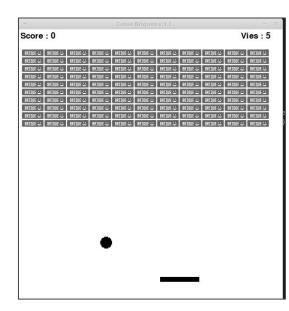
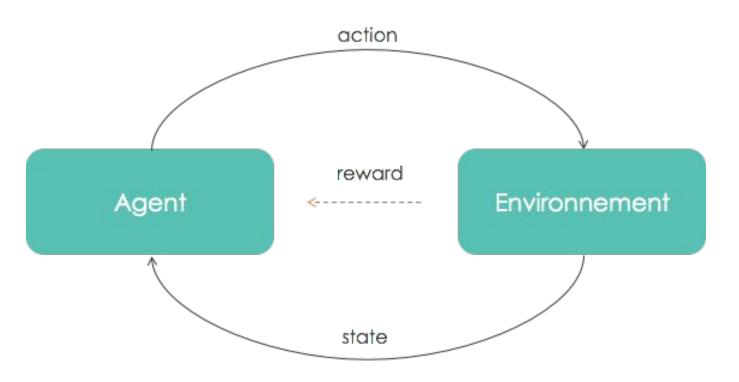
# ML par Renforcement

Groupe 1- Nikmabe : N.G. - K.P. - M.F. - B.B.

# Face Recognition Optical Character Recognition GAME-AI-TRAINER

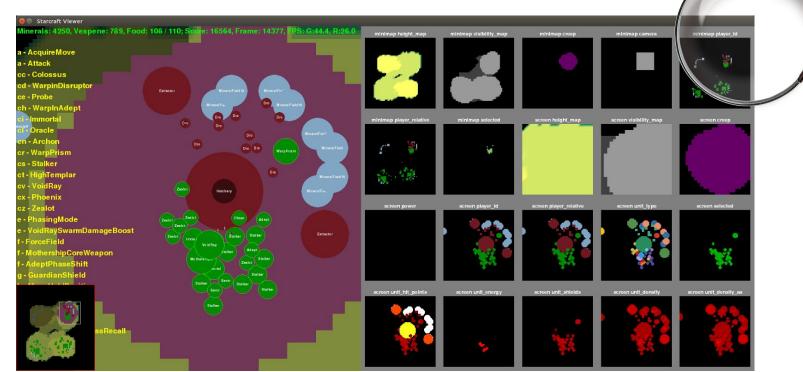


## DÉFINITION : APPRENTISSAGE PAR RENFORCEMENT

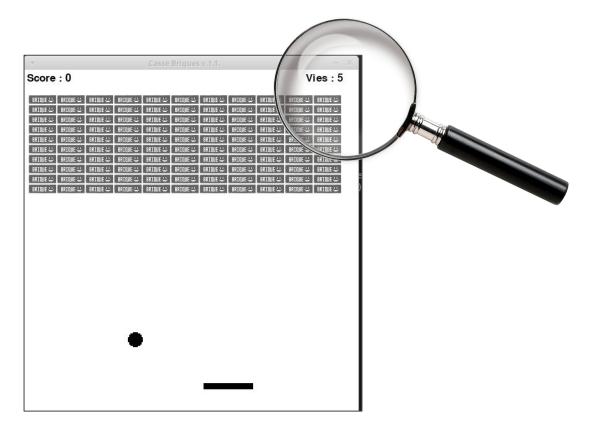


**COMMENT CRÉER UN CADRE PROPICE** 

À L'ApR

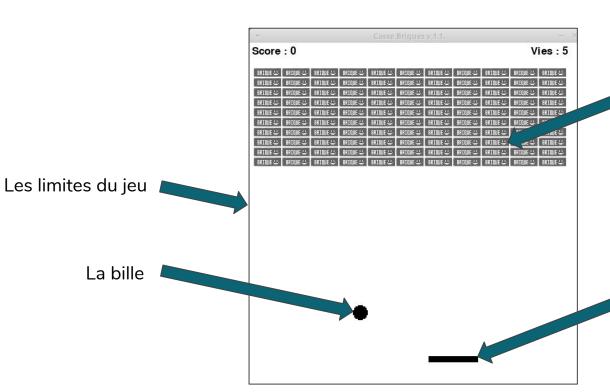


#### CADRE IA\_GAME\_TRAINER



#### CADRE IA\_GAME\_TRAINER

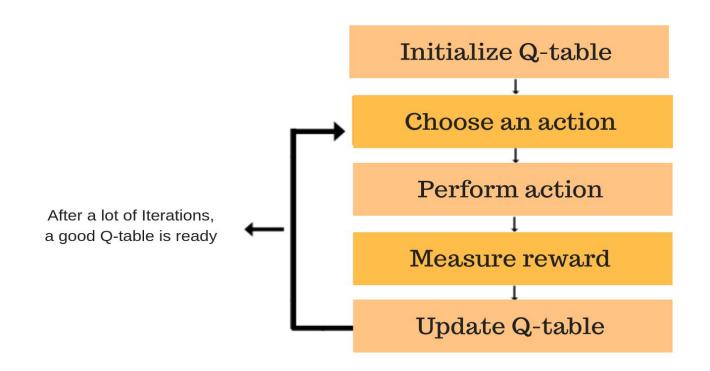
La bille



Les briques

La barre

#### **Q-LEARNING**



## GÉNÉRER UNE PRÉDICTION (ApR): 1 - Générer des données

		1		Actions:	1	•	<b>+</b>	•
				Start	0	0	0	0
				Nothing/Blank	0	0	0	0
				Bomb	0	0	0	0
1		END		Power-up	0	0	0	0
				End	0	0	0	0

## GÉNÉRER UNE PRÉDICTION (ApR): 1 - Générer des données

			1		Actions:	1	•	<b>+</b>	•
					Start	0	0	0	0
					Nothing/Blank	0	0	0	0
					Bomb	0	0	0	0
4			END		Power-up	0	0	0	0
					End	0	0	0	0

# GÉNÉRER UNE PRÉDICTION (APR):

#### 2 - Jouer des parties

4	
A	







Actions:		•		-
Start	0,7	0,5	1,2	0,6
Nothing/Blank	0,8	1,5	1,4	0,4
Bomb	0,3	0,7	1,8	0,4
Power-up	0,8	0,1	1,3	1,1
End	0,7	0,5	0,9	1,4

- Remplie au fil de l'entraînement
- Prends son nom de la fonction Q(s,a)

$$Q(s,a) = Q(s,a) + \alpha (R(s,a) + \gamma max(Q'(s',a')) - Q(s',a'))$$

## GÉNÉRER UNE PRÉDICTION (APR):

#### 3 - Jouer des parties





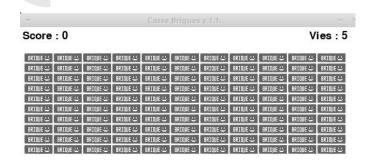




Actions:		•	•	
Start	0,7	0,5	1,2	0,6
Nothing/Blank	0,8	1,5	1,4	0,4
Bomb	0,3	0,7	1,8	0,4
Power-up	0,8	0,1	1,3	1,1
End	0,7	0,5	0,9	1,4

- Réseau d'apprentissage utilisé pour le test
- Prédiction en fonction de l'environnement

#### Application au casse brique

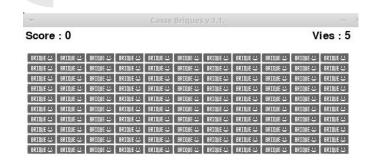


#### Premier instinct:

- Modèle simpliste a trois états

Pas assez fin!

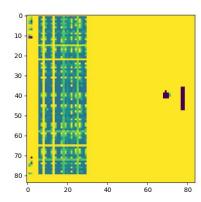
#### Application au casse brique



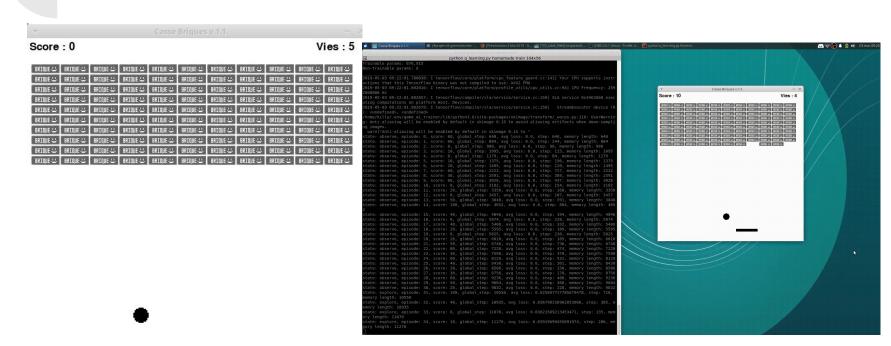
Seconde hypothèse

Utilisation d'images du jeu

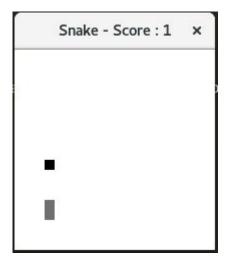
Plus lourd mais plus efficace!



#### Application au casse brique



#### **Application au Snake**



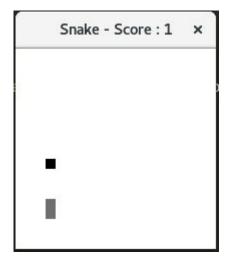
#### Première hypothèse:

- Etat par grille de jeu
  - Position de la tête
  - Position de la nourriture

- Résultats obtenus
  - Peu concluant

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

#### **Application au Snake**



#### Seconde hypothèse:

- Etat par "Radar"
  - Présence d'un danger proche
  - Direction de la nourriture

- Résultats obtenus
  - Résultats non satisfaisants
  - Revoir le modèle Keras

#### Bilan



#### Merci de votre attention :)