工程力学知识点整理(选择和判断)

• 静力学 (√)

• 主矢和主矩

主矩和所选矩心有关; 力系的主矢不随简化中心的改变而改变, 主矩随简化中心的改变而改变

- 空间力系中,力对轴的矩实际上是力对原点o的矩在三个轴上面的投影
- 力对轴之矩为代数量,方向由右手法则判断
- 力偶矩

不因矩心的改变而改变; 逆时针为正, 反之为负

- 哪一点的矩为0,则合力的作用线过哪一点
- 二力杆所受的两个力必然沿着两个力作用点的连线

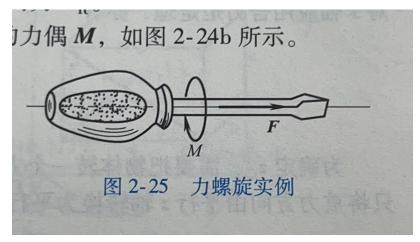
不一定沿杆

- 力系对一点的主矩(大小和方向)一般来说是与简化中心相关的,它是一个力偶。
 <u>当且仅当力</u>
 <u>系的主矢为零时</u>,力系对一点的主矩与简化中心<u>无关</u>,这时力系可以简化为一个合力偶。
- 定位矢量、滑动矢量、自由矢量

在力矩中: 力对点之矩是定位矢量; 力对轴之矩是滑动矢量

在力偶矩中: 力偶矩是自由矢量

• 平面力系不可能产生力螺旋,空间平行力系的简化结果不可能合成力螺旋。力螺旋简图:



- 力系的平衡: 主矢和主矩都为0
- 平面一般力系的平衡方程

注意使用条件

一矩式

在x轴上的投影的矢量和=0; 在y轴上投影的矢量和=0; 所有力对点O之矩的代数量=0(投影式+力矩式)

• 二矩式

定矩式:
$$\sum F_a = 0$$
 $\sum M_A(F) = 0$ $\sum M_B(F) = 0$ $\sum M_B(F) = 0$

AB连线与a轴不垂直

• 三矩式

$$\begin{cases} \sum M_A(F) = 0 \\ \sum M_B(F) = 0 \end{cases} (A, B, C 三点不共线) \\ \sum M_C(F) = 0 \end{cases}$$

• 静定和超静定

静定:未知力的个数正好等于独立平衡方程的个数

超静定:未知力的个数大于独立平衡方程的个数;二者之差叫超静定次数

• 独立平衡方程的个数

平面汇交力系(最多有两个);平面平行力系(最多2个);平面力偶系(最多有一个);平面任意力系 (最多3个)

把平面换成空间就是: 3; 3; 3; 6

摩擦角和自锁

自锁:在摩擦角内(包括两个边),无论施加哪个方向的力或者施加多大的力物体都不会动起来 在摩擦角外,物体也不一天会动起来,但是只要施加了足够大的力,就会动起来

• 二力杆和三力汇交

三力汇交原理:

- 1.刚体受三个**互不平行**但共面的力作用而平衡时,这三个力的作用线必汇交于一点;
- 2.作用于物体上的三个相互平衡、但又不互相平行的力,若其中两个力的作用线汇交于一点,则此三力必在同一个平面内,且第三个力的作用线通过前两个力的汇交点。
- 三力汇交本质是要满足力矩平衡

• 运动学

- 动点和动系不在一个物体上
- 当刚体的平面运动分解为平移和绕基点的转动后,平移的速度和加速度和基点的选择有关, 转动的角速度和角加速度与基点的选择无关
- 速度瞬心

一般情况下,在每一瞬时,平面图形上都唯一地 存在一个速度为零的点,称为瞬时速度中心, 简称速度瞬心。

瞬心也有可能在平面图形的外部

• 动力学

- 质点系内力和为0,内力的主矢对任意一点的主矩均为0
- 外力才能改变质点系的动量,内力可以引起系统内各质点动量的传递
- 动量是描述质点系随质心平移的一个动力学量,它不能描述质点系相对于质心转动的动力学 状态。
- 质点系对质心的绝对动量矩=质点系对质心平移动系的相对动量矩
- 若将刚体的质量m集中在距离轴z为ρ_z的圆周上,其其转动惯量与原刚体的转动惯量相等
- 弹性力作功仅与弹簧在起始和终了位置的变形量有关,而与质点的轨迹形状无关

材料力学

- 材料力学研究对象是杆件
- 材料力学的基本假设

均匀连续性(假设材料无空隙,均匀分布于变形体所占整个空间)+各向同性(假设材料在所有方向上均具有相同的物理和力学性能)+小变形假设(变形体在外力作用下所产生的变形与其本身的几何尺寸相比很小)

- 圆轴扭转时,截面上没有正应力,只有切应力
- 如果轴的长度相同,在最大切应力相同的情况下,实心轴所用的材料要比空心轴多
- 纯弯曲是指只受弯矩的弯曲(无剪力),只受正应力,不受切应力
- 当梁上无集中力或者集中力偶的作用时,在剪力F s为0的地方,弯矩M取极值
- 对于均质刚体,回转半径仅与几何形状有关,而与密度无关。即对于几何形状相同而材料不同(密度不同)的均质刚体,其回转半径是相同的。