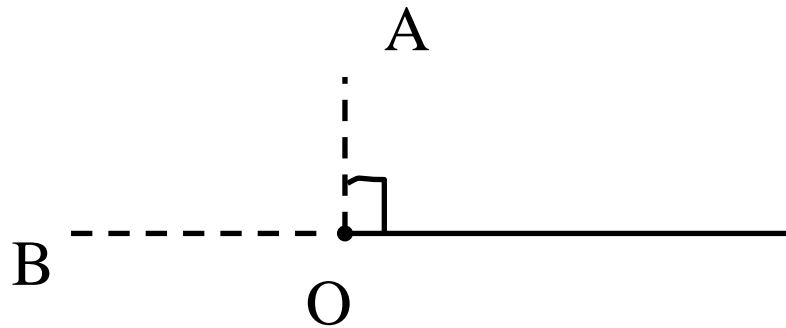


习题课 02

- 电场强度的积分计算
- 高斯定理
- 叠加原理
- 电势
- 电偶极子

均匀带电的半无限长直线

- 有如图所示的均匀带电的半无限长直线，求A、B点的电场，已知OA长度a，OB长度b，电荷密度 λ



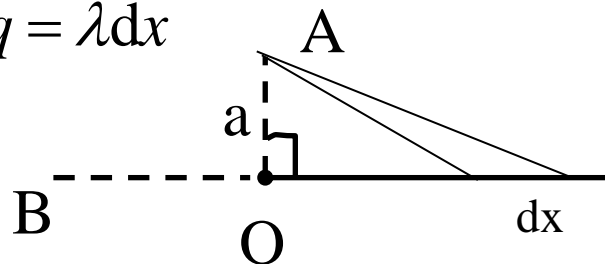
类似教材1 P15 例题3

关于积分计算-积分的技巧

方法1:

将半无限长线条分为小段, dx 小段的电量为 $dq = \lambda dx$

dx 小段在A点处的场强为 $dE = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\lambda dx}{a^2 + x^2}$



与直线平行的场强大小为

$$E_{\parallel} = \int dE \cdot \frac{x}{(a^2 + x^2)^{1/2}} = \int_0^{\infty} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{x\lambda dx}{(a^2 + x^2)^{3/2}} = -\frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{(a^2 + x^2)^{1/2}} \Big|_0^{\infty} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a}$$

与直线垂直的场强大小为 $E_{\perp} = \int dE \cdot \frac{a}{(a^2 + x^2)^{1/2}} = \int_0^{+\infty} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{a\lambda dx}{(a^2 + x^2)^{3/2}}$

$$= \int_0^{+\infty} \frac{a\lambda}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{dx / x^3}{((a/x)^2 + 1)^{3/2}} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a} \cdot \frac{1}{((a/x)^2 + 1)^{1/2}} \Big|_0^{+\infty} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a}$$

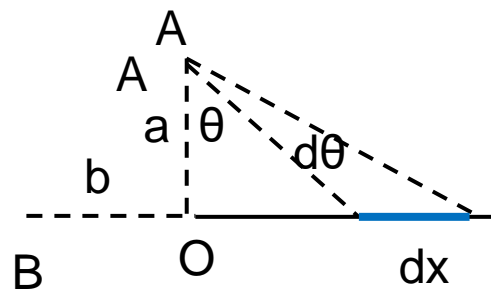
关于积分计算-积分的技巧

方法2: 线元转化为角微元的方法:

定义角 θ 和小角 $d\theta$, $x = a \cdot \tan \theta$ 左右求导 $dx = \frac{a}{\cos^2 \theta} d\theta$

每个小角对应的线段带电量为: $dq = \lambda dx = \frac{\lambda a}{\cos^2 \theta} d\theta$

在A点电场为 $dE = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\lambda a d\theta / \cos^2 \theta}{(a / \cos \theta)^2} = \frac{\lambda d\theta}{4\pi\epsilon_0 a}$



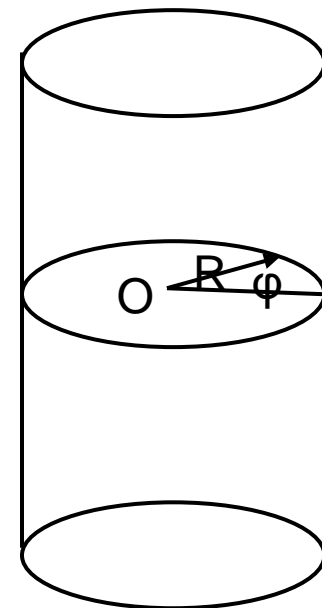
A点与直线平行的场强
分量方向向左, 大小为: $E_{//} = \int_0^{\pi/2} dE \cdot \sin \theta = \int_0^{\pi/2} \frac{\lambda d\theta}{4\pi\epsilon_0 a} \cdot \sin \theta = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a}$

A点与直线垂直的场强
分量方向向上, 大小为: $E_{\perp} = \int_0^{\pi/2} dE \cdot \cos \theta = \int_0^{\pi/2} \frac{\lambda d\theta}{4\pi\epsilon_0 a} \cdot \cos \theta = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a}$

B点场强方向向左,
大小为: $E = \int dE = \int_0^{+\infty} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\lambda dx}{(b+x)^2} = -\frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{b+x} \Big|_0^{+\infty} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 b}$

关于积分计算-微元的划分

- 有无限长圆柱面，半径 R ，电荷面密度 $\sigma = \sigma_0 \cos \varphi$ ，求轴线上各点的电场强度。



此例中，将柱面划分成无限长细条，比较好解。

注意此例中面元的表示方法，要理解其含义，将窄面元看作线来计算，但是它仍然是面电荷而不是线电荷。好比面微元看作点电荷计算，但它不是点电荷。

- 圆盘、球面等，可以不必划分为圆环，直接用小微元积分。

关于积分计算-微元的划分

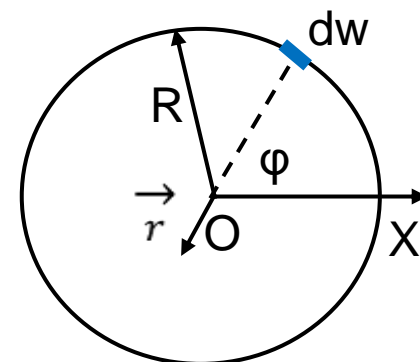
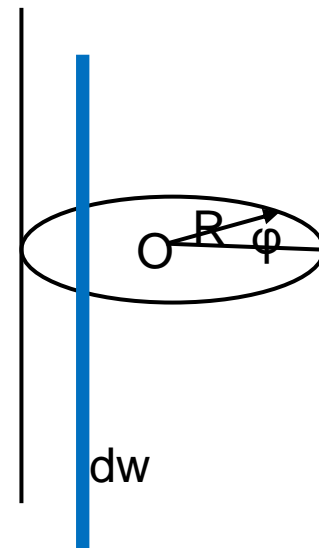
- 如图取窄条宽度 dw ，则等价的线电荷密度为 $\lambda = \sigma \cdot dw$ $dw = R d\phi$
- 根据高斯定理，窄条在O点场强：

$$d\vec{E} = \frac{\sigma \cdot dw}{2\pi R \epsilon_0} \hat{r} = \frac{\sigma_0 \cos \phi}{2\pi \epsilon_0} d\phi \cdot \hat{r}$$

如图所示，根据电荷分布对称性，场强只有x分量

$$dE_x = -\frac{\sigma_0 \cos^2 \phi}{2\pi \epsilon_0} d\phi$$

$$E_x = -4 \cdot \frac{\sigma_0}{2\pi \epsilon_0} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 \phi d\phi = -\frac{2\sigma_0}{\pi \epsilon_0} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\cos 2\phi + 1}{2} d\phi = -\frac{\sigma_0}{2\epsilon_0}$$



高斯定理

- 讨论：
 - 如果闭合面内总电荷量为零，闭合面上电场强度 \mathbf{E} 处处为零？
 - 如果闭合面上电场强度处处为零，闭合面内没有电荷？
- 求电场强度
 - 对称性：球对称，轴对称，平面对称
 - 电荷：点，线，面，体

高斯定理习题1

- 1. 有半径为 R 的均匀带电球面，电荷面密度是 σ 求任意一点的场强。

解：选取以球心为中心，建立球坐标系，半径为 r 的球面作为高斯面，

$$4\pi r^2 E(r) = Q/\epsilon_0 ;$$

$$r < R, Q = 0, E(r) = 0;$$

$$r > R, Q = 4\pi R^2 \sigma, E(r) = R^2 \sigma / r^2 \epsilon_0$$

$$\vec{E} = \frac{R^2 \sigma}{r^2 \epsilon_0} \hat{r}$$

高斯定理习题2

- 2.有半径是 R 的无限长带电圆柱体，电荷体密度是 ρ 求任意一点的场强

解：选取以轴线为 z 轴，半径为 r ，高为 L 的柱面作为高斯面，建立柱坐标系

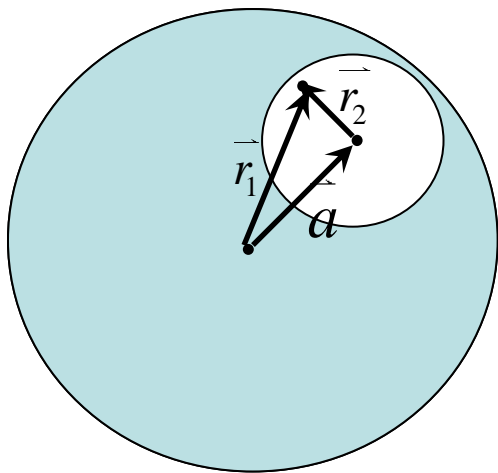
$$2 \pi r L E(r) = Q / \epsilon_0$$

$$r < R, \quad Q = \pi r^2 L \rho, \quad E(r) = \rho r / 2 \epsilon_0 \quad \vec{E} = \frac{\rho r}{2 \epsilon_0} \hat{\rho}$$

$$r > R, \quad Q = \pi R^2 L \rho, \quad E(r) = \rho R^2 / 2 r \epsilon_0 \quad \vec{E} = \frac{\rho R^2}{2 r \epsilon_0} \hat{\rho}$$

叠加原理习题1

- 1. 电荷均匀分布在一球体内，体密度为 ρ ，在球内挖出一个球形空腔，两个球心间距 a ，如图所示，求空腔内的电场强度



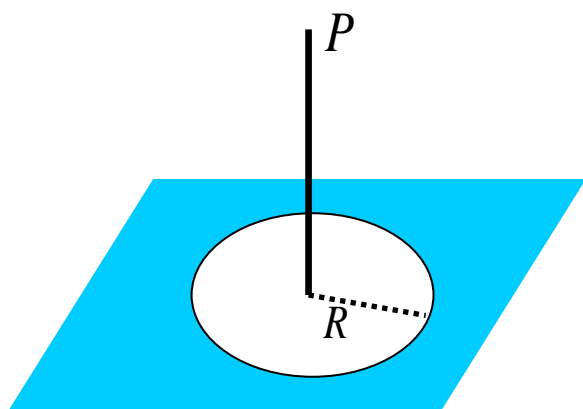
解：将空腔的形成看作是带电为 $-\rho$ 的小球，与一个带电为 ρ 的大球叠加的结果。分别计算两个带电球的电场，再将电场叠加。

$$\vec{E}_1 = \frac{\rho \vec{r}_1}{3\epsilon_0} \quad \vec{E}_2 = \frac{-\rho \vec{r}_2}{3\epsilon_0}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 = \frac{\rho \vec{r}_1}{3\epsilon_0} - \frac{\rho \vec{r}_2}{3\epsilon_0} = \frac{\rho \vec{a}}{3\epsilon_0}$$

叠加原理习题2

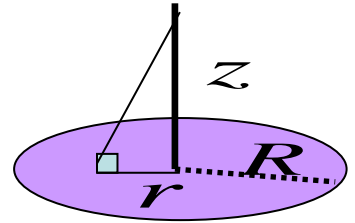
- 2. 无限大带电平面，面电荷密度为 σ 其上挖去一半径为 R 的圆洞，求圆洞轴线上离洞心为 h 处的电场强度。



解：将系统看作是一个无限大均匀带电平面（电荷面密度 σ ），与一个带电圆面（电荷面密度 $-\sigma$ ）叠加而成。前者应用高斯定理，后者应用积分，分别计算电场，后叠加。

叠加原理习题2

- 根据对称性，圆面的电场沿 z 轴，只求 z 轴方向的电场即可。对 $-\sigma$ 的圆面



$$E = E_z = \int dE_z = \int \cos \theta \cdot dE = \int \frac{-\sigma \cdot r d\phi dr}{4\pi\epsilon_0(z^2 + r^2)} \frac{z}{(z^2 + r^2)^{1/2}}$$

$$= \frac{-\sigma z}{4\pi\epsilon_0} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^R \frac{r dr}{(z^2 + r^2)^{3/2}} = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left(\frac{z}{(z^2 + R^2)^{1/2}} - 1 \right)$$

- 又据高斯定理可以求无限大带电平面的电场沿 z 轴方向： $\frac{\sigma}{2\epsilon_0}$
- 叠加可得：

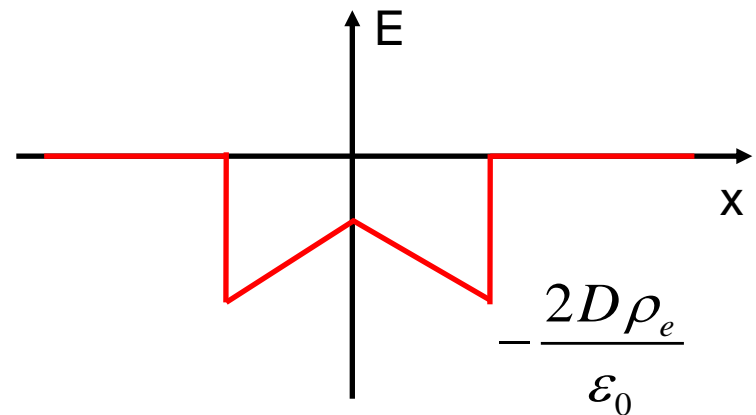
$$\vec{E} = \hat{k} \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \frac{h}{(h^2 + R^2)^{1/2}} \quad \text{在平面的另一侧} \quad \vec{E} = -\hat{k} \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \frac{h}{(h^2 + R^2)^{1/2}}$$

(注意 $h>0$) (注意 z 轴负半轴的结果, $Z=0$ 的结果)

求电荷分布例题

- 已知全空间的电场分布如下，求空间电荷分布，其中 ρ_e ， D 均为常量，且 $D>0$

$$E_x(x) = \begin{cases} -\frac{\rho_e}{\epsilon_0}(D-x) & (0 > x > -D) \\ -\frac{\rho_e}{\epsilon_0}(D+x) & (D > x > 0) \end{cases}$$



其他处电场为零

求电荷分布例题

- 在区域 $-D < x < 0$ ，计算电场的散度，利用散度定理可求该区域的电荷分布。

$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \Rightarrow \rho = \rho_e$$

可以得到

$$\rho = \begin{cases} \rho_e & (0 > x > -D) \\ -\rho_e & (D > x > 0) \end{cases}$$

求电荷分布例题

- 设 $x=-D$ 平面上有面电荷分布 σ_{-D} ,

如图取圆柱高斯面, 底面积 S

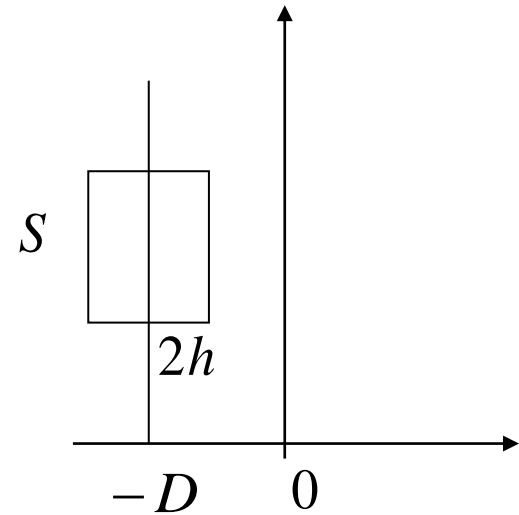
高度 $2h$, 被 $x=-D$ 平面垂直平分

高斯用高斯定理得: $q_{\text{内}} = -\rho_e S(2D - h)$

- 令 $h \rightarrow 0$, 则得: $x=-D$ 面上有电荷密度 $-2D\rho_e$

- 同理可求 $x=D$ 平面上的电荷, 有:

$$\sigma(x) = \begin{cases} -2D\rho_e & (x = -D) \\ 2D\rho_e & (x = D) \end{cases}$$



• 注意要求出体电荷后演算一下电场分布, 一确定是否还有点、线、面电荷!

矢量场的分类和分解

- 无旋场(有势场)
 - 处处旋度为零的矢量场称无旋场
 - 无旋场的充要条件是该场是另一标量场的梯度场。
- 无散场(无源场)
 - 处处散度为零的矢量场称无散场
 - 无散场的充要条件是该场是另一矢量场的旋度场。（比如磁场，后面会讲到）
- 调和场(谐和场)
 - 无散且无旋的矢量场。比如匀强场
- 矢量场的分解（亥姆霍兹分解定理）：
 - 任意矢量场可以分解为无旋场、无散场和调和场的叠加。参见 赵凯华新概念物理《电磁学》，附录

#哈密顿算子 ∇ (1)

- 哈密顿算子是一个矢量微分运算符号

$$\nabla = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} = \hat{e}_\rho \frac{\partial}{\partial \rho} + \hat{e}_\varphi \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \hat{e}_z \frac{\partial}{\partial z} = \hat{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \hat{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \hat{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

$$\text{gradu} = \nabla u$$

$$= \hat{i} \frac{\partial u}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial u}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial u}{\partial z}$$

$$= \hat{e}_\rho \frac{\partial u}{\partial \rho} + \hat{e}_\varphi \frac{1}{\rho} \frac{\partial u}{\partial \varphi} + \hat{e}_z \frac{\partial u}{\partial z}$$

$$= \hat{e}_r \frac{\partial u}{\partial r} + \hat{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \hat{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial u}{\partial \varphi}$$

梯度

$$\text{div} \vec{A} = \nabla \cdot \vec{A}$$

$$= \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$= \frac{1}{\rho} \frac{\partial(\rho A_\rho)}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$= \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 A_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial(\sin \theta A_\theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi}$$

散度

$$\text{rot} \vec{A} = \nabla \times \vec{A}$$

$$= \hat{i} \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) + \hat{j} \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \hat{k} \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right)$$

$$= \hat{e}_\rho \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial A_\varphi}{\partial z} \right) + \hat{e}_\varphi \left(\frac{\partial A_\rho}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial \rho} \right) + \hat{e}_z \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial(\rho A_\varphi)}{\partial \rho} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_\rho}{\partial \varphi} \right)$$

$$= \hat{e}_r \left[\frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial(\sin \theta A_\varphi)}{\partial \theta} - \frac{\partial A_\theta}{\partial \varphi} \right) \right] + \hat{e}_\theta \left[\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial A_r}{\partial \varphi} - \frac{1}{r} \frac{\partial(r A_\varphi)}{\partial r} \right] + \hat{e}_\varphi \left[\frac{1}{r} \frac{\partial(r A_\theta)}{\partial r} - \frac{1}{r} \frac{\partial A_r}{\partial \theta} \right]$$

旋度

*#哈密顿算子 ∇ (2)

$$\begin{aligned}\nabla(au + \beta v) &= a\nabla u + \beta\nabla v \\ \nabla \cdot (a\vec{A} + \beta\vec{B}) &= a\nabla \cdot \vec{A} + \beta\nabla \cdot \vec{B} \\ \nabla \times (a\vec{A} + \beta\vec{B}) &= a\nabla \times \vec{A} + \beta\nabla \times \vec{B} \\ (\alpha \ \beta \text{ 是标量常数})\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\nabla(uv) &= u\nabla v + v\nabla u \\ \nabla \bullet (u\vec{A}) &= u\nabla \bullet \vec{A} + \nabla u \bullet \vec{A} \\ \nabla \times (u\vec{A}) &= u\nabla \times \vec{A} + \nabla u \times \vec{A}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\nabla(\vec{A} \cdot \vec{B}) &= \vec{A} \times (\nabla \times \vec{B}) + \vec{B} \times (\nabla \times \vec{A}) + (\vec{A} \cdot \nabla)\vec{B} + (\vec{B} \cdot \nabla)\vec{A} \\ \nabla \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) &= (\nabla \times \vec{A}) \cdot \vec{B} - (\nabla \times \vec{B}) \cdot \vec{A} \\ \nabla \times (\vec{A} \times \vec{B}) &= (\vec{B} \cdot \nabla)\vec{A} - (\vec{A} \cdot \nabla)\vec{B} + \vec{A}(\nabla \cdot \vec{B}) - \vec{B}(\nabla \cdot \vec{A})\end{aligned}$$

$$\nabla \cdot (\nabla u) = \nabla^2 u \quad \nabla \times (\nabla u) = 0 \quad \nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = 0 \quad \nabla \times (\nabla \times \vec{A}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$$

补充：拉普拉斯算子： $\Delta = \nabla^2 = \nabla \cdot \nabla$

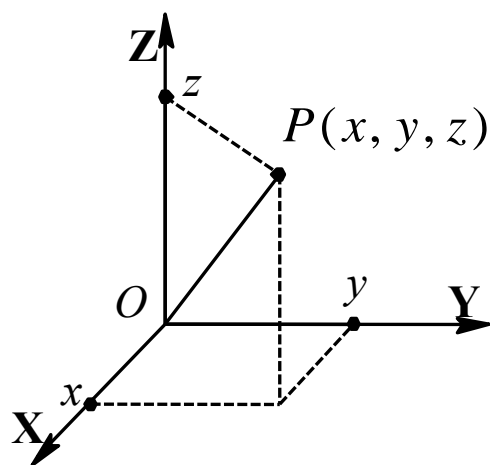
$$\begin{aligned}\nabla^2 u &= \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial u}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \\ &= \frac{1}{r^2} \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) \right] + \frac{1}{r \sin \theta} \left[\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) \right] + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2}\end{aligned}$$

补充： $\vec{A} \bullet \nabla$

$$= A_x \frac{\partial}{\partial x} + A_y \frac{\partial}{\partial y} + A_z \frac{\partial}{\partial z}$$

#三维坐标系-坐标

- 常用的坐标系有：直角坐标系，柱坐标系，球坐标系，如图所示空间任意一点P在三种坐标系下的坐标。

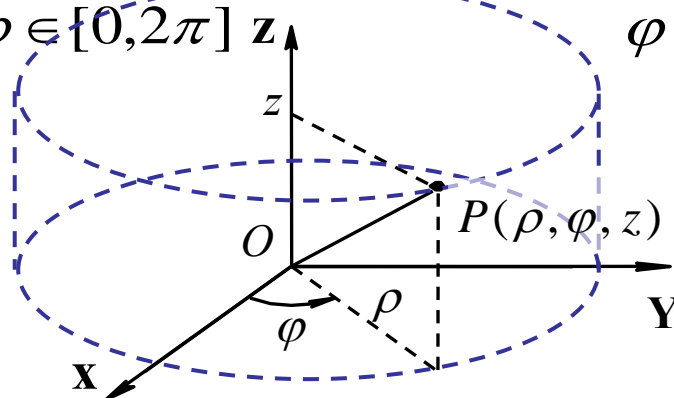


直角坐标系

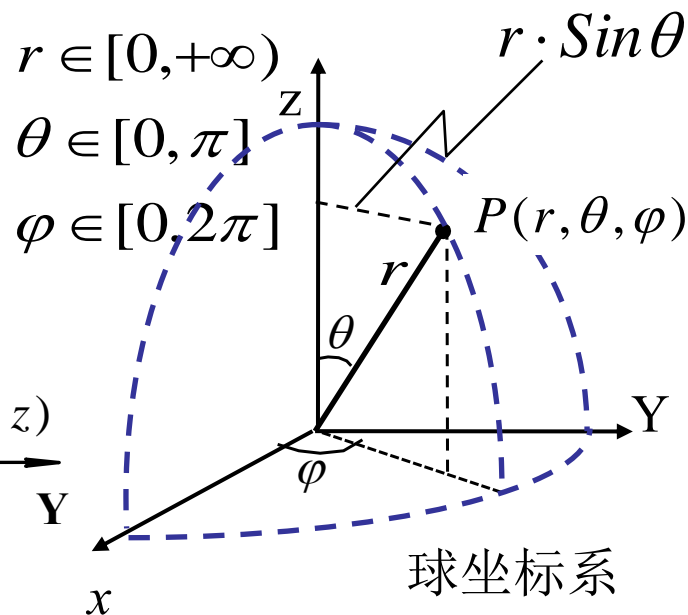
$$z \in (-\infty, +\infty)$$

$$\rho \in [0, +\infty)$$

$$\varphi \in [0, 2\pi]$$



柱坐标系



球坐标系

不同坐标下坐标的变换：

$$\begin{cases} x = \rho \cdot \cos \varphi \\ y = \rho \cdot \sin \varphi \\ z = z \end{cases}$$

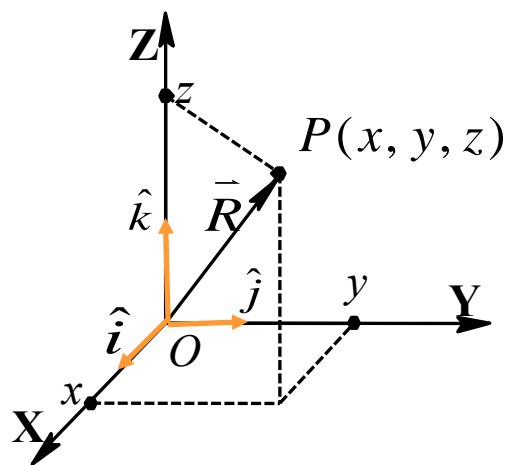
直角坐标系和柱坐标系

$$\begin{cases} x = r \cdot \sin \theta \cdot \cos \varphi \\ y = r \cdot \sin \theta \cdot \sin \varphi \\ z = r \cdot \cos \theta \end{cases}$$

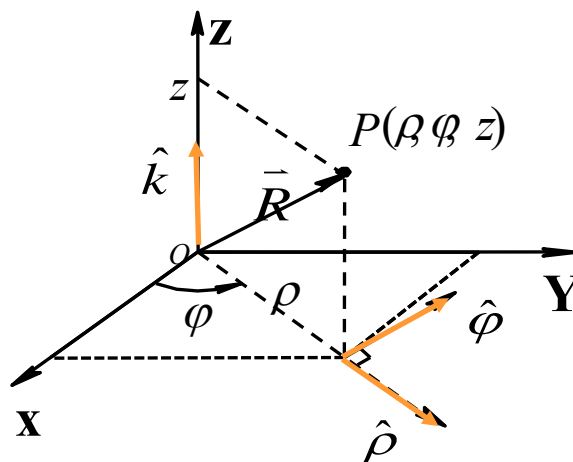
直角坐标系和球坐标系

#三维坐标系-单位矢量

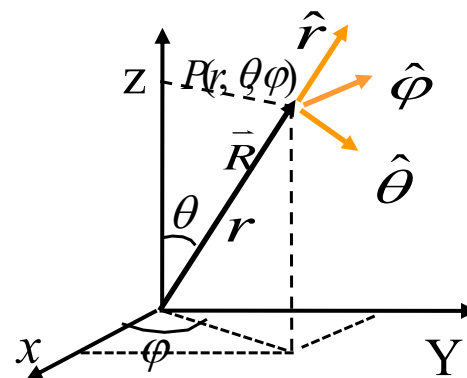
- 常用的坐标系有：直角坐标系，柱坐标系，球坐标系，如图所示。
 - 注意，在柱坐标系中的 $\hat{\rho}$ $\hat{\phi}$ 以及球坐标系中的 \hat{r} $\hat{\phi}$ $\hat{\theta}$ 都不是常矢量，是随P点的位置而变化的。



直角坐标系



柱坐标系



球坐标系

#三维坐标系-单位矢量变换

- 矢量的坐标表示: $\vec{R} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$
- *矢量的坐标变换:

直角坐标系和柱坐标系

$$\begin{aligned}\hat{\rho} &= \cos\varphi\hat{i} + \sin\varphi\hat{j} \\ \hat{\phi} &= -\sin\varphi\hat{i} + \cos\varphi\hat{j} \\ \hat{k} &= \hat{k}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\hat{i} &= \cos\varphi\hat{\rho} - \sin\varphi\hat{\phi} \\ \hat{j} &= \sin\varphi\hat{\rho} + \cos\varphi\hat{\phi} \\ \hat{k} &= \hat{k}\end{aligned}$$

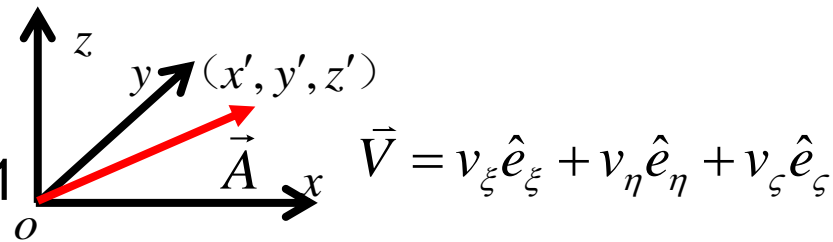
直角坐标系和球坐标系

$$\begin{aligned}\hat{r} &= \sin\theta\cos\varphi\hat{i} + \sin\theta\sin\varphi\hat{j} + \cos\theta\hat{k} \\ \hat{\theta} &= \cos\theta\cos\varphi\hat{i} + \cos\theta\sin\varphi\hat{j} - \sin\theta\hat{k} \\ \hat{\phi} &= -\sin\varphi\hat{i} + \cos\varphi\hat{j}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\hat{i} &= \sin\theta\cos\varphi\hat{r} + \cos\theta\cos\varphi\hat{\theta} - \sin\varphi\hat{\phi} \\ \hat{j} &= \sin\theta\sin\varphi\hat{r} + \cos\theta\sin\varphi\hat{\theta} + \cos\varphi\hat{\phi} \\ \hat{k} &= \cos\theta\hat{r} - \sin\theta\hat{\theta}\end{aligned}$$

#矢量的坐标表示

• 《数学手册》高等教育出版社, P.441



	直角坐标系	柱坐标系	球坐标系
矢端坐标	x', y', z'	$x' = \rho' \cdot \cos \varphi'$ $y' = \rho' \cdot \sin \varphi'$ $z' = z'$	$x' = r' \cdot \sin \theta' \cos \varphi'$ $y' = r' \cdot \sin \theta' \sin \varphi'$ $z' = r' \cdot \cos \theta'$
单位矢量	$\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$	$\hat{e}_{\rho} = \cos \varphi \hat{i} + \sin \varphi \hat{j}$ $\hat{e}_{\varphi} = -\sin \varphi \hat{i} + \cos \varphi \hat{j}$ $\hat{e}_z = \hat{k}$	$\hat{e}_r = \sin \theta \cos \varphi \hat{i} + \sin \theta \sin \varphi \hat{j} + \cos \theta \hat{k}$ $\hat{e}_{\theta} = \cos \theta \cos \varphi \hat{i} + \cos \theta \sin \varphi \hat{j} - \sin \theta \hat{k}$ $\hat{e}_{\varphi} = -\sin \varphi \hat{i} + \cos \varphi \hat{j}$
矢量表示	$v_x \hat{i} + v_y \hat{j} + v_z \hat{k}$	$v_{\rho} = v_x \cos \varphi + v_y \sin \varphi$ $v_{\varphi} = -v_x \sin \varphi + v_y \cos \varphi$ $v_z = v_z$	$v_r = v_x \sin \theta \cos \varphi + v_y \sin \theta \sin \varphi + v_z \cos \theta$ $v_{\theta} = v_x \cos \theta \cos \varphi + v_y \cos \theta \sin \varphi - v_z \sin \theta$ $v_{\varphi} = -v_x \sin \varphi + v_y \cos \varphi$
例子	$2\hat{i} + 3\hat{j} + 4\hat{k}$	$\vec{V} = (2\cos \varphi + 3\sin \varphi) \hat{e}_{\rho}$ $+ (-2\sin \varphi + 3\cos \varphi) \hat{e}_{\varphi} + 4\hat{e}_z$	$\vec{V} = (2\sin \theta \cos \varphi + 3\sin \theta \sin \varphi + 4\cos \theta) \hat{e}_r$ $+ (2\cos \theta \cos \varphi + 3\cos \theta \sin \varphi - 4\sin \theta) \hat{e}_{\theta}$ $+ (-2\sin \varphi + 3\cos \varphi) \hat{e}_{\varphi}$

三种坐标系中的弧微分矢量

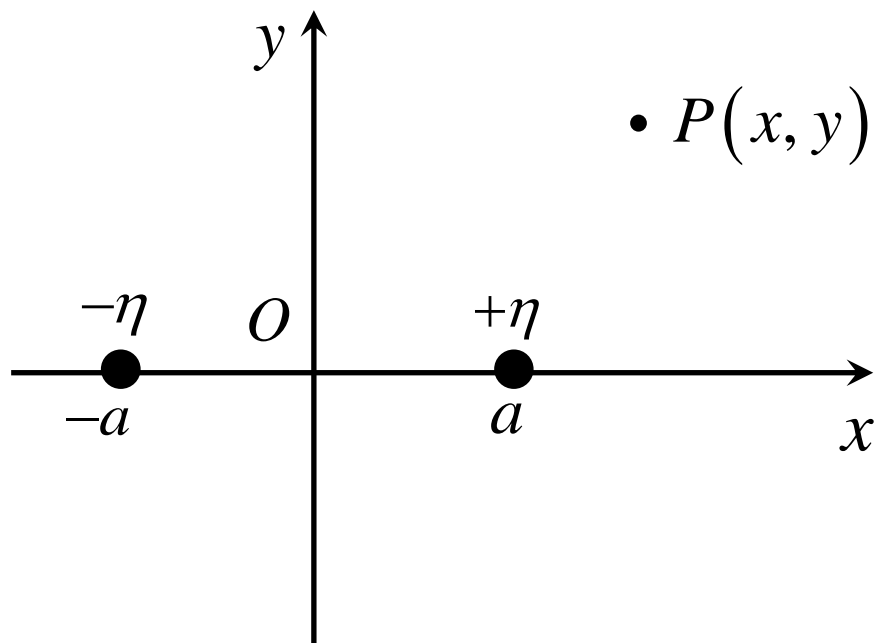
- 直角坐标系 $d\vec{l} = \hat{i}dx + \hat{j}dy + \hat{k}dz$
- 柱坐标系 $d\vec{l} = \hat{r}dr + \hat{\phi}rd\phi + \hat{k}dz$
- 球坐标系 $d\vec{l} = \hat{r}dr + \hat{\theta}rd\theta + \hat{\phi}r\sin\theta d\phi$

《应用电磁学基础》 pp. 100

求电势

教材1习题1.25

- 两条无限长均匀带电直线与纸面垂直，如图，求空间任一点 P 的电势



无限长直带电线，电荷线密度是 λ ，求电势分布：

设到直线距离记为 ρ ，以距离带电线 ρ_0 处为零电势

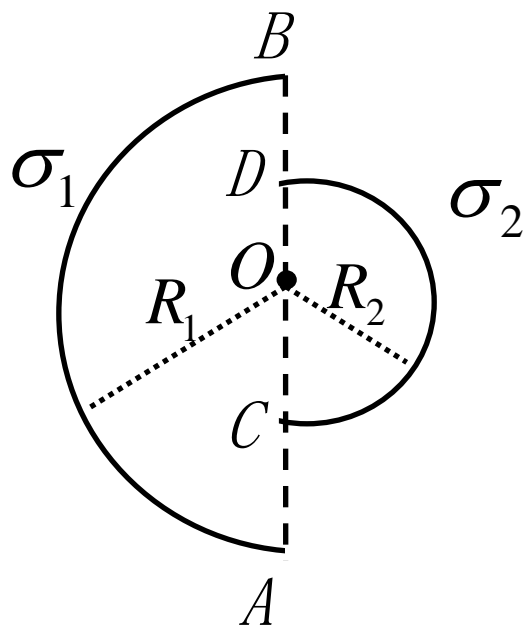
$$\vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0\rho} \hat{\rho} \qquad U = \int_{\rho}^{\rho_0} E d\rho = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{\rho_0}{\rho}$$

以O为零电势点

$$\begin{aligned} U &= U_+ + U_- = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \left(\ln \frac{a}{r_+} - \ln \frac{a}{r_-} \right) \\ &= \frac{\eta}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r_-}{r_+} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \ln \frac{(x+a)^2 + y^2}{(x-a)^2 + y^2} \end{aligned}$$

求电势-技巧题

习题1.23



两个同心半球面相对放置，半径分别为 R_1 与 R_2 ，都均匀带电，面密度分别为 σ_1 与 σ_2 ，求大的半球面底面直径A0B上的电势分布

$$U = \frac{\sigma_1 R_1 + \sigma_2 R_2}{2\epsilon_0} \quad (\text{COD上})$$

$$U = \frac{1}{2\epsilon_0} \left(\sigma_1 R_1 + \frac{\sigma_2 R_2^2}{r} \right) \quad (\text{AC和BD处})$$

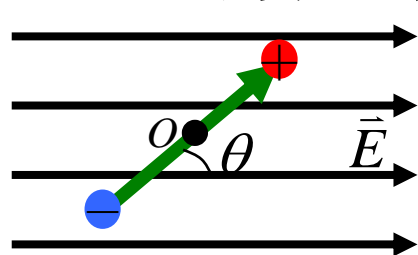
电势叠加原理：半球面切面电势是球面电势的一半

电偶极子

- 对照教材1 例题10, 例题11, 习题1.5
- 对照教材1 习题1.6, 1.7

电偶极子在外场中受的力矩 (1)

- 计算电偶极子在均匀电场中受的力矩。

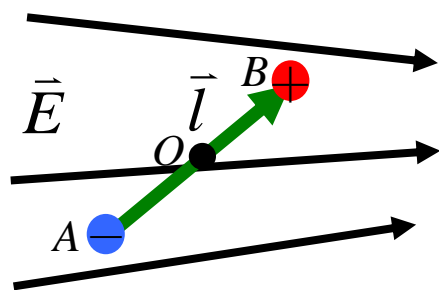


如图所示，电偶极子两个电荷对其中心O

点的力偶矩为：
$$L = F_+ \frac{l}{2} \sin \theta + F_- \frac{l}{2} \sin \theta = qlE \sin \theta$$

写成矢量形式：
$$\vec{L} = \vec{p} \times \vec{E}$$

- * • 在非均匀电场中受的力矩：为计算简单，这里只求对O点的力矩



$$\vec{L} = \vec{OB} \times q\vec{E}_+ + \vec{OA} \times (-q)\vec{E}_-$$

$$\vec{L} = \frac{\vec{l}}{2} \times q[\vec{E}_0 + (\vec{E}_+ - \vec{E}_0)] + (-\frac{\vec{l}}{2}) \times (-q)[\vec{E}_0 + (\vec{E}_- - \vec{E}_0)]$$

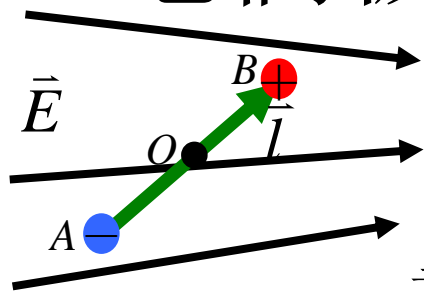
$$= q\vec{l} \times \vec{E}_0 + \frac{q}{2} \vec{l} \times [(\vec{E}_+ - \vec{E}_0) + (\vec{E}_- - \vec{E}_0)]$$

上面的 E_0 , E_+ , E_- 分别表示O点和正负电荷处的场强

* 电偶极子在外场中受的力矩 (2)

注意到场强矢量的直角坐标表示式:

$$\vec{E} = \hat{i}E_x(x, y, z) + \hat{j}E_y(x, y, z) + \hat{k}E_z(x, y, z)$$



考虑 l 是小量, 应用全微分的概念可以得到:

$$(\vec{E}_+ - \vec{E}_O)_x = E_{+x} - E_{Ox} = E_{x+} - E_{xO} \approx \left(\frac{\partial E_x}{\partial x} \frac{l_x}{2} + \frac{\partial E_x}{\partial y} \frac{l_y}{2} + \frac{\partial E_x}{\partial z} \frac{l_z}{2} \right) \Big|_{E_{xO}}$$

$$(\vec{E}_- - \vec{E}_O)_x = E_{-x} - E_{Ox} = E_{x-} - E_{xO} \approx \left(\frac{\partial E_x}{\partial x} \frac{(-l_x)}{2} + \frac{\partial E_x}{\partial y} \frac{(-l_y)}{2} + \frac{\partial E_x}{\partial z} \frac{(-l_z)}{2} \right) \Big|_{E_{xO}}$$

同理可得其 y 和 z 的分量, 由此代入下式易得:

$$\vec{L} = q\vec{l} \times \vec{E}_O + \frac{q}{2}\vec{l} \times [(\vec{E}_+ - \vec{E}_O) + (\vec{E}_- - \vec{E}_O)] = q\vec{l} \times \vec{E}_O = \vec{p} \times \vec{E}$$

结论中的 \vec{E} 称为电偶极子所在处的电场强度, 但一般并不严格限于 O 点的场强, 因为 l 很小。

*电偶极子在非均匀静电场中受到的力

- 在空间变化小距离 l , E_x 的变化量是 dE_x
- 根据全微分定义 $dE_x = l_x \frac{\partial}{\partial x} E_x + l_y \frac{\partial}{\partial y} E_x + l_z \frac{\partial}{\partial z} E_x$
- 所以偶极子受力是:

$$\vec{F} = q(\vec{E}_+ - \vec{E}_-) = q[(E_{+x} - E_{-x})\vec{i} + (E_{+y} - E_{-y})\vec{j} + (E_{+z} - E_{-z})\vec{k}]$$

$$= q(l_x \frac{\partial}{\partial x} + l_y \frac{\partial}{\partial y} + l_z \frac{\partial}{\partial z})(E_x \vec{i} + E_y \vec{j} + E_z \vec{k})$$

$$= \vec{p} \bullet \nabla \vec{E}$$

$$\vec{p} \bullet \nabla \vec{E} = (p_x \frac{\partial}{\partial x} + p_y \frac{\partial}{\partial y} + p_z \frac{\partial}{\partial z}) \vec{E}$$

$$= q(l_x \frac{\partial}{\partial x} E_x + l_y \frac{\partial}{\partial y} E_x + l_z \frac{\partial}{\partial z} E_x) \vec{i}$$

$$+ q(l_x \frac{\partial}{\partial x} E_y + l_y \frac{\partial}{\partial y} E_y + l_z \frac{\partial}{\partial z} E_y) \vec{j}$$

$$+ q(l_x \frac{\partial}{\partial x} E_z + l_y \frac{\partial}{\partial y} E_z + l_z \frac{\partial}{\partial z} E_z) \vec{z}$$

电偶极子的电势

- 设电偶极子间距为 l ，求空间任一点电势

$$U = U_+ + U_- = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_+} - \frac{1}{r_-} \right)$$

余弦定理

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\left(r^2 + \frac{l^2}{4} - rl \cdot \cos\theta \right)^{-\frac{1}{2}} - \left(r^2 + \frac{l^2}{4} + rl \cdot \cos\theta \right)^{-\frac{1}{2}} \right]$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \left[\left(1 + \frac{l^2}{4r^2} - \frac{l}{r} \cdot \cos\theta \right)^{-\frac{1}{2}} - \left(1 + \frac{l^2}{4r^2} + \frac{l}{r} \cdot \cos\theta \right)^{-\frac{1}{2}} \right]$$

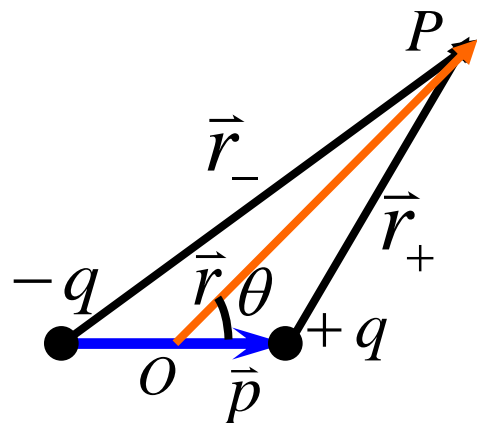
利用多项式展开

$$\approx \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \left[\left(1 - \frac{1}{2} \left(\frac{l^2}{4r^2} - \frac{l \cdot \cos\theta}{r} \right) \right) - \left(1 - \frac{1}{2} \left(\frac{l^2}{4r^2} + \frac{l \cdot \cos\theta}{r} \right) \right) \right]$$

$$= \frac{ql \cdot \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{p \cdot \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

写成矢量表示形式

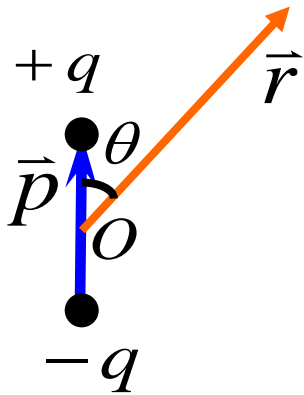
$$\frac{\vec{p} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$



*电偶极子的场强分布

- 求空间任意一点场强(取球坐标系如图所示)

已得: $U = \frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ 则 $\vec{E} = -\nabla U$



$$= - \left(\hat{e}_r \frac{\partial U}{\partial r} + \hat{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial U}{\partial \theta} + \hat{e}_\phi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial U}{\partial \phi} \right)$$

$$= - \left[\hat{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right) + \hat{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} \right) \right]$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2p \cos \theta}{r^3} \hat{e}_r + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{p \sin \theta}{r^3} \hat{e}_\theta$$

矢量表示: $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} \left(\frac{3(\vec{p} \cdot \vec{r})\vec{r}}{r^2} - \vec{p} \right)$

