

CONCEPTS OF
PROGRAMMING LANGUAGES

Chapter 10

Implementing Subprograms

ROBERT W. SEBESTA

12/E

ISBN 0- 0-321-49362-1

Chapter 10 Topics

- 호출과 복귀의 일반적 의미
- “단순” 부프로그램의 구현
- 스택-동적 지역 변수를 갖는 부프로그램의 구현
- 중첩 부프로그램
- 블록
- 동적-영역 규칙의 구현

호출과 복귀의 일반적 의미

- 부프로그램 호출과 복귀 연산을 통틀어 부프로그램 연결(*subprogram linkage*)이라 함
- **부프로그램 호출**의 일반적 의미:
 - 매개변수 전달 방법
 - 지역변수를 위한 스택-동적 할당
 - 호출 프로그램의 실행 상태를 저장
 - 복귀를 위한 제어의 전달 확인
 - 중첩 부프로그램을 지원한다면, 비지역변수의 접근이 가능토록 준비

호출과 복귀의 일반적 의미

- **부프로그램 복귀**의 일반적 의미:
 - 출력모드 또는 입출력 모드이면서 복사전달 매개변수를 가지면 그 지역 값을 실매개변수로 이동
 - 스택-동적 지역변수를 해제
 - **Caller**(호출 프로그램)의 실행 상태 복원
 - **Caller**로 제어 반환

“단순” 부프로그램의 구현

- “단순”: 중첩이 안되고 지역변수는 정적
- 호출의 의미:
 1. caller의 실행 상태 저장
 2. 매개변수 전달
 3. 복귀주소를 called(피호출 프로그램)에 전달
 4. 제어를 called에 전달

“단순” 부프로그램의 구현 (continued)

- **복귀**의 의미:

1. 값-결과-전달 매개변수나 출력-모드 매개변수가 사용된다면, 매개변수의 값은 대응되는 실 매개변수로 이동
2. 부프로그램이 함수라면, 함수 값은 **caller**가 접근가능한 장소로 이동
3. **caller**의 실행상태 복원
4. 제어는 **caller**에게 돌아감

- 호출과 복귀에 필요한 기억장소:

- **caller**의 상태정보, 매개변수, 복귀주소, 함수의 반환 값, 부프로그램의 임시 기억 장소

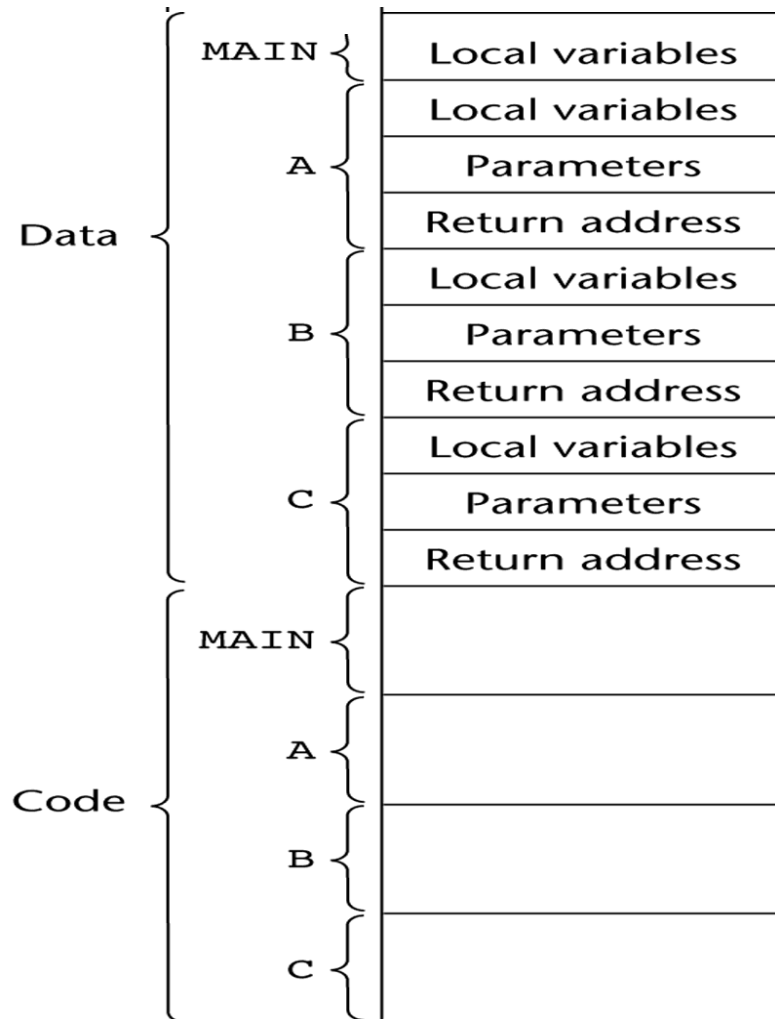
“단순” 부프로그램의 구현 (continued)

- 별도의 두 부분:
 - 코드 부분(부프로그램 코드)
 - 비코드 부분(지역변수와 데이터들)
- 실행중인 부프로그램의 비코드 부분의 형식 (layout)
 - 활성화 레코드(*activation record*)
- 활성화 레코드 사례(*activation record instance : ARI*) 는
활성화 레코드의 구체적인 예

“단순” 부프로그램의 활성화 레코드

Local variables
Parameters
Return address

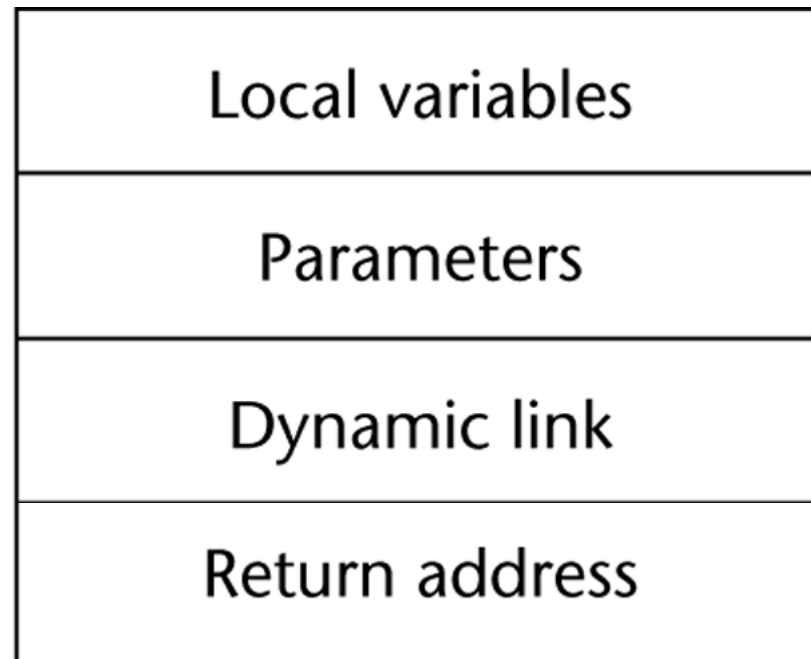
“단순” 부프로그램의 코드와 활성화 레코드



스택-동적 지역변수를 갖는 부프로그램의 구현

- 더 복잡한 활성화 레코드
 - 컴파일러는 지역변수의 묵시적 할당과 해제를 수행하는 코드를 생성해야 함
 - **Recursion** 지원(부프로그램의 다중 동시 활성화 가능성을 추가시킴)

스택-동적 지역변수를 갖는 전형적인 활성화 레코드



↑
Stack top

스택-동적 지역변수를 갖는 부프로그램의 구현: 활성화 레코드

- 활성화 레코드 형식은 정적이나, 그 크기는 동적
- 동적 링크(*dynamic link*)는 caller의 활성화 레코드 사례의 **top**을 가리킴
- 활성화 레코드 사례는 부프로그램이 호출될 때 동적으로 생성됨
- 활성화 레코드 사례는 **run-time stack**에 거주
- *Environment Pointer* (EP)는 **run-time system**에 의해 유지되며, 현재 실행중인 활성화 레코드 사례의 기준 주소를 갖는다.

An Example: C Function

```
void sub(float total, int part)
{
    int list[5];
    float sum;
    ...
}
```

Local	sum
Local	list [4]
Local	list [3]
Local	list [2]
Local	list [1]
Local	list [0]
Parameter	part
Parameter	total
Dynamic link	
Return address	

호출 / 복귀 동작의 의미

- **Caller 동작:**

- 활성화 레코드 사례 생성
- 현재 프로그램의 실행 상태를 저장
- 매개변수를 계산하고 전달
- 복귀주소를 **called**에게 전달
- 제어를 **called**에게 이전

- **called의 프롤로그 동작:**

- 스택에 있는 **old EP**를 동적 링크에 저장하고 **EP**에 새로운 값을 생성
- 지역변수 할당

호출 / 복귀 동작의 개정된 의미 (continued)

- **called**의 에필로그 동작:
 - 값-결과-전달 매개변수나 출력-모드 매개변수가 사용되면 그 매개변수의 값은 대응되는 실매개변수로 이동
 - 부프로그램이 함수라면, 함수값을 **caller**가 접근가능한 장소로 이동
 - 스택 포인터를 **current EP - 1**으로 설정하여 스택 포인터를 복원하고 **EP**를 구 동적 링크로 설정
 - **caller**의 실행 상태 복원
 - 제어는 **caller**에게 이전

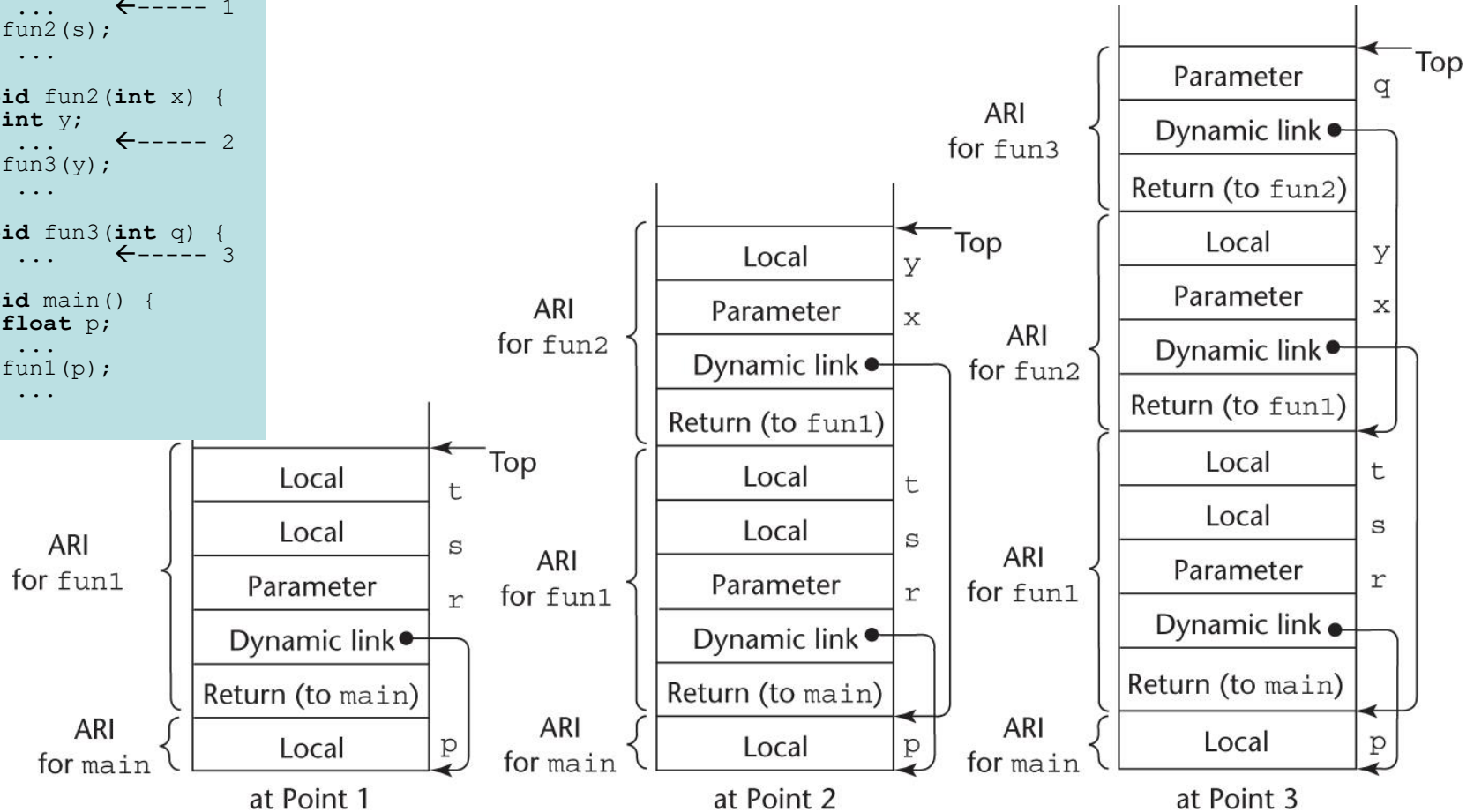
재귀 없는 예제 프로그램

```
void fun1(float r) {  
    int s, t;  
    ...  
    fun2(s);  
    ...  
}  
void fun2(int x) {  
    int y;  
    ...  
    fun3(y);  
    ...  
}  
void fun3(int q) {  
    ...  
}  
void main() {  
    float p;  
    ...  
    fun1(p);  
    ...  
}
```

main **calls** fun1
fun1 **calls** fun2
fun2 **calls** fun3

재귀 없는 예제 프로그램

```
void fun1(float r)
{
    int s, t;
    ... ←----- 1
    fun2(s);
    ...
}
void fun2(int x) {
    int y;
    ... ←----- 2
    fun3(y);
    ...
}
void fun3(int q) {
    ... ←----- 3
}
void main() {
    float p;
    ...
    fun1(p);
    ...
}
```



ARI = activation record instance

동적 체인과 지역 오프셋

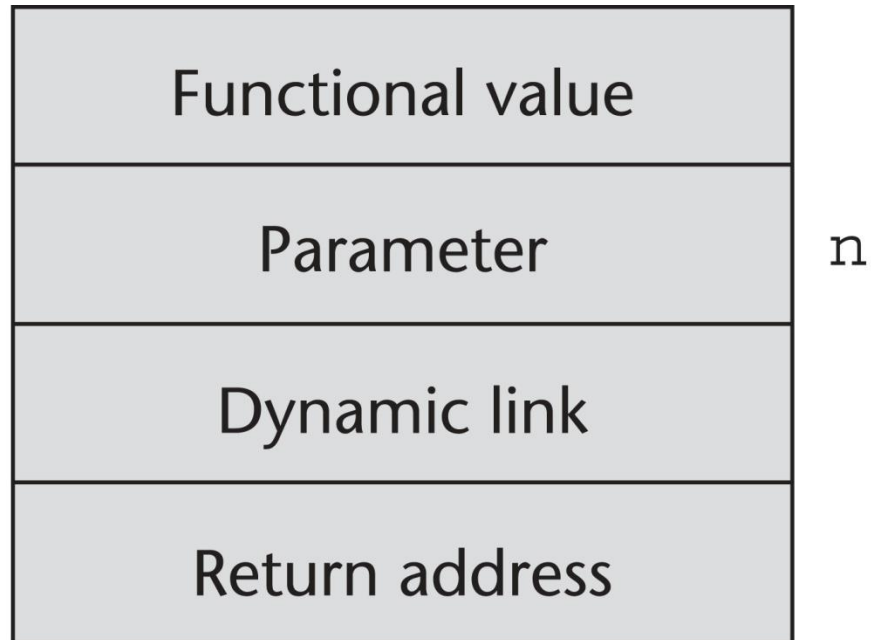
- 주어진 시점에 스택에 있는 동적 링크의 집합을 동적 체인(*dynamic chain*), 또는 호출 체인(*call chain*)
- 지역변수는 활성화 레코드의 시작 지점(주소는 EP에 저장)으로부터의 오프셋으로 참조; 이 오프셋을 지역 오프셋(*local_offset*)이라 함
- 지역변수의 지역 오프셋은 컴파일시간에 컴파일러에 의해 결정

재귀 예제 프로그램

- The activation record used in the previous example supports recursion

```
int factorial (int n) {  
    <----- 1  
    if (n <= 1) return 1;  
    else return (n * factorial(n - 1));  
    <----- 2  
}  
void main() {  
    int value;  
    value = factorial(3);  
    <----- 3  
}
```

Activation Record for `factorial`

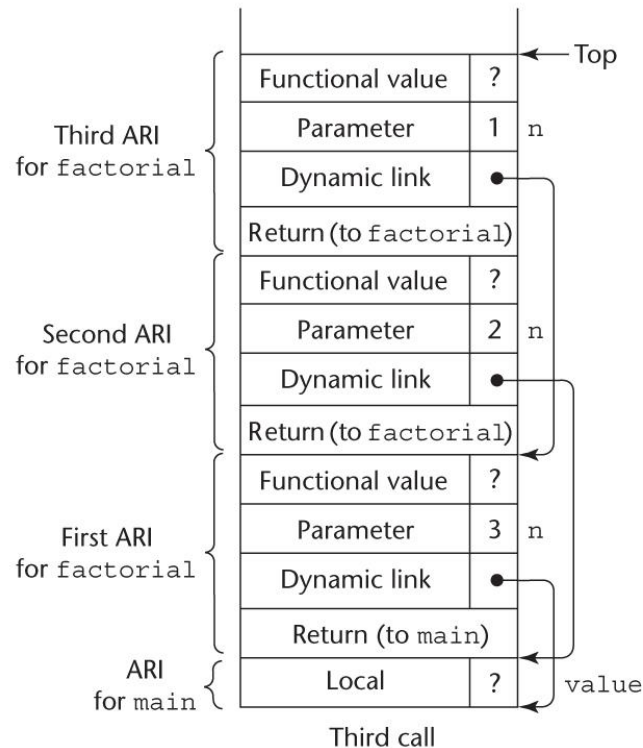
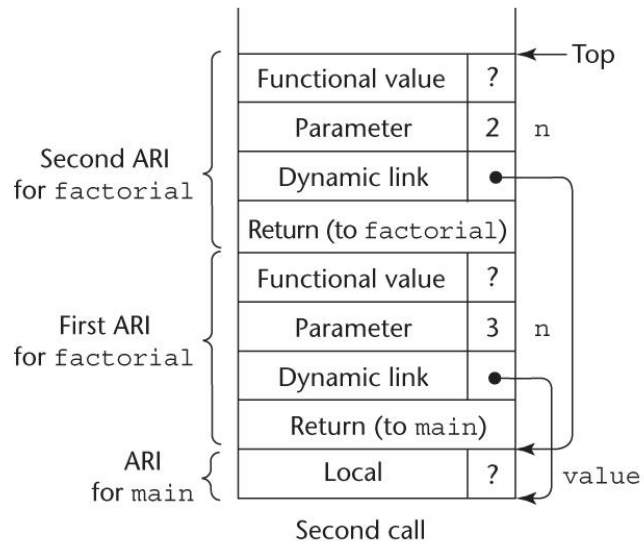
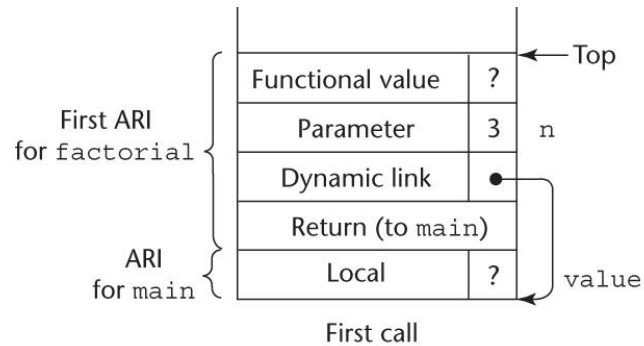


Stacks for calls to factorial

```

int factorial (int n) {
    <----- 1
    if (n <= 1) return 1;
    else return (n * factorial(n - 1));
    <----- 2
}
void main() {
    int value;
    value = factorial(3);
    <----- 3
}

```



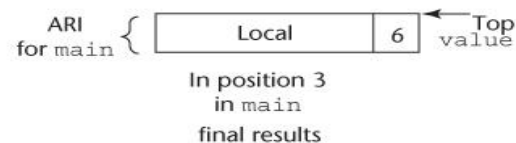
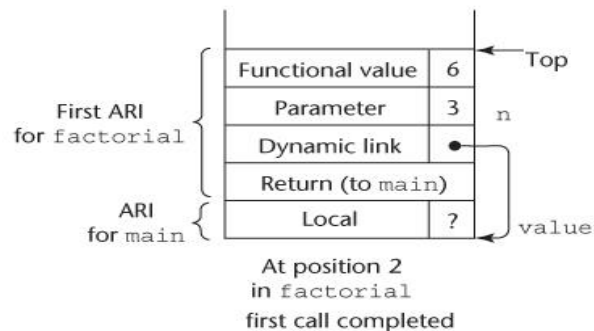
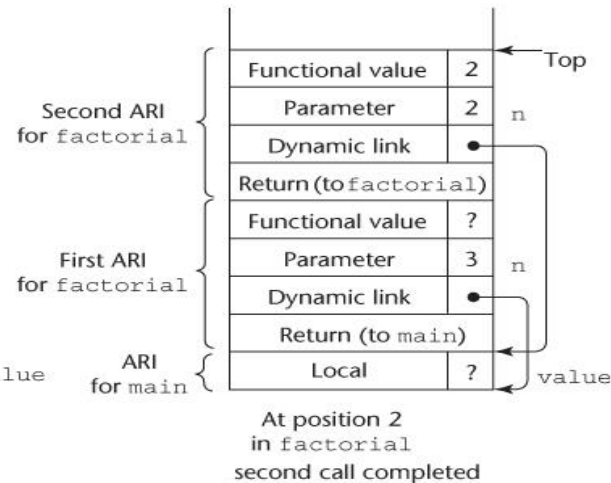
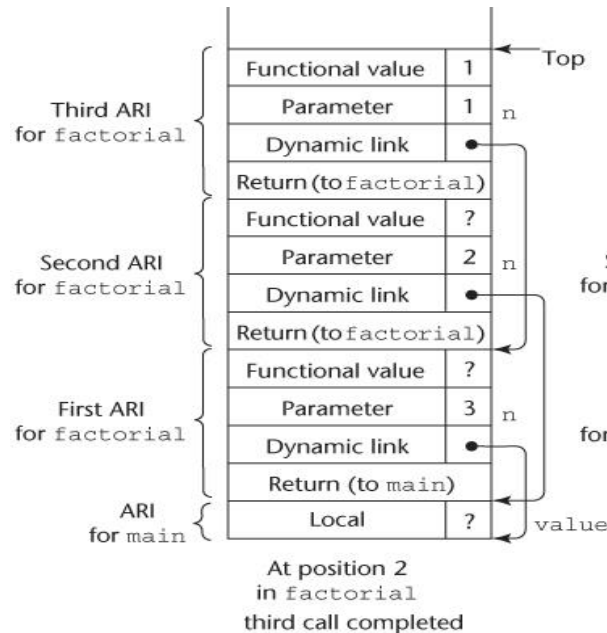
ARI = activation record instance

Stacks for returns from factorial

```

int factorial (int n) {
    <----- 1
    if (n <= 1) return 1;
    else return (n * factorial(n - 1));
    <----- 2
}
void main() {
    int value;
    value = factorial(3);
    <----- 3
}

```



ARI = activation record instance

중첩 부프로그램

- Non-C-based static-scoped languages(e.g., Fortran 95+, Ada, Python, JavaScript, Ruby, and Swift)은 스택-동적 지역변수를 사용하며 중첩 부프로그램을 허용
- 비지역적으로 참조될 수 있는 모든 변수는 스택 내 **ARI**(활성화 레코드 사례)에 거주
- 비지역변수 참조를 위한 위치를 찾는 과정:
 1. 정확한 **ARI**를 찾음
 2. 그 **ARI** 내에서 정확한 지역오프셋을 결정

비지역 참조의 위치 찾기

- Finding the offset is easy.
- Finding the correct ARI(activation record instance)
 - 정적 의미규칙은 참조될 수 있는 모든 비지역변수는 스택 내의 어떤 **ARI**에 할당되어 있다는 것을 보장한다

정적 영역

- 정적 체인(*static chain*)은 스택에서의 **ARI**들을 연결하는 정적 링크의 체인
- 부프로그램 **A**의 **ARI** 내에 있는 정적 링크(*static link*)는 **A**의 정적 조상의 **ARI** 중 하나를 가리킨다.
- **ARI**의 정적 체인은 그 정적 조상 모두를 연결한다.
- 정적 깊이(*static_depth*)는 정적 영역이 최외곽 영역으로부터 얼마나 깊게 중첩되었는가를 나타내는 정수

```
def f1():  
    def f2():  
        def f3():  
            ...  
            # end of f3  
        ...  
        # end of f2  
    ...  
    # end of f1
```

정적 영역 (continued)

- 비지역 참조의 체인_오프셋(*chain_offset*) 혹은 중첩_깊이(*nesting_depth*)는 참조의 정적_깊이와 그 비지역변수가 선언된 영역의 정적_깊이 간의 차이이다.
- 변수의 참조는 정수의 순서쌍 :
(*chain_offset*, *local_offset*) 으로 표시,
여기서 지역_오프셋은 변수가 참조되는 **ARI** 내에서의 오프셋

Example JavaScript Program

```
function main(){
  var x;
  function bigsub() {
    var a, b, c;
    function sub1 {
      var a, d;
      ...
      a = b + c; ←----- 1
    } // end of sub1
    function sub2(x) {
      var b, e;
      function sub3() {
        var c, e;
        ...
        sub1();
        ...
        e = b + a; ←----- 2
      } // end of sub3 ...
      sub3();
      ...
      a = d + e; ←----- 3
    } // end of sub2
    ...
    sub2(7);
  } // end of bigsub
  ...
  bigsub();
} // end of main
```

Example JavaScript Program (continued)

- Call sequence for `main`

`main` **calls** `bigsub`

`bigsub` **calls** `sub2`

`sub2` **calls** `sub3`

`sub3` **calls** `sub1`

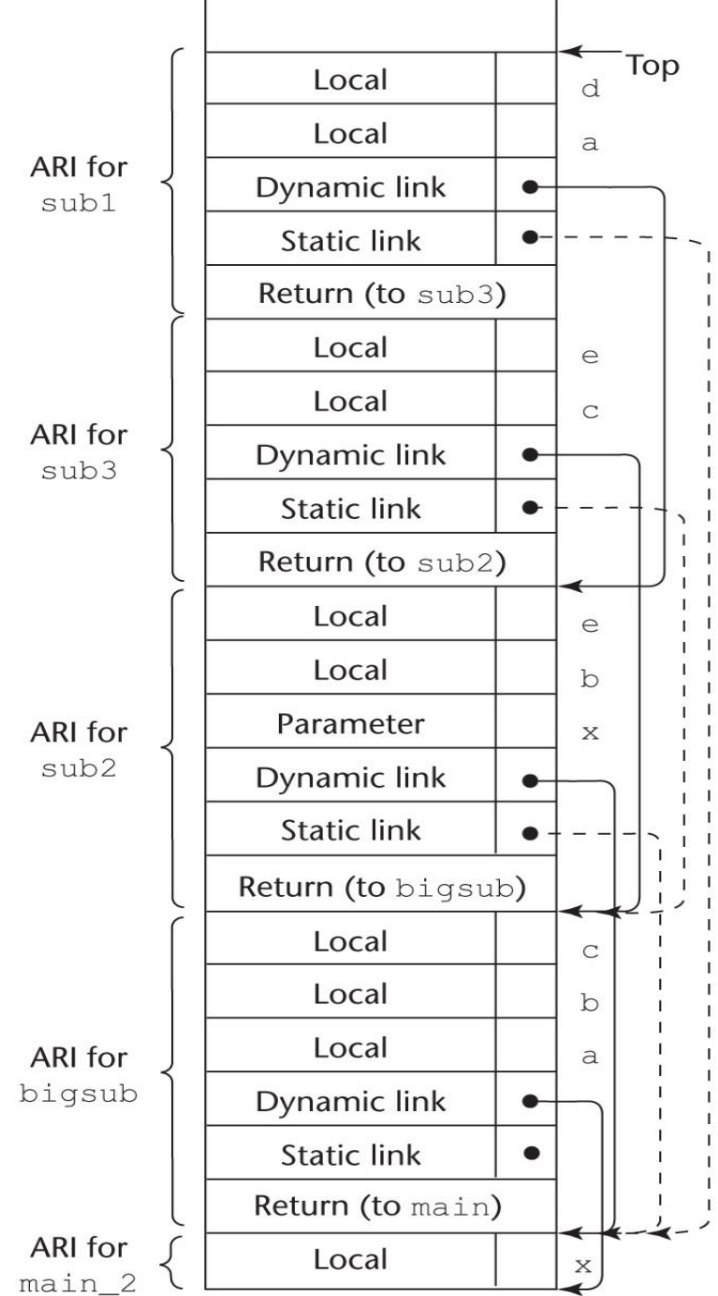
Stack Contents at Position 1

```
function main(){
  var x;
  function bigsub() {
    var a, b, c;
    function sub1 {
      var a, d;

      ...
      a = b + c; ←----- 1
    } // end of sub1
    function sub2(x) {
      var b, e;
      function sub3() {
        var c, e;

        ...
        e = b + a; ←----- 2
      } // end of sub3 ...
      sub3();

      ...
      a = d + e; ←----- 3
    } // end of sub2
    sub2(7);
  } // end of bigsub
  bigsub();
} // end of main
```



ARI = activation record instance

정적 체인 유지관리

- 호출에서,
 - ARI must be built
 - 동적 링크는 old stack top pointer
 - 정적 링크는 정적 조상의 가장 최근의 ARI를 가리켜야 함
 - Two methods:
 1. Search the dynamic chain
 2. Treat subprogram calls and definitions like variable references and definitions

정적 체인의 평가

- 문제점:
 1. 중첩깊이가 크다면 비지역 참조는 느리다.
 2. 시간-임계(**Time-critical**) 프로그램에서 :
 - a. 비지역 참조의 비용 추정이 어렵다.
 - b. 코드 수정은 중첩 깊이를 변경시킬 수 있고 따라서 비용도 변한다.

블록

- 블록은 변수를 위한 사용자-지정 지역 영역
- An example in C

```
{int temp;  
    temp = list [upper];  
    list [upper] = list [lower];  
    list [lower] = temp  
}
```

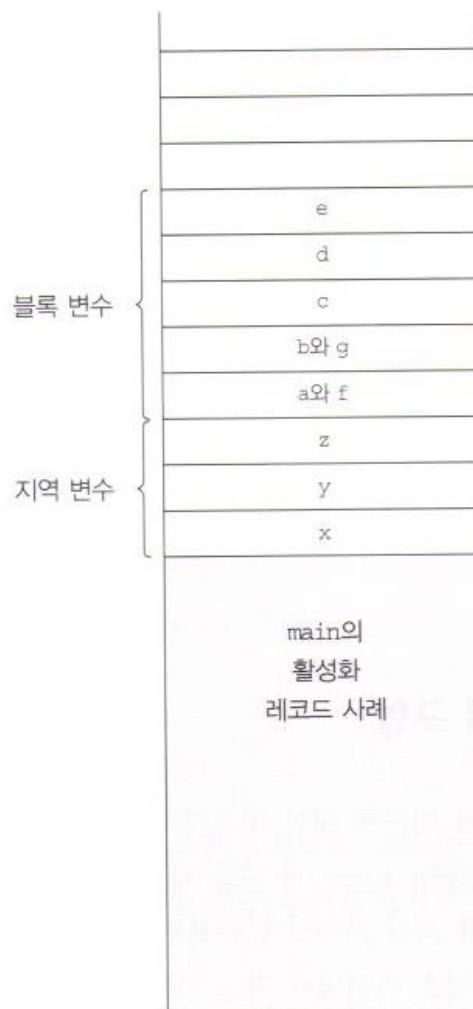
- The lifetime of `temp` in the above example begins when control enters the block
- An advantage of using a local variable like `temp` is that it cannot interfere with any other variable with the same name

블록의 구현

- 두가지 방법:
 1. 블록을 매개변수가 없는 부프로그램(항상 동일한 위치로부터 호출되는) 으로 취급
 - Every block has an activation record; an instance is created every time the block is executed
 2. 블록을 위해 필요한 최대 기억공간이 정적으로 결정될 수 있으므로, 이 공간량은 활성화 레코드의 지역변수 이후에 할당 가능

블록의 구현 : 지역변수처럼 처리

```
void main() {  
    int x, y, z;  
    while ( ... ) {  
        int a, b, c;  
        ...  
        while ( ... ) {  
            int d, e;  
            ...  
        }  
    }  
    while ( ... ) {  
        int f, g;  
        ...  
    }  
    ...  
}
```



동적-영역 규칙의 구현

- 심층 접근 (*Deep Access*) : 비지역 참조는 동적 체인상의 **ARI**를 검색함으로 발견
 - 체인의 길이는 정적으로 결정될 수 없음
 - 모든 **ARI**는 변수 이름을 저장해야 함
- 피상 접근 (*Shallow Access*) : 중앙 테이블을 사용
 - One stack for each variable name
 - Central table with an entry for each variable name

동적-영역 구현에 심층 접근을 이용한 방법

```

void sub3() {
    int x, z;
    x = u + v;
    ...
}
void sub2() {
    int w, x;
    ...
}
void sub1() {
    int v, w;
    ...
}
void main() {
    int v, u;
    ...
}
    
```

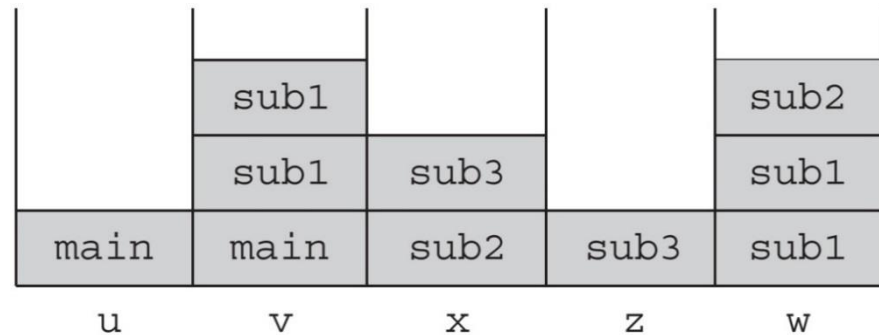
Call main -> sub1 -> sub1 -> sub2-> sub3



ARI = 활성화 레코드 사례

동적-영역 구현에 피상 접근을 이용한 방법

```
void sub3() {  
    int x, z;  
    x = u + v;  
    ...  
}  
void sub2() {  
    int w, x;  
    ...  
}  
void sub1() {  
    int v, w;  
    ...  
}  
void main() {  
    int v, u;  
    ...  
}
```



(The names in the stack cells indicate the program units of the variable declaration.)

Call main -> sub1 -> sub1 -> sub2-> sub3

Summary

- Subprogram linkage semantics requires many action by the implementation
- Simple subprograms have relatively basic actions
- Stack–dynamic languages are more complex
- Subprograms with stack–dynamic local variables and nested subprograms have two components
 - actual code
 - activation record

Summary (continued)

- Activation record instances contain formal parameters and local variables among other things
- Static chains are the primary method of implementing accesses to non-local variables in static-scoped languages with nested subprograms
- Access to non-local variables in dynamic-scoped languages can be implemented by use of the dynamic chain or thru some central variable table method