### TP No 1: k-plus proches voisins

Les fichiers  $tp_knn_source.py$  et  $tp_knn_script.py$  sont disponibles sur le site pédagogique du cours. Ils contiennent le code et les fonctions utiles pour la partie sur les k-plus proches voisins.

### - DÉCOUVERTE DE PYTHON -

Consulter les pages suivantes pour démarrer ou bien trouver quelques rappels de Python:

- \*\*\* https://github.com/agramfort/liesse\_telecom\_paristech\_python/blob/master/1-Intro-Python.ipynb
- \*\*\* https://github.com/agramfort/liesse\_telecom\_paristech\_python/blob/master/2-Numpy.ipynb
- \*\*\* https://github.com/agramfort/liesse\_telecom\_paristech\_python/blob/master/3-Scipy.ipynb
- \*\*\* http://scikit-learn.org/stable/index.html
- ★★ https://github.com/rougier/matplotlib-tutorial
- \*\* http://jrjohansson.github.io/

#### - Rappels de Classification -

## Définitions et notations

On rappelle ici le cadre de la classification supervisée, et l'on présente les notations que l'on utilisera dans la suite.

- $\mathcal{Y}$  est l'ensemble des étiquettes des données (labels en anglais). Ici on raisonne avec un nombre L quelconque de classes, et l'on choisit  $\mathcal{Y} = \{1, \ldots, L\}$  pour représenter les L étiquettes possibles (le cas de la classification binaire est le cas où L = 2).
- $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_p)^{\top} \in \mathcal{X} \subset \mathbb{R}^p$  est une observation, un exemple, un point (ou un *sample* en anglais). La  $j^e$  coordonnée de  $\mathbf{x}$  est la valeur prise par la  $j^e$  variable (*feature* en anglais).
- $\mathcal{D}_n = \{(\mathbf{x}_i, y_i), i = 1, \dots n\}$  est l'ensemble d'apprentissage contenant les n exemples et leurs étiquettes.
- Il existe un modèle probabiliste qui gouverne la génération de nos observations selon des variables aléatoires X et  $Y: \forall i \in \{1, \dots, n\}, (\mathbf{x}_i, y_i) \stackrel{i.i.d}{\sim} (X, Y)$ .
- On cherche à construire à partir de l'ensemble d'apprentissage  $\mathcal{D}_n$  une fonction appelée classifieur,  $\hat{f}: \mathcal{X} \to \mathcal{Y}$  qui à un nouveau point  $\mathbf{x}_{\text{new}}$  associe une étiquette  $\hat{f}(\mathbf{x}_{\text{new}})$ .

#### Génération artificielle de données

On considère dans cette partie que les observations sont décrites en deux dimensions (afin de pouvoir les visualiser facilement) à savoir p=2 dans le formalisme ci-dessus.

1) Étudiez les fonctions rand\_tri\_gauss, rand\_clown et rand\_checkers. Que renvoient ces fonctions? À quoi correspond la dernière colonne? Utilisez la fonction plot\_2d afin d'afficher quelques jeux de données, en jouant si besoin sur les paramètres les générant.

# Approche intuitive

L'algorithme des k-plus proches voisins (k-nn : pour k-nearest neighbors en anglais) est un algorithme intuitif, aisément paramétrable pour traiter un problème de classification avec un nombre quelconque d'étiquettes.

Le principe de l'algorithme est particulièrement simple : pour chaque nouveau point  $\mathbf{x}$  on commence par déterminer l'ensemble de ses k-plus proches voisins parmi les points d'apprentissage que l'on note  $V_k(\mathbf{x})$  (bien sûr on doit choisir  $1 \le k \le n$  pour que cela ait un sens). La classe que l'on affecte au nouveau point  $\mathbf{x}$  est alors la classe majoritaire dans l'ensemble  $V_k(\mathbf{x})$ . Une illustration de la méthode est donnée en Figure 1 pour le cas de deux classes.

1) Proposez une version adaptée de cette méthode pour la régression, *i.e.*, quand les observations sont à valeurs réelles :  $\mathcal{Y} = \mathbb{R}$ .

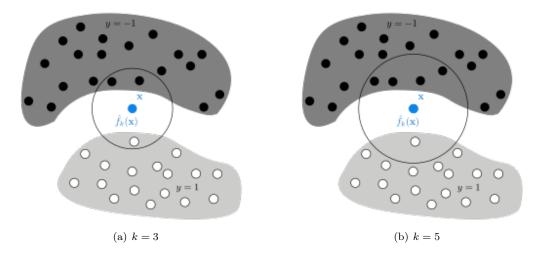


FIGURE 1 – Exemple de fonctionnement de la méthode des k-plus proches voisins pour des valeurs du paramètres k=3 et k=5. On considère L=2 classes, représentées respectivement en noir (y=-1) et en blanc (y=1). Pour k=3 et k=5, la méthode prédit le label noir en  $\mathbf{x}$ .

# Approche formelle

Pour définir précisément la méthode, il faut commencer par choisir une distance  $d: \mathbb{R}^p \times \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}$ . Pour un nouveau point  $\mathbf{x}$ , on définit alors l'ensemble de ses k-plus proches voisins  $V_k(\mathbf{x})$  au sens de de cette distance. On peut procéder de la manière suivante : pour chaque  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$  et pour chaque  $i = 1, \ldots, n$ , on note  $d_i(\mathbf{x})$  la distance entre  $\mathbf{x}$  et  $\mathbf{x}_i: d_i(\mathbf{x}) = d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x})$ . On définit la première statistique de rang  $r_1(\mathbf{x})$  comme l'indice du plus proche voisin de  $\mathbf{x}$  parmi  $\mathbf{x}_1, \ldots, \mathbf{x}_n$ , c'est-à-dire

$$r_1(\mathbf{x}) = i^*$$
 si et seulement si  $d_{i^*}(\mathbf{x}) = \min_{1 \le i \le n} d_i(\mathbf{x}).$ 

Remarque 1. S'il y a plusieurs candidats pour la minimisation ci-dessus, on ordonne les ex-æquos de manière arbitraire (généralement aléatoirement).

Par récurrence on peut ainsi définir le rang  $r_k(\mathbf{x})$  pour tout entier  $1 \le k \le n$ :

$$r_k(\mathbf{x}) = i^* \quad \text{si et seulement si} \quad d_{i^*}(\mathbf{x}) = \min_{\substack{1 \le i \le n \\ i \notin \{r_1, \dots, r_{k-1}\}}} d_i(\mathbf{x}). \tag{1}$$

L'ensemble de k-plus proches voisins de  $\mathbf{x}$  s'exprime alors par  $V_k(\mathbf{x}) = \{\mathbf{x}_{r_1}, \dots, \mathbf{x}_{r_k}\}$ . Pour finir, la décision pour classifier le point  $\mathbf{x}$  se fait par vote majoritaire, en résolvant le problème suivant :

$$\hat{f}_k(\mathbf{x}) \in \operatorname*{arg\,max}_{y \in \mathcal{Y}} \left( \sum_{j=1}^k \mathbb{1}_{\{y_{r_j} = y\}} \right). \tag{2}$$

Le module sklearn.neighbors de scikit-learn (cf. http://scikit-learn.org/stable/modules/neighbors.html) implémente les méthodes de classification et régression à base de k-plus proches voisins.

2) Complétez la classe KNNClassifier pour ré-implémenter la méthode écrite ci-dessus. Vérifier la validité des résultats en les comparant à ceux de la classe KNeighborsClassifier de scikit-learn, sur les exemples de jeux de données précédents.

Pour gagner en temps de calcul, vous utiliserez à partir de maintenant l'implémentation de scikit-learn.

- 3) Faites tourner sur les trois exemples de jeux de données cet algorithme de classification, en utilisant la distance euclidienne classique  $d(\mathbf{x}, \mathbf{v}) = \|\mathbf{x} \mathbf{v}\|_2$ .
- 4) Faites varier le nombre k de voisins pris en compte. Que devient la méthode dans le cas extrême où k = 1? k = n? Afficher ces cas sur les données étudiées. Dans quels cas la frontière est-elle complexe? simple?
- 5) Quel est le taux d'erreur sur vos données d'apprentissage (*i.e.*, la proportion d'erreur faite par le classifieur) lorsque k = 1? et sur des données de test?
- 6) Tracez les différentes courbes d'erreurs en fonction du paramètre k sur l'un des jeux de données, pour des nombres d'échantillons n variant de 100, 500 à 1000. Quelle est la meilleure valeur de k? Est-ce toujours la même pour les différents datasets? Attention à bien évaluer l'erreur sur des données de test. Vous pourrez utiliser la classe fournie ErrorCurve.
- 7) A votre avis, quels sont les avantages et les inconvénients de la méthode des plus proches voisins : temps de calcul ? passage à l'échelle ? interprétabilité ?
- 8) Appliquez la méthode aux données issues de la base DIGITS avec différents choix de k ≥ 1. On pourra se référer à https://scikit-learn.org/stable/auto\_examples/classification/plot\_digits\_classification.html pour le chargement et la manipulation de la base de données. Pour de plus amples informations sur la nature de la classe 'Bunch' (une sous-classe de dictionnaire, on se reportera à la documentation sur la classe 'dict': http://docs.python.org/3/library/stdtypes.html#mapping-types-dict.
- 9) Estimez la matrice de confusion  $(\mathbb{P}\{Y=i,C_k(X)=j\})_{i,j}$  associée au classifieur  $C_k$  ainsi obtenu. Pour la manipulation de telles matrices avec scikit-learn, on pourra consulter https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.metrics.plot\_confusion\_matrix.html.
- 10) Proposez une méthode pour choisir k et mettez-la en œuvre. Vous pourrez utiliser la classe fournie LOOCurve.

#### - Pour aller plus loin -

Des détails généraux sur la méthode des k-plus proches voisins se trouvent dans [HTF09, Chapitre 13]. Pour améliorer la compréhension théorique de la méthode on peut se reporter au livre [DGL96, Chapitre 11] et les limites de la méthode quand k=1 http://certis.enpc.fr/%7Edalalyan/Download/DM1.pdf. Enfin pour les considérations algorithmiques on pourra commencer par lire http://scikit-learn.org/stable/modules/neighbors.html#brute-force et les paragraphes suivants.

## Références

- [DGL96] L. Devroye, L. Györfi, and G. Lugosi. A probabilistic theory of pattern recognition, volume 31 of Applications of Mathematics (New York). Springer-Verlag, New York, 1996. 3
- [HTF09] T. J. Hastie, R. Tibshirani, and J. Friedman. The Elements of Statistical Learning. Springer Series in Statistics. Springer, New York, second edition, 2009. 3