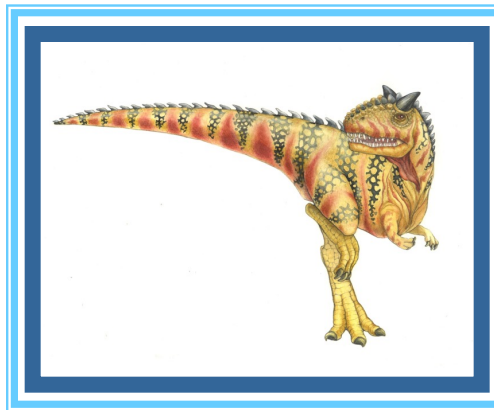


Chapter 7: Synchronization Examples





Chapter 7: Synchronization Examples

- Explain the **bounded-buffer**, **readers-writers**, and **dining philosophers** synchronization problems.
- Describe the tools used by **Linux** and **Windows** to solve synchronization problems.
- Illustrate how **POSIX** can be used to solve process synchronization problems.





Classical Problems of Synchronization

- Classical problems used to test newly-proposed synchronization schemes
 - Bounded-Buffer Problem
 - Readers and Writers Problem
 - Dining-Philosophers Problem





Bounded-Buffer Problem

- n buffers, each can hold one item
- Semaphore **mutex** initialized to the value 1
- Semaphore **full** initialized to the value 0
- Semaphore **empty** initialized to the value n

counter 변수 없이 mutex만 사용해서 문제를 해결할 수 없다. Counting semaphore인 full, empty를 사용하는 것이 효율적이다.

세마포의 값 = 리소스의 개수





Bounded Buffer Problem (Cont.)

- The structure of the producer process

```
while (true) {  
    ...  
    /* produce an item in next_produced */  
    ...  
    wait(empty) ;  
    wait(mutex) ;  
    ...  
    /* add next produced to the buffer */  
    ...  
    signal(mutex) ;  
    signal(full) ;  
}
```





Bounded Buffer Problem (Cont.)

- The structure of the consumer process

```
while (true) {  
    wait(full);  
    wait(mutex);  
    ...  
    /* remove an item from buffer to next_consumed */  
    ...  
    signal(mutex);  
    signal(empty);  
    ...  
    /* consume the item in next consumed */  
    ...  
}
```

생산자와 소비자가 별도의
mutex를 사용하는 것이
더 효율적이다.





Readers-Writers Problem

- A data set is shared among a number of concurrent processes
 - **Readers** – only read the data set; they do **not** perform any updates
 - **Writers** – can both read and write
- **Problem** – allow **multiple readers** to read at the same time
 - Only one **single writer** can access the shared data at the same time
- Several variations of how readers and writers are considered – all involve some form of priorities

- Shared Data

- Data set
- Semaphore **rw_mutex** initialized to 1
- Semaphore **mutex** initialized to 1
- Integer **read_count** initialized to 0

Reader와 writer의 상호배타용 세마포

Reader가 read_count를
업데이트하기 위해 사용하는
mutex 세마포

현재 진행 중인 reader의 수





Readers-Writers Problem (Cont.)

- The structure of a **writer** process

```
while (true) {  
    wait(rw_mutex);  
    ...  
    /* writing is performed */  
    ...  
    signal(rw_mutex);  
}
```

오직 한 개의 writer만
들어갈 수 있어야 한다.

이 해는 multiple reader를 허용하지만
writer가 지속적으로 굶을 수 있다. 이것을
우리는 “**reader 선호**” 알고리즘이라 부른다.





Readers-Writers Problem (Cont.)

- The structure of a **reader** process

```
while (true){
```

```
    wait(mutex);
```

```
    read_count++;
```

```
    if (read_count == 1)
```

```
        wait(rw_mutex);
```

```
    signal(mutex);
```

```
    ...
```

```
    /* reading is performed */
```

```
    ...
```

```
    wait(mutex);
```

```
    read_count--;
```

```
    if (read_count == 0)
```

```
        signal(rw_mutex);
```

```
    signal(mutex);
```

```
}
```

자신이 유일한 reader인가?
그렇다면 writer와 경쟁,
그렇지 않다면 다른 reader가
들어오는 것을 허용함.

reader가 중복해서
들어오는 것을 허용함.

더 이상 reader가 없으므로
writer를 허용함.





Readers-Writers Problem Variations

- **First** variation – no reader kept waiting unless writer has permission to use shared object (**reader 선호**)
- **Second** variation – once writer is ready, it performs the write ASAP (**writer 선호**)
- Both may have **starvation** leading to even more variations

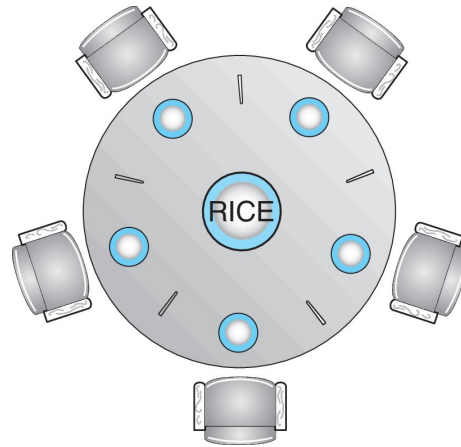
Writer 선호: reader의 중복을 최대한 허용하되 기다리는 writer가 있으면 reader가 더 이상 writer를 앞지르지 못하게 하는 방식이다. 늦게 온 writer는 기다리고 있는 reader를 앞지를 수 있다.

공정한 reader-writer: 선착순으로 CS에 들어가면서 reader의 중복을 최대한 허용하는 방식이다. 이 방식에서는 늦게 온 reader/writer가 기다리고 있는 다른 reader/writer를 앞지르지 못한다.





Dining-Philosophers Problem



- Philosophers spend their lives alternating thinking and eating
- Don't interact with their neighbors, occasionally try to pick up 2 chopsticks (one at a time) to eat from bowl
 - Need both to eat, then release both when done
- In the case of 5 philosophers
 - Shared data
 - ▶ Bowl of rice (data set)
 - ▶ Semaphore **chopstick** [5] initialized to 1





Dining-Philosophers Problem Algorithm

- Semaphore Solution
- The structure of Philosopher *i*:

```
while (true){  
    wait (chopstick[i] );  
    wait (chopstick[ (i + 1) % 5] );  
  
    /* eat for awhile */  
  
    signal (chopstick[i] );  
    signal (chopstick[ (i + 1) % 5] );  
  
    /* think for awhile */  
  
}
```

- What is the problem with this algorithm?

deadlock 가능

Deadlock을 피하는
3가지 방법

- ① 테이블에 최대 4명만 앉는다.
- ② 젓가락 두 개를 다 집을 수 있을 때만 집는다.
- ③ 짝수번 철학자는 왼쪽, 오른쪽 순서로, 홀수번 철학자는 오른쪽, 왼쪽 순서로 집는다.





Monitor Solution to Dining Philosophers

monitor DiningPhilosophers

{

enum { THINKING; HUNGRY, EATING) state [5] ;

condition self [5];

배고프지만 젓가락을 집을 수 없을 때
기다리기 위해 사용하는 조건 변수

void pickup (int i) {

state[i] = HUNGRY;

test(i);

if (state[i] != EATING) self[i].wait;

}

void putdown (int i) {

state[i] = THINKING;

// test left and right neighbors

test((i + 4) % 5);

test((i + 1) % 5);

좌우에 누가 먹기를
기다리고 있으면 깨워줌

}





Solution to Dining Philosophers (Cont.)

```
void test (int i) {  
    if ((state[(i + 4) % 5] != EATING) &&  
        (state[i] == HUNGRY) &&  
        (state[(i + 1) % 5] != EATING)) {  
        state[i] = EATING;  
        self[i].signal();  
    }  
}  
  
initialization_code() {  
    for (int i = 0; i < 5; i++)  
        state[i] = THINKING;  
}  
}
```

i의 왼쪽과 오른쪽 철학자
모두가 식사 중이 아니면 i는
식사가 가능 → i를 식사
중으로 설정 → i를 깨움





Solution to Dining Philosophers (Cont.)

- Each philosopher i invokes the operations **pickup()** and **putdown()** in the following sequence:

```
DiningPhilosophers.pickup(i);
```

```
/** EAT **/
```

```
DiningPhilosophers.putdown(i);
```

- No deadlock, but starvation is possible





Kernel Synchronization - Windows

Kernel level 동기화 메커니즘

- Uses **interrupt masks** to protect access to global resources on **uniprocessor** systems
- Uses **spinlocks** on **multiprocessor** systems
 - Spinlocking-thread will **never be preempted**
- Also provides **dispatcher objects** user-land which may act mutexes, semaphores, events, and timers
 - **Events** → 어떤 조건을 만족하면 기다리던 스레드에게 **notify()**함
 - ▶ An event acts much like a **condition variable**
 - **Timers** **notify** one or more thread when time **expired**
 - Dispatcher objects either **signaled-state** (object **available**) or **non-signaled state** (thread **will block**)

효율성 때문이다. 예를 들면 spinlock을 가진 스레드가 preempt되면 deadlock이 발생할 수 있다.

User level 동기화 메커니즘

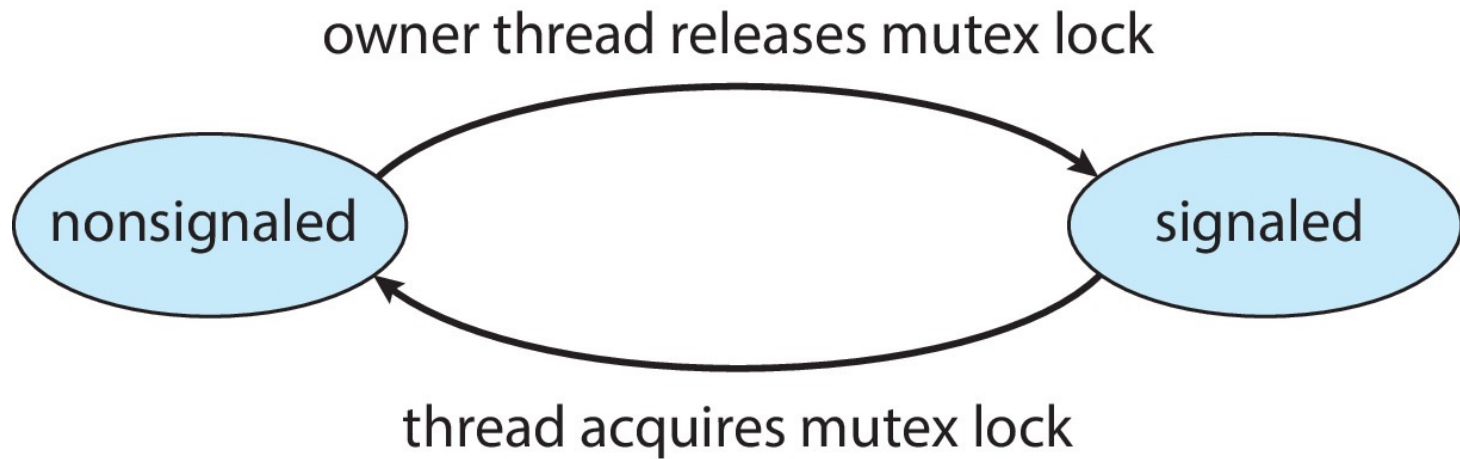
Dispatcher object마다 waiting queue가 있다. Object가 signaled-state로 바뀌면 queue에 대기하던 모든 스레드 또는 일부를 깨운다.





Kernel Synchronization - Windows

- Mutex dispatcher object





Linux Synchronization

■ Linux:

- Prior to kernel Version 2.6, disables interrupts to implement short critical sections
- Version 2.6 and later, fully preemptive

■ Linux provides:

- semaphores
- atomic integers
- spinlocks
- mutex lock

Linux의 spinlock과 mutex lock은 nonrecursive하다. 즉, lock을 가진 상태에서 다시 lock을 걸 수 없다.
(cf, reentrant lock)

■ On single-cpu system, spinlocks replaced by enabling and disabling kernel preemption

→ 그러나 SMP에서는 spinlock 사용

Kernel에 있는 task가 lock을 가지고 있으면 이 task는 nonpreemptive하다 (preemptive하면 교착상태가 발생할 수 있기 때문). 현재 가지고 있는 lock의 수를 preempt_count라는 변수에 저장한다. 이 값이 0이면 preemption이 가능.





Linux Synchronization

- Atomic variables

`atomic_t` is the type for atomic integer

- Consider the variables

```
atomic_t counter;  
int value;
```

<i>Atomic Operation</i>	<i>Effect</i>
<code>atomic_set(&counter, 5);</code>	<code>counter = 5</code>
<code>atomic_add(10, &counter);</code>	<code>counter = counter + 10</code>
<code>atomic_sub(4, &counter);</code>	<code>counter = counter - 4</code>
<code>atomic_inc(&counter);</code>	<code>counter = counter + 1</code>
<code>value = atomic_read(&counter);</code>	<code>value = 12</code>

지금까지 언급한 Linux 동기화 기법은 커널 개발자가 사용하는 것이고, 사용자 수준에서 사용할 수 있는 동기화 기법은 다음에 있다.





Atomic library functions (C11)

void **atomic_init**(*_Atomic*(T) *object, T value); /* non-atomically initialize */

T **atomic_load**(*_Atomic*(T) *object);

void **atomic_store**(*_Atomic*(T) *object, T desired);

T **atomic_exchange**(*_Atomic*(T) *object, T desired);

_Bool **atomic_compare_exchange_strong**(*_Atomic*(T) *object, T *expected, T desired);

_Bool **atomic_compare_exchange_weak**(*_Atomic*(T) *object, T *expected, T desired);

T **atomic_fetch_add**(*_Atomic*(T) *object, T operand);

T **atomic_fetch_and**(*_Atomic*(T) *object, T operand);

T **atomic_fetch_or**(*_Atomic*(T) *object, T operand);

T **atomic_fetch_sub**(*_Atomic*(T) *object, T operand);

T **atomic_fetch_xor**(*_Atomic*(T) *object, T operand);





POSIX Synchronization

- POSIX API provides
 - mutex locks
 - semaphores
 - condition variable
- Widely used on UNIX, Linux, and macOS

```
int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *restrict mutex,
                      const pthread_mutexattr_t *restrict attr);
pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
```





POSIX Mutex Locks

■ Creating and initializing the lock

```
#include <pthread.h>

pthread_mutex_t mutex;

/* create and initialize the mutex lock */
pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
```

■ Acquiring and releasing the lock

```
/* acquire the mutex lock */
pthread_mutex_lock(&mutex);

/* critical section */

/* release the mutex lock */
pthread_mutex_unlock(&mutex);
```





POSIX Semaphores

- POSIX provides two versions – **named** and **unnamed**.
- **Named** semaphores can be used by **unrelated** processes, unnamed cannot.

```
sem_t *sem_open(const char *name, int oflag);  
sem_t *sem_open(const char *name, int oflag, mode_t mode, unsigned int value);  
int sem_close(sem_t *sem);  
int sem_unlink(const char *name);  
int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);  
int sem_destroy(sem_t *sem);  
int sem_wait(sem_t *sem);  
int sem_trywait(sem_t *sem);  
int sem_timedwait(sem_t *sem, const struct timespec *abs_timeout);  
int sem_post(sem_t *sem);  
int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval);
```





POSIX Named Semaphores

- Creating an initializing the semaphore:

```
#include <semaphore.h>
sem_t *sem;
```

```
/* Create the semaphore and initialize it to 1 */
sem = sem_open("SEM", O_CREAT, 0666, 1);
```

관련 없는 프로세스
사이에서 동기화할 때 사용

- Another process can access the semaphore by referring to its name **SEM**.
- Acquiring and releasing the semaphore:

```
/* acquire the semaphore */
sem_wait(sem);
```

```
/* critical section */
```

```
/* release the semaphore */
sem_post(sem);
```

접근권한으로 rw 권한이
있어야 다른 프로세스가
사용할 수 있다





POSIX Unnamed Semaphores

■ Creating and initializing the semaphore:

```
#include <semaphore.h>
sem_t sem;

/* Create the semaphore and initialize it to 1 */
sem_init(&sem, 0, 1);
```

■ Acquiring and releasing the semaphore:

```
/* acquire the semaphore */
sem_wait(&sem);

/* critical section */

/* release the semaphore */
sem_post(&sem);
```

0: 같은 프로세스 내에 있는 스레드 사이에서 공유함. 변수 sem은 모든 스레드가 보이는 곳에 있어야 함.

Non-zero: 프로세스 사이에서 공유함. 변수 sem은 shared memory 공간에 있어야 함.





POSIX Condition Variables

- Since POSIX is typically used in C/C++ and these languages do **not** provide a **monitor**, POSIX **condition variables** are associated with a POSIX mutex lock to provide **mutual exclusion**: Creating and initializing the condition variable:

```
pthread_mutex_t mutex;  
pthread_cond_t cond_var;
```

→ POSIX의 조건변수는
상호배타가 필요함

```
pthread_mutex_init(&mutex, NULL);  
pthread_cond_init(&cond_var, NULL);
```

```
pthread_cond_t cond = PTHREAD_COND_INITIALIZER;  
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *restrict cond,  
                      pthread_mutex_t *restrict mutex);  
int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t *restrict cond,  
                          pthread_mutex_t *restrict mutex,  
                          const struct timespec *restrict abstime);  
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);  
int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);
```





POSIX Condition Variables

■ Thread waiting for the condition $a == b$ to become true:

`pthread_cond_wait()`는 mutex lock을 풀기 때문에 리턴되었을 때 a 나 b 의 값이 변경되어 있을 수 있다. 따라서 while 루프를 사용하여 조건을 다시 검사하는 것이 매우 중요함.

```
pthread_mutex_lock(&mutex);  
while (a != b)  
    pthread_cond_wait(&cond_var, &mutex);  
pthread_mutex_unlock(&mutex);
```

- ① release mutex lock
- ② wait on the condition variable
- ③ 깨어나면, acquire mutex lock, and return

■ Thread signaling another thread waiting on the condition variable:

$a=b$ 를 수행하기 위해 걸었던 lock을 signal을 호출한 후 unlock을 하게 되면 깨어났지만 아직 대기상태에 있던 스레드가 lock을 획득한 후 다음을 진행할 수 있다.

```
pthread_mutex_lock(&mutex);  
a = b;  
pthread_cond_signal(&cond_var);  
pthread_mutex_unlock(&mutex);
```

조건변수에서 기다리고 있는 스레드가 있으면 깨우고 나온다. 이 때 깨어난 스레드는 mutex lock을 획득해야 하므로 이 예제의 경우 아직 진행이 정지된 상태이다.





Alternative Approaches

- Transactional Memory
- OpenMP
- Functional Programming Languages





Transactional Memory

- Consider a function `update()` that must be called atomically. One option is to use mutex locks:

전통적인 방식

```
void update ()
{
    acquire();

    /* modify shared data */

    release();
}
```

- A **memory transaction** is a **sequence of read-write operations to memory** that are performed **atomically**. A transaction can be completed by adding `atomic{S}` which ensure statements in `S` are executed atomically:

프로그래밍 언어에
추가된 기능으로
`atomic{S}`하면
`S`를 트랜잭션으로
실행하라는 뜻.

```
void update ()
{
    atomic {
        /* modify shared data */
    }
}
```

트랜잭션은 모든 연산이
올바르게 처리되어
`commit`(확정)되거나, 또는
취소되어 원점으로 롤백하는
두 가지만 가능하다.





OpenMP

- OpenMP is a set of compiler directives and API that support parallel programming.

```
#pragma omp parallel → 코어의 수만큼 스레드 생성 후,  
                          병렬로 실행하라.  
{  
    void update(int value)  
    {  
        #pragma omp critical → Atomically 실행하라.  
        {  
            count += value  
        }  
    }  
}
```

The code contained within the **#pragma omp critical** directive is treated as a critical section and performed **atomically**.





Functional Programming Languages

- Functional programming languages offer a different paradigm than procedural languages in that they do not maintain state.
- Variables are treated as immutable and cannot change state once they have been assigned a value.
- There is increasing interest in functional languages such as Erlang and Scala for their approach in handling data races.



End of Chapter 7

