

PRÁCTICA 2: REGRESIÓN LOGÍSTICA

Aprendizaje Automático y Big Data



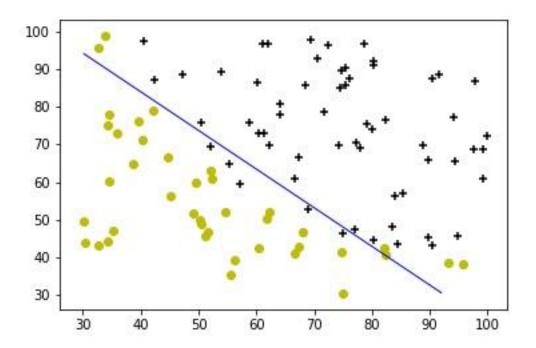
25 DE OCTUBRE DE 2018

FELIX VILLAR Y VÍCTOR RAMOS Universidad Complutense de Madrid

1. Regresión logística

Código:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.optimize as opt
def sigmoide(x):
  return 1/(1+ np.exp(np.negative(x)))
def coste(th,entradas, salidas):
  a=sigmoide(np.matmul(entradas, th))
  b=np.matmul(np.log(a).T,salidas)+np.matmul(np.log(1-a).T,(1-salidas))
  return b/(len(entradas)*-1)
def gradiente(th,entradas,salidas):
  a=sigmoide(np.matmul(entradas,th))-salidas
  return (np.matmul(entradas.T,a))/len(entradas)
def pinta_frontera_recta(X, Y, theta):
  plt.figure()
  pos = np.where(Y==1)
  neg = np.where(Y==0)
  plt.scatter(X[pos,0],X[pos,1],marker ='+',c='k')
  plt.scatter(X[neg,0],X[neg,1],marker ='o',c='y')
  x1_{min}, x1_{max} = X[:, 0].min(), X[:, 0].max()
  x2_{min}, x2_{max} = X[:, 1].min(), X[:, 1].max()
  xx1, xx2 = np.meshgrid(np.linspace(x1_min, x1_max), np.linspace(x2_min, x2_max))
  h = sigmoide(np.c_[np.ones((xx1.ravel().shape[0], 1)), xx1.ravel(), xx2.ravel()].dot(theta))
  h = h.reshape(xx1.shape)
  plt.contour(xx1, xx2, h, [0.5], linewidths=1, colors='b')
  plt.savefig("frontera.jpg")
  plt.close()
def regresion(data):
  x =np.genfromtxt(data, delimiter = ',')
  numparametros = x[0].size-1
  unos = np.ones(int(x.size/(numparametros+1)))
  ent = x[:,:-1]
  entradas = np.concatenate((np.atleast_2d(unos).T,ent),axis=1)
  y = x[:,-1]
  th = np.zeros(numparametros+1)
  result = opt.fmin tnc(coste, th, gradiente, args=(entradas, v))
  th = result[0]
  pinta_frontera_recta(ent,y,th)
regresion('ex2data1.csv')
```



2. Regresión logística regularizada

Código:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.optimize as opt
from sklearn.preprocessing import PolynomialFeatures
def sigmoide(x):
  return 1/(1+ np.exp(np.negative(x)))
def coste(th,entradas, salidas, alpha):
  a = sigmoide(np.matmul(entradas, th))
  b = (np.matmul(np.log(a).T,salidas) + np.matmul(np.log(1-a).T,(1-salidas)))/(len(entradas)*-1)
  c = (alpha/2*len(entradas))*np.sum(np.square(th))
  d = b + c
  sol = d
  return sol
def gradiente(th, entradas, salidas, alpha):
  a= np.matmul(entradas.T,(sigmoide(np.matmul(entradas,th))-salidas))
  b=alpha*th
  b[0] = 0
  sol = (a+b)/len(entradas)
  th= sol
  return sol
def plot_decisionboundary(x,y,theta,poly):
  neg = np.where(y==0)
  pos = np.where(y==1)
  plt.figure()
  x1_{min},x1_{max} = x[:,0].min(), x[:,0].max()
  x2_{min},x2_{max} = x[:,1].min(), x[:,1].max()
  xx1,xx2= np.meshgrid(np.linspace(x1_min,x1_max),np.linspace(x2_min,x2_max))
  h = sigmoide(poly.fit_transform(np.c_[xx1.ravel(),xx2.ravel()]).dot(theta))
  h = h.reshape(xx1.shape)
  plt.scatter(x[pos,0],x[pos,1],marker ='+',c='k')
  plt.scatter(x[neg,0],x[neg,1],marker ='o',c='y')
  plt.contour(xx1,xx2,h,[0.5],linewidths=1,colors='g')
  plt.savefig("boundary.jpg")
  plt.close()
```

```
def regresion(data):
    x =np.genfromtxt(data, delimiter = ',')
    poly = PolynomialFeatures(6)
    ent = x[:,:-1]
    entradas = poly.fit_transform(x[:,:-1])
    th = np.zeros(entradas.shape[1])
    alpha = 1
    #entradas = np.concatenate((np.atleast_2d(unos).T,entradas),axis=1)
    salidas = x[:, -1]
    res = opt.fmin_tnc(coste,th,fprime=gradiente,args=(entradas,salidas,alpha))
    plot_decisionboundary(ent,salidas,res[0],poly)
```

regresion('ex2data2.csv')

