

Estructura de Computadores

Segundo curso
Prácticas



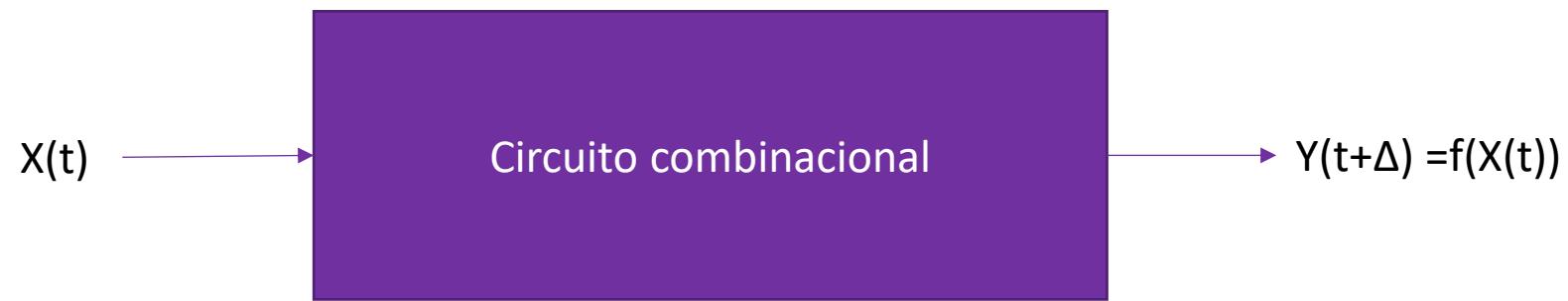
Práctica 2

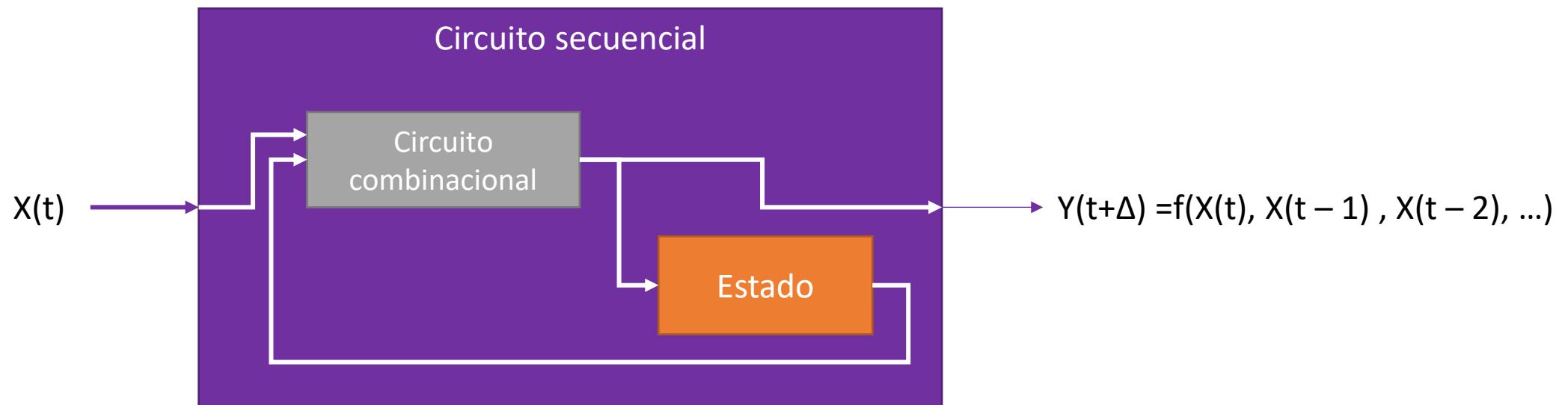
Actividades previas



- Modelado de circuitos lógicos secuenciales
- La señal de reloj
- Sistemas síncronos activados por flanco
 - Ejemplo: Biestables
- Asignaciones no bloqueantes
- Herramientas útiles de verilog
- Máquinas de estados finitos



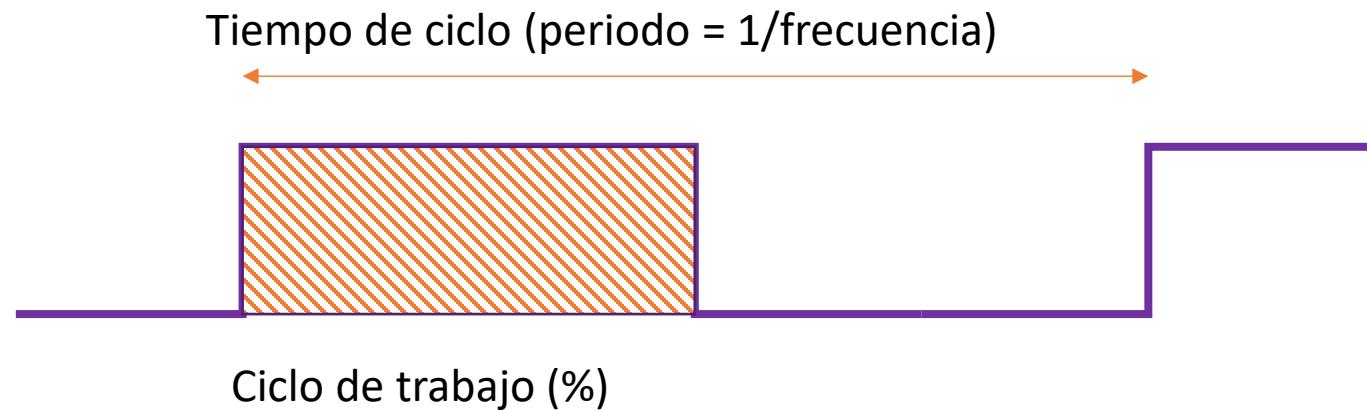




Si necesitamos un circuito con 2^k estados,

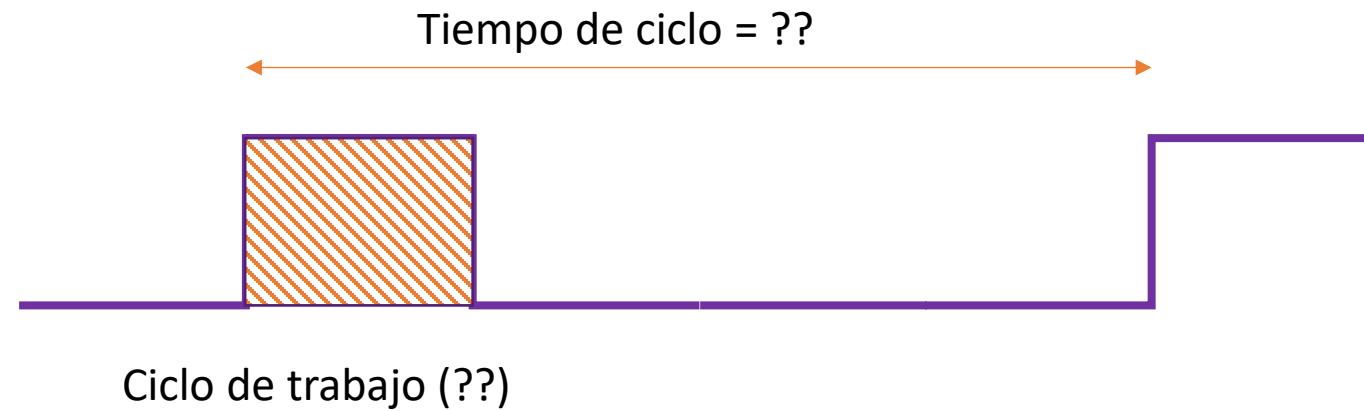
¿de cuántos elementos de estado binarios deberíamos disponer?

- Sistemas síncronos



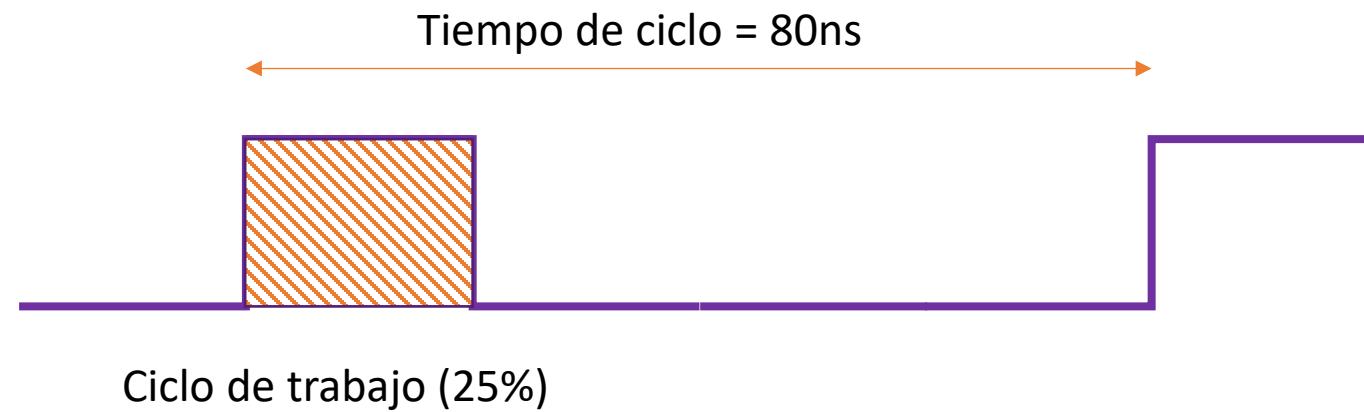
```
`timescale 1 ns / 10 ps
reg clk;

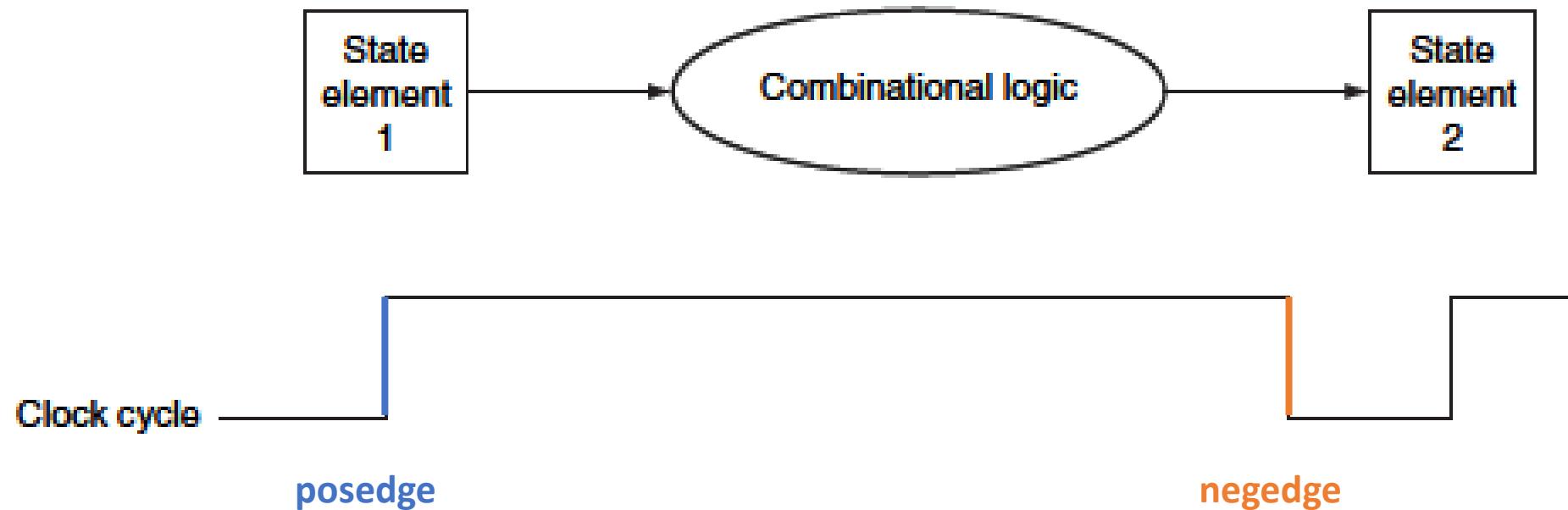
// generación de reloj clk
always //siempre activo, no hay condición de activación
begin
    clk = 1;
    #20;
    clk = 0;
    #60;
end
```

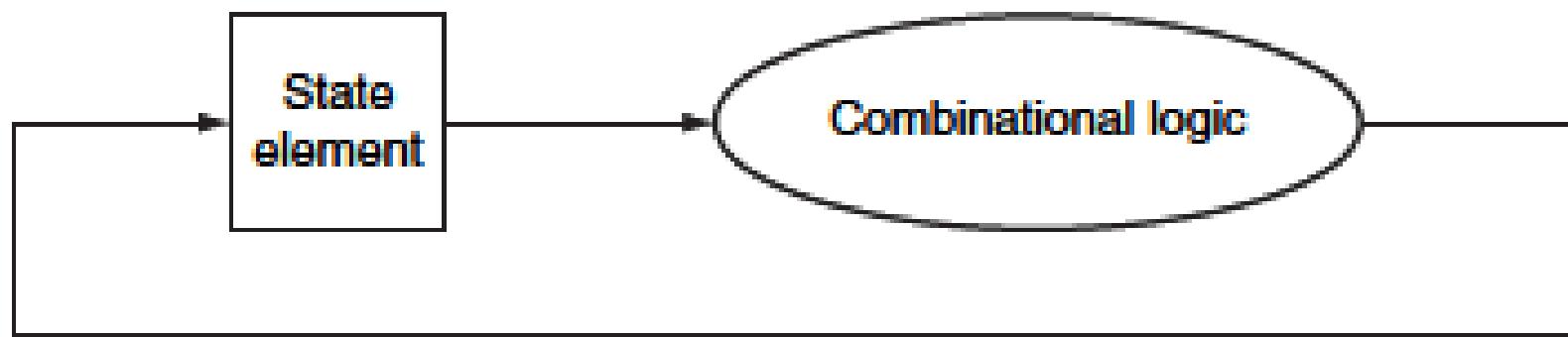


```
`timescale 1 ns / 10 ps
reg clk;

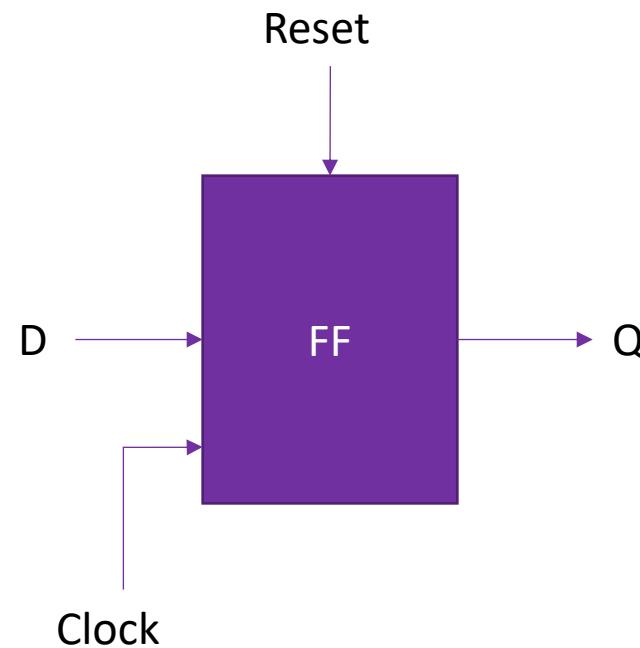
// generación de reloj clk
always //siempre activo, no hay condición de activación
begin
    clk = 1;
    #20;
    clk = 0;
    #60;
end
```



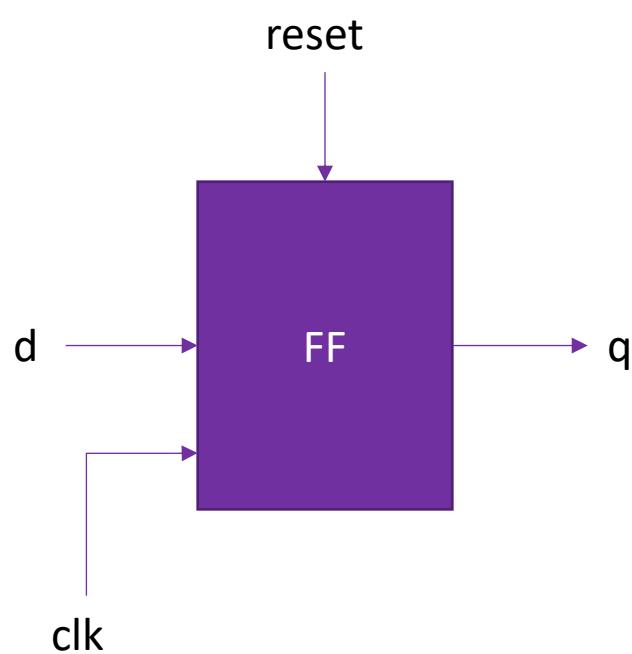




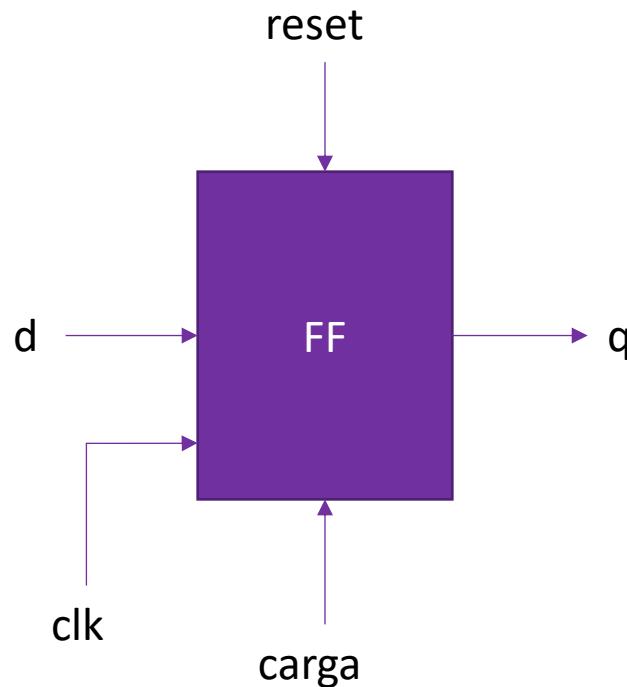
¡“Carreras”!



Reloj	D	Q	Q_{previo}
Flanco Subida	0	0	X
Flanco Subida	1	1	X
0	X	Q_{previo}	
1	X	Q_{previo}	



```
module ffd (output reg q, input wire clk, reset,  
d);  
//reset asíncrono, ya que es independiente del  
flanco del reloj  
  
always @ (posedge clk, posedge reset)  
//--> cuando se de el flanco en clk o reset  
if (reset)  
    q <= 1'b0; //asignación no bloqueante q = 0  
else  
    q <= d; //asignación no bloqueante q = d  
  
endmodule
```



```
module ffd (output reg q, input wire clk, reset,  
carga, d);  
//reset asíncrono, ya que es independiente del  
flanco del reloj  
  
always @ (posedge clk, posedge reset)  
//--> cuando se de el flanco en clk o reset  
if (reset)  
    q <= 1'b0; //asignación no bloqueante q = 0  
else  
    if (carga)  
        q <= d; //asignación no bloqueante q = d  
  
endmodule
```

Bloqueante

```
reg [1:0] a, b;  
initial  
begin  
    a = 1;  
    b = 2;  
    #10;  
    a = b;  
    b = a;  
    #10;  
end
```

- En general, se usa en las partes combinacionales de los circuitos

No bloqueante

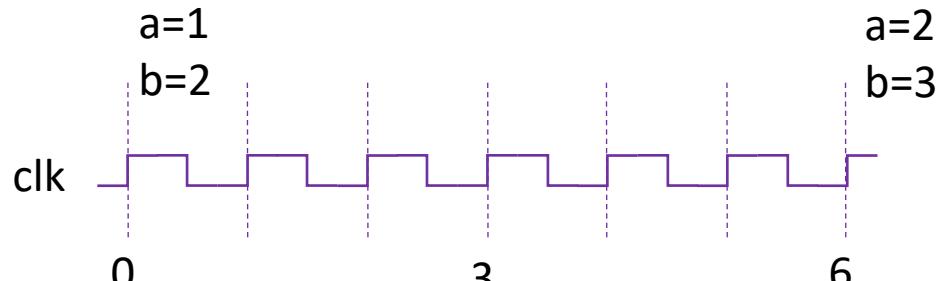
```
reg [1:0] a, b;  
initial  
begin  
    a <= 1;  
    b <= 2;  
    #10;  
    a <= b;  
    b <= a;  
    #10;  
end
```

- En general, se usa para dar valor a los elementos de estado de los circuitos secuenciales

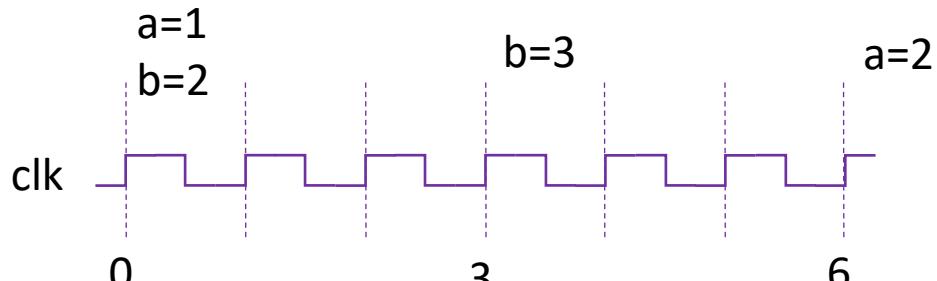


Bloqueante

```
reg [1:0] a, b;
initial
begin
    a = 1;
    b = 2;
    #3;
    a = #3 b;
    b = 3;
end
```

**No bloqueante**

```
reg [1:0] a, b;
initial
begin
    a <= 1;
    b <= 2;
    #3;
    a <= #3 b;
    b <= 3;
end
```



- Declaración del módulo

```
module nombremodulo #(parameter nombreparam = valorpordefecto)
(input wire a, input wire b, ...);
```

- Instanciación del módulo

```
nombremodulo #(valor_real) pepemodulo(test_a, test_b, ...);
```



// Multiplexor de dos entradas y una salida, de tamaño configurable. Si la señal de selección "s" vale 1, se pone el valor de d1 en la salida; d0 si vale 0

```
module mux2 #(parameter WIDTH = 8)
    (output wire [WIDTH-1:0] Y,
     input  wire [WIDTH-1:0] D0, D1,
     input  wire              s);
```

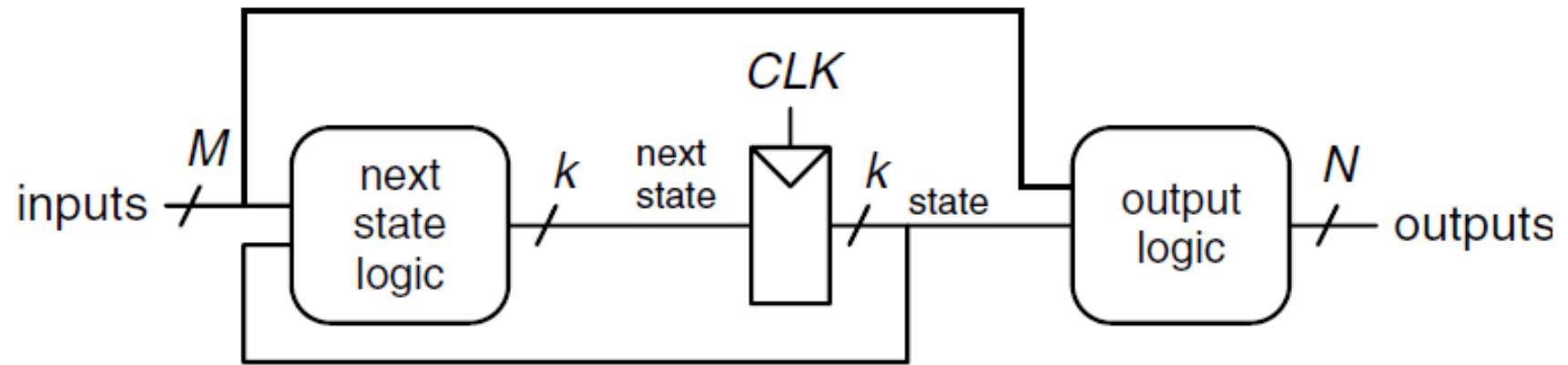
```
    assign Y = s ? D1 : D0;
endmodule
```

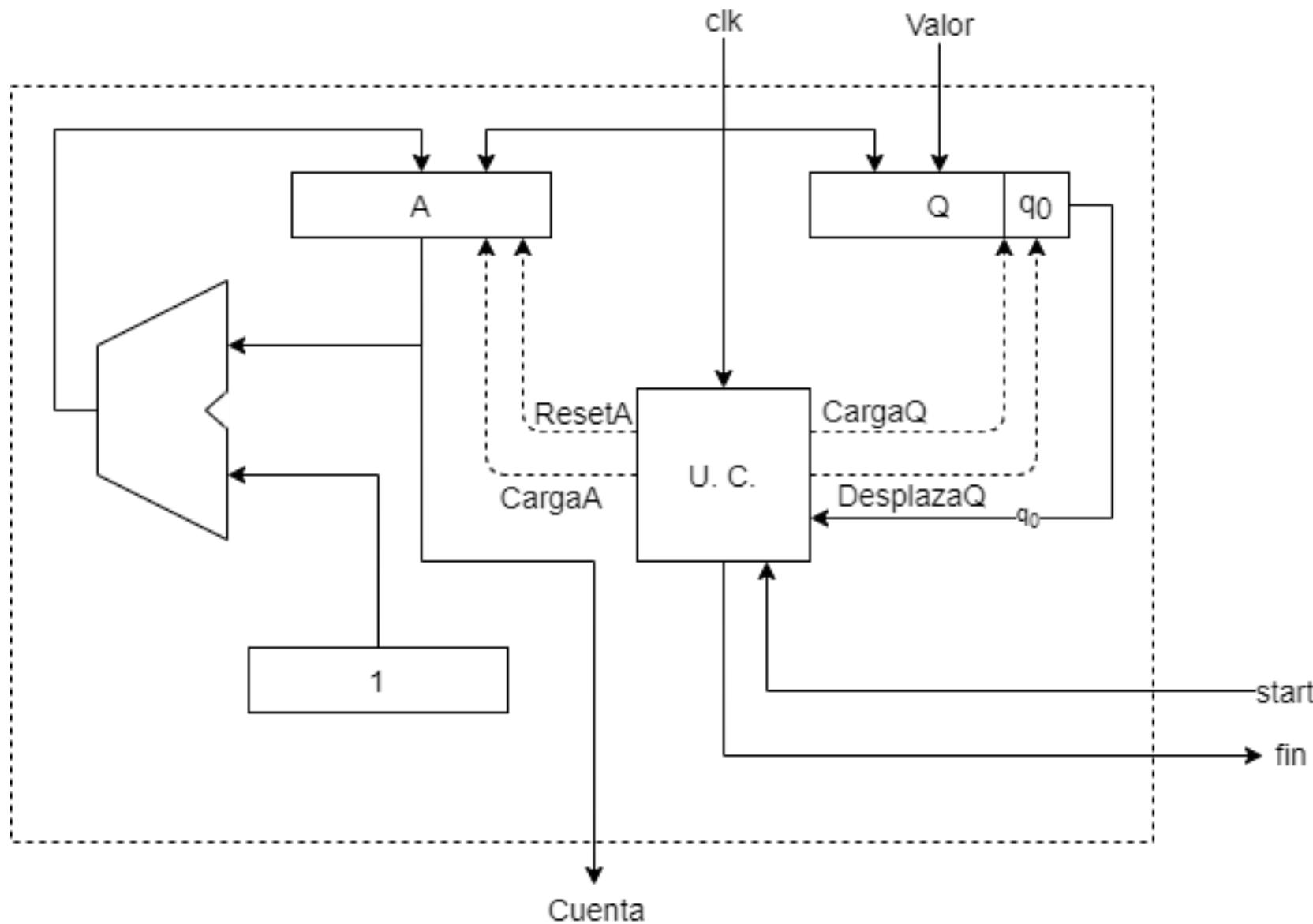
```
//Se instancia con:
mux2 #(4) mimux(t_Y, t_D0, t_D1, t_s);
```



```
module ffd #(parameter retardo = 1)(input wire clk, reset, d,  
output reg q);  
//reset asíncrono, es independiente del flanco del reloj  
  
always @ (posedge clk, posedge reset)  
if (reset)  
    q <= #retardo 1'b0; //asignación no bloqueante q = 0 con  
retardo  
else  
    q <= #retardo d; //asignación no bloqueante a q = d con  
retardo  
endmodule  
  
//Se instancia con:  
ffd #(3) miffd(t_clock, t_reset, t_d, t_q);
```







```
module cuenta1(input wire [2:0] Valor, input wire start,  
clk, output wire [3:0] Cuenta, output wire fin);  
  
module uc(input wire q0, start, clk, output wire CargaQ,  
DesplazaQ, ResetA, CargaA, Fin)
```



Estado	Salidas a activar	Observaciones	Siguiente Estado
S0	CargaQ, ResetA	Estado inicial de carga del operando en Q e inicialización de A	S1
S1	Si $q_0==1$, CargaA	Carga A con la salida del sumador	S2
S2	DesplazaQ	Actualizar q_0	S3
S3	Si $q_0==1$, CargaA	Carga A con la salida del sumador	S4
S4	DesplazaQ	Actualizar q_0	S5
S5	Si $q_0==1$, CargaA	Carga A con la salida del sumador	S6
S6	Fin	Estado final de la operación	S6



```
module uc(input wire q0, start, clk, output wire CargaQ, DesplazaQ,  
ResetA, CargaA, Fin)
```

```
reg [2:0] state, nextstate;
```

```
//Variables para los estados actual y siguiente
```

```
//Tres bits son suficientes para los siete estados
```

```
//Codificación de los estados
```

```
parameter S0 = 3'b000;
```

```
//declaracion de constantes que representan estados
```

```
parameter S1 = 3'b001;
```

```
parameter S2 = 3'b010;
```

```
parameter S3 = 3'b011;
```

```
parameter S4 = 3'b100;
```

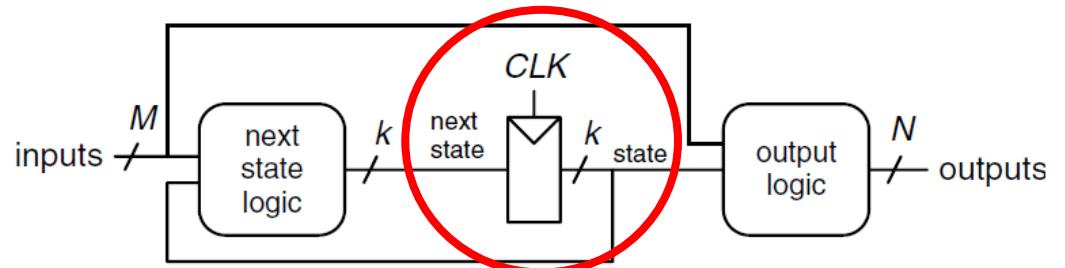
```
parameter S5 = 3'b101;
```

```
parameter S6 = 3'b110;
```



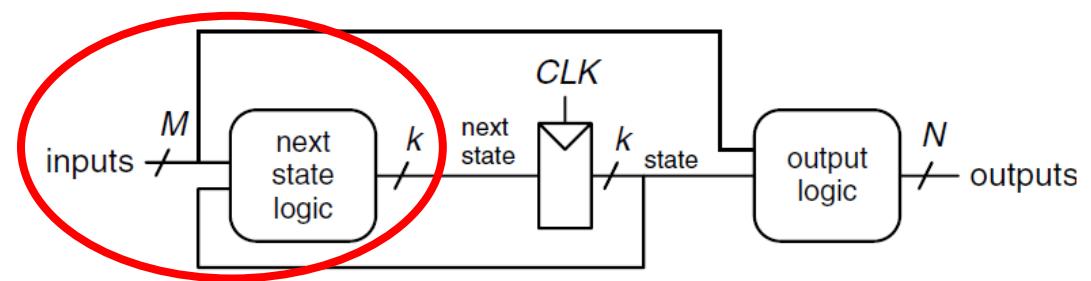
```
// Registro de estado, cambia en cada flanco ciclo  
de reloj por el nuevo estado o  
// se inicia en caso de flanco de subida de start al  
estado inicial
```

```
always @ (posedge clk, posedge start)  
if (start)  
    state <= S0;  
else  
    state <= nextstate;
```



//Función de Transición

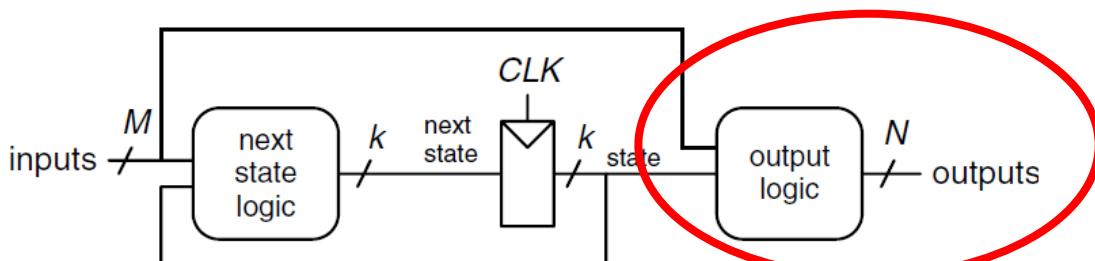
```
always @(*)
// (*) significa cualquier cambio en alguna variable del bloque
case (state)
    S0: nextstate = S1;
    S1: nextstate = S2;
    S2: nextstate = S3;
    S3: nextstate = S4;
    S4: nextstate = S5;
    S5: nextstate = S6;
    S6: nextstate = S6;
    default: nextstate = S0;
endcase
```



// Función de Salida

```
assign CargaQ = (state == S0)? 1:0;  
//a 1 si el estado es S0  
assign DesplazaQ = ((state == S2)|(state == S4))? 1:0;  
assign ResetA = (state == S0)? 1:0;  
assign CargaA = (q0 & ((state == S1)|(state ==  
S3)|(state == S5)))? 1:0;  
assign Fin = (state == S6)? 1:0;
```

endmodule



- A partir de los ficheros suministrados con esta actividad, realizar un módulo testbench cuenta1_tb.v que produzca las entradas al módulo global:
 - la señal de reloj como se ha visto antes,
 - un breve pulso inicial en la señal de start (ponerla a alta y un breve retardo después, a baja),
 - la entrada del valor a contar
- y observar la salida de Fin y de Cuenta.
- En alguno de los ficheros de los módulos principales se ha incluido el código de los módulos de los que éstos dependen para reducir el número de ficheros.



- Observar también las señales de la unidad de control, usando el gtkwave que permite ‘abrir’ el módulo global cuenta1 y acceder a sus señales internas.
- Suponiendo que en la sentencia timescale el valor del retardo (primer parámetro) es 1ns, intentar decidir experimentalmente cuál sería la frecuencia máxima de reloj (o el periodo mínimo) al que podría funcionar este circuito.

