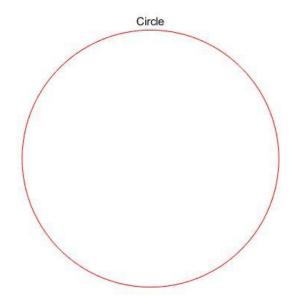
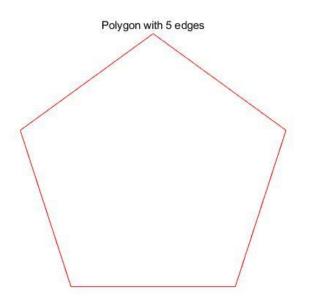
```
Q1:
function []= myplot(n)
% myplot 输入边数,绘制正多边形
% 若不输入参数或输入非数参数,默认绘制单位圆;若输入大于2的自然数n,则绘
制正n边形; 若输入其他数, 弹出"发生错误"
% 编写人: 曾子轩
switch nargin
   case 0,n=100;flag=0;
   case 1,flag=1;
   otherwise, error('发生错误,输入参数太多');
end
if n^=fix(n) \mid \mid n<3
   error('发生错误,必须输入大于2的自然数');
else
   t=0:2*pi/n:2*pi; x=sin(t); y=cos(t);
   plot (x, y, '-r')
   if flag==0
      title ('Circle')
   else
      title (['Polygon with ',int2str(n),' edges'])
end
   set (gca, 'XColor', 'white')
   set (gca, 'YColor', 'white')
   axis equal
   axis off
end
end
>> myplot(2)
错误使用 myplot (line 11)
发生错误,必须输入大于2的自然数
>> help myplot
   myplot 输入边数,绘制正多边形
   若不输入参数,默认绘制单位圆;若输入大于2的自然数n,则绘制
正 n 边形;若输入其他数,弹出"发生错误"
 编写人: 曾子轩
```

>> myplot



>> myplot(5)



Q2:

- >> format long
- $>> f=@(x)x^2-\cos(x)+\exp(-x);$
- >> x1=0;x2=1;
- % fminbnd 函数求最小值
- >> [~,fmin1,~]=fminbnd(f,x1,x2);

```
% 黄金分割法求最小值
\Rightarrow if f(x1)< f(x2) minf=f(x1);
else minf=f(x2); end %设立初始最小值
>> while(1)
    alpha1 = x1*0.618+x2*0.382;
                              %黄金分割点选取
    alpha2 = x1*0.382+x2*0.618;
    if f(alpha1)>f(alpha2)
                      %若 alpha1 点函数更大,则排除[x1,alpha1]
        x1 = alpha1;
    if f(alpha2)<minf minf = f(alpha2); end
    else
        x2 = alpha2; %若 alpha2 点函数更大,则排除[alpha2,x2]
    if f(alpha1)<minf minf = f(alpha1); end
    end
    if(alpha2 - alpha1<1e-8) break; end
end
>> fmin2=minf;
% 牛顿迭代法求最小值
>> syms x y(x)
>> y(x)=x^2-\cos(x)+\exp(-x);
>> yxp = diff(y); % 一阶导函数表达式
>> yxp2=diff(y,2); % 二阶导函数表达式
>> x old = -0.5; iter = 0; % 迭代初始值与迭代次数
>> while(1)
iter = iter+1;
x_new = x_old-double(subs(yxp,x,x_old)/subs(yxp2,x,x_old));
% 最后要转换为 double 型以节省空间加快速度
if(abs(x new-x old)<1e-8) break;
x_old = x_new;
end
>> fmin3 = y(x new);
>> fmin1,fmin2,vpa(fmin3,16)
fmin1 =
```

```
-0.127743254350061
fmin2 =
  -0.127743254354484
ans =
  -0.127743254354484
% 从上到下分别为 fminbnd 函数、黄金分割法、牛顿迭代法计算结果
Q3:
function [c,ceq]=nonlcon(x)
% 提供非线性约束条件
c=[];
ceq=[x(1)^2+x(2)^2+x(3)^2-1];
end
>> x0 = [1,0,0];
%设置初始值
>> A = []; b = [];
>> Aeq = []; beq = [];
% 没有线性约束条件
>> vlb=[]; vub=[];
% 没有上下限约束
>> F=@(x)\sin(x(1))+\exp(x(2))+x(3);
% 求条件极值
>> fmincon(F,x0,A,b,Aeq,beq,vlb,vub,@nonlcon)
ans =
```

-0.576363583883752 -0.441886648076233 -0.687416329059381