

# Remote Mouse System

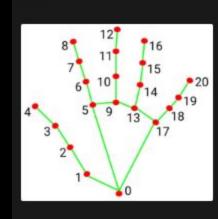
Computer Vision Project 4

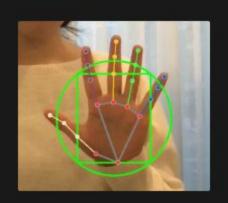
Team 3

### 1. 손바닥 범위 계산

rect\_range = rectRangeOfPoints(x\_list, y\_list, [0, 1, 2, 5, 6, 9, 10, 13, 14, 17, 18])
circle\_point = circleRangeOfPoints(rect\_range)

→ 각 손가락의 첫째마디까지의 인덱스 [0, 1, 2, 5, 6, 9, 10, 13, 14, 17, 18] 를 활용해서 손바닥 범위 계 산



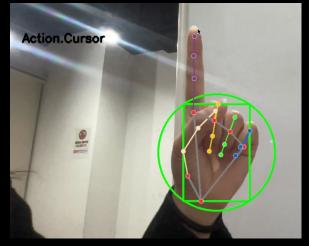


## 2. 손가락의 접힘, 펴짐 여부를 리스트로 저장

```
2. 근기국의 합점, 최日 최구를 디그르도 제공
```

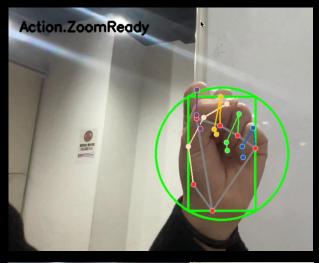
- for i in range(5):
   isInCircle = isInCircleRange(circle\_point, [(x\_list[4\*(i+1)], y\_list[4\*(i+1)])])
- isFingersInCircle.append(isInCircle)

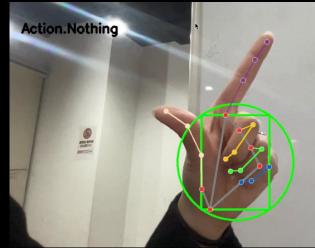
   각 손가락의 양 끝점 인덱스 [4, 8, 12, 16, 20]를 4\*(i+1) (i = 0,1,2,3,4) 로 두고 함수를 호출
- 각 손가락의 결과를 [엄지, 검지, 중지, 약지, 소지] 순서로 True, False 값을 가지는 리스트 형태로 저장
- · 예
- ∘ [True, False, True, True]: 검지만 펴진 제스처.
- [True, True, False, False, False]: 엄지와 검지만 펴진 제스처.

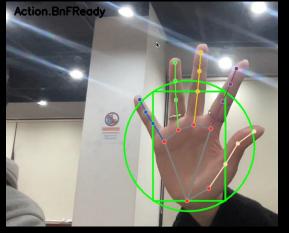


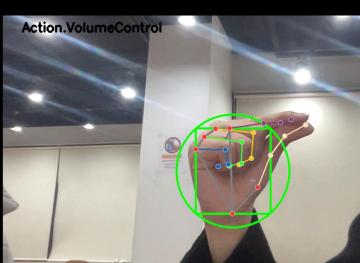


Right









# 02

Left







Demo

## THANK YOU