

Calcolo delle variazioni

Lezioni di Gobbino 17/18

VG

21 aprile 2021

Capitolo 1

Lezione 1

Il calcolo delle variazioni consiste nello studio di problemi di minimo.

In particolar modo, abbiamo un insieme \mathbb{X} ed una funzione $f : \mathbb{X} \rightarrow \mathbb{R}$ e vogliamo trovare $\min\{f(x) | x \in \mathbb{X}\}$.

Ci sono 4 metodi di approccio al problema:

1. Metodo indiretto
2. Metodo diretto
3. Rilassamento
4. Gamma-convergenza

Esempio 1.

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f = x^2 - 4x$$

Metodo indiretto: $f'(x) = 2x - 4 \Rightarrow f'(x) = 0 \iff x = 2 \Rightarrow \min = f(2) = -4$

Proviamo adesso a dimostrare che $f(x)$ è sempre ≥ -4 ¹.

$$x^2 - 4x \geq -4 \iff x^2 - 4x + 4 \geq 0 \iff (x - 2)^2 \geq 0$$

che è vero, inoltre vale l'uguaglianza se e solo se $x = 2$.

Metodo diretto: dimostriamo che il minimo esiste, ad esempio usando il teorema di Weierstrass generalizzato:

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ continua e } \lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = \infty \Rightarrow \text{il minimo esiste}$$

Ora che so che esiste posso vedere dove $f'(x) = 0$.

Esempio 2. Cerchiamo $\min\{(x^2 - 2)^2 | x \in \mathbb{Q}\}$

In questo caso il minimo non esiste. Possiamo perciò chiederci: chi è l'inf? Come sono fatte le successioni "minimizzanti"?

L'inf è 0 e le succ. min. hanno una sottosuccessione che tende a $\pm\sqrt{2}$.

¹Questa è la vera dimostrazione

Rilassamento: Con questo metodo rilassiamo le condizioni imposte dal problema e per farlo possiamo procedere in due modi: 1. Estendo f ad un ambiente più vasto;

2. Cambio la funzione in modo che il minimo abbia più probabilità di esistere.

Esempio 3. Consideriamo una famiglia di problemi di minimo:

$$m_n := \min\{e^{x^2} + atg(x) + n\sin^2(x) | x \in \mathbb{R}^n\}$$

e chiediamoci:

a cosa tende m_n quando $n \rightarrow \infty$?

a cosa tendono i punti di minimo quando $n \rightarrow \infty$?

Ci aspettiamo che $m_n \rightarrow m_\infty := \min\{e^{x^2} + atg(x) | x = k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$

Per rispondere a queste domande usiamo la gamma convergenza.

Definizione 1. Generalmente \mathbb{X} sarà uno spazio di funzioni. Chiameremo allora

$$F : \mathbb{X} \rightarrow \mathbb{R}$$

Funzionale

Esempio 4.

$$F(u) = \int_2^4 (\dot{u}^2 + \sin(u)) dx$$

Un particolare tipo di funzionali sono poi quelli **integrali**

$$F(u) := \int_a^b L(x, u(x), \dot{u}(x)) dx$$

con $L : [a, b] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.

In generale scriveremo $L(x, s, p)$ dette Lagrangiane.

Altre generalizzazioni possibili sono:

$$F(u) := \int_a^b L(x, u, \dot{u}, \ddot{u}, \dots) dx$$

$$F(u, v) := \int_a^b L(x, u, v, \dot{u}, \dot{v}, \dots) dx$$

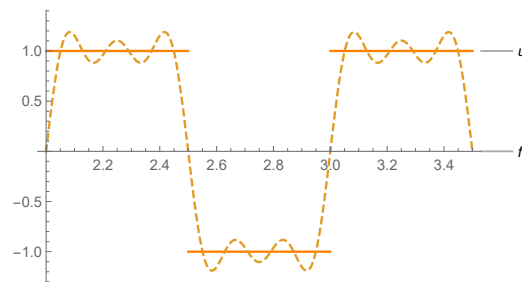
Osservazione 1. Problemi più complicati sono del tipo:

1. Più variabili in partenza

2. Più variabili in partenza e arrivo (caso vettoriale)

Esempio 5 (Classico). Data $f(x)$ trovare

$$\min\left\{\int_a^b \dot{u}^2 + (u - f)^2 dx \mid u \in C^1([a, b])\right\}$$

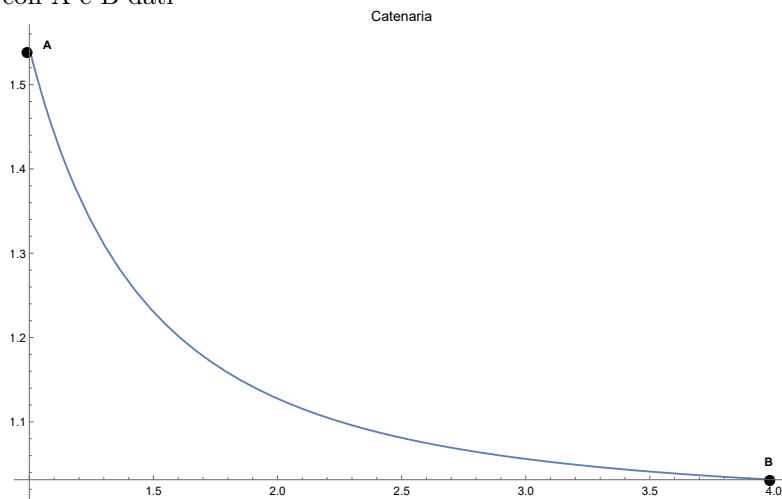


con f che può essere ad esempio il segnale di un cellulare.

Esempio 6 (Classico).

$$\min \left\{ \int_a^b (\dot{u}^2 + u) dx \mid u(a) = A, u(b) = B, u \in C^1([a, b]) \right\}$$

con A e B dati



Capitolo 2

Lezione 2

La variazione prima di un funzionale è l'analogo della derivata prima per una funzione.

Definizione 2. Consideriamo un insieme \mathbb{X} ed $f : \mathbb{X} \rightarrow \mathbb{R}$. Sia x_0 un punto di minimo e siano $\delta > 0, \gamma : (-\delta, \delta) \rightarrow \mathbb{X}$ t.c. $\gamma(0) = x_0$. Posso considerare la funzione composta

$$\varphi(t) := F(\gamma(t)) \in \mathbb{R}$$

Allora

$$\varphi : (-\delta, \delta) \rightarrow \mathbb{R}$$

con minimo in $t=0$.

Pongo allora $\delta F(x_0, \gamma) := \varphi'(0)$ ¹.

$\delta F(x_0, \gamma)$ è detto **Variazione prima del funzionale F lungo una curva γ** .

Osservazione 2. La definizione è valida $\forall x_0$, anche non di minimo, e \forall curva $\gamma : \gamma(0) = x_0$ purchè $\varphi'(0)$ esista.

Lemma 1. Se $x_0 \in \operatorname{argmin}^2 \{f(x) | x \in \mathbb{X}\}$, allora

$$\delta F(x_0, \gamma) = 0$$

quando esiste.

Supponiamo ora che \mathbb{X} sia uno spazio affine con spazio vettoriale di riferimento³ V .

In particolare

$$\forall u \in \mathbb{X}, \forall v \in V \text{ si ha che } u + v \in \mathbb{X}$$

¹Posto che esista

² $x \in \mathbb{X}$ t.c. $f(x)$ è un minimo

³traslato che passa per l'origine, detto anche giacitura

In questo caso, dati $u_0 \in \mathbb{X}$ e $v \in V \setminus \{0\}$ posso considerare la curva

$$t \rightarrow u_0 + tv : \text{retta per } u_0 \text{ con direzione } v$$

e calcolare

$$\delta F(u_0, v) := {}^4 \lim_{t \rightarrow 0} \frac{F(u_0 + tv) - F(u_0)}{t}$$

Esempio 7. Consideriamo 3 funzionali

$$F(u) = \int_a^b \dot{u}^2(x) dx \quad G(u) = \int_a^b |\dot{u}(x)| dx \quad H(u) = \int_a^b \sqrt{|\dot{u}(x)|} dx$$

con $\mathbb{X} = \{u \in C^1([a, b]) | u(a) = A, u(b) = B\}$

Osservazione 3. \mathbb{X} è uno spazio affine con giacitura

$$V = \{v \in C^1([a, b]) | v(a) = v(b) = 0\}$$

Metodo indiretto:

$$\begin{aligned} \varphi(t) = F(u + tv) &= \int_a^b (\dot{u} + t\dot{v})^2 dx = \int_a^b \dot{u}^2 + \int_a^b 2t\dot{u}\dot{v} + \int_a^b t^2 \dot{v}^2 \\ &\Rightarrow \delta F(u, v) := \varphi'(0) \stackrel{5}{=} 2 \int_a^b \dot{u}\dot{v} \end{aligned}$$

Questa è detta **Prima forma integrale della variazione prima**.

Integriamo adesso per parti:

$$\varphi'(0) = 2[\dot{u}v]_a^b - 2 \int_a^b \ddot{u}v = \underbrace{2(u(b)v(b) - u(a)v(a))}_0 - 2 \int_a^b \ddot{u}v = -2 \int_a^b \ddot{u}v$$

Questa, invece, è detta **Seconda forma integrale della variazione prima**.

Osservazione 4. Abbiamo usato \ddot{u} che non è detto esista, ma tanto siamo ancora nella parte preliminare e non devo necessariamente essere formale.

Allora se u_0 è un punto di minimo

$$\int_a^b \dot{u}_0 \dot{v} = 0 \quad \forall v \in V$$

e se u fosse C^2

$$\int_a^b \ddot{u}_0 v = 0 \quad \forall v \in V$$

⁴"derivata direzionale" o "alla Gateaux"

Dalla seconda sembra ragionevole dedurre che

$$\ddot{u}_0(x) \equiv 0 \Rightarrow u_0(x) = \text{retta } A \rightarrow B$$

Forniamo adesso la dimostrazione rigorosa:

Sia $u_0(x)$ la retta e sia $w(x)$ un qualunque altro elemento di \mathbb{X} . Allora

$$v = w - u_0 \in V$$

quindi si annulla in a e b.

$$F(w) = F(u_0 + v) = \int_a^b (\dot{u}_0 + \dot{v})^2 dx = \underbrace{\int_a^b \dot{u}_0^2 dx}_{F(u_0)} + 2 \underbrace{\int_a^b \dot{u}_0 \dot{v} dx}_0 + \underbrace{\int_a^b \dot{v}^2 dx}_{\geq 0} \geq F(u_0) \quad w(x)$$

Abbiamo così dimostrato che $F(w) \geq F(u_0)$ e vale l'uguale $\iff \int_a^b \dot{v}^2 dx = 0 \iff \dot{v}(x) = 0 \iff v(x) = c.te$, ma $v(a) = v(b) = 0 \Rightarrow v(x) = 0 \Rightarrow w(x) = u_0(x)$.

Quindi la retta è l'unico punto di minimo

$$\ddot{u}_0(x) = 0 \quad \forall x \in [a, b]$$

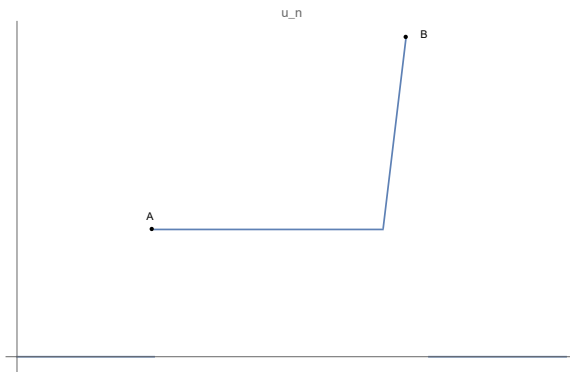
Quest'ultima equazione è detta **Forma differenziale di ELE** ⁷.

Passiamo adesso al funzionale H.

Dico che $\inf H = 0$ e non è minimo a meno del caso banale $A = B$.

Infatti

$$H(u_n) = \int_{b-1/n}^b |\dot{u}_n(x)|^2 dx = \int_{b-1/n}^b |(B-A)n|^{1/2} dx = |B-A|^{1/2} \sqrt{n} \frac{1}{n} \rightarrow 0 \quad \text{per } n \rightarrow \infty$$



Osservazione 5. Non sarebbe C^1 , ma fare un piccolo raccordo derivabile conta

⁷Equazioni di Eulero-Lagrange

davvero poco.

Osservazione 6. Fare l'*inf* in C^1, C^{27}, C^∞ o C^1 a tratti è sempre la stessa cosa, a patto che la Lagrangiana sia continua.

Con il funzionale $G(u)$ abbiamo che il minimo esiste e i punti di minimo sono tutte le monotone.

Supponiamo WLOG $B > A$. Allora

$$\int_a^b |\dot{u}(x)| dx \geq \left| \int_a^b \dot{u}(x) dx \right| = u(b) - u(a) = B - A \quad \forall u$$

L'uguaglianza vale se e solo se \dot{u} ha segno costante.

Osservazione 7. Lagrangiana:

- Strettamente convessa in $p \rightarrow$ BUONO
- Non convessa \rightarrow GUAI IN VISTA
- Convessa, ma non strettamente \rightarrow RISCHI UNICITA' E REGOLARITA'

Capitolo 3

Lezione 3

Lemma 2 (Fondamentale del calcolo delle variazioni (FLCV)). Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua.

Supponiamo che

$$\int_a^b f(x)v(x) dx = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty([a, b])$$

Allora

$$f(x) \equiv 0 \quad \text{in } [a, b]$$

Definizione 3 (Funzioni a supporto compatto). $C_c^\infty([a, b])$ implica che $\exists [c, d] \subset (a, b)$ t.c. $v(x) = 0$ fuori da $[c, d]$ (supporto compatto)

Vediamo due dimostrazioni per questo teorema

Dimostrazione 1 (Per assurdo). Supponiamo f non identicamente nulla, allora WLOG $\exists x_0 \in (a, b)$ t.c. $f(x_0) > 0$ (altrimenti prendo $-f$).

Allora per continuità $\exists \delta > 0$ t.c. $f(x) \geq \frac{1}{2}f(x_0) \forall x \in B(x_0, \delta)$.

Prendo ora $v \in C_c^\infty(\mathbb{R})$ t.c.

$$v(x) = 1 \begin{cases} v(x) = 1 & x \in B(x_0, \delta) \\ v(x) = 0 & \text{altrove} \end{cases}$$

Allora

$$\int_a^b f(x)v(x) dx = \int_{x_0-\delta}^{x_0+\delta} f(x)v(x) dx > 0$$

ASSURDO

□

Dimostrazione 2 (Per approssimazione).

¹La C^∞ -tizzo

Idea 1. Se

$$\int_a^b f(x)v(x) dx = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty \Rightarrow \int_a^b f(x)v(x) dx = 0 \quad v \in C^0$$

Supponendo vero questo, prendiamo

$$v(x) \equiv f(x) \Rightarrow \int_a^b f^2(x) dx = 0 \iff f(x) = 0$$

Fatto di approssimazione: $\forall v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, esiste una successione di funzioni $\{v_n\} \subseteq C_c^\infty((a, b))$ t.c.

1. $\exists M$ t.c. $|v_n(x)| \leq M \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \forall x \in [a, b]$ (poichè v continua)
2. $v_n(x) \xrightarrow{u} v(x)$ sui compatti $K \subset (a, b)$

Questo basta per concludere che

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b v_n(x)f(x) dx = \int_a^b v(x)f(x) dx$$

Fisso $\epsilon > 0$ e ho convergenza degli integrali in $[a + \epsilon, b - \epsilon]$. Gli integrali in $[a, a + \epsilon], [b - \epsilon, b]$ si stimano per equilimitatezza.

Osservazione 8 (Generalizzazioni). Possiamo adesso chiederci per quali classi di funzioni V vale il lemma?

1. Se l'integrale è nullo $\forall v \in V$, allora è nullo $\forall v \in \text{Span}\{v\}$.
2. Se l'integrale è nullo $\forall v \in V$, allora è nullo sulla chiusura di V rispetto alla convergenza uniforme sui compatti contenuti in $[a, b] \setminus \{\text{numero finito di punti}\}$. (si dimostra per approssimazione).

Il lemma allora funziona per tutti gli spazi t.c. $\overline{\text{Span}\{v\}} = C^0$.

Lemma 3 (Du Bois-Reymond (DBR)). Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua. Supponiamo che

$$\int_a^b f(x)v(x) dx = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty((a, b)) \text{ t.c. } \int_a^b v(x) dx = 0$$

Allora

$$f(x) \equiv \text{c.te} \quad \text{in } [a, b]$$

Dimostrazione 3 (Per assurdo).

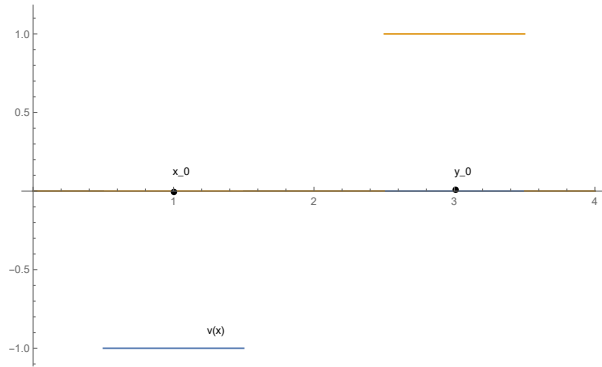
Idea 2. Se f soddisfa l'ipotesi allora anche $f(x) + c$ la verifica $\forall c \in \mathbb{R}$

Sia f non costante, allora WLOG $\exists x_0, y_0$ t.c. $f(x_0) < f(y_0)$.

A meno di aggiungere una costante, posso assumere $f(x_0) = -f(y_0)$.

Considero allora v del tipo

²Integriamo una funzione sempre positiva



dove v è simmetrica.

Allora

$$\int_a^b f(x)v(x) dx > 0$$

ASSURDO

□

Dimostrazione 4 (Per approssimazione). Si dimostra che ogni funzione $v \in C^0$ a media nulla si può approssimare con funzioni $v \in C_c^\infty((a, b))$ a media nulla e quindi

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x)v(x) dx &= 0 \quad \forall v \in C_c^\infty \text{ con } \int_a^b v(x) dx = 0 \\ \Rightarrow \int_a^b f(x)v(x) dx &= 0 \quad \forall v \in C^0 \text{ con } \int_a^b v(x) dx = 0 \end{aligned}$$

A questo punto prendo $c \in \mathbb{R}$ t.c. $\int_a^b (f(x) + c) dx = 0$ e uso $v(x) = f(x) + c$. Ottengo quindi che $f(x) + c \equiv 0 \Rightarrow f(x)$ è costante. □

Anche in questo caso posso usare classi più ristrette di funzioni.

Esempio 8.

$$\min \left\{ \int_0^2 \dot{u}^2 dx \mid \underbrace{u(0) = 0, u(2) = 5, \int_0^2 u(x) dx = 7}_{\mathbb{X}} \right\}$$

Osserviamo che \mathbb{X} è uno spazio affine con giacitura

$$V := \{v \in C^1([0, 2]) \mid v(0) = 0, v(2) = 0, \int_0^2 v(x) dx = 0\}$$

Data $u \in \mathbb{X}$ e $v \in V$ calcolo

$$F(u+tv) = F(u) + 2t \int_0^2 \dot{u}\dot{v} + t^2 \int_0^2 \dot{v}^2 \Rightarrow \delta F(u, v) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{F(u+tv) - F(u)}{t} = 2 \int_0^2 \dot{u}\dot{v}$$

Integrando per parti e supponendo $u \in C^2$ troviamo

$$\delta F(u, v) = -2 \int_0^2 \ddot{u}v$$

Quindi se u è un punto di minimo deve verificare

$$\int_0^2 \ddot{u}v = 0$$

$$\forall v \in C^1([0, 2]) \text{ t.c. } \int_0^2 v(x) = 0, v(0) = v(2) = 0$$

Possiamo allora applicare il lemma DBR e quindi $\ddot{u} = \text{costante} \Rightarrow u(x) = ax^2 + bx + c$.

Imponendo le 3 condizioni trovo poi a, b, c .

Una volta trovato il punto di minimo faccio la dimostrazione con la disuguaglianza.

Lemma 4 (DBR altro enunciato).

$$\int_a^b f(x)\dot{v}(x) dx = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty((a, b))$$

Allora

$$f(x) \equiv \text{c.te in } [a, b]$$

Dimostrazione 5. Basta osservare che le funzioni \dot{v} con $v \in C_c^\infty((a, b))$ sono tutte e sole le $w \in C_c^\infty$ a media nulla (l'integrale è la differenza tra i valori agli estremi).

Esempio 9. 1. $\int_a^b f v = 0 \quad \forall v \in C_c^\infty \text{ t.c. } \int_a^b v = 0$

$$2. \int_a^b f \ddot{v} = 0 \quad v \in C_c^\infty$$

1. $f = 0$, la dimostrazione è analoga a quella per v a media nulla

2. $f(x)$ è una funzione affine del tipo $ax + b$