf{y} + \lambda \cdot ||\mathbf{w}||_1$$
$$\mathbf{X} \mathbf{w} = \sum_{i=1}^d \mathbf{X}_i \cdot w_i$$

که در رابطه با \mathbf{X}_i ستون های ماتریس \mathbf{X} هستند. ضرب $\mathbf{X}\mathbf{w}$ به ما برداری $\mathbf{R}^\mathbf{n}$ میدهد که هر سطر آن مجموع وزندار هر سطر ماتریس \mathbf{X} هست.

$$\mathbf{X}\mathbf{w} = \begin{bmatrix} X_{11} \cdot w_1 + X_{12} \cdot w_2 + X_{13} \cdot w_3 + \dots + X_{1d} \cdot w_d \\ X_{21} \cdot w_1 + X_{22} \cdot w_2 + X_{23} \cdot w_3 + \dots + X_{2d} \cdot w_d \\ X_{31} \cdot w_1 + X_{32} \cdot w_2 + X_{33} \cdot w_3 + \dots + X_{3d} \cdot w_d \\ \dots \\ X_{n1} \cdot w_1 + X_{n2} \cdot w_2 + X_{n3} \cdot w_3 + \dots + X_{nd} \cdot w_d \end{bmatrix}_n = \mathbf{Q}$$

$$(\mathbf{X}\mathbf{w})^T \mathbf{y} = \mathbf{Q}^T \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n Q_i \cdot y_i$$

$$\mathbf{w}^T \mathbf{w} = \sum_{i=1}^d w_i^2$$

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \underbrace{\frac{1}{2} \mathbf{y}^T \mathbf{y}}_{g(\mathbf{y})} + \underbrace{\frac{1}{2} \sum_{i=1}^d w_i^2 - \sum_{i=1}^n (\mathbf{X}\mathbf{w})_i^T y_i + \lambda \cdot \sum_{i=1}^d |w_i|}_{g(\mathbf{y})}$$

برای برطرف کردن اندیس جمع ماری $\sum_{i=1}^{n} (\mathbf{X}\mathbf{w})_{i}^{T} y_{i}$ داریم که :

$$(\mathbf{X}\mathbf{w})^{T}\mathbf{y} = \sum_{i=1}^{d} w_{i} \mathbf{X}^{T}\mathbf{y}$$

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \underbrace{\frac{1}{2}\mathbf{y}^{T}\mathbf{y}}_{g(\mathbf{y})} + \underbrace{\frac{1}{2}\sum_{i=1}^{d} w_{i}^{2} - \sum_{i=1}^{d} w_{i} \mathbf{X}^{T}\mathbf{y} + \lambda \cdot \sum_{i=1}^{d} |w_{i}|}_{g(\mathbf{y})} + \sum_{i=1}^{d} \underbrace{\frac{1}{2} \cdot w_{i}^{2} - w_{i} \cdot \mathbf{X}^{T}\mathbf{y} + \lambda \cdot |w_{i}|}_{g(\mathbf{y})} = g(\mathbf{y}) + \sum_{i=1}^{d} f(\mathbf{X}_{:,i}, \mathbf{y}, w_{i}, \lambda)$$

- حال برای اینکه نشون دهیم w_i^* تنها از ویژگی i نتیجه میشود داریم که

$$J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2}\mathbf{y}^{T}\mathbf{y} + \sum_{i=1}^{d} \frac{1}{2}w_{i}^{2} - w_{i} \cdot \mathbf{X}_{i}^{T}\mathbf{y} + \lambda \cdot |w_{i}|$$
$$\frac{\partial J}{\partial w_{i}} = w_{i} - \mathbf{X}_{i}^{T}\mathbf{y} + \lambda sgn(w_{i})$$
$$\frac{\partial J}{\partial w_{i}} = 0 \Rightarrow w_{i} = \mathbf{X}_{i}^{T}\mathbf{y} - \lambda \cdot sgn(w_{i})$$

همانطور که در رابطه آخر میبینیم w_i تنها به ویژگی iام بستگی دارد. همچنین میبینیم که فرم بسته ای برای جواب وجود ندارد.

(ب)

$$w_i^* > \cdot \Rightarrow w_i^* = \mathbf{X_i}^T \mathbf{y} - \lambda$$

(ج)

$$w_i^* < \cdot \Rightarrow w_i^* = \mathbf{X_i}^T \mathbf{y} + \lambda$$

(د)

$$w_i^* = \cdot \Rightarrow \mathbf{X}_i^T \mathbf{y} = sqn(w_i^*)\lambda \Rightarrow \lambda = -snq(w_i^*)\mathbf{X}_i^T y$$

. اگر مقدار λ را برابر مقدار یافت شده در قسمت قبل قرار دهیم w_i^* صفر میشود

(0)

$$R = \frac{1}{\mathbf{Y}} \lambda ||\mathbf{w}||_{\mathbf{Y}}^{\mathbf{Y}} \Rightarrow J_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{\mathbf{Y}} ||\mathbf{y} - \mathbf{X}\mathbf{w}||_{\mathbf{Y}}^{\mathbf{Y}} + \frac{1}{\mathbf{Y}} \lambda ||\mathbf{w}||_{\mathbf{Y}}^{\mathbf{Y}}$$

$$J_{\lambda} = \frac{1}{\mathbf{Y}} (\mathbf{y}^{T} \mathbf{y} + \mathbf{w}^{T} \mathbf{X}^{T} \mathbf{X} \mathbf{w} - \mathbf{Y} (\mathbf{X} \mathbf{w})^{T} \mathbf{y}) + \frac{1}{\mathbf{Y}} \mathbf{w}^{T} \mathbf{w}$$

$$= \frac{1}{\mathbf{Y}} \sum_{j=1}^{n} y_{i}^{\mathbf{Y}} + \frac{1}{\mathbf{Y}} \sum_{i=1}^{d} w_{i}^{\mathbf{Y}} - \sum_{i=1}^{d} w_{i} \cdot (\mathbf{X}_{:,i}^{T} \mathbf{y}) + \frac{1}{\mathbf{Y}} \lambda \sum_{i=1}^{d} w_{i}^{\mathbf{Y}}$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_{i}} = \cdot \Rightarrow w_{i} - \mathbf{X}_{:,i}^{T} \mathbf{y} + \lambda \cdot w_{i} = \cdot \Rightarrow w_{i} = \frac{\mathbf{X}_{:,i}^{T} \mathbf{y}}{\mathbf{Y} + \lambda}$$

 $(\mathbf{X}_{:,i}^T\mathbf{y}=ullet)$ میشود $w_i^*=ullet$ میده عمود باشد ، میشود ویژگی داده ها بر ویژگی داده عمود با نتجاب بهینه λ که در بخش قبل به دست آوردیم به این نتیجه برسیم.

۷. (۱۵ نمره) تابع زیر را در نظر بگیرید:

$$f(w,x) = \frac{1}{1 + e^{-(w_0 x_0 + w_1 x_1 + w_2)}}$$

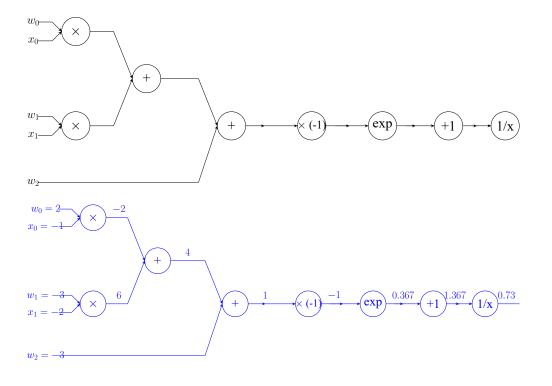
شبکه متناظر با این تابع در زیر آمده است. با فرض ورودی های

$$w_0 = 2$$
, $x_0 = -1$, $w_1 = -3$, $x_1 = -2$, $w_2 = -3$

ابتدا خروجی نهایی را محاسبه کنید. سپس با استفاده از Backpropagation مشتق خروجی نهایی را نسبت به خروجی هر راس حساب کنید.

حل. در هر مرحله از forward-pass ما بر اساس گراف محاسباتی مان خروجی را محاسبه میکنیم که به فرم زیر در میاید :

حال در هر مرحله از Backpropagation نسبت به تابع گره ای که در آن هستیم مشتق میگیریم و به عقب حرکت میکنیم. (برای w را مینویسیم)



$$g(x) = \frac{1}{x}, h(x) = \exp(ax), Q(x) = ax, m(x) = b + x$$

$$\frac{\partial \hat{y}}{\partial w_0} = \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial w_0} = \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial w_0} = \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial w_0} = \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial h}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial w_0} = \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial h}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial w_0} = \frac{\partial h}{\partial w_0} \cdot \frac{\partial h}{\partial w_0} = -0.53 \cdot \frac{\partial g}{\partial w_0}$$

$$2) \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \Big|_{m=0.367} \cdot \frac{\partial m}{\partial w_0} = -0.53 \cdot 1 \cdot \frac{\partial m}{\partial w_0}$$

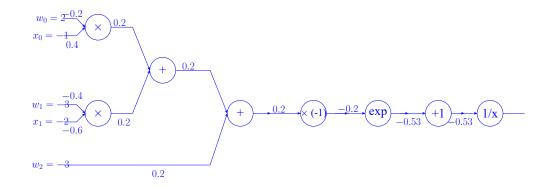
$$3) \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial w_0} = -0.53 \cdot 1 \cdot \exp(x) \Big|_{-1} \frac{\partial h}{\partial w_0} = -0.53 \cdot 1 \cdot e^{-1} = -0.194 \frac{\partial h}{\partial w_0}$$

$$4) \frac{\partial \hat{y}}{\partial g} \cdot \frac{\partial g}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial h} \cdot \frac{\partial h}{\partial Q} \cdot \frac{\partial Q}{\partial w_0} = -0.194 \cdot \frac{\partial Q}{\partial w_0} \Big|_{a=-1} = -0.194 \cdot -1 = 0.194 = T$$

$$5) \frac{\partial T}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial w_0} = 0.194$$

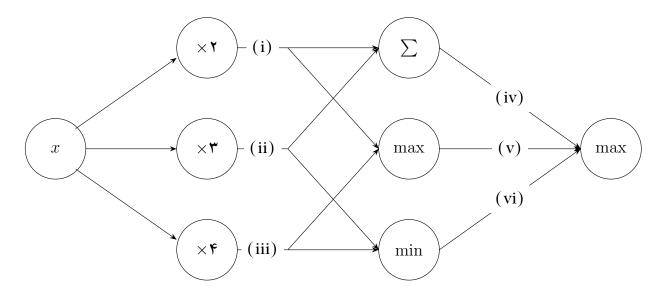
$$6) \frac{\partial T}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial m} \cdot \frac{\partial m}{\partial w_0} \cdot \frac{\partial Q}{\partial w_0} = 0.194 \cdot x_0 \Big|_{x_0} = -1 = -0.194$$

backpropa- می برای راحت تر شدن خواندن مراحل انجام شده است و صرفا برای نمایش یک دور backpropa- شماره گذاری برای راحت تر شدن خواندن مراحل انجام شده است و درستی جواب آخر کافی می باشد. همانطور که دیدید ۷ مشتق جزیی نسبت به توابع و اجزای مختلف شکبه در مسیر متغیر می گرفتیم تا نرخ تغییرات با توجه به متغیر مشخص شده را بیابیم که این تعداد برابر تعداد نود های بین متغیر مورد نظر و خروجی شبکه بود. مقادیر نهایی Backpropagation در هر مرحله در زیر آمده است : (مقادیر به دو رقم اعشار گرد شده اند) با استفاده از مقادیر به دست آمده میتوان متغیر ها را طوری تغییر داد تا به جواب بهینه مان برسیم (الگوریتم گرادیان کاهشی نمونه ای از این دسته روش ها می باشد.)



۸. (۱۵+۵ نمره)

- (آ) عملیات Forward Propagation را برای شبکهی عصبی زیر با ورودی x=1 انجام دهید.
 - ۱) مقادیر مربوط به (ii), (ii), را به دست آورید.
 - ۲) مقادیر مربوط به (iv), (v), (vi) را به دست آورید.
 - ۳) مقدار خروجی مدل را به دست آورید.



(ب) (امتیازی) شکل زیر یک شبکهی عصبی با وزنهای d ،c ،b ،a و d را نشان میدهد. ورودی این شبکه x_1 و x_2 هستند. لایهی مخفی نخست به شکل زیر محاسبه می شود.

$$r_1 = \max(c \cdot x_1 + e \cdot x_1, \cdot)$$
 $r_1 = \max(d \cdot x_1 + f \cdot x_1, \cdot)$

خروجی لایهی مخفی دوم نیز به شکل زیر است.

$$s_1 = \frac{1}{1 + \exp(-a \cdot r_1)}$$
 $s_7 = \frac{1}{1 + \exp(-b \cdot r_7)}$

خروجی شبکه نیز برابر $y=s_1+s_7$ است.

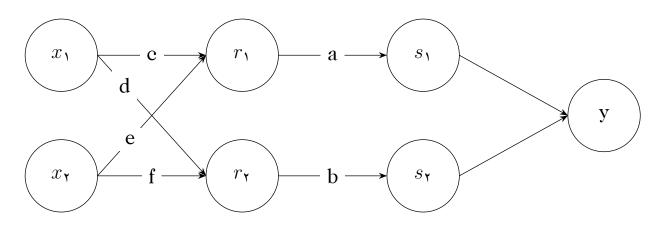
فرض کنید ورودی شبکه $x_1 = 1, x_2 = -1$ و مقدار وزنها برابر

$$a=1,b=1,c={\bf Y},d=1,e={\bf Y},f={\bf Y}$$

باشد. در این صورت خروجی تقریبی شبکه به صورت

$$r_1 = Y, r_Y = \cdot, s_1 = \cdot / 9, s_Y = \cdot / 2, y = 1 / 9$$

خواهد بود.



با استفاده از مقادیر تقریبی داده شده از الگوریتم backpropagation استفاده کنید تا مقدار مشتقهای جزئی را حساب کنید. مقادیر را به صورت عددی به دست آورید.

- مقدار $\frac{\partial y}{\partial a}$ و $\frac{\partial y}{\partial b}$ را به دست آورید.
- مقدار $\frac{\partial r_1}{\partial e}$ و $\frac{\partial r_1}{\partial e}$ را به دست آورید.
- مقدار $\frac{\partial r_{\mathsf{Y}}}{\partial f}$ و $\frac{\partial r_{\mathsf{Y}}}{\partial f}$ را به دست آورید.
- عدار $\frac{\partial y}{\partial r_1}$ و $\frac{\partial y}{\partial r_2}$ را به دست آورید. (۴
- ه دست آمده در بخش ۴ و خاصیت زنجیرهای مشتقات، $\frac{\partial y}{\partial c}$ و با استفاده از مقادیر به دست آمده در بخش ۴ و خاصیت آمده در بخش ۴ و آورید.
- 9) با استفاده از مقادیر به دست آمده در بخش ۴ و خاصیت زنجیرهای مشتقات، $\frac{\partial y}{\partial f}$ و ابه دست آورید.
 - رد. ۷) تمام وزنهای شبکه را یک مرحله با نرخ یادگیری یک بروزرسانی کنید.

حل.

$$\mbox{(i)}: x \times \mbox{\bf Y} = \mbox{\bf Y}, \quad \mbox{(ii)}: x \times \mbox{\bf Y} = \mbox{\bf Y}, \quad \mbox{(iii)}: x \times \mbox{\bf Y} = \mbox{\bf Y}$$

(\

$$(iv):(i)+(ii)=\mathtt{\Delta},\quad (v):\max((i),(iii))=\mathtt{F},\quad (vi):\min((ii),(iii))=\mathtt{F}$$

(٣

$$out = \max((iv), (v), (vi)) = \Delta$$

(ب) ۱)

$$\frac{\partial y}{\partial a} = \frac{\partial y}{\partial s_1} \frac{\partial s_1}{\partial a} = \mathbf{1} \cdot r_1 s_1 (\mathbf{1} - s_1) = \mathbf{1}$$

$$\frac{\partial y}{\partial b} = \frac{\partial y}{\partial s_2} \frac{\partial s_2}{\partial b} = \mathbf{1} \cdot r_2 s_3 (\mathbf{1} - s_2) = \mathbf{1}$$

$$c \cdot x_1 + e \cdot x_7 > \cdot \Rightarrow r_1 = c \cdot x_1 + e \cdot x_7 \Rightarrow \frac{\partial r_1}{\partial c} = x_1 = 1, \quad \frac{\partial r_1}{\partial e} = x_7 = -1$$

$$d \cdot x_1 + f \cdot x_7 = -1 < \cdot \Rightarrow \frac{\partial r_7}{\partial d} = \frac{\partial r_7}{\partial f} = \cdot$$

$$\frac{\partial y}{\partial r_1} = \frac{\partial y}{\partial s_1} \frac{\partial s_1}{\partial r_1} = 1 \cdot as_1(1 - s_1) = \checkmark \checkmark \bullet$$

$$\frac{\partial y}{\partial r_{\rm Y}} = \frac{\partial y}{\partial s_{\rm Y}} \frac{\partial s_{\rm Y}}{\partial r_{\rm Y}} = {\rm Y} \cdot b s_{\rm Y} ({\rm Y} - s_{\rm Y}) = {\rm YY} {\rm D}$$

$$\frac{\partial y}{\partial c} = \frac{\partial y}{\partial r_1} \frac{\partial r_1}{\partial c} = \cdot / \cdot \mathbf{q} \times \mathbf{l} = \cdot / \cdot \mathbf{q}$$

$$\frac{\partial y}{\partial e} = \frac{\partial y}{\partial r_1} \frac{\partial r_1}{\partial e} = \mathbf{1} \cdot \mathbf{1} \times -\mathbf{1} = -\mathbf{1} \cdot \mathbf{1}$$

$$\frac{\partial y}{\partial f} = \frac{\partial y}{\partial r_{\mathsf{Y}}} \frac{\partial r_{\mathsf{Y}}}{\partial f} = \mathbf{\cdot}$$

$$\frac{\partial y}{\partial d} = \frac{\partial y}{\partial r_{\mathsf{Y}}} \frac{\partial r_{\mathsf{Y}}}{\partial d} = {} \boldsymbol{\cdot}$$

$$a \leftarrow \text{`'AY}, b \leftarrow \text{`}, c \leftarrow \text{`'AY}, d \leftarrow \text{`}, e \leftarrow \text{`Y}, \text{`}, f \leftarrow \text{`Y}$$