

《数字图像处理》课程论文

题目:基于 MATLAB 的手势猜拳识别与判断

The mora based on MATLAB and its judgement

学院:信息科学与技术学院

专业:通信工程

姓名: 王家奕 22920152203771 大三

梁乾坤 22920152203720 大三

滕 飞 22920152203768 大三

罗成志 22920152203743 大三

基于 MATLAB 的手势猜拳识别与判断

摘要 图片识别总看起来遥不可及,为了更好得接触了解图片识别,我们从手势识别出发,从简单的猜拳问题——只有的三个不同可能性的情况,通过算法实现对图片内容的识别和在此基础上的猜拳结果判断。判断除了要能区分石头、剪刀、布的情况外,对错误的手势也要能识别并反馈。

关键字 图片识别 MATLAB 猜拳

The mora based on MATLAB and its judgement

Abstract Image recognition always looks out of reach, in order to better understand the image recognition. We start from the gesture recognition, the simple guess quiz problem - only three different possibilities, through the algorithm to achieve the image content identification. And on the basis of the results of the judgment of quiz. Judgment in addition to being able to distinguish between the stone, scissors, cloth, the wrong gesture to recognize and feedback.

Keywords Picture recognition MATLAB Mora

目录

1.	引言	L
2.	模型和方法	l
	2. 1. 1 cut. m······2	2
	2.1.2 gaussFilter.m(高斯滤波器)····································	3
	2.1.3 feature1.m·····4	
	2. 1. 4 a2. m·····6	
	2. 1. 5 hougege. m·····	
	2. 1. 6 其他 ······11	
	实验结果	_
	点评和展望	
5.	分丁	14

1. 引言

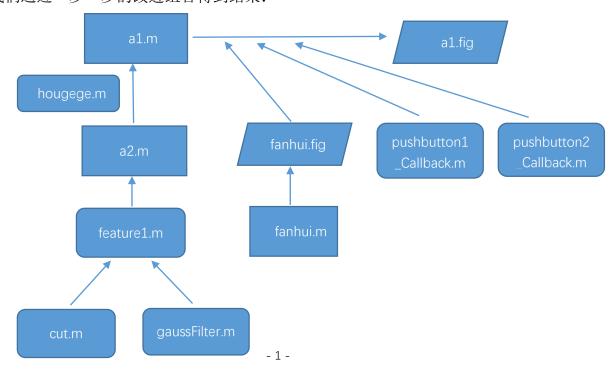
一直到本学期前,图片识别总看起来遥不可及,知道这个学期 DSP 实验的第一节课,老师让我们通过 MATLAB 来载入图片,并在此基础上通过一些简单的指令让我们对图像进行处理,如:转成灰度图,二位图等。对为了更好得接触了解图片识别,让我们所学的知识运用到生活中,我们从手势的识别出发,从简单的猜拳问题——只有的三个不同可能性的情况,通过算法实现对图片内容的识别,并在此基础上进行猜拳结果的判断。通过这次实验,不仅让我们接触到了图像处理,也让我们更深入得了解 MATLAB、掌握它其他方面的使用。

2. 模型和方法

猜拳的结果从总体上来说只有三种可能性——拳头,剪刀,布。因此我们要进行图像识别必须要让机器知道这三者的区别。

很明显拳头,剪刀,布(为方便之后简称猜拳内容)这三者,人是通过外观的不同来识别的。因此我们考虑让机器经过图片采集后,进行图像处理取出识别的猜拳内容轮廓,通过轮廓的区别来判断猜拳的具体内容是什么。基于此,我们就可以输入两张图片让机器识别猜拳内容,然后分别给定一个值,通过两个值的比较我们最终可以得出猜拳的结果。

我们通过一步一步的改进组合得到结果:



2.1 判断猜拳内容

最核心的计算是: cut.m gaussFilter.m feature1.m 这三个都是 function 文件, 其中 cut.m 和 gaussFilter.m 是 feature1.m 的子 function 文件, feature1.m 是 a2 的子 function 文件, a2.m 是用来前期调试的暂时文件。

2.1.1 cut.m

```
function featoutput=cut(Grinput, Indtaginput, BinNum, level)
%把图像切分为四块.分别统计其直方图
if level==0
   return;
end
[height, width] = size (Grinput); %梯度图尺寸大小
る分区
half height=ceil(height/2);
half width=ceil(width/2);
Gr ori1=Grinput(1:half height,1:half width);
Gr ori2=Grinput(1:half height,(1+half width):2*half width);
Gr ori3=Grinput((1+half height):2*half height,1:half width);
Gr ori4=Grinput((1+half height):2*half height,(1+half width):
2*half width);
Indtag ori1=Indtaginput(1:half height,1:half width);
Indtag ori2=Indtaginput(1:half height, (1+half width):2*half w
idth);
Indtag ori3=Indtaginput((1+half height):2*half height,1:half
width);
Indtag ori4=Indtaginput((1+half height):2*half height,(1+half
width):2*half width);
% 开始计算四个选区
totalnum=0;
for i=1:level
   totalnum=totalnum+4^i*BinNum;
end
featoutput = zeros(1,totalnum);
feat1 = zeros(1, BinNum);
feat2 = zeros(1, BinNum);
feat3 = zeros(1, BinNum);
feat4 = zeros(1, BinNum);
```

```
for i=1:BinNum
   feat1(i) = sum(Gr ori1(find(Indtag ori1==i)));
end
for i=1:BinNum
   feat2(i) = sum(Gr ori2(find(Indtag ori2==i)));
end
for i=1:BinNum
   feat3(i) = sum(Gr ori3(find(Indtag ori3==i)));
end
for i=1:BinNum
   feat4(i) = sum(Gr ori4(find(Indtag ori4==i)));
end
if (level-1) \sim = 0
   totalnum1=0;
   for i=1:level-1
       totalnum1=totalnum1+4^i*BinNum;
   end
   feat cut1 = zeros(1, totalnum);
   feat cut2 = zeros(1,totalnum);
   feat cut3 = zeros(1,totalnum);
   feat cut4 = zeros(1,totalnum);
   feat cut1=cut(Gr ori1, Indtag ori1, BinNum, level-1);
   feat cut2=cut(Gr ori2,Indtag ori2,BinNum,level-1);
   feat cut3=cut(Gr ori3,Indtag ori3,BinNum,level-1);
   feat cut4=cut(Gr ori4,Indtag ori4,BinNum,level-1);
featoutput=[feat1, feat2, feat3, feat4, feat cut1, feat cut2, feat
cut3, feat cut4];
else featoutput=[feat1, feat2, feat3, feat4];
end
end
```

2.1.2 gaussFilter.m(高斯滤波器)

高斯滤波是一种线性平滑滤波,适用于消除高斯噪声,广泛应用于图像处理的减噪过程。 通俗的讲,高斯滤波就是对整幅图像进行加权平均的过程,每一个像素点的值,都由其本身 和邻域内的其他像素值经过加权平均后得到。高斯滤波的具体操作是:用一个模板(或称卷 积、掩模)扫描图像中的每一个像素,用模板确定的邻域内像素的加权平均灰度值去替代模 板中心像素点的值。

```
function G=gaussFilter(segma, kSize)
```

- % Creates a 1-D Gaussian kernel of a standard deviation
- 'segma' and a size创建标准偏差"segma"和大小"kSize"的一维高斯核。
- % In theory, the Gaussian distribution is non-zero everywhere. In practice,
- % it's effectively zero at places further away from about three standard
- $\mbox{\$}$ deviations. Hence the reason why the kernel is suggested to be truncated
- % at that point.
- %论上,高斯分布在任何地方都是非零的。 实际上,在远离三个标准偏差的地方实

际上是零。 因此,内核被建议在这一点被截断的原因。

- $\mbox{\%}$ The 2D Gaussian filter is a complete circular symmetric operator. It can be
- $\ensuremath{\$}$ seperated into x and y components. The 2D convolution can be performed by
- % first convolving with 1D Gaussian in the x direction and the same in the
- % 二维高斯滤波器是一个完整的圆对称算子。 它可以分成x和y两个部分。 2D卷积可以通过首先在x方向上以1D高斯进行卷积并且在y方向上进行相同的卷积来执行。

```
if nargin<1 % nargin是function变量输入数
    segma=1;
end
if nargin<2
    kSize=2*(segma*3);
end

x=-(kSize/2):(1+1/kSize):(kSize/2);
G=(1/(sqrt(2*pi)*segma)) * exp (-(x.^2)/(2*segma^2));</pre>
```

2.1.3 feature1.m

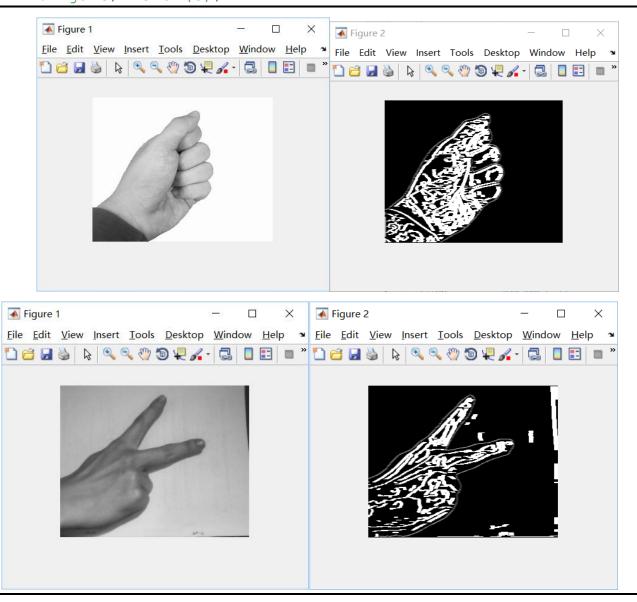
由 2.1.1 的 cut. m 和 2.1.2 的 gaussFilter. m 我们组合在一起写出了负责用来计算的主函数 featur1. m。它可以计算图片,并输出[1,3]的矩阵,我们可依据矩阵其中的数值来判断猜拳内容。

```
function f1=feature1(im, Angle, BinNum, level, totalnum)
  im=mat2gray(im); %CHANGE+
  im=double(im);
  [height, width] = size(im);
```

BW=edge(im,'canny'); %采用灰度或一个二值化图像im作为它的输入,并返回一个与im相同大小的二值化图像BW,在函数检测到边缘的地方为1,其他地方为

0。采用Canny 算子边缘定位精确性和抗噪声能力效果较好

```
G=bwlabel(BW,8);
filter=gaussFilter(1);
%Imgfilter=conv2(G,filter,'same');
%G=conv2(Imgfilter,filter,'same');
%figure;imshow(G);
```



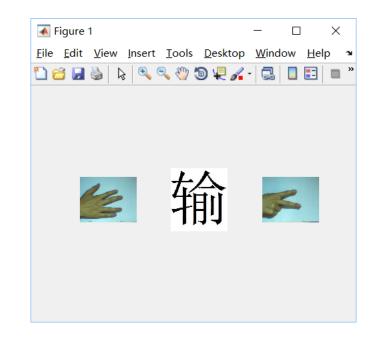
```
f1=zeros(1,totalnum);
   %% Gradient and Gradient angle Computation
   [GradientX, GradientY] = gradient (double (G));
   % calculate the norm of gradient
   Gr=sqrt(GradientX.^2+GradientY.^2);
   % Calculate the angle
   index=find(GradientX == 0);
   GradientX(index)=1e-5;
   YX=GradientY./GradientX;
   if Angle==180, A=((atan(YX)+(pi/2))*180)./pi; end
   if
Angle==360, A=((atan2(GradientY, GradientX)+pi).*180)./pi; end
   %% Spatial / Orientation Binning
   nAngle=Angle/BinNum;
   IndTag=ceil(A./nAngle);
   for i=1:BinNum
       f1(i) = sum(Gr(find(IndTag==i)));
   end
   feat=cut(Gr,IndTag,BinNum,level);
   f1((1+BinNum):totalnum)=feat;
   f1=f1./(height*width);
end
2.1.4 a2.m
a2. m是我们用来调试的基础工程。
clear;
clc;
BinNum=36;
Angle=360;
level=2:
totalnum=BinNum;
flaq=0;
for i=1:level
   totalnum=totalnum+4^i*BinNum;
end
fstandard=zeros(3,totalnum);
for n=1:3
   imgname=sprintf('%d.bmp',n);
   im=imread(imgname);
   if size (size (im), 2) == 3
      im=rgb2gray(im);
   f=feature1(im, Angle, BinNum, level, totalnum);
```

```
fstandard(n,1:totalnum) = f(1,1:totalnum);
end
while (1)
   tag=zeros(1,2);
   for n=1:2
       xm=sprintf('请输入第%d个手势:',n);
       fname=input(xm, 's');
       imidentify=imread(fname);
       if n==1 subplot(1,3,1);imshow(imidentify);end
       if n==2 subplot(1,3,3);imshow(imidentify);end
       if size(size(imidentify),2) == 3
          imidentify=rgb2gray(imidentify);
       end
fidentify=feature1(imidentify, Angle, BinNum, level, totalnum);
       distance=zeros(1,3);
       for i=1:3
          for j=1:totalnum
              distance (1, i) = distance (1, i) + sqrt ((fidentify(j) - fidentify(j)))
fstandard(i,j))^2;
          end
       end
   응응
D1L=1.8;D1R=4.0; %布 distance(1)左右门限 %D1L=1.9-->1.8 D1R=4.5-->4.0
D2L=4.5; D2R=7 ; %剪刀 distance(2)左右门限 %D2L=4.9-->4.5 D2R=5.5-->7
D3L=8.0; D3R=26.1; %石头 distance(3)左右门限 %D3L=98-->9 D3R=24.1-->26.1
                  %distance(3) 异形指数
XX = 5.28;
   if distance(1) == 0
          tag(1,n)=1;disp('a是布');
       elseif distance(2) ==0
          tag(1,n)=2;disp('b是剪刀');
       elseif distance (3) == 0
          tag(1,n)=3;disp('c是石头');
       else
            if
distance(3)>D3L||distance(2)>D3L||distance(1)>D3L
```

```
tag(1,n)=3;disp('c是石头');
                                                                             elseif
distance(1) <D1R&distance(2) >D2L&distance(2) <D2R&distance(3) <X
Χ
                                                                                             tag(1,n)=1;disp('a是布');
                                                                             elseif
distance(1)>D1R&distance(2)<5.8&distance(3)<XX
                                                                                             tag(1,n)=2;disp('b是剪刀');
                                                                             else
                                                                                                  disp('无效手势!!请重新输入!!');
                                                                                                  tag(1,n)=4;break;
                                                                 end
                                                  end
                      end
                      if tag(1,1) == 4 | |tag(1,2) == 4 | continue;
                      end
                      if
 (tag(1,1) == 1 \& \& tag(1,2) == 3) | | (tag(1,1) == 2 \& \& tag(1,2) == 1) | | (tag(1,2) == 1) | | (tag(1,2
 (1,1) == 3 \& \& tag (1,2) == 2
                                            subplot (1,3,2); imshow ('win.jpg');
                     end
                      if
 1, 1) == 3 \& \& tag(1, 2) == 3)
                                            subplot(1,3,2);imshow('peace.jpg');
                      end
                      if
 (tag(1,1) == 1 \& \& tag(1,2) == 2) | | (tag(1,1) == 2 \& \& tag(1,2) == 3) | | (tag(1,2) == 3) | (tag(1,2) == 3) | | (tag(1,2) == 3) | (tag(1,2) == 3) | | (tag(1,2) == 3) | (t
 1,1) == 3 \& \& tag(1,2) == 1)
                                            subplot(1,3,2);imshow('lose.jpg');
                      end
                      xn=input('请选择继续玩(c)或者退出(g):','s');
```

```
switch(xn)
        case 'c'
        continue;
        case 'q'
            break;
    end
end
```

请输入第1个手势: 1. bmp a是布 请输入第2个手势: 2. bmp b是剪刀 请选择继续玩(c)或者退出(q):



2.1.5 hougege.m

```
function varargout = hougege(varargin)
% HOUGEGE M-file for hougege.fig
% HOUGEGE, by itself, creates a new HOUGEGE or raises the
existing
% singleton*.
%
% H = HOUGEGE returns the handle to a new HOUGEGE or the
handle to
% the existing singleton*.
%
% HOUGEGE('CALLBACK',hObject,eventData,handles,...) calls
the local
% function named CALLBACK in HOUGEGE.M with the given
input arguments.
%
% HOUGEGE('Property','Value',...) creates a new HOUGEGE
or raises the
% existing singleton*. Starting from the left, property
```

```
value pairs are
      applied to the GUI before hougege OpeningFunction gets
     unrecognized property name or invalid value makes
property application
      stop. All inputs are passed to hougege OpeningFcn via
varargin.
qui Singleton = 1;
gui State = struct('gui Name',
                                    mfilename, ...
                'gui Singleton', gui Singleton, ...
                'gui OpeningFcn', @hougege OpeningFcn, ...
                'qui OutputFcn',
                                  @hougege OutputFcn, ...
                'qui LayoutFcn',
                                  [],...
                'gui Callback',
                                  []);
if nargin && ischar(varargin{1})
   gui State.gui Callback = str2func(varargin{1});
end
if nargout
   [varargout{1:nargout}] = gui mainfcn(gui State,
varargin(:));
else
   gui mainfcn(gui State, varargin{:});
end
% End initialization code - DO NOT EDIT
```

用 GUIDE 创建名为 hougege 的 GUI 程序。运行该 GUI 时,程序首先从主函数的入口点开始运行,即从 function varargout = hougege (varargin) 开始运行。varargin 为输入参数,varargout 为输出参数。当创建 GUI 时,varargin 为空。当触发 GUI 控件对象时,varargin 为一个 1*4 的单元数组。第 1 个单元存放空间的回调函数名,第 $2^{\sim}4$ 单元存放该回调函数的输入参数,分别为,hObject:当前回调函数对应的 GUI 对象句柄,eventdat:附加参数,handles:当前 GUI 所有数据的结构体。

gui Singleton = 1;保证只能运行该 GUI 程序的一个实例,即只能打开一个窗口。

紧接着定义一个结构体 gui_State, 描述了该 GUI 的状况,包括 gui 的名字、运行实例、初始化函数、输出函数、布局以及回调函数。该结构体有 6 个字段:第1个字段为 gui_Name,字段值为 mfilename。mfilename 函数用于 M 文件内部,返回当前正在运行的 M 文件名字;若用于命令行,返回空字符串。第2个字段为 gui_Singleton,设置是否只产生单一 GUI 实例。第3个字段为 gui_OpeningFcn,字段值为当前 GUI 的 OpeningFcn 函数句柄。第4个字段为 gui_OutputFcn,字段值为当前 GUI 的 OutputFcn 函数的句柄。第5个字段为 gui _LayoutFcn,用于创建 GUI 实例。字段值为空时,先检查上次 GUI 初始化是否完成,若没有完成,则删除上一次创建的句柄并重新创建。第6个字段为 gui_Callback.初始值为空,表示只运行 OpeningFcn 和 gui OutputFcn,而不运行 Callback。

然后程序通过 gui_State. gui_Callback = str2func(varargin{1});分别取得 figure 和包含的控件的 CreateFcn 回调函数,创建各个控件。figure 和各控件创建完毕,程序会调用

OpeningFcn 进行初始化,然后运行 OutputFcn,把 figure 的句柄作为输出参数输出。这时,GUI 界面便在屏幕上显示出来。此后程序处于等待状态,等待用户的操作。gui_mainfcn 是 GUI 默认的处理函数,该函数用于处理 GUI 创建、GUI 布局和回调函数。程序在调用 gui_mainfcn 函数时,会给 figure 以及各控件加一个事件监听器(listener),用来监听用户对 figure 以及各控件的操作。例如:用户用鼠标点击一个 pushbutton 按钮时,程序会监听到这个时间,然后调用该按钮的回调函数 pushbutton_callback,对事件进行处理。用户点击 figure 的关闭按钮时,会调用其 CloseRequestFcn 回调函数,执行关闭窗口的操作等等。

2.1.6其他

接下来,在 a2 的基础上,通过 GUI 设计和其他的子函数我们编写了 a1.m,设计了对应的人机交互界面 a1.fig.至此猜拳手势识别功能我们就已经实现了。

Fanhui.m

```
function varargout = fanhui(varargin)
qui Singleton = 1;
gui State = struct('gui Name',
                                   mfilename, ...
                'gui Singleton', gui_Singleton, ...
                'qui OpeningFcn', @fanhui OpeningFcn, ...
                'qui OutputFcn', @fanhui OutputFcn, ...
                'qui LayoutFcn', [] , ...
                'qui Callback',
                                 []);
if nargin && ischar(varargin{1})
   gui State.gui Callback = str2func(varargin{1});
end
if nargout
   [varargout{1:nargout}] = gui mainfcn(gui State,
varargin(:));
else
   qui mainfcn(qui State, vararqin(:));
end
% End initialization code - DO NOT EDIT
% --- Executes just before fanhui is made visible.
function fanhui OpeningFcn (hObject, eventdata, handles,
varargin)
% This function has no output args, see OutputFcn.
% hObject handle to figure
% eventdata reserved - to be defined in a future version of
MATTAB
% handles structure with handles and user data (see
GUIDATA)
% varargin command line arguments to fanhui (see VARARGIN)
% Choose default command line output for fanhui
```

handles.output = hObject;
% Update handles structure

guidata(hObject, handles);

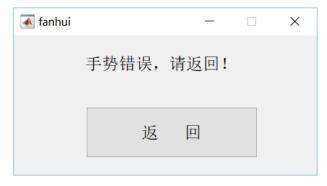
- % UIWAIT makes fanhui wait for user response (see UIRESUME)
- % uiwait(handles.fanhui);
- % --- Outputs from this function are returned to the command line.

function varargout = fanhui_OutputFcn(hObject, eventdata,
handles)

- % varargout cell array for returning output args (see VARARGOUT);
- % hObject handle to figure
- $\ensuremath{\$}$ event data reserved - to be defined in a future version of $\ensuremath{\mathtt{MATLAB}}$
- % handles structure with handles and user data (see GUIDATA)
- % Get default command line output from handles structure
 varargout{1} = handles.output;
- % --- Executes on button press in pushbutton1.

function pushbutton1_Callback(hObject, eventdata, handles)
close(handles.fanhui);

- % hObject handle to pushbutton1 (see GCBO)
- $\ensuremath{\$}$ event data reserved – to be defined in a future version of MATLAB
- % handles structure with handles and user data (see GUIDATA)



varargin是 "Variable length input

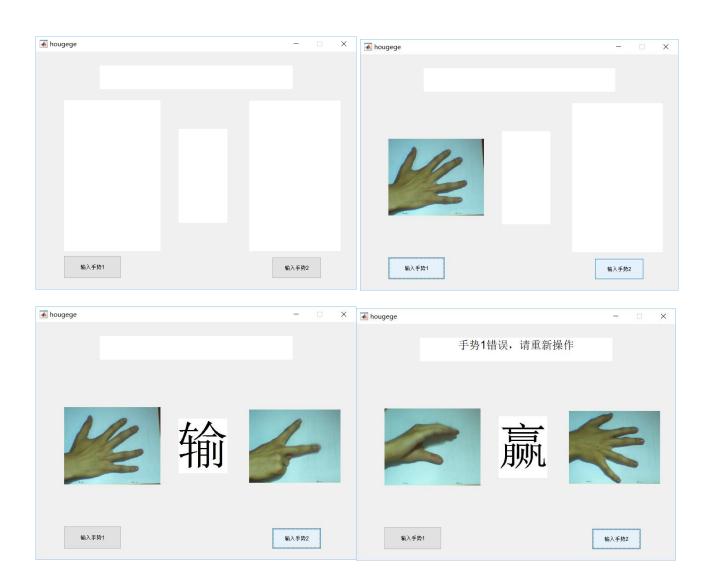
argument list"的缩写,它提供了一种函数可变参数列表机制,允许调用者调用该函数时根据需要来改变输入参数的个数。varargout可以看做"Variable length output argument list"的缩写。在matlab中定义m函数时通过varargout我们可以得到可变个数个返回值。

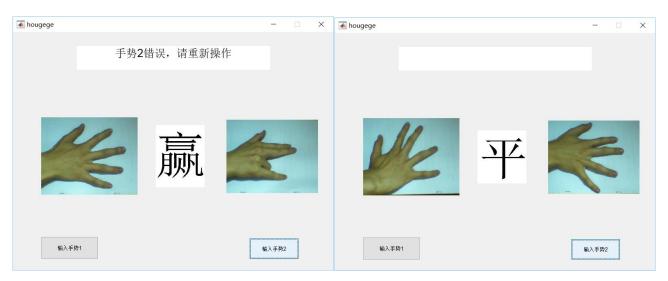
nargin通过调用当前正在执行的函数返回输入参数的数量,只在函数体内使用nargin语法功能。

nargout指出了输出参数的个数 (nargin指出了输入参数的个数)。

Feiyang执行效果:按钮一输入手势一,按钮二输入手势二,(无效手势重新输入)输入全部 完成后进行图像识别,识别后进行比较,得出"输","赢","平"的结果。最后可选择 执行初始化和退出。

3. 实验结果





4. 点评和展望

我们做的改程序还非常初始,由于图片参数设置的原因,只能识别给定的图片,对于其他图片的计算结果数值偏大,都会得出为石头的结果,还需要进一步改进。除了再这方面改进外,我们还可以改进算法,通过 MATLAB 的自带摄像头函数进行图片的获取并计算出结果,减少其他背景因素的影响。

在这个程序基础上,我们可以通过算法的改进,对其他图像进行识别,比如 LOGO 和一些生活中的标志,并通过联网图片搜索实现机器学习的功能。

5. 分工

王家奕 队长 feature1.m a1.m a2.m cut.m编写 ppt 论文 梁乾坤 hougege.m gaussFilter.m编写 GUI界面 论文 腾 飞 按钮设计,GUI界面 pushbutton1_Callback.m pushbutton2_Callback.m 罗成志 fanhui.m GUI界面 fanhui.fig a1.fig 论文