



# Agenda

- 1. NodeMCU
- 2. Pinout
- 3. Die Arduino IDE
- 4. Hallo Welt
- 5. Grundlagen
- 6. Inputs und Outputs
- 7. Ansteuerung von Hardware
- 8. Tipps und Tricks

- 1. Jetzt wird es smart
  - a. Aufbau
  - b. Netzwerk
  - c. MQTT
  - d. NodeRed
  - e. Daten senden über NodeMCU

# **NodeMCU**



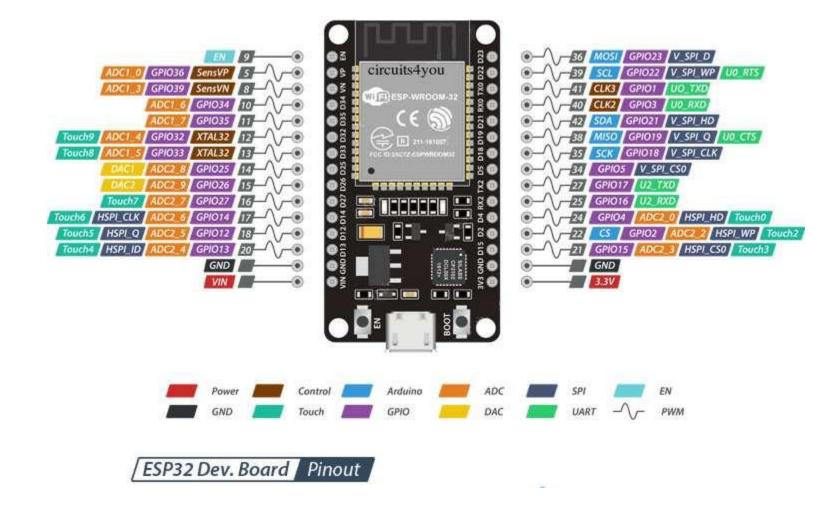
### **Unsere intelligente Steuerung**

- Programmierung über Arduino IDE
- 2,4 GHz Dual-Mode Wifi
- BT-Funkverbindung
- 512 kB Arbeitsspeicher
- 4MB Speicher
- 25 GPIOs
- Peripherie (ADC / UART / SPI / I2C / PWM)



## **Pinout**





### **Die Arduino IDE**



### Die setup() Methode

- Wird zu Beginn aufgerufen
- Wird genau einmal ausgeführt

#### Die loop() Methode

- Wird nach der Setup aufgerufen
- Wird unendlich oft ausgeführt

```
sketch_aug02a | Arduino 1.8.13
                                                                                         Datei Bearbeiten Sketch Werkzeuge Hilfe
  sketch aug02a
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
P32 Dev Module, Disabled, Default 4MB with spiffs (1.2MB APP/1.5MB SPIFFS), 240MHz (WiFi/BT), Q10, 80MHz, 4MB (32Mb), 921600, None auf COM11
```

## **Hallo Welt**



Onboard LED auf dem NodeMCU blinken lassen und seriell "Hallo Welt" schreiben

```
#define LED_BUILTIN 2
void setup() {
 Serial.begin(9600);
  pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
void loop() {
  Serial.println("Hallo Welt");
  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
  delay(1000);
```

# **Warten mit Delay**



### Mit der delay() Methode wartet der NodeMCU Mikrocontroller

- Die Zeit wird in Millisekunden angebende
- 1000 für eine Sekunde
- Programm bleibt an der Stelle stehen und macht nichts

## **Serielle Kommunikation**



Kommunikation über UART

Mit dem Seriellen Monitor kannst du Daten senden und empfangen

```
void setup() {
 // put your setup code here, to run once:
 Serial.begin(9600);
 Serial.println("Setup");
void loop() {
 // put your main code here, to run repeatedly:
 Serial.println("Loop");
 //Wait for 1 second
 delay(1000);
```

# Variablen



Mit Variablen könne wir Zeichen, Zahlen, Texte und Wahrheitswerte speichern

```
char myCharacter = 'a';
int myNumber = 5;
float myFloat = 23.4f;
double myDouble = 22.2;
string myText = text;
bool myBoolean = true;
```

# **Operatoren**



### **Operatoren und deren Verwendung**

- > Wertzuweisung (=)
- > ODER (|)
- > UND (&)
- Rechenoperationen (+, -, \*, /, %)
- Vergleichsoperatoren
  - Gleichheit (==)
  - Ungleichheit (!=)
  - Größer, kleiner, größer gleich, kleiner gleich (>, <, >=, <=)

# **Schleifen**



### Eine Schleife hilft dabei wiederholende Tätigkeiten auszuführen

> Zählerbasierte Schleife

```
for(int i=0; i<10; i++)</pre>
    Serial.print("Zahl");
    Serial.println(i);
```

Bedingungsbasierte Schleife

```
while(i<5)
   Serial.print("Zahl");
   Serial.println(i);
  i++;
```

# Bedingungen



Bedingeungen mit if

#### Mit Bedingungen kann zwischen ein oder mehreren Möglichkeiten entschieden werden

> If, else if und else

```
int age = 17;
if (age < 17) {
  Serial.println("Du bist jünger als 17 Jahre");
else if (age > 17) {
  Serial.println("Du bist älter als 17 Jahre");
else {
  Serial.println("Du bist bist 17 Jahre alt");
```

# **Bedingungen**





#### Das switch-Statement kann mehre Wege unterscheiden

Switch

```
int age = 17;
switch (age)
  case 17:
    Serial.println("Du bist bist 17 Jahre alt");
    break;
  default:
    Serial.println("Du bist nicht 17 Jahre alt");
    break;
```

# **Funktionen**



### Funktionen können wiederkehrende Inhalte haben und beliebig oft und verschachtelt aufgerufen werden

- Funktionen können einen Rückgabewert haben
- Funktionen können Parameter haben
- Funktionen bestehen aus zwei Teilen
  - Definition der Funktion
  - Aufruf der Funktion

# **Funktion ohne Parameter**



Definition

```
void sayHello()
{
   Serial.print("Hallo");
}
```

Aufruf

```
sayHello();
```

# **Funktion mit Parameter**



Definition

```
void sayName(String myName)
 Serial.print(myName);
```

#### Aufruf

```
sayName(,,Erwin");
```

# **Funktion mit Rückgabewert**



#### Definition

```
String getName()
 return "Erwin";
```

#### Aufruf

```
String erwin = getName();
```

# **Arrays**



#### Mehrere Werte vom gleichen Typ können in einem Array gespeichert werden

Beispiel mit einem Array von Zahlen, welches durch eine foreach Schleife ausgegeben wird

```
void loop()
 int numbers[] = {1, 7, 4, 2};
 //for each integer number in array numbers
 for (int number : numbers)
   Serial.println(number);
 delay(1000);
```

# **Digitale Inputs / Outputs**



#### Es ist möglich digitale Ein- und Ausgänge des Mikrocontrollers zu steuern

Digitale Pins können über HIGH und LOW angesteuert und ausgelesen werden

```
void setup() {
 pinMode(18, INPUT);
 pinMode(19, OUTPUT);
void loop()
 int val = digitalRead(18);
 if(val==HIGH){ digitalWrite(19, HIGH);}
 else{digitalWrite(19,LOW);};
```

# **Analoge Inputs / Outputs**



#### Es ist möglich analoge Ein- und Ausgänge des Mikrocontrollers zu steuern

- > Analoge Pins können einen Spannungswert (z.B. 0-255) lesen oder schreiben
- > ACHTUNG: NodeMCU unterstütz die Methode anaolgWrite() nicht

```
void setup() {
 pinMode(18, INPUT);
 pinMode(19, OUTPUT);
  sigmaDeltaSetup(0, 312500);
  sigmaDeltaAttachPin(19,0);
  sigmaDeltaWrite(0, 0);
void loop() {
 int val = analogRead(18);
  sigmaDeltaWrite(0,val);
```

# Hardware ansteuern



### **Einfache Eingänge und Ausgänge**

- Motor-Shield (I/O)
- Bewegungsmelder (I/O)

#### **Arbeiten mit Bibliotheken**

- RGB-LED (Neopixel Library)
- Temperatur auslesen

# Bewegungsmelder



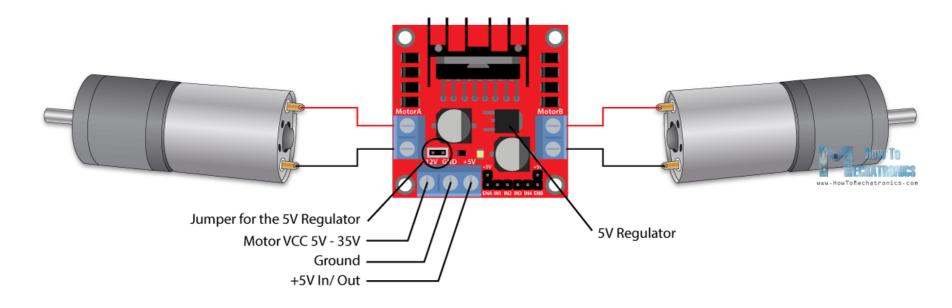
```
void setup() {
 pinMode(18, INPUT);
 Serial.begin(9600);
void loop(){
 if (digitalRead(18) == HIGH) {
   Serial.println("Bewegung erkannt");
 else {
   Serial.println("keine Bewegung erkannt");
 delay(500);
```

# **Motor-Shield**



#### Der Motor1 kann über die Pins In1, In2 und ENA angestuert werden

- Vorwärts (in1 = HIGH, in2 =LOW)
- Rückwärts (in1 = LOW, in2 = HIGH)
- Stop (in1 = HIGH, in 2 = HIGH)
- Speed (Analogwert zwischen 0 und 255 auf ENA)



### **RGB-Leds**



### Über eine Bibliothek (Neopixel Library) können die LEDs angesteuert werden

Global

```
Adafruit NeoPixel pixels(NUMPIXELS, PIN, NEO GRBW + NEO KHZ800);
```

Setup

```
pixels.begin();
```

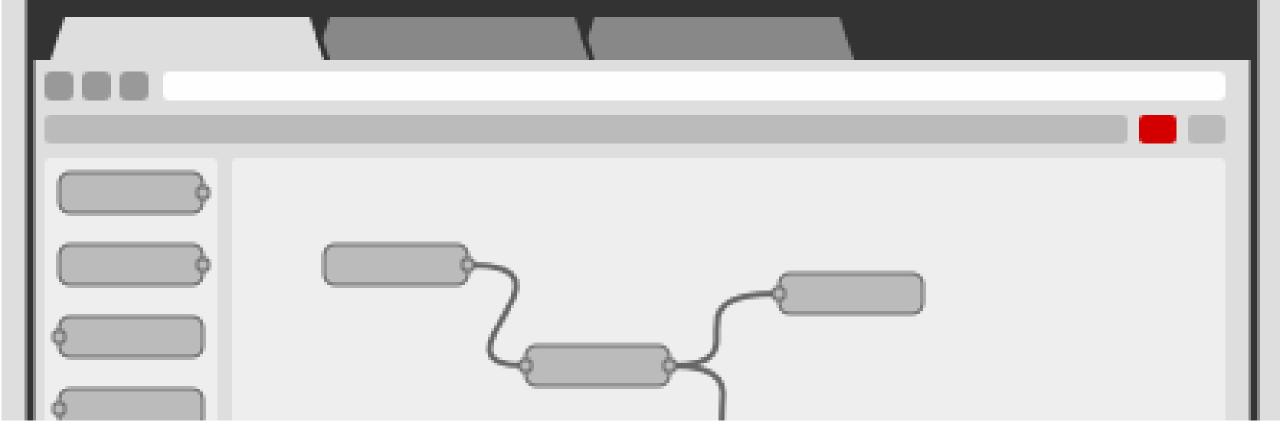
Loop

```
pixels.clear(); // Set all pixel colors to 'off'
pixels.setPixelColor(i, pixels.Color(0, 255, 0)); //Set pixel i to green
pixels.show(); // Send the updated pixel colors to the hardware.
```

# **Tipps und Tricks**



- Immer an das **Semikolon** denken
- Funktionen zur **Strukturierung** nutzen
- Passende Wahl der Variablennamen
- Kommentare ergänzen
- Immer wieder eine **Version** abspeichern
- Serial.print zum **Debuggen** verwenden
- **Gefahren**, wenn == oder = verwendet wird
- **Geschütze Wörter** vermeiden (void, if, name, ...)
- In **kleinen Schritten** entwickeln
- Viel **Testen**
- Konkrete **Planung**, was programmiert werden soll
- **Hilfe** holen, wenn ihr nicht weiterkommt ;-)



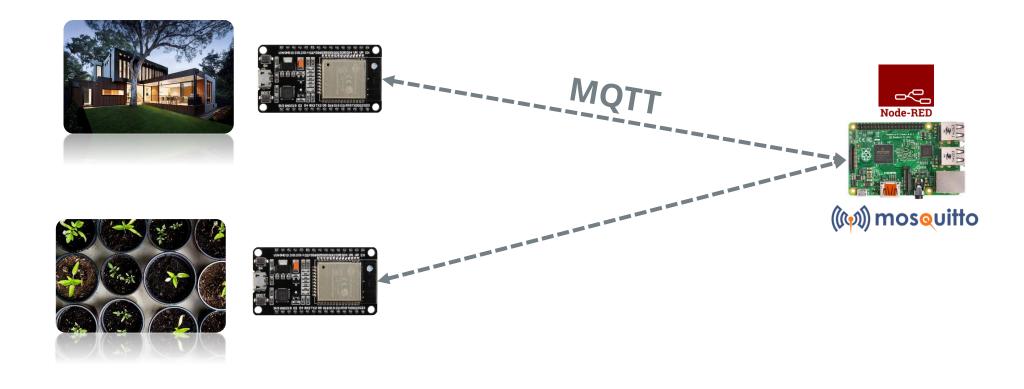
# Jetzt wird es smart!

Weiter geht es mit MQTT und NodeRed

# **Aufbau**



Wie können wir Daten zwischen NodeMCU und RaspberryPi austauschen?



## Netzwerk



#### **Zentraler Router**

IP-Adresse: 192.168.8.1

SICK Summer University WLAN:

PASSWORT: SSU 2021!

#### **Gruppe 1:**

(NodeRed: <a href="http://192.168.8.11:1880">http://192.168.8.11:1880</a>/ui) Raspberry: 192.168.8.11

Haus: automatisch (DHCP)

Garten: automatisch (DHCP)

#### **Gruppe 2:**

(NodeRed: http://192.168.8.21:1880, UI: http://192.168.8.21:1880/ui) Raspberry: 192.168.8.21

automatisch (DHCP) Haus:

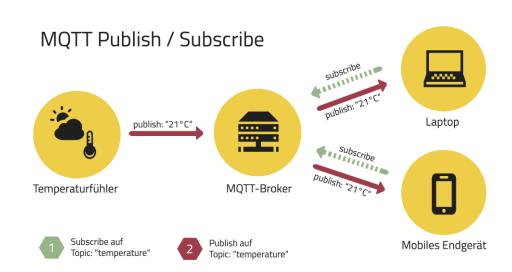
Garten: automatisch (DHCP)

# Wie funktioniert MQTT?



#### **Message Queuing Telemetry Transport (MQTT)**

- Netzwerkprotokoll (Machine-to-Machine M2M)
- > Eine zentraler Vermittler (Broker) koordiniert die Nachrichten
- Nachrichten können gesendet werden (Publish)
- Nachrichten können gelesen werden (Subscribe)
- > Die Unterhaltung findet auf einem Kanal (Topic) statt
- › Beispiel
  - Arduino hört auf Kanal "home/helligkeit"
  - Dashboard sendet gewünschte Helligkeit an "home/helligkeit"



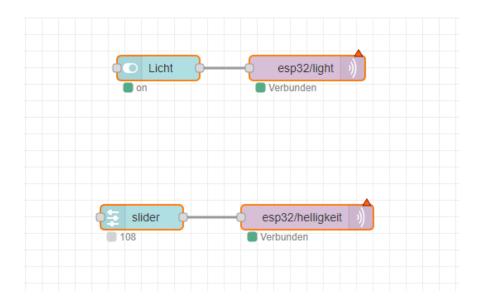
<

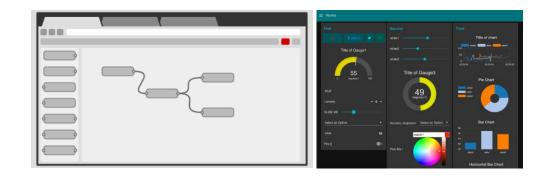
# **NodeRed**

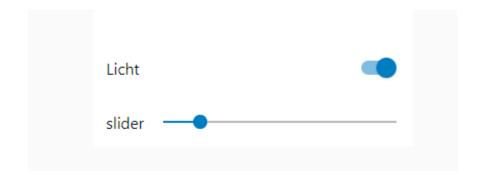


### Node Red ist eine visuelle Programmierumgebung

- Erstellung von Flows (<a href="http://192.168.8.11:1880">http://192.168.8.11:1880</a>)
- Dashboard anzeigen (<a href="http://192.168.8.11:1880/ui">http://192.168.8.11:1880/ui</a>)
- Dokumentation auf <a href="https://nodered.org/">https://nodered.org/</a>







### Daten senden über den NodeMCU



#### Am einfachsten kann MQTT durch anpassen des Beispielprogramms erfolgen

Daten senden in der loop() über

```
client.publish("/topic/name", "23.3")
```

Kanäle abonnieren in der reconnect() über

```
client.subscribe("topic/name");
```

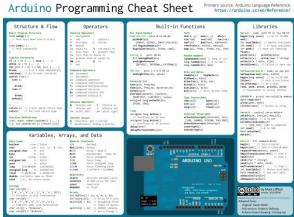
> Auf neue Nachrichten reagieren in der callback(...) über

```
if (String(topic) == "topic/name") {
 if(messageTemp...)
```

# Wie geht es weiter?



- Arduino Reference (<a href="https://www.arduino.cc/reference/en/">https://www.arduino.cc/reference/en/</a>)
- NodeRed (<a href="https://nodered.org/docs/user-guide/">https://nodered.org/docs/user-guide/</a>)
- JavaScript (https://www.w3schools.com/js/default.asp)
- **Arduino Chet Sheet** (Achtung Unterschiede zum NodeMCU beachten)
- Beispielprogramme (https://gitlab.sickcn.net/CD-HR/Ausbildung-IT/praktikantenprojekte/ssu-training-2021)
- Betreuer fragen ;-)





#### Bildnachweise

- https://de.wikipedia.org/wiki/Raspberry Pi#/media/Datei:Raspberry Pi 2 Model B v1.1 top new (bg cut out).jpg
- https://joy-it.net/de/products/SBC-NodeMCU-ESP32
- https://circuits4you.com/wp-content/uploads/2018/12/ESP32-Pinout.jpg
- https://nodered.org/about/resources/
- https://flows.nodered.org/node/node-red-dashboard
- https://www.informatikaktuell.de/fileadmin/templates/wr/pics/Artikel/03\_Betrieb/Netzwerk/mqtt\_abb1\_florian\_raschbichler.png
- https://mosquitto.org/
- https://howtomechatronics.com/tutorials/arduino/arduino-dc-motor-control-tutorial-l298n-pwm-h-bridge/