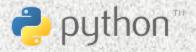


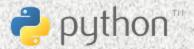
NumPy

一函数库

目录

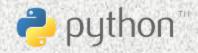


- □求和、平均值、方差
- □更改数组的形状与数组堆叠
- □最值和排序
- □多项式函数
- □分段函数
- □统计函数
- □解线性方程组



□函数与函数库

除了前面介绍的ndarray数组对象和 ufunc函数之外,NumPy还提供了大量对 数组进行处理的函数。充分利用这些函数, 能够简化程序的逻辑,提高运算速度。

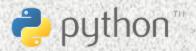


sum()计算数组元素之和,也可以对列表、元组等和数组类似的序列进行求和。当数组是多维时,它计算数组中所有元素的和:



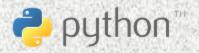
如果指定axis参数,求和运算将沿着指定的轴进行。在上面的例子中,数组a的第0轴长度为4,第1轴长度为5。如果axis参数为1,就对每行上的5个数求和,所得的结果是长度为4的一维数组。如果参数axis为0,就对每列上的4个数求和,结果是长度为5的一维数组。即结果数组的形状是原始数组的形状除去其第axis个元素:

```
>>> np.sum(a,axis=1)
array([26, 19, 30, 22])
>>> np.sum(a, axis=0)
array([30, 15, 22, 25, 5])
```



上面的例子将产生一个新的数组来保存求和结果,如果希望将结果直接保存到另外一个数组中,可以和ufunc函数一样使用out参数指定输出数组,它的形状必须和结果数组的形状相同。

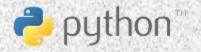
>>> np.sum(a,axis=1,out=c)



sum()默认使用和数组的元素类型相同的 累加变量进行计算,如果元素类型为整数,就使 用系统的默认整数类型作为累加变量。在32位系 统中, 累加变量的类型为32 bit整型。因此对整 数数组进行累加时可能会出现溢出问题,即数组 元素的总和超过了累加变量的取值范围。而对很 大的单精度浮点数类型数组进行计算时, 也可能 出现精度不够的现象,这时可以通过dtype 参数 指定累加变量的类型。在下面的例子中,对一个 元素都为1.1的单精度数组进行求和, 比较单精度 累加变量和双精度累加变量的计算结果:

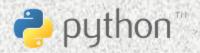


```
>>> b = np.ones(1000000, dtype=np.float32) * 1.1
# 创建一个很大的单精度浮点数数组
>>> b # 1.1无法使用浮点数精示,存在一些误差
array([1.10000002, 1.10000002,...,1.10000002],
dtype=float32)
>>> np.sum(b)
#使用单精度累加变量进行累加计算,误差将越来越大
1110920.5
>>>np.sum(b, dtype=np.double)#使用双精度浮点数则能够得
到正确的值
1100000.0238418579
```



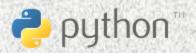
cumsum()求累积和; cumprod() 累计积。

- >>> arr12 = np.random.randint(1,10,size = 12).reshape(4,3)
- >>> np.cumsum(arr12) #对每一个元素求累积和(从左到右, 从上到下的元素顺序)
- >>> np.cumsum(arr12, axis = 0) # 计算每一列的累积和,并返回二维数组
- >>>np.cumprod(arr12, axis = 1) # 计算每一行的累计积,并返回二维数组

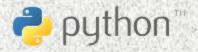


mean()用于求数组的平均值(期望), 也可以通过axis参数指定求平均值的轴,通过 out参数指定输出数组。和sum()不同的是, 对于整数数组,它使用双精度浮点数进行计算 ,而对于其他类型的数组,则使用和数组元素 类型相同的累加变量进行计算:

- >>>np.mean(a,axis=1) #整数数组使用双精度浮点数进行计算 array([5.2, 3.8, 6., 4.4])
- >>> np.mean(b) #单精度浮点数使用单精度浮点数进行计算 1.1109205
- >>> np.mean(b, dtype=np.double) #用双稍度浮点数计算平均值
- 1.1000000238418579



除此之外, np.average(X, axis=0, weights=w) (加权平均值)也可以对数组进行平均计算。它没有out和dtype参数,但有一个指定每个元素权值的weights参数,可在IPython中输入"np.average?"来查看使用说明。



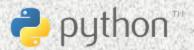
std()和var()分别计算数组的标准差和方差,有axis、out及dtype等参数。

```
>>> a = np.array([[1, 2], [3, 4]])
>>> np.std(a) # 计算全局标准差
1.1180339887498949
>>> np.std(a, axis=0) # axis=0计算每一列的标准差
array([ 1., 1.])
>>> np.std(a, axis=1) # 计算每一行的标准差
array([ 0.5, 0.5])
>>> a = np.array([[1, 2], [3, 4]])
>>> np.var(a)
1.25
>>> np.var(a, axis=0)
array([ 1., 1.])
>>> np.var(a, axis=1)
array([ 0.25, 0.25])
```



□ 美国总统的身高是多少

```
import numpy as np
import pandas as pd
#%matplotlib inline
import matplotlib.pyplot as plt
data = pd.read_csv('president_heights.csv')
heights = np.array(data['height(cm)'])
print(heights)
print("Mean height: ", heights.mean())
print("Standard deviation: ", heights.std())
print("Minimum height: ", heights.min())
print("Maximum height: ", heights.max())
```



print("25th percentile: ", np.percentile(heights, 25))

print("Median: ", np.median(heights))

print("75th percentile: ", np.percentile(heights, 75))

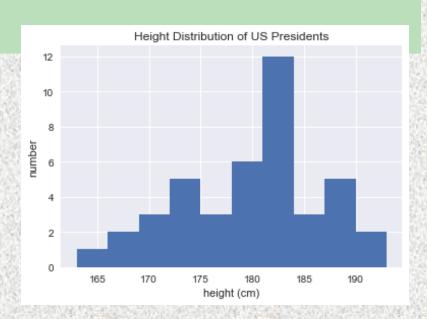
plt.hist(heights)

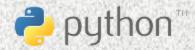
plt.title('Height Distribution of US Presidents')

plt.xlabel('height (cm)')

plt.ylabel('number')

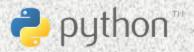
□ 这些聚合是探索数据 分析的一些最基本片 段。





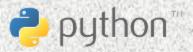
更改数组的形状:

```
>>> a1 = floor(10*random.random((3,4)))
>>> a1
array([[ 7., 5., 9., 3.],
       [7., 2., 7., 8.],
       [6., 8., 3., 2.]])
>>> a1.shape
(3, 4)
>>> a1.ravel() # flatten the array。flatten不会影响
原始矩阵,返回的是一个副本,但是ravel是会修改数组
array([7., 5., 9., 3., 7., 2., 7., 8., 6., 8., 3., 2.])
>>> a1.shape = (6, 2)
>>> a1.T
>>> a1.transpose()
array([[ 7., 9., 7., 7., 6., 3.],
      [5., 3., 2., 8., 8., 2.]])
```



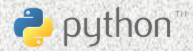
对于高维数组,transpose需要得到一个由轴编号组成的元组才能对这些轴进行转置

```
>>> arr = np.arange(16).reshape((2,2,4))
>>> arr
array([[[ 0, 1, 2, 3],
     [4, 5, 6, 7]],
    [[ 8, 9, 10, 11],
     [12, 13, 14, 15]]])
>>> arr.transpose((1,0,2))
array([[[ 0, 1, 2, 3],
     [8, 9, 10, 11]],
    [[ 4, 5, 6, 7],
     [12, 13, 14, 15]]])
```



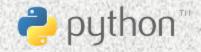
还有一个swapaxes方法,它接受一对轴变换:

```
>>> arr
array([[[ 0, 1, 2, 3],
     [4, 5, 6, 7]],
     [[ 8, 9, 10, 11],
     [12, 13, 14, 15]]])
>>> arr.swapaxes(1,2)
array([[[ 0, 4],
     [ 1, 5],
     [ 2, 6],
     [3, 7]],
     [[ 8, 12],
     [ 9, 13],
     [10, 14],
     [11, 15]])
```

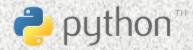


resize和reshape:两个函数都是改变数组的形状,但是resize是在本身上进行操作,reshape返回的是修改之后的参数。

```
>>> a1
array([[ 7., 5.],
        [ 9., 3.],
        [7., 2.],
        [7., 8.],
        [6., 8.],
        [ 3., 2.]])
>>> a1.resize(2,6)
>>> a1
array([[ 7., 5., 9., 3., 7., 2.],
        [ 7., 8., 6., 8., 3., 2.]])
```

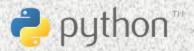


```
>>> a = np.arange(20).reshape(4,5)
>>> a
array([[ 0, 1, 2, 3, 4],
    [5, 6, 7, 8, 9],
    [10, 11, 12, 13, 14],
    [15, 16, 17, 18, 19]])
>>> a.reshape(2,10)
array([[0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9],
    [10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19]])
>>> a
array([[ 0, 1, 2, 3, 4],
    [5, 6, 7, 8, 9],
    [10, 11, 12, 13, 14],
    [15, 16, 17, 18, 19]])
>>> a.resize(2,10)
>>> a
array([[ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9],
    [10, 11, 12, 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19]])
```



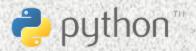
沿不同轴将数组堆叠在一起:

```
>>> a2 = floor(10*random.random((2,2)))
 >>> a2
 array([[ 1., 1.],
       [5., 8.11)
  >> b2 = floor(10*random.random((2,2)))
  >>> h2
 array([[ 3., 3.],
       [6., 0.1]
 >>> vstack((a2,b2))
 array([[ 1., 1.],
       [ 5., 8.],
       [3., 3.],
        [6., 0.1]
 >>> hstack((a2,b2)) # hstack? hsplit? concatenate?
 array([[ 1., 1., 3., 3.],
        [5., 8., 6., 0.]])
 #对那些维度比二维更高的数组,hstack沿着第二个轴组合,vstack沿着第
一个轴组合,concatenate允许可选参数给出组合时沿着的轴。
```



使用hsplit能将数组沿着水平轴分割,或者指定返回相同形状数组的个数,或者指定在哪些列后发生分割; vsplit沿着纵向的轴分割, split允许指定沿哪个轴分割。

```
>>> x = np.arange(16.0).reshape(4, 4)
>>> dd,qq=np.hsplit(x,2)
>>> x
>>> dd
>>> qq
>>> rr,tt,ll=np.vsplit(x, np.array([3, 6]))
>>> rr,tt,ll=np.vsplit(x, np.array([2, 3]))
```



用min()和max()可以计算数组的最大值和最小值,而ptp()计算最大值和最小值之间的差。它们都有axis和out两个参数。这些参数的用法和sum()相同。

```
>>>np.min(a2)
1.0
>>>np.max(a2)
9.0
>>>np.ptp(a2)
8.0
```

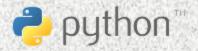
用argmax()和argmin()可以求最大值和最小值的下标。如果不指定axis参数,就返回平坦化之后的数组下标,例如:



```
>>> np.argmax(a) #找到数组a中最大值的下标,有多个最值时得到第一个最值的下标
2
>>> a.ravel()[2] #求平坦化之后的数组中的第二个元素
9
```

可以通过unravel_index()将一维下标转换为多维数组中的下标,它的第一个参数为一维下标值,第二个参数是多维数组的形状:

```
>>> idx = np.unravel_index(2, a.shape)
>>> idx
(0, 2)
>>> a[idx]
9
```

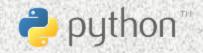


当使用axis参数时,可以沿着指定的轴计算最大值的下标。例如下面的结果表示,在数组 a中,第0行中最大值的下标为2,第1行中最大值的下标为3:

```
>>> idx = np.argmax(a, axis=1)
>>> idx
array([2, 3, 0, 0])
```

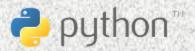
下面的语句使用idx选择出每行的最大值:

```
>>> a[range(a.shape[0]),idx] array([9, 8, 9, 9])
```



数组的sort()方法用于对数组进行排序,它将改变数组的内容。而sort()函数则返回一个新数组,不改变原始数组。它们的axis参数默认值都为-1,即沿着数组的最后一个轴进行排序。sort()函数的axis参数可以设置为None,此时它将得到平坦化之后进行排序的新数组。

```
>>> np.sort(a) #对每行的数据进行排序# b=sort(a)
array([[1, 3, 6, 7, 9],
        [1, 2, 3,5, 8],
        [0, 4, 8, 9, 9],
        [0, 1, 5, 7, 9]]
>>> np.sort(a, axis=0) #对每列的数据进行排序
array([[5,1,1, 4, 0],
      [7, 1, 3, 6, 0],
      [9, 5, 9, 7, 2],
      [9, 8, 9'8, 3]])
>>> np.sort(a, axis=None)
```

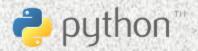


argsort()返回数组的排序下标,axis参

数的默认值为-1:

用median()可以获得数组的中值,即对数组进行排序之后,位于数组中间位置的值,当长度是偶数时,得到正中间两个数的平均值。它也可以指定axis和out参数:

```
>>> np.median(a¸axis=0)
array([ 8. , 3. , 6. , 6.5, 1. ])
```



np.partition:

如果不希望对整个数组进行排序,仅仅希望找到数组中第 K 小的值, np.partition 函数提供了该功能。该函数的输入是数组和数字 K,输出结果是一个新数组,最左边是第 K 小的值,往右是任意顺序的其他值:

```
>>> x = np.array([7, 2, 3, 1, 6, 5, 4])
>>> np.partition(x, 3)
array([2, 1, 3, 4, 6, 5, 7])
```

结果数组中前三个值是数组中最小的三个值 ,剩下的位置是原始数组剩下的值。在这两个分 隔区间中,元素都是任意排列的。



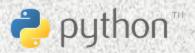
与排序类似,也可以沿着多维数组任意的轴进行分隔:

```
>>> rand = np.random.RandomState(42)
```

- >>> X = rand.randint(0, 10, (4, 6))
- >>> print(X)
- >>> np.partition(X, 2, axis=1)

输出结果是一个数组,该数组每一行的前两个元素是该行最小的两个值,每行的其他值分布在剩下的位置。

最后,正如 np.argsort 函数计算的是排序的索引值,也有一个np.argpartition 函数计算的是分隔的索引值。

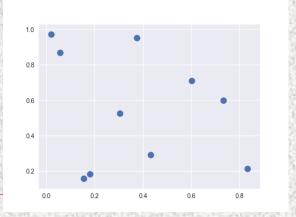


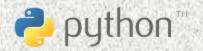
□ 示例展示的是如何利用 argsort、 argpartition 函数沿着多个轴快速找到集合中每个点的最近邻:

首先,在二维平面上创建一个有 10 个随机点的集合。按照惯例,将这些数据点放在一个 10×2 的数组中:

```
>>> X = rand.rand(10, 2)
```

- >>> import matplotlib.pyplot as plt
- >>> plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], s=100)



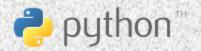


现在来计算两两数据点对间的距离。两点间距离的平方等于每个维度的距离差的平方的和。利用 NumPy 的广播和聚合功能,可以用一行代码计算矩阵的平方距离:

>>> dist_sq = np.sum((X[:,np.newaxis,:] X[np.newaxis,:,:]) ** 2, axis=2)

这个操作由很多部分组成。当你遇到这种 代码时,将其各组件分解后再分析是非常有用 的。应该看到该矩阵的对角线(也就是每个点 到其自身的距离)的值都是 0:

>>> dist_sq.diagonal()

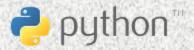


当有了这样一个转化为两点间的平方距离的矩阵,就可以使用 np.argsort 函数沿着每行进行排序。最左边的列给出的索引值就是最近邻:

- >>> nearest = np.argsort(dist_sq, axis=1)
- >>> print(nearest)

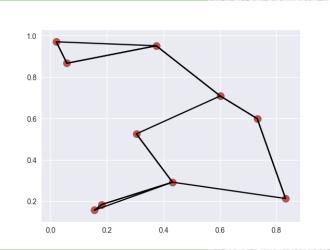
第一列是按 **0~9** 从小到大排列的。这是因为每个点的最近邻是其自身。

如果仅仅关心 k 个最近邻,只需要做的是分隔,最小的 k+1 的平方距离将排在最前面,可以用 np.argpartition 函数实现。(argsortpart.py)

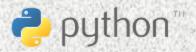


```
K = 2
nearest_partition = np.argpartition(dist_sq, K + 1,
axis=1)
plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], s=100)
```

将每个点与它的两个最近邻连接 for i in range(X.shape[0]): for j in nearest_partition[i,:K+1]: # 画一条从X[i]到X[j]的线段



```
# 用zip方法实现:
plt.plot(*zip(X[j], X[i]), color='black')
plt.show()
```

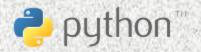


多项式函数是变量的整数次幂与系数的乘积之和,可以用下面的数学公式表示:

 $f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$

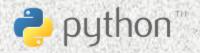
由于多项式函数只包含加法和乘法运算,因此它很容易计算,并且可以用于计算其他数学函数的近似值。在NumPy中,多项式函数的系数可以用一维数组表示,例如 $f(x) = x^3 - 2x + 1$ 可以用下面的数组表示,其中a[0]是最高次的系数,a[-1]是常数项,注意 x^2 的系数为0

>>>a= np.array([1.0, 0, -2, 1])



可以用poly1d()将系数转换为poly1d(一元多项式)对象,此对象可以像函数一样调用,它返回多项式函数的值:

```
>>> p = np.poly1d(a)
>>>type(p)
< numpy.lib.polynomial.poly1d>
>>> p(np.linspace(0,1, 5))
array([1., 0.515625, 0.125, -0.078125, 0.])
# p.r ; p.c; p.order; print np.poly1d(p);
np.square(p); print np.poly1d(p*p)
```

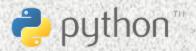


对poly1d对象进行加减乘除运算相当于对相应的多项式函数进行计算。例如:

>>> p + [-2, 1] # 和 p + np.poly1d([-2, 1])相同 poly1d([1., 0., -4., 2.])

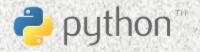
>>> p*p #两个3次多项式相乘得到一个6次多项式poly1d([1., 0., -4., 2., 4., -4., 1.])

>>> p / [1, 1] #除法返回两个多項式,分别为商式和 余式 (poly1d([1., -1., -1.]), poly1d([2.]))



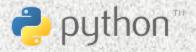
由于多项式的除法不一定能正好整除,因此它返回除法所得到的商式和余式。上面的例子中,商式为x²-x-1,余式为2。 因此将商式和被除式相乘后,再加上余式就等于原来的P:

>>> p==np.poly1d([1., -1., -1.]) * [1,1] + 2 True



多项式对象的deriv()和integ()方法分别 计算多项式函数的微分和积分:

```
>>> p.deriv() # polyder(p)
poly1d([3., 0., -2.])
>>> p.deriv(2)
poly1d([ 6., 0.])
>>> p.integ() #polyint(p)
poly1d([ 0.25, 0., -1., 1., 0.])
>>> p.integ().deriv() == p
True
```

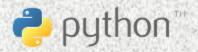


多项式函数的根可以使用roots()函数计算:

```
>>> r = np.roots(p)
>>> r
array([-1.61803399, 1. , 0.61803399])
>>> p(r) #将根带入多项式计算,得到的值近似为0
array([-4.21884749e-15, -4.44089210e-16, -
2.22044605e-16])
```

而poly()函数可以将根转换回多项式的系数:

```
>>> np.poly(r)
array([ 1. 00000000e+00, 9.99200722e-16, -2.
00000000e+00 , 1.00000000e+00])
```

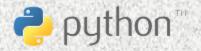


除了使用多项式对象之外,还可以直接使用NumPy提供的多项式函数对表示多项式系数的数组进行运算。可以在IPython中使用自动补全查看函数名:

>>> np.poly # 按 Tab 键 np.poly np.polyadd np.polydiv np.polyint np.polysub np.poly1d np.polyder np.polyfit np.polymul np.polyval

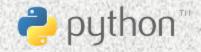
>>> np.polyval([3,0,1], 5) 76

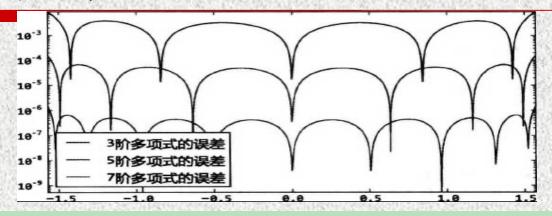
其中: polyfit()函数可以对一组数据使用多项式函数进行拟合,找到和这组数据最接近的多项式的系数。



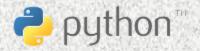
计算-pi/2~ pi/2区间与sin(x)函数最接近的多项式的系数: (numpy_polyfit.py)

```
import numpy as np
import pylab as pl
pl.figure(figsize=(8,4))
x = np.linspace(-np.pi/2, np.pi/2, 1000)
y = np.sin(x)
for deg in [3,5,7]:
  a = np.polyfit(x, y, deg)
  error = np.abs(np.polyval(a, x)-y)
  print "poly %d:" % deg, a
  print "max error of order %d:" % deg , np.max(error)
  pl.semilogy(x, error, label=u"%d阶多项式的误差" % deq)
pl.legend(loc=3)
pl.axis('tight')
pl.show()
```



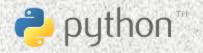


```
poly 3: [ -1.45021094e-01 -6.39518172e-16
      9.88749145e-01 -4.29811537e-15]
max error of order 3: 0.00894699976708
poly 5: [7.57279944e-03 -2.50656614e-17
       -1.65823793e-01 -2.72346001e-18
        9.99770071e-01 7.17317591e-18]
max error of order 5: 0.00015740861417
poly 7: [ -1.84445514e-04 3.70441786e-17
      8.30942467e-03 -1.24633291e-16
       -1.66651593e-01 7.40085118e-17
      9.99997468e-01 -8.11201916e-18]
max error of order 7: 1.52682558119e-06
```



numpy.polynomial模块中提供了更丰富的多项式函数类,例如Polynomial、Chebyshev、Legendre等。它们和前面介绍的numpy.poly1d相反,多项式各项的系数按照幂从小到大的顺序排列。

```
>>> from numpy.polynomial import Polynomial, Chebyshev
>>> p = Polynomial([1, -2, 0, 1])
>>> print p(2.0)
5.0
>>> p.deriv()
Polynomial([-2., 0., 3.], [-1., 1.], [-1., 1.])
>>> Polynomial?
```

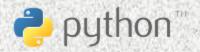


切比雪夫多项式是一个正交多项式序列 Ti(x),一个n次多项式可以表示为多个切比雪夫多 项式的加权和。在NumPy中,使用Chebyshev 类表示由切比雪夫多项式组成的多项式p(x):

$$p(x) = \sum_{i=1}^{n} c_i T_i(x)$$

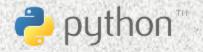
Ti(x)多项式可以通过Chebyshev.basis(i)获得。通过多项式类的convert()方法可以在不同类型的多项式之间相互转换,转换的目标类型由kind参数指定。

>>> Chebyshev.basis(4).convert(kind=Polynomial) Polynomial([1., 0., -8., 0., 8.], [-1., 1.], [-1., 1.]) $\#\mathbf{T}_4(\mathbf{x}) = 1 - 8\mathbf{x}^2 + 8\mathbf{x}^4$



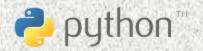
切比雪夫多项式的根被称为切比雪夫节点,可以用于多项式插值。相应的插值多项式能最大限度地降低龙格现象,并且提供多项式在连续函数的最佳一致逼近。

使用两种取样点分別对f(x)进行多项式插值,一是在[-1,1]区间上等距离取n个取样点,另一个是使用n阶切比雪夫多项式的根作为取样点。(Chebyshev.py)



import numpy as np from numpy.polynomial import Chebyshev

```
def f(x):
  return 1.0/ (1+25*x**2)
n = 11
x1 = np.linspace(-1, 1, n)
x2 = Chebyshev.basis(n).roots()
xd = np.linspace(-1,1, 200)
c1 = Chebyshev.fit(x1, f(x1), n - 1, domain=[-1,1])
c2 = Chebyshev.fit(x2, f(x2), n - 1, domain=[-1,1])
print u"插值多项式的最大误差:",
print u"等距离取样点: ", abs(c1(xd) - f(xd)).max(),
print u"契比雪夫节点: ", abs(c2(xd) - f(xd)).max()
```

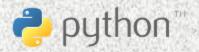


在上节中介绍了如何使用frompyfunc()函数计算三角波形。由于三角波形是分段函数,需要根据自变量的取值范围决定计算函数值的公式,因此无法直接通过ufunc函数计算它。NumPy提供了一些计算分段函数的方法。

numpy_piecewise.py 用where()和piecewise()计算三角波形

Python 2.6中新增了如下的判断表达式语法,当condition条件为True时,表达式的值为y,否则为z:

x = y if condition else z

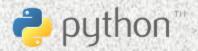


在NumPy中,where()函数可以看做判断表达式的数组版本:

x = where(condition, y, z)

其中,condition、y和z都是数组,它的返回值是一个形状与condition相同的数组。当condition中的某个元素为True时,数组x中对应下标的值从数组y获取,否则从数组z获取:

```
>>> x = np.arange(10)
>>> np.where(x<5, 9-x, x)
array([9, 8, 7, 6, 5, 5, 6, 7, 8, 9])
```



如果y和z是单个的数值或者它们的形状与condition的不同,将先通过广播运算使其形状一致:

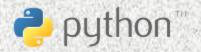
>>> np.where(x>6, 2*x, 0) array([0, 0, 0, 0, 0, 0, 14, 16, 18])

使用where()很容易计算上节介绍的三角波形。

def triangle_wave(x, c, c0, hc):

x = x - x.astype(np.int) #三角波的周期为1,因此只取x 坐标的小数部分进行计算

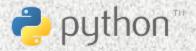
return np.where(x > = c,0,np.where(x < c0, x/c0*hc,(c-x)/(c-c0)*hc))



由于三角波形分为三段,因此需要两个嵌套的where()进行计算.由于所有的运算和循环都在C语言级别完成,因此它的计算效率比frompyfunc()高.

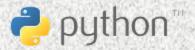
随着分段函数的分段数量的增加,需要嵌套更多层where(),但这样做不便于程序的编写和阅读。可以用select()解决这个问题,它的调用形式如下:

select(condlist, choicelist, default=0)



```
select(condlist, choicelist, default=0)
# np.select?
>>> np.select([x<2,x>6,True],[7-x,x,2*x])
array([ 7, 6, 4, 6, 8, 10, 12, 7, 8, 9])
```

其中,condlist是一个长度为N的布尔数组列表,choicelist是一个长度为N的储存候选值的数组列表,所有数组的长度都为M.如果列表元素不是数组而是单个数值,那么它相当于元素值都相同且长度为M的数组。

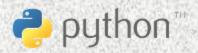


对于从0到M-1的数组下标i,从布尔数组列表中找出满足条件"condlist[j][i]=True"的 j的最小值,则"out[i]=choicelist[j][i]",其中out是select()的返回数组。可以使用select()计算三角波形:

```
def triangle_wave2(x, c, c0, hc):

x = x - x.astype(np.int)

return np.select([x>=c, x<c0, True], [0, x/c0*hc, (c-x)/(c-c0)*hc])
```



由于分段函数分为三段,因此每个列表都有三个元素。choicelist的最后一个元素为True,表示前面所有条件都不满足时,将使用choicelist的最后一个数组中的值。也可以用default参数指定条件都不满足时的候选值数组:

return np.select([x>=c, x<c0], [0, x/c0*hc], default=(c-x)/(c-c0)*hc)

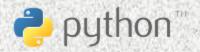
但是where()和select()的所有参数都需要在调用它们之前完成计算,因此NumPy会计算下面4个数组:

x > = c, x < c0, x/c0*hc, (c-x)/(c-c0)*hc



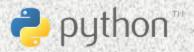
在计算时还会产生许多保存中间结果的数组,因此如果输入的数组x很大,将会发生大量的内存分配和释放。为了解决这个问题,NumPy提供了piecewise()专门用于计算分段函数,它的调用参数如下

piecewise(x, condlist, funclist)



piecewise(x, condlist, funclist)

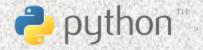
参数x是一个保存自变量值的数组.condlist 是一个长度为N的布尔数组列表,其中的每个布 尔数组的长度都和数组x相同。funclist是一个长 度为N或N+1的函数列表,这些函数的输入和输 出都是数组。它们计算分段函数中的每个片段。 如果不是函数而是数值,就相当于返回此数值的 函数。每个函数与condlist中下标相同的布尔数 组对应,如果funclist的长度为N+1,那么最后 一个函数对应于所有条件都为False时。



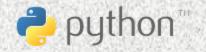
下面是使用piecewise()计算三角波形的程序:

```
def triangle_wave3(x, c, c0, hc):
    x = x - x.astype(np.int)
    return np.piecewise(x,
        [x>=c, x<c0],
        [0, # x>=c
        lambda x: x/c0*hc, # x<c0
        lambda x: (c-x)/(c-c0)*hc]) # else
```

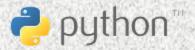
使用piecewise()的好处在于它只计算需要计算的值.因此在上面的例子中,表达式"x/c0*hc"和"(c-x)/(c-c0)*hc"只对输入数组x中满足条件的部分进行计算。



```
# -*- coding: utf-8 -*-
使用where, select, piecewise等计算三角波形的分段函数。
import numpy as np
def triangle_wave(x, c, c0, hc):
  x = x - x.astype(np.int) # 三角波的周期为1,因此只取x
坐标的小数部分进行计算
  return np.where(x > = c, 0, np.where(x < c0, x/c0*hc,
(c-x)/(c-c0)*hc)
def triangle_wave2(x, c, c0, hc):
  x = x - x.astype(np.int)
  return np.select([x > = c, x < c0, True], [0, x/c0*hc, (c-
x)/(c-c0)*hc])
```



```
def triangle_wave3(x, c, c0, hc):
     x = x - x.astype(np.int)
     return np.piecewise(x,
       [x>=c, x<c0],
        [0, # x>=c]
        lambda x: x/c0*hc, # x<c0
        lambda x: (c-x)/(c-c0)*hc]) # else
  def triangle_wave4(x, c, c0, hc):
  """显示每个分段函数计算的数据点数"""
     def f1(x):
        print "f1:", x.shape
       return x/c0*hc
     def f2(x):
        print "f2:", x.shape
        return (c-x)/(c-c0)*hc
     x = x - x.astype(np.int)
     return np.piecewise(x, [x>=c, x<c0], [0, f1, f2])
```



```
x = np.linspace(0, 2, 1000)
y = triangle_wave(x, 0.6, 0.4, 1.0)
y2 = triangle_wave2(x, 0.6, 0.4, 1.0)
y3 = triangle_wave3(x, 0.6, 0.4, 1.0)
y4 = triangle_wave4(x, 0.6, 0.4, 1.0)
```

triangle_wave4()验证了每个函数所计算的数组的长度。

```
np.alltrue(y==y2) and np.alltrue(y2==y3) and np.alltrue(y3==y4)
```

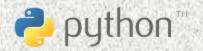


□随机数

numpy. random模块中提供了大量的随机数相关的函数

rand()产生0到1之间的随机浮点数; randn()产生标准正态分布的随机数; randint()产生指定范围的随机整数;

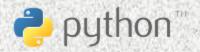
```
>>> from numpy import random as nr
>>> np.set_printoptions(precision=2) # 节省篇幅,只显
小数点后两位数字
>>> r1=nr.rand(4, 3)
>>> r2 = nr.randn(4, 3)
>>> r3 = nr.randint(0, 10, (4, 3))
```



random模块提供了许多产生符合特定随机分布的随机数的函数。

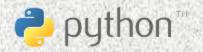
normal():正态分布,前两个参数分別为期望值和标准差。uniform():均匀分布,前两个参数分別为区间的起始值和终值。poisson():泊松分布,第一个参数指定λ系数,它表示单位时间(或单位面积)内随机事件的平均发生率。由于泊松分布是一个离散分布,因此它输出的数组是一个整数数组。。

```
>>> r1=nr.normal(100, 10, (4, 3))
>>> r2 = nr.uniform(10, 20, (4, 3))
>>> r3 = nr.poisson(2.0, (4, 3))
```



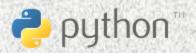
permutation()可以用于产生一个乱序数组,当参数为整数n时,它返回[0,n)这n个整数的随机排列;当参数为一个序列时,它返回一个随机排列之后的序列。permutation()返回一个新数组,而shuffle()则直接将参数数组的顺序打乱:

```
>>> print nr.permutation(10)
[8 9 6 0 1 2 3 7 4 5]
>>> a = np.array([1, 10, 20, 30, 40])
>>> print nr.permutation(a)
[10 30 20 1 40]
>>> a
>>> nr.shuffle(a)
>>> a
```



choice()从指定的样本中随机进行抽取: size参数用于指定输出数组的形状; replace参数为True时,进行可重复抽取, 而为False时进行不重复抽取,默认为True; p参数指定每个元素对应的抽取概率。

```
>>> a = np.arange(10, 25, dtype=float)
>>> c1=nr.choice(a, size=(4, 3))
>>> c2 = nr.choice(a, size=(4, 3), replace=False)
>>> c3 = nr.choice(a, size=(4, 3), p=a / np.sum(a))
#值越大的元素被抽到的概率越大
```



为了保证每次运行时能出现相同的随机数,可通过seed()函数指定随机数的种子。r3和r4之前,都使用41作为种子,因此得到的随机数组是相同的。

```
>>> r1 = nr.randint(0, 100, 3)

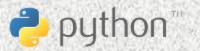
>>> r2 = nr.randint(0, 100, 3)

>>> nr.seed(41)

>>> r3 = nr.randint(0, 100, 3)

>>>nr.seed(41)

>>> r4 = nr.randint(0, 100, 3)
```

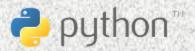


unique():返回其参数数组中所有不同的值, 并按从小到大的顺序排列。它有两个可选参数:

- return_index: Ture表示同时返回原始数组中的下标。
- return_inverse: True表示返回重建原始数组用的下标数组。

下面通过实例介绍unique()的用法。首先用randint()创建含有10个元素、值在0到9范围之内的随机整数数组:

>>> a =np.random.randint(0,10,10) >>> a array([1, 1, 9, 5, 2, 6, 7, 6, 2, 9])

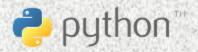


通过unique(a)可以找到数组a中所有的整数,并按照顺序排列:

```
>>> np.unique(a) array([1, 2, 5, 6, 7, 9])
```

如果参数return_index为True,就返回两个数组,第二个数组是第一个数组在原始数组中的下标:

```
>>> x, idx = np.unique(a, return_index=True)
>>> x
array([1, 2, 5, 6, 7, 9])
>>> idx
array([0, 4, 3, 5, 6, 2])
```

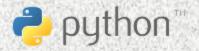


数组idx保存的是数组x中每个元素在数组a中的下标:

```
>>> a[idx]
array([1, 2, 5, 6, 7, 9])
```

如果参数return_inverse为True,那么返回的第二个数组是原始数组a中每个元素在数组x中的下标:

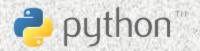
```
>>> x, ridx = np.unique(a, return_inverse=True)
>>> ridx
array([0, 0, 5, 2, 1, 3, 4, 3, 1, 5])
>>>all(x[ridx]==a) #原始数组a和x[ridx]完全相同
True
```



bincount():对整数数组中各个元素出现的次数进行统计,它要求数组中所有元素都是非负的。其返回数组中第i个元素的值表示整数i在参数数组中出现的次数。

>>> np.bincount(a) array([0, 2, 2, 0, 0, 1, 2, 1, 0, 2])

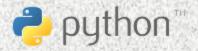
由上面的结果可知,在数组a中有两个1、两个2、一个5、两个6、一个7和两个9,而 0、3、4、8等数没有在数组a中出现。



通过weights参数可以指定每个数对应的权值。当指定weights参数时,bincount(x, weights=w)返回数组x中每个整数所对应的w中的权值之和。实例:

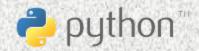
```
>>> x =np.array([0 , 1, 2, 2, 1, 1, 0])
>>> w = np.array([0.1, 0.3, 0.2,0.4,0.5,0.8,1.2])
>>> np.bincount(x, w)
array ([ 1.3,1.6,0.6]):
```

上面的结果中,1.3是数组x中0所对应的w中的值(0.1和1.2)的和,1.6是1所对应的w中的值(0.3、0.5和0.8)的和,而0.6是2所对应的w中的值(0.2和0.4)的和.



如果要求权重平均值,可以用求和结果与次数相除:

>>> np.bincount(x,w)/np.bincount(x) array([0.65, 0.53333333, 0.3])

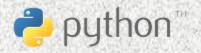


percentile():百分位数是统计中使用的度量,表示小于这个值得观察值占某个百分比。

numpy.percentile(a, q, axis)

其中: a 输入数组; q 要计算的百分位数, 在 0 ~ 100 之间; axis 沿着它计算百分位数的轴。

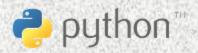
```
>>> a = np.array([[30,40,70],[80,20,10],[50,90,60]])
>>> print np.percentile(a,50)
50.0
>>> print np.percentile(a,50, axis = 1)
[40. 20. 60.]
>>> print np.percentile(a,70)
66.0
```



histogram():对一维数组进行直方图统计,其参数列表如下:

histogram(a,bins=10,range=None,normed=False,weights=None)

其中,a是保存待统计数据的数组,bins指 定统计的区间个数,即对统计范围的等分数。 range是一个长度为2的元组,表示统计范围的 最小值和最大值,默认值为None,表示范围由 数据的范围决定,即(a.min(), a.max()).当 normed参数为False时,函数返回数组a中的 数据在每个区间的个数,否则对个数进行正规 化处理, 使它等于每个区间的概率密度。 weights参数和 bincount()的类似。

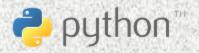


histogram()返回两个一维数组--hist和bin_edges,第一个数组是每个区间的统计结果,第二个数组长度为len(hist)+1,每两个相邻的数值构成一个统计区间。下面我们看一个例子:

```
>>> a = np. random.rand (100)
>>> np.histogram(a,bins=5,range=(0,1))
(array([20,26,20,16,18]), array([ 0. , 0.2, 0.4, 0.6, 0.8, 1.])
```

首先创建了一个一维随机数组a,然后用histogram()对数组a中的数据进行直方图统计。结果显示有20个元素的值在0到0.2之间,26个元素的值在0.2到0.4之间.rand()所创建的随机数在0到1范围之间是平均分布的。

统计函数



如果需要统计的区间长度不等,可以将表示区间分隔位置的数组传递给bins参数,例如:

>>> np.histogram(a,bins=[0, 0.4, 0.8, 1.0], range=(0,1)) (array([46, 36, 18]), array([0. , 0.4, 0.8, 1.]))

结果表示: 0到0.4之间有46个值, 0.4對 0.8之间有36个值。

如果用weights参数指定了数组a中每个元素对应的权值,那么histogram()将对区间中数值对应的权值进行求和.

统计函数



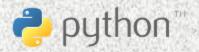
一个使用histogram()统计男青少年年龄和身高的例子。height.csv(100名年龄在7到20岁之间的男性青少年的身高统计数据)

首先用loadtxt()从数据文件载入数据:

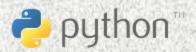
```
>>> d = np.loadtxt("height.csv",delimiter=",")
>>> d.shape
(100, 2)
```

在数组d中,第0列是年龄,第1列是身高。可以看到年龄的范围在7到20之间:

统计函数



下面对数据进行统计,sums是每个年龄段的身高总和, cnts是每个年龄段的数据个数, 因此很容易计算出每个年龄段的平均身高:



对矩阵的一些更高级运算可以在numpy的线性代数模块linalg中找到。例如inv()计算逆矩阵, solve()可以求解多元一次方程组.下面是solve()

的例子:

```
>>> a = np.random.rand(10,10)

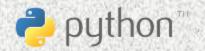
>>> b = np.random.rand(10)

>>> x = np.linalg.solve(a,b)

>>> np.sum(np.abs(np.dot(a,x) - b))

3.1433189384699745e-15
```

solve()有两个参数a和b。a是一个N*N的二维数组,而b是一个长度为N的一维数使,solve()找到一个长度为N的一维数组X,使得它们满足a \bullet x = b,即x就是这个N元一次方程组的解.



lstsq()比solve()更一般化,它不要求矩阵a是正方形的,也就是说方程的个数可以少于、等于或多于未知数的个数。它找到一组解x,使得 | b-a •x | 的平方和最小。我们称得到的结果为最小二乘解,即它使得所有等式的误差的平方和最小。

numpy.linalg.lstsq(a, b, rcond=-1)

rcond : float, optional

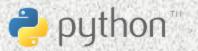
Returns:

X:ndarray Least-squares solution.

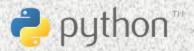
residuals: ndarray Sums of residuals;

rank : int Rank of matrix a.

s : (min(M, N),) ndarray Singular values of a.



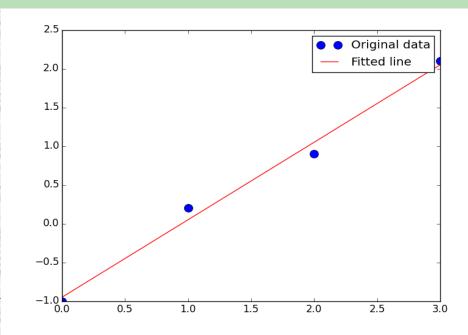
```
#Examples
#Fit a line, y = mx + c, through some noisy data-points:
>>> x = np.array([0, 1, 2, 3])
>>> y = np.array([-1, 0.2, 0.9, 2.1])
>>> A = np.vstack([x, np.ones(len(x))]).T
>>> A # y = A*[m,c]^T
array([[ 0., 1.],
       [1., 1.],
       [ 2., 1.],
       [3., 1.]
>>> m, c = np.linalg.lstsq(A, y)[0]
>>> print m, c
1.0 - 0.95
```

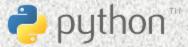


#Plot the data along with the fitted line:

import matplotlib.pyplot as plt

```
plt.plot(x, y, 'o', label='Original data', markersize=10)
plt.plot(x, m*x + c, 'r', label='Fitted line')
plt.legend()
plt.show()
```





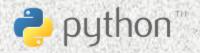
NumPy

-NumPy模块

目录



- □numpy.linalg模块
- □numpy线性代数小结
- □numpy.fft模块
- □ numpy.random模块
- □直方图(histogram)

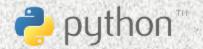


numpy.linalg模块包含线性代数的函数

- 。使用这个模块,可以计算逆矩阵、求特征值
- 、解线性方程组以及求解行列式等.
- □计算逆矩阵

在线性代数中,矩阵A与其逆矩阵 A^{-1} 相乘后会得到一个单位矩阵I。该定义可以写为 $A^{-1}=I$ 。

numpy.linalg模块中的inv函数可以计算 逆矩阵。按如下步骤来对矩阵求逆。



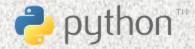
使用numpy.linalg模块中的inv函数计算逆矩阵,并检查了原矩阵与求得的逆矩阵相乘的结果确为单位矩阵。

```
import numpy as np
```

```
A = np.mat("0 1 2;1 0 3;4 -3 8") #使用mat函数创建示例矩阵
#A = np.array([[0,1,2],[1,0,3],[4,-3,8]])
print "A\n", A
```

inverse = np.linalg.inv(A)
print "inverse of A\n", inverse

print "Check\n", A * inverse
#print "Check\n", np.dot(A,inverse)



□ 求解线性方程组

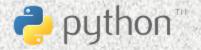
numpy.linalg中的函数solve可以求解形如 Ax = b 的线性方程组,其中 A 为矩阵,b 为一维或二维的数组,x 是未知变量。

```
import numpy as np
A = \text{np.mat}("1 -2 1; 0 2 -8; -4 5 9")
print "A\n", A
b = \text{np.array}([0, 8, -9])
print "b\n", b
x = \text{np.linalg.solve}(A, b)
print "Solution", x
print "Check\n", np.dot(A, x)
```

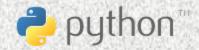


□特征值和特征向量

特征值(eigenvalue)即方程 Ax = ax 的根,a是一个标量。其中,A 是一个二维矩阵,x 是一个一维向量。特征向量(eigenvector)是关于特征值的向量。在 numpy.linalg模块中,eigvals函数可以计算矩阵的特征值,而eig函数可以返回一个包含特征值和对应的特征向量的元组。



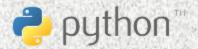
```
import numpy as np
A = np.mat("3 -2;1 0")
print "A\n", A
print "Eigenvalues", np.linalg.eigvals(A)
eigenvalues, eigenvectors = np.linalg.eig(A)
print "First tuple of eig", eigenvalues
print "Second tuple of eig\n", eigenvectors
for i in range(len(eigenvalues)):
  print "Left", np.dot(A, eigenvectors[:,i])
  print "Right", eigenvalues[i] * eigenvectors[:,i]
```



□ 奇异值分解

在numpy.linalg模块中的svd函数可以对矩阵进行奇异值分解。该函数返回3个矩阵U、Sigma和V,其中U和V是正交矩阵,Sigma包含输入矩阵的奇异值。

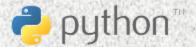
```
import numpy as np
A = np.mat("4 11 14;8 7 -2")
print "A\n", A
U, Sigma, V = np.linalg.svd(A, full_matrices=False)
print U
print Sigma
print V
print "Product\n", U * np.diag(Sigma) * V
print U*U.T
print V*V.T
```



□广义逆矩阵

摩尔·彭罗斯广义逆矩阵(Moore-Penrose pseudoinverse)可以使用 numpy.linalg模块中的pinv函数进行求解。计 算广义逆矩阵需要用到奇异值分解。inv函数只接受方阵作为输入矩阵,而pinv函数则没有这个限制。

import numpy as np
A = np.mat("4 11 14;8 7 -2")
print "A\n", A
pseudoinv = np.linalg.pinv(A)
print "Pseudo inverse\n", pseudoinv
print "Check", A * pseudoinv



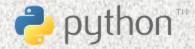
□ 行列式

numpy.linalg模块中的det函数可以计算 矩阵的行列式。

import numpy as np

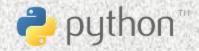
A = np.mat("3 4;5 6") print "A\n", A

print "Determinant", np.linalg.det(A)



□ 矩阵的秩

```
>>> import numpy as np
>>> I = np.eye(3)#先创建一个单位阵
>>> I
array([[ 1., 0., 0.], [ 0., 1., 0.], [ 0., 0., 1.]])
>>> np.linalg.matrix_rank(I)#秩
>>> I[1, 1] = 0#将该元素置为0
>>> T
array([[ 1., 0., 0.], [ 0., 0., 0.], [ 0., 0., 1.]])
>>> np.linalg.matrix_rank(I)#此时秩变成2
2
```



□ 1.建立矩阵

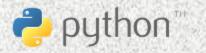
a1=np.array([1,2,3],dtype=int) #建立一个一维数组,数据类型是int。也可以不指定数据类型,使用默认。几乎所有的数组建立函数都可以指定数据类型,即dtype的取值。

a2=np.array([[1,2,3],[2,3,4]]) #建立一个二维数组。此处和MATLAB的二维数组(矩阵)的建立有很大差别。

同样, numpy中也有很多内置的特殊矩阵:

b1=np.zeros((2,3)) #生成一个2行3列的全0矩阵。注意,参数是一个tuple: (2,3),所以有两个括号。完整的形式为: zeros(shape,dtype=)。相同的结构,有ones()建立全1矩阵。empty()建立一个空矩阵,使用内存中的随机值来填充这个矩阵。

b2=identity(n) #建立n*n的单位阵,这只能是一个方阵。

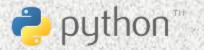


b3=eye(N,M=None,k=0) #建立一个对角线是1其余值为0的矩阵,用k指定对角线的位置。M默认None。

此外,numpy中还提供了几个like函数,即按照某一个已知的数组的规模(几行几列)建立同样规模的特殊数组。这样的函数有zeros_like()、empty_like()、ones_like(),它们的参数均为如此形式:zeros_like(a,dtype=),其中,a是一个已知的数组。

c1=np.arange(2,3,0.1) #起点,终点,步长值。含起点值,不含终点值。

c2=np.linspace(1,4,10) #起点,终点,区间内点数。起点终点均包括在内。同理,有logspace()函数,等比数组。

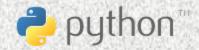


d1=np.linalg.companion(a) #伴随矩阵

d2=np.linalg.triu()/tril() #作用同MATLAB中的同名函数

np.fliplr()/np.flipud()/np.rot90() #功能类似MATLAB同名函数,翻转。

xx=np.roll(x,2) #np.roll? roll()是循环移位函数。此调用表示向右循环移动2位。



□ 2.数组的特征信息:

先假设已经存在一个N维数组X了,那么可以得到X的一些属性,这些属性可以在输入X和一个.之后,按tab键查看提示。这里明显看到了Python面向对象的特征。

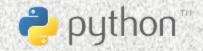
X.flags #数组的存储情况信息。

X.shape #结果是一个tuple,返回本数组的行数、列数、.....

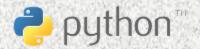
X.ndim #数组的维数,结果是一个数。

X.size #数组中元素的数量

X.itemsize #数组中的数据项的所占内存空间大小



```
X.dtype
         #数据类型
     #如果X是矩阵,发挥的是X的转置矩阵
 X.T
 X.trace()
          #计算X的迹
 np.linalg.det(a) #返回的是矩阵a的行列式
 np.linalg.norm(a,ord=None)
                         #计算矩阵a的范数
 np.linalg.eig(a)
               #矩阵a的特征值和特征向量
                       #矩阵a的条件数
 np.linalg.cond(a,p=None)
 np.linalg.inv(a)
               #矩阵a的逆矩阵
```



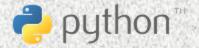
□ 3.矩阵分解

常见的矩阵分解函数, numpy.linalg均已经提供。比如cholesky()/qr()/svd()/lu()/schur()(舒尔分解)等。某些算法为了方便计算或者针对不同的特殊情况,还给出了多种调用形式,以便得到最佳结果。

□ 4.矩阵运算

np.dot(a,b)用来计算数组的点积; vdot(a,b)专门计算矢量的点积,和dot()的区别在于对complex数据类型的处理不一样; inner(a,b)用来计算内积;

outer(a,b)计算外积。

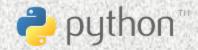


□ 5.解方程

np.linalg.lstsq

np.linalg.solve

```
>>> a = np.array([[3,1], [1,2]])
>>> b = np.array([9,8])
>>> x = np.linalg.solve(a, b)
>>> np.allclose(np.dot(a, x), b)
True
```



□ 6.索引

numpy中的数组索引形式和Python是一致的。

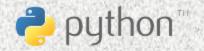
x=np.arange(10)

print x[2] #单个元素,从前往后正向索引。注意下标是从0 开始的。

print x[-2] #从后往前索引。最后一个元素的下标是-1

print x[2:5] #多个元素, 左闭右开, 默认步长值是1

print x[:-7] #多个元素,从后向前,制定了结束的位置,使用默认步长值



```
print x[1:7:2] #指定步长值
```

x.shape=(2,5) #x的shape属性被重新赋值,要求就是元素 个数不变。2*5=10

print x[1,3] #二维数组索引单个元素,第2行第4列的那个元素

print x[0] #第一行所有的元素

y=np.arange(35).reshape(5,7) #reshape()函数用于改变数组的维度

print y[1:5:2,::2] #选择二维数组中的某些符合条件的元素

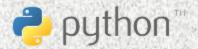


□ 快速傅里叶变换

在NumPy中,有一个名为fft的模块提供了快速傅里叶变换的功能。在这个模块中,许多函数都是成对存在的,也就是说许多函数存在对应的逆操作函数。例如,fft和ifft函数就是其中的一对。

import numpy as np from matplotlib.pyplot import plot, show

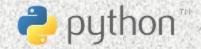
x = np.linspace(0, 2 * np.pi, 30) #创建一个包含 30个点的余弦波信号 wave = np.cos(x)



transformed = np.fft.fft(wave) #使用fft函数对余弦波信号进行傅里叶变换。

print np.all(np.abs(np.fft.ifft(transformed) - wave) < 10 ** -9) #对变换后的结果应用ifft函数,应该可以近似地还原初始信号。

plot(transformed) #使用Matplotlib绘制变换后的信号。show()



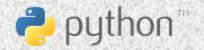
□移频

numpy.fft模块中的fftshift函数可以将 FFT输出中的直流分量移动到频谱的中央。 ifftshift函数则是其逆操作。

import numpy as np from matplotlib.pyplot import plot, show

x = np.linspace(0, 2 * np.pi, 30)wave = np.cos(x) #创建一个包含30个点的余弦波信号。

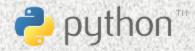
transformed = np.fft.fft(wave) #使用fft函数对余弦波信号进行傅里叶变换。



shifted = np.fft.fftshift(transformed) #使用 fftshift函数进行移频操作。

print np.all((np.fft.ifftshift(shifted) - transformed) < 10 ** -9) #用ifftshift函数进行逆操作,这将还原移频操作前的信号。

plot(transformed, lw=2) plot(shifted, lw=3) show() #使用Matplotlib分别绘制变换和移频处理 后的信号。



□二项分布函数

随机数的函数可以在NumPy的random模块中找到。

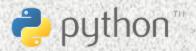
numpy.random. binomial(n, p, size=None)

其中n,p,size分别是每轮试验次数、概率、轮数,函数的返回值表示成功的次数。

>>> n, p = 2, .5 # 两枚都是正面 >>> sum(np.random.binomial(n, p, size=20000)==2)/20000. 0.2549000000000002

其中一个为反面

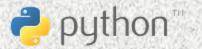
>>> sum(np.random.binomial(n, p, size=20000)==1)/20000. 0.501



>>> n, p = 2, .5 # 两个都是反面 >>> sum(np.random.binomial(n, p, size=20000)==0)/20000. 0.249400000000001

硬币赌博游戏:

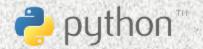
设想你来到了一个一世纪的赌场,正在对一个硬币赌博游戏下若干份赌注。每一轮抛9枚硬币,如果少于5枚硬币正面朝上,你将损失赌注中的1份;否则,你将赢得1份赌注。模拟一下赌博的过程,初始资本为1000份赌注。为此,需要使用random模块中的binomial函数(二项分布函数)。



```
import numpy as np from matplotlib.pyplot import plot, show
```

```
#初始化一个全0的数组来存放剩余资本。以参数10000调用 binomial函数,意味着将在赌场中玩10000轮硬币赌博游戏。 cash = np.zeros(10000) cash[0] = 1000 outcome = np.random.binomial(9, 0.5, size=len(cash))
```

np.random.binomial(n,p,size=N),函数的返回值表示n中成功(success)的次数.



```
#模拟每一轮抛硬币的结果并更新cash数组。打印出outcome的最
小值和最大值,以检查输出中是否有任何异常值:将在赌场中玩
10000轮硬币赌博游戏。
for i in range(1, len(cash)):
    if outcome[i] < 5:
       cash[i] = cash[i - 1] - 1
    elif outcome[i] < 10:
       cash[i] = cash[i - 1] + 1
    else:
       raise AssertionError("Unexpected outcome " +
outcome)
print outcome.min(), outcome.max()
#使用Matplotlib绘制cash数组:
plot(np.arange(len(cash)), cash)
show()
```

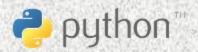


□ 超几何分布

超几何分布(hypergeometric distribution)是一种离散概率分布,它描述的是一个罐子里有两种物件,无放回地从中抽取指定数量的物件后,抽出指定种类物件的数量。NumPy random模块中的hypergeometric函数可以模拟这种分布。

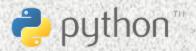
模拟游戏秀节目

设想有这样一个游戏秀节目,每当参赛者回答对一个问题,他们可以从一个罐子里

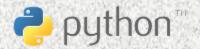


摸出3个球并放回。罐子里有一个"倒霉球",一旦这个球被摸出,参赛者会被扣去6分。而如果他们摸出的3个球全部来自其余的25个普通球,那么可以得到1分。因此,如果一共有100道问题被正确回答,得分情况会是怎样的呢?

import numpy as np from matplotlib.pyplot import plot, show

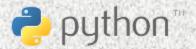


```
points = np.zeros(100)
outcomes = np.random.hypergeometric(25, 1, 3,
size=len(points))
#使用hypergeometric函数初始化游戏的结果矩阵。该函数的第一个
参数为罐中普通球的数量,第二个参数为"倒霉球"的数量,第三个
参数为每次采样(摸球)的数量。
for i in range(len(points)): #产生的游戏结果计算相应的得分。
   if outcomes[i] == 3:
      points[i] = points[i - 1] + 1
   elif outcomes[i] == 2:
      points[i] = points[i - 1] - 6
   else:
      print outcomes[i]
plot(np.arange(len(points)), points)
show()
```



□ 连续分布

连续分布可以用PDF(Probability Density Function,概率密度函数)来描述。 随机变量落在某一区间内的概率等于概率密度 函数在该区间的曲线下方的面积。NumPy的 random模块中有一系列连续分布的函数— beta、chisquare、exponential、f、 gamma, gumbel, laplace, lognormal, logistic, multivariate normal, noncentral_chisquare \ noncen $X \sim \chi^2(4)$ normal等。 alpha=0.9



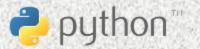
绘制正态分布

随机数可以从正态分布中产生,它们的直方图能够直观地刻画正态分布。

import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt

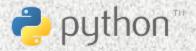
#使用NumPy random模块中的normal函数产生指定数量的随机数。

N=10000
normal_values = np.random.normal(size=N)



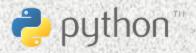
#绘制分布直方图和理论上的概率密度函数(均值为0、方差为1的正态分布)曲线。将使用Matplotlib进行绘图。

```
dummy, bins, dummy11 = plt.hist(normal_values,
np.sqrt(N), normed=True, lw=1) #np.sqrt(N)需用100替
换
sigma = 1
mu = 0
plt.plot(bins, 1/(sigma * np.sqrt(2 * np.pi)) * np.exp( - (bins -mu)**2 / (2 * sigma**2) ),lw=2)
plt.show()
```



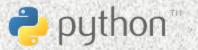
对数正态分布: 绘制出对数正态分布的概率密度函数以及对应的分布直方图。

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
N = 10000
lognormal_values = np.random.lognormal(size=N)
#绘制分布直方图和理论上的概率密度函数(均值为0、方差为1)
dummy, bins, dummy12 = plt.hist(lognormal_values,
100,normed=True, lw=1)
sigma = 1
mu = 0
x = np.linspace(min(bins), max(bins), len(bins))
pdf = np.exp(-(np.log(x) - mu)**2 / (2 * sigma**2))/
(x * sigma * np.sqrt(2 * np.pi))
plt.plot(x, pdf,lw=3)
plt.show()
```

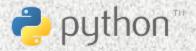


NumPy中histogram函数应用到一个数组返回一对变量:直方图数组。

注意: matplotlib也有一个用来建立 直方图的函数(叫作hist,正如matlab中一样)与NumPy中的不同。主要的差别是 pylab.hist自动绘制直方图,而 numpy.histogram仅仅产生数据。



```
import numpy
import pylab
# Build a vector of 10000 normal deviates with variance
0.5^2 and mean 2
mu, sigma = 2, 0.5
v = numpy.random.normal(mu,sigma,10000)
# Plot a normalized histogram with 50 bins
pylab.hist(v, bins=50, normed=1)
# matplotlib version (plot)
pylab.show()
# Compute the histogram with numpy and then plot it
(n, bins) = numpy.histogram(v, bins=50, normed=True)
# NumPy version (no plot)
pylab.plot(.5*(bins[1:]+bins[:-1]), n)
pylab.show()
```



□ 数据区间划分

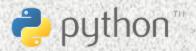
可以有效地将数据进行区间划分并手动创建 直方图。例如,假定有 **1000** 个值,希望快速统 计分布在每个区间中的数据频次,可以用

import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt

np.random.seed(42)
x = np.random.randn(1000)

bins = np.linspace(-5, 5, 20) # 手动计算直方图 counts = np.zeros_like(bins)

i = np.searchsorted(bins, x) # 为每个x找到合适的区间



np.add.at(counts, i, 1) # 为 每 个 区 间 加 上 1

plt.plot(bins, counts, linestyle='steps') # 画出结果

当然,Matplotlib 提供了 plt.hist() 方 法,仅用一行代码就实现了上述功能:

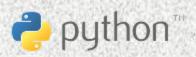
plt.hist(x, bins, histtype='step')

np.histogram?? #查看源代码

比较一下这两种方法:

x = np.random.randn(1000000)print("NumPy routine:") %timeit counts, edges = np.histogram(x, bins) print("Custom routine:") %timeit np.add.at(counts, np.searchsorted(bins, x), 1)

118



1401	25 H & 14-0	National States	SERVE STA		DE ESTE STAN	Maria de Paris				
ken i						ES INC.				
		ACT SO		Section 1		Section 1		Sacra State		act to
100						27,92231				1993
						100			150	1000
										and the last
	14.9								CAN TANK	
						13.2				
201										200
			TO STATE OF		THE BANK OF					
		Section 1								
	PAGE BAR									
MS	AND THE	STATE OF THE	AND THE	STATE BY		A SHARK	Deliver the			
100					7					F GRAN
	TO TOTAL	A STATE OF	THE STATE OF THE STATE OF		THE TOTAL		A TOTAL STATE		THE TOTAL	
						HE WANTE				
2314										
65		10000		1000				The state of		1000
1										1
				o Carlon Carlon						
en				TESTS OF STAN						
				DACS STA		THE STATE OF		TACLES OF		act S
175	11000	S. 19 . 13		05/16/95/25/16		616				1 9 43