marp: true title: Marp paginate: true backgroundColor: grey

Лабораторная работа №2

Моделирование задачи "Погоня"

дисциплина: Математическое моделирование

Студент: Койфман Кирилл Дмитриевич Группа: НПИбд-01-21

Введение.

Цель работы.

Разработать решение для задачи "Погоня" с помощью математического моделирования на языке Julia.

Задачи.

- 1. Записать уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями для двух случаев (в зависимости от расположения катера относительно лодки в начальный момент времени).
- 2. Построить траекторию движения катера и лодки для двух случаев.
- 3. Найти точку пересечения траектории катера и лодки.

1 задание

Для начала запишем уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями для 2-x случаев: $\$ \frac{x}{v}=\frac{19.5-x}{4.9v}, \frac{x}{v}=\frac{19.5+x}{4.9v} \ \$\$

И их решения для 2-х случаев:

Система дифференциальных уравнений:

 $\$ \left{ \begin{aligned} \frac{dr}{dt}=v \ \sqrt{23.01}v= r\frac{d\Theta}{dt} \end{aligned} \right. \$\$

Либо при условиях N 0 1 и N 0 2: \$\$ \left{ \begin{aligned} \Theta=0 \ r_0=x1=5 \end{aligned} \right. \left{ \begin{aligned} \Theta=-\pi \ r_0=x2=3.305 \end{aligned} \right. \$\$

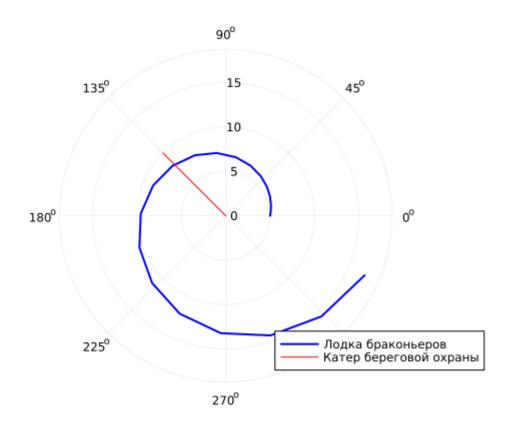
Исключив из этой системы уравнений производную по t, получаем такое уравнение: $\int dr dr dr = \frac{r}{23.01}$

2 задание

Построим траекторию движения катера и лодки для двух случаев, написав алгоритм для этого:

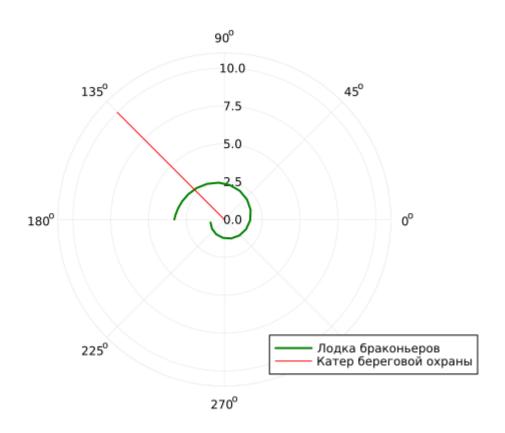
```
using Plots
using DifferentialEquations
s = 19.5
fi = 3 * \pi / 4
dr(r, p, tetha) = r / sqrt(23.01)
x = (s*10)/39
r = x
tetha = 0
tethaRange = (tetha, tetha + 2*pi)
problem = ODEProblem(dr, r, tethaRange)
solution = solve(problem, Tsit5(), reltol=1e-8, abstol=1e-8)
solution.u[1]
gr()
plot(solution.t[1:21], solution.u[1:21], proj = :polar, line = (:blue, 2), label = "Лодка браконь
plot!([fi, fi+0.000001], [0,10], line = (:red, 1), label = "Катер береговой охраны", legend = :bo
savefig("test1.png")
```

Траектории движения катера и лодки в 1-м случае



```
using Plots
using DifferentialEquations
s = 19.5
fi = 3 * \pi / 4
dr(r, p, tetha) = r / sqrt(23.01)
x = (s*10)/59
r = x
tetha = -pi
tethaRange = (tetha + 2*pi, tetha)
problem = ODEProblem(dr, r, tethaRange)
solution = solve(problem, Tsit5(), reltol=1e-8, abstol=1e-8)
solution.u[1]
gr()
plot!(solution.t[1:21], solution.u[1:21], proj = :polar, line = (:green, 2), label = "Лодка брако
plot!([fi, fi+0.000001], [0,10], line = (:red, 1), label = "Катер береговой охраны", legend = :bo
savefig("test2.png")
```

Траектории движения катера и лодки во 2-м случае



3 задание

Найдём точку пересечения траектории катера и лодки для обоих случаев: В 1-м случае значение tetha = 2.4, а значение расстояния r = 8.2.

Во 2-м случае значение tetha = 2.3, а значение расстояния r = 2.7.

Спасибо за внимание!