**PXL-Tech**

Bachelor in de Elektronica-ICT

**Documentatie:**

**Autonomous Cart (2)**

**Vak:** Project onderzoek

**Afbeelding met groen, auto, straat, zitten

Automatisch gegenereerde beschrijvingStakeholder:** FrederikVreys

**Scrum Master:** BartStukken

Auteurs: Kazim Bozca

Metehan Altintas

Abad Sethi

Ali al Abdulwahhab

2-EA A/B  
17/03/2020

Kazim Bozca

Inhoud

[2 Voorwoord 2](#_Toc35366439)

[3 Inleiding 2](#_Toc35366440)

[4 Motorcontroller 2](#_Toc35366441)

# Voorwoord

# Inleiding

# Motorcontroller

De communicatie tussen de JETSON NANO en de PLC verloopt via ethernet. De Curtis DC-motorsturing is het brein van de kart. De pedaal zorgt ervoor dat de controller analoge signalen krijgt waardoor de motor wordt aangestuurd. De connectie is serieel en wordt gebruik gemaakt van UART. Ook worden signalen verzonden door een switch die ervoor zorgt dat de kart voor- en achteruit gaat. De motorcontroller kan ook ingelezen worden door een poort die zich onder het dashboard bevindt. De metingen zijn gedaan door de kabels die doorverbonden zijn met de poort op de dashboard en van de motorcontroller zelf, dus dat betekent dat de poort onder het dashboard voor het inlezen van signalen dient.

