ĐỀ TÀI: PHÂN LOẠI XE MÁY

- 1. Mô tả bài toán
- Input: Môt hình ảnh chiếc xe máy
- Output: Phân loại xe máy đó là xe số hay xe tay ga
- 1. Mô tả về bộ dữ liệu
- Cách thức xây dựng bộ dữ liệu: tìm kiếm trên mạng, thu thập hình ảnh từ bạn bè.
- Số lượng: ~200 ảnh
- Độ đa dạng: chỉ tập trung về xe máy, không có những nhiều chi tiết trong hình ảnh, chỉ có chi tiết xe máy.
- Các thao tác tiền xử lý dữ liệu: Image Augmentation

Gắn nhãn dữ liệu

- 0: Manual Transmission Motorcycle
- 1: Automatic Transmission Motorcycle
- Phân chia dữ liệu:

Train/Test: 8/2

- 1. Mô tả về đặc trưng
 - Xe có chỗ để chân hay không
- 1. Mô tả về thuật toán máy học CNN with 1 VGG style block
- 2. Cài đặt, tinh chỉnh tham số
- 3. Đánh giá kết quả, kết luận

In []:

```
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive')
```

Drive already mounted at /content/drive; to attempt to forcibly remount, call drive.mount ("/content/drive", force_remount=True).

In []:

```
import os
import glob
import h5py
import shutil
import imgaug as aug
import numpy as np # linear algebra
import pandas as pd # data processing, CSV file I/O (e.g. pd.read csv)
import seaborn as sns
import tensorflow as tf
import matplotlib.pyplot as plt
import matplotlib.image as mimg
import imgaug.augmenters as iaa
from os import listdir, makedirs, getcwd, remove
from os.path import isfile, join, abspath, exists, isdir, expanduser
from PIL import Image
from pathlib import Path
from skimage.io import imread
from skimage.transform import resize
from keras.models import Sequential, Model
from keras.applications.vgg16 import VGG16, preprocess input
from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator, load img, img to array
from keras.models import Sequential
```

```
from keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Dense, Dropout, Input, Flatten, Separable
Conv2D
from keras.layers import GlobalMaxPooling2D
from keras.layers.normalization import BatchNormalization
from keras.layers.merge import Concatenate
from keras.models import Model
from keras.optimizers import Adam, SGD, RMSprop
from keras.callbacks import ModelCheckpoint, Callback, EarlyStopping
from keras.utils import to categorical
from sklearn.model selection import train test split
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
from mlxtend.plotting import plot confusion matrix
from sklearn.metrics import confusion matrix
from keras import backend as K
In [ ]:
print(os.listdir())
['.config', 'drive', 'sample_data']
In [ ]:
data dir = Path(r'./drive/My Drive/MotorCycle data')
automotor_data = data_dir / 'AutomaticTransmissionMotorcycle'
manualmotor_data = data_dir / 'ManualTransmissionMotorcycle'
print(automotor data)
drive/My Drive/MotorCycle data/AutomaticTransmissionMotorcycle
In [ ]:
```

```
def get_data(data, pattern):
   data_case = data.glob(pattern)
   return data_case
```

```
In [ ]:
```

Gán nhãn:

- Nhãn 0 là xe tay ga
- Nhãn 1 là xe gắn máy

In []:

```
train_data = []
for img in get_data(automotor_data, '*.jpeg'):
    train_data.append((img,0))
for img in get_data(automotor_data, '*.jpg'):
    train_data.append((img,0))
for img in get_data(automotor_data, '*.png'):
    train_data.append((img,0))
for img in get_data(manualmotor_data, '*.jpeg'):
    train_data.append((img,1))
for img in get_data(manualmotor_data, '*.jpg'):
    train_data.append((img,1))
for img in get_data(manualmotor_data, '*.png'):
    train_data.append((img,1))
train_data = pd.DataFrame(train_data, columns=['image', 'label'],index=None)
train_data = train_data.sample(frac=1.).reset_index(drop=True)
```

```
In [ ]:
```

```
train_data.head()
```

```
Out[]:
```

!---- l-b-

ımage image	iabei label
0 drive/My Drive/MotorCycle_data/AutomaticTransm	0
1 drive/My Drive/MotorCycle_data/ManualTransmiss	1
2 drive/My Drive/MotorCycle_data/AutomaticTransm	0
3 drive/My Drive/MotorCycle_data/ManualTransmiss	1
4 drive/My Drive/MotorCycle_data/AutomaticTransm	0

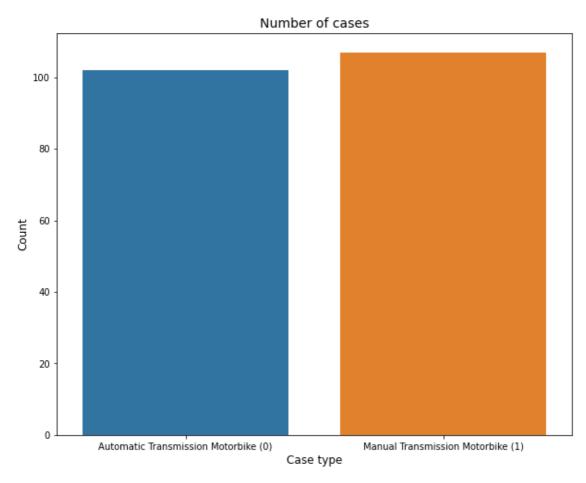
In []:

```
cases_count = train_data['label'].value_counts()
print(cases_count)

plt.figure(figsize=(10,8))
sns.barplot(x=cases_count.index, y= cases_count.values)
plt.title('Number of cases', fontsize=14)
plt.xlabel('Case type', fontsize=12)
plt.ylabel('Count', fontsize=12)
plt.xticks(range(len(cases_count.index)), ['Automatic Transmission Motorbike (0)', 'Manua l Transmission Motorbike (1)'])
plt.show()
```

1 107 0 102

Name: label, dtype: int64



Sử dụng thư viện ImageDataGenerator của Keras để lấy dữ liệu và phân loại

- Rotation range = 90 degree
- Rescale = 1./255 (từ [0-255] về [0,1])
- Resize ảnh với kích thước width 256 height 256

Sử dụng thư viện ImageDataGenerator để gán nhãn và lấy ảnh từ directory

In []:

Found 209 images belonging to 2 classes.

Show Image đã được tiền xử lý dữ liệu

```
In [ ]:
```

```
def plotImages(images_arr):
    fig, axes = plt.subplots(1, 5, figsize=(20,20))
    axes = axes.flatten()
    for img, ax in zip( images_arr, axes):
        ax.imshow(img)
        ax.axis('off')
    plt.tight_layout()
    plt.show()
sample_training, labels = next(image_data)
imgplot = plotImages(sample_training[:5])
```

/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/PIL/Image.py:932: UserWarning: Palette images with Transparency expressed in bytes should be converted to RGBA images
"Palette images with Transparency expressed in bytes should be "











Split dữ liệu thành 2 phần 8/2:train/test

```
In [ ]:
```

```
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(sample_training, labels, test_size =
0.2, random_state = 1)
```

In []:

```
model = Sequential()
model.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', kernel_initializer='he_uniform', padding
='same', input_shape=(256, 256, 3)))
model.add(MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(Flatten())
model.add(Dense(128, activation='relu', kernel_initializer='he_uniform'))
model.add(Dense(1, activation='sigmoid'))
# compile model
opt = SGD(lr=0.001, momentum=0.9)
model.compile(optimizer=opt, loss='binary_crossentropy', metrics=['accuracy'])
```

In []:

```
# fit model
train_it = []
test it = []
n train = len(x train)
n \text{ test} = len(x \text{ test})
history = model.fit generator(image data gen.flow(x train, y train, batch size=32), steps
_per_epoch=n train,
validation data=image data gen.flow(x test, y test, batch size=32),
validation steps=n test,
epochs=20)
Epoch 1/20
val loss: 0.6878 - val accuracy: 0.5714
val loss: 0.6890 - val accuracy: 0.5714
Epoch 3/20
val loss: 0.6861 - val accuracy: 0.5714
Epoch 4/20
val loss: 0.6867 - val accuracy: 0.5714
Epoch 5/20
val loss: 0.6864 - val accuracy: 0.5714
Epoch 6/20
val loss: 0.6866 - val accuracy: 0.5714
Epoch 7/20
25/25 [============ ] - 43s 2s/step - loss: 0.6721 - accuracy: 0.6000 -
val loss: 0.6855 - val accuracy: 0.5714
val loss: 0.6864 - val accuracy: 0.5714
Epoch 9/20
val loss: 0.6860 - val accuracy: 0.5714
Epoch 10/20
val loss: 0.6867 - val accuracy: 0.5714
Epoch 11/20
val_loss: 0.6869 - val_accuracy: 0.5714
Epoch 12/20
25/25 [============= ] - 42s 2s/step - loss: 0.6714 - accuracy: 0.6000 -
val loss: 0.6875 - val accuracy: 0.5714
Epoch 13/20
25/25 [============= ] - 42s 2s/step - loss: 0.6713 - accuracy: 0.6000 -
val loss: 0.6866 - val accuracy: 0.5714
Epoch 14/20
val loss: 0.6853 - val accuracy: 0.5714
Epoch 15/20
val loss: 0.6850 - val accuracy: 0.5714
Epoch 16/20
val loss: 0.6843 - val accuracy: 0.5714
Epoch 17/20
val_loss: 0.6877 - val_accuracy: 0.5714
Epoch 18/20
val_loss: 0.6842 - val_accuracy: 0.5714
Epoch 19/20
25/25 [============= ] - 42s 2s/step - loss: 0.6704 - accuracy: 0.6000 -
val loss: 0.6880 - val accuracy: 0.5714
Epoch 20/20
val loss: 0.6854 - val accuracy: 0.5714
```

```
In []:

# evaluate model
_, acc = model.evaluate_generator(image_data_gen.flow(x_test,y_test,batch_size=32), step
s=n_test, verbose=0)
print('> %.3f' % (acc * 100.0))
```

> 57.143

Kết luận:\ Sau khi train model với số lượng epochs là 20, tuy nhiên thì có thể do data nên accuaracy train vẫn không được tốt hơn những lần đầu tiên train nên gradient descent trong Model VGG không được phát huy tác dụng.\

Bộ dữ liệu cần được cập nhật thêm để có thể phát huy hết được model.\

Kết quả:\ Độ chính xác chỉ đạt được khoảng 57%.

Nhận xét:

Do bộ dữ liệu còn ít và thiếu (dữ liệu chưa đa dạng) nên chưa thể đạt được kết quả cao.

Còn hạn chế khi dữ liệu ảnh chỉ bao gồm 1 chiếc xe và nền trơn. Hạn chế khi dữ liệu đầu vào để nhận diện quá ít.

Có thể sử dụng các mô hình khác để training thay vì dùng Keras khi dữ liệu quá ít.