

Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования

БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
ИНФОРМАТИКИ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ

Кафедра информатики

Лабораторная работа № 11
по дисциплине «Методы численного анализа»
по теме «Решение краевых задач. Методы коллокаций, наименьших
квадратов и Галеркина»

Выполнил:
Тимофеев К.А.

Проверил:
Анисимов В.Я.

Минск, 2022

Цель работы:

- изучить методы коллокаций, наименьших квадратов и Галеркина, стрельбы и разностных аппроксимаций, составить алгоритмы методов и программы их реализаций, составить алгоритм решения краевых задач указанными методами, применимыми для организации вычислений на ПЭВМ;
- составить программу решения краевых задач по разработанным алгоритмам;
- выполнить тестовые примеры и проверить правильность работы программ.
- получить численное решение заданной краевой задачи.

Краткие теоретические сведения

Будем рассматривать дифференциальное уравнение второго порядка [3].

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x), \quad (2.1)$$

где $p(x)$, $q(x)$, $f(x)$ – заданные непрерывные на отрезке $[a, b]$ функции.

Краевой задачей называется задача нахождения решения $y(x)$, удовлетворяющего граничным условиям:

$$\begin{cases} y(a) = A, \\ y(b) = B. \end{cases}$$

Краевой задачей называется задача нахождения решения $y(x)$, удовлетворяющего граничным условиям:

$$\begin{cases} y(a) = A, \\ y(b) = B. \end{cases}$$

Часто вместо граничных условий используют обобщенные граничные условия:

$$\begin{cases} \alpha_1 y(a) + \beta_1 y'(a) = A, \\ \alpha_2 y(b) + \beta_2 y'(b) = B. \end{cases}$$

Граничные условия называются *однородными*, если $A = B = 0$.

Способы решения краевой задачи

Поскольку достаточно хороших аналитических методов нет, то для отыскания решения краевой задачи используются приближенные методы. Приближенное решение строят в виде линейной комбинации функций [4]:

$$y_n(x) = \varphi_0(x) + a_1 \varphi_1(x) + \dots + a_n \varphi_n(x), \quad (2.2)$$

где $\varphi_0(x)$ удовлетворяет граничному условию, а функции $\varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)$ – линейно независимы на $[a, b]$ и удовлетворяют однородным граничным условиям.

Такая система дважды непрерывно дифференцируемых функций $\varphi_0(x), \varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)$ называется *базисной системой*. Задача сводится к выбору коэффициентов a_1, \dots, a_n таких, чтобы функция $y_n(x)$ удовлетворяла граничному условию и была в некотором смысле близкой к точному решению.

Подставим приближенное решение (2.2) в уравнение (2.1). Полученное выражение

$$\psi(x, a_1, \dots, a_n) = y_n''(x) + p(x)y_n'(x) + q(x)y_n(x) - f(x) \quad (2.3)$$

называют невязкой. Очевидно, что, если бы $\psi(x, a_1, \dots, a_n) \equiv 0$, то $y_n(x)$ было бы точным решением. К сожалению, так бывает очень редко. Следовательно, необходимо выбрать коэффициенты таким образом, чтобы невязка была в некотором смысле минимальной.

Метод коллокаций

На отрезке $[a, b]$ выбираются точки $x_1, \dots, x_m \in [a, b]$ ($n \geq m$), которые называются точками коллокации. Точки коллокации последовательно подставляются в невязку. Считая, что невязка должна быть равна нулю в точках коллокации, в итоге получаем систему уравнений для определения коэффициентов a_1, \dots, a_n .

$$\begin{cases} \psi(x_1, a_1, \dots, a_n) = 0, \\ \dots \\ \psi(x_m, a_1, \dots, a_n) = 0. \end{cases}$$

Обычно $m = n$. Получается система из n линейных уравнений с n неизвестными (коэффициентами a_1, \dots, a_n):

$$\begin{cases} \psi(x_1, a_1, \dots, a_n) = 0, \\ \dots \\ \psi(x_n, a_1, \dots, a_n) = 0. \end{cases}$$

Решая эту систему, найдем приближенное решение $y_n(x)$. Для повышения точности расширяем систему базисных функций. В значительной степени успех в применении метода зависит от удачного выбора базисной системы.

Метод наименьших квадратов (МНК)

1. Интегральный МНК. Как и в методе коллокаций, приближенное решение строится по базисной системе. Но для нахождения коэффициентов при базисных функциях минимизируется интеграл от квадрата невязки [5]

$$I(a_1, \dots, a_n) = \int_a^b \psi^2(x, a_1, \dots, a_n) dx. \quad (2.4)$$

Для нахождения минимума интеграла $I(a_1, \dots, a_n)$ вычисляем первые производные от интеграла по параметрам и, приравнявая их нулю, строим систему нормальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{\partial I}{\partial a_1} = 2 \int_a^b \psi(x, a_1, \dots, a_n) \frac{\partial \psi(x, a_1, \dots, a_n)}{\partial a_1} dx = 0, \\ \dots \\ \frac{\partial I}{\partial a_n} = 2 \int_a^b \psi(x, a_1, \dots, a_n) \frac{\partial \psi(x, a_1, \dots, a_n)}{\partial a_n} dx = 0. \end{cases}$$

Решая ее, находим a_1, \dots, a_n .

2. Дискретный МНК. Выбирают $N > n$ точек и решают задачу минимизации суммы:

$$S = \sum_{i=1}^N \psi^2(x_i, a_1, \dots, a_n) \rightarrow \min.$$

Для ее решения строится система нормальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{\partial S}{\partial a_1} = 0, \\ \dots \\ \frac{\partial S}{\partial a_n} = 0. \end{cases}$$

Метод Галеркина

По базисной системе вновь строим приближенное решение в виде

$$y_n(x) = \varphi_0(x) + a_1\varphi_1(x) + \dots + a_n\varphi_n(x).$$

Рассматриваем невязку $\psi(x, a_1, \dots, a_n)$ и для определения коэффициентов при базисных функциях строим систему

$$\begin{cases} \int_a^b \psi(x, a_1, \dots, a_n) \varphi_1(x) dx = 0, \\ \dots \\ \int_a^b \psi(x, a_1, \dots, a_n) \varphi_n(x) dx = 0. \end{cases}$$

Решая данную систему, находим значение a_1, \dots, a_n .

Разностный метод решения краевых задач

Рассмотрим краевую задачу

$$\begin{cases} y'' = f(x, y, y'), & x \in [a, b], \\ y(a) = A, \\ y(b) = B. \end{cases} \quad (2.6)$$

Разобьем отрезок $[a, b]$ на n одинаковых частей с шагом $h = \frac{b-a}{n}$ точками:

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b.$$

Заменяем производные на разностные отношения

$$\begin{aligned} y'(x_k) &\approx \frac{y_{k+1} - y_k}{2h}, \\ y''(x_k) &\approx \frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2}, \quad k = \overline{1, n-1}, \end{aligned}$$

где $y_k = y(x_k)$.

Получим для любого внутреннего узла x_k , $k = \overline{1, n-1}$ уравнение

$$\frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2} = f\left(x_k, y_k, \frac{y_{k+1} - y_{k-1}}{2h}\right) \quad (2.7)$$

и для граничных узлов

$$y_0 = A, \quad y_n = B.$$

То есть, мы имеем систему из $(n+1)$ уравнений с $(n+1)$ неизвестными y_k . Ее решение дает нам приближенное решение краевой задачи. Рассмотрим частный случай линейной краевой задачи:

$$y'' - p(x)y = f(x), \quad p(x) > 0, \quad a \leq x \leq b, \quad (2.8)$$

$$y(a) = A, \quad y(b) = B.$$

В этом случае получаем

$$\frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2} - p(x_k)y_k = f(x_k), \quad k = \overline{1, n-1}, \quad (2.9)$$

$$y_0 = A, \quad y_n = B.$$

Умножая (2.9) на h^2 , получим трехдиагональную систему линейных уравнений

$$y_{k-1} - (2 + h^2 p(x_k))y_k + y_{k+1} = h^2 f(x_k), \quad k = \overline{1, n-1},$$

в которой выполнено условие преобладания диагональных элементов

$$2 + p(x_k) > 1 + 1.$$

Такая система легко решается методом прогонки.

Метод стрельбы

Итак, если дана краевая задача, например, в вышеприведенной формулировке, то в методе стрельбы она заменяется задачей Коши для того же уравнения но с начальными условиями

$$u(a) = A, \quad \left. \frac{du}{dx} \right|_{x=a} = k = \operatorname{tg} \theta.$$

Здесь $u(a)$ – точка, которая является началом кривой решения $u(x)$ дифференциального уравнения, θ – угол наклона касательной к этой кривой в начальной точке. Считая решение задачи Коши зависящим от начального условия $\left. \frac{du}{dx} \right|_{x=a} = \operatorname{tg} \theta$, будем подбирать такое значение θ , при котором кривая решения $u(x)$ даст в точке b результат совпадающий с $u(b) = B$. Если это условие будет выполнено, то решение задачи Коши совпадет с решением краевой задачи. Применительно к описанному подходу название "метод стрельбы" вполне оправдано, поскольку в нем производится как бы "пристрелка" по углу наклона кривой $u(x)$ в начальной точке. Чтобы сократить количество попыток при поиске решения $u(x)$, применяют различные стратегии подбора параметра θ . Например, при использовании метода половинного деления действуют следующим образом. Вначале выполняют два пробных расчета при значениях параметра θ равных θ_1 и θ_2 . Эти значения выбирают таким образом, чтобы при $\theta = \theta_1$ решение давало в точке $x = b$ "перелет", то есть $u(b) > B$, а при $\theta = \theta_2$ – "недолет", то есть $u(b) < B$. Далее, используя в начальном условии значение $\theta_3 = (\theta_1 + \theta_2) / 2$, вновь численно решают задачу Коши. Из трех полученных решений отбрасывают то, которое дает в точке $x = b$ наибольшее отклонение от B . Затем от двух оставшихся значений параметра θ находят среднее θ_4 и вновь выполняют с этим значением расчет. Повторение описанного процесса прекращают, когда разность двух последовательно найденных значений θ станет меньше некоторого заданного малого числа или достаточно малым будет отклонение $u(b)$ от B . Подобный алгоритм отыскания параметра θ может быть построен и с использованием метода Ньютона.

Метод стрельбы для линейного дифференциального уравнения

Если обыкновенное дифференциальное уравнение второго порядка является линейным, то есть имеет вид

$$\frac{d^2 u}{dx^2} = f_1(x) \frac{du}{dx} + f_2(x)u + f_3(x)$$

при граничных условиях, то поиск решения методом стрельбы существенно упрощается. Выполнив два "пристрелочных" расчета при θ_1 и θ_2 , как это

было описано ранее, получим два решения $u_1(x)$ и $u_2(x)$. Если $u_1(b) = B_1$ и $u_2(b) = B_2$, причем $B_1 \neq B_2$, то решением краевой задачи будет линейная комбинация двух решений

$$u(x) = \frac{1}{B_1 - B_2} [(B - B_2)u_1(x) + (B_1 - B)u_2(x)].$$

Подставляя в это выражение при $x = a$ значения $u_1(a) = u_2(a) = A$ и при $x = b$ значения $u_1(b) = B_1$, $u_2(b) = B_2$, нетрудно убедиться, что оно удовлетворяет обоим исходным граничным.

1. Составить разностную схему второго порядка точности и выписать коэффициенты матрицы системы уравнений и коэффициенты правой части.

2. Подготовить тестовый пример и провести расчет для него. Построить на одном чертеже графики приближенного и точного решений для тестового примера. После проверки правильности работы программы перейти к решению основной задачи.

3. Для отыскания решения задачи с заданной точностью произвести расчет с начальным шагом h , затем уменьшить шаг вдвое. Вывести на экран два соседних приближенных решения и сравнить результаты. Если заданная точность не достигнута, то продолжить уменьшение шага.

4. Построить график найденного решения и указать шаг, при котором заданная точность достигается.

ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №11

Задача 1. Методами коллокаций, галеркина, интегральным и дискретным методами наименьших квадратов и получить численное решение краевой задачи:

$$ay'' + (1 + bx^2)y = -1, \quad -1 \leq x \leq 1.$$

Исходные данные:

$$a = \sin(k), b = \cos(k),$$

где k номер варианта. Базисную систему выбрать в виде:

$$\varphi_0 = 0,$$

$$\varphi_i(x) = x^i(1 - x^2), \quad i = 1, 2, \dots$$

Граничные условия:

$$y(-1) = 0,$$

$$y(1) = 0.$$

Задача 2. Составить разностную схему и получить численное решение краевой задачи с точностью 10^{-3}

$$ay'' + (1 + bx^2)y = -1, \quad -1 \leq x \leq 1,$$

Исходные данные:

$$a = \sin(k), b = \cos(k),$$

где k -номер варианта.

Граничные условия выбрать однородными:

$$y(-1) = 0,$$

$$y(1) = 0.$$

Задача 3. Методом конечных разностей найти приближенное решение указанной в индивидуальном варианте краевой задачи смотри таблицу 2.1 с точностью $\varepsilon = 0.001$ и построить его график. Решение системы разностных уравнений найти, используя метод прогонки.

: ПОРЯДОК РЕШЕНИЯ

1. Использовать разностную схему второго порядка точности. Для аппроксимации производных в граничных условиях воспользоваться разностными отношениями:

$$y'_0 = \frac{-y_2 + 4y_1 - 3y_0}{2h} \quad \text{и} \quad y'_n = \frac{3y_n - 4y_{n-1} + y_{n-2}}{2h}.$$

2. Организовать компактное хранение ненулевых элементов трехдиагональной матрицы системы разностных уравнений.

3. Подготовить самостоятельно тестовый пример и провести расчет для него. Построить на одном чертеже графики приближенного и точного

решений для тестового примера. После проверки правильности работы программы перейти к решению основной задачи.

Задача 4. Методом стрельбы найти приближенное решение краевой задачи с тремя верными значащими цифрами.. Исходные данные указаны в таблице 2.1.

Таблица 2.1.

$$y'' + xy' + y = x + 1$$

$$3) \begin{cases} y(0,5) + 2y'(0,5) = 1 \\ y'(0,8) = 1,2 \end{cases}$$

Задача 5. Методом конечных разностей найти приближенное решение указанной в индивидуальном варианте краевой задачи смотри таблицу 2.2 с точностью $\varepsilon=0.001$ и построить его график

$$\begin{cases} -(k(x)u')' + q(x)u = f(x), & x \in (a,b), \\ -k(a)u'(a) + 0.5u(a) = 0, \\ k(b)u'(b) + 0.5u(b) = 0. \end{cases}$$

ПОРЯДОК РЕШЕНИЯ

- а. 1.Использовать разностную схему второго порядка точности.

Таблица исходных данных к задаче 5

№ задания	a	b	c	$k(x)$		$q(x)$		$f(x)$
				$a < x < c$	$c < x < b$	$a < x < c$	$c < x < b$	
2.4.3	0	2.0	1.515	0.5	1.8	3.5	8.2	$10x(2.5 - x)$

Задача 6 Методом конечных разностей найти приближенное решение указанной в индивидуальном варианте краевой задачи смотри таблицу 2.3 с точностью ε и построить его график

2.3.2	$u'' - 0.5xu' + u = 2$ $u(0.4) = 1.2$ $u(1.4) + 2u'(1.4) = 3.2$	0.05
-------	---	------

Задача 7 Методом конечных разностей найти приближенное решение указанной в индивидуальном варианте краевой задачи смотри таблицу 2.4 с точностью ε и построить его график

$$\begin{cases} u'' + p(x) * u' + q(x) * u = f(x) \\ u(a) = 0, u(b) = B \end{cases}$$

Где $x \in (a, b)$

№ задания	$p(x)$	$q(x)$	$f(x)$	a	b	U_A	U_B	ε
2.2.3	$e^{-(x^2+1)}$	$10(1 + e^{-x})$	$e^{2.5x}(0.5 + x)$	0	1	4	0	0.03

КОД

```

using System.Diagnostics;
using System.Numerics;
using Precise;

class Program
{
    static void Main()
    {
        //2 Задание
        Console.WriteLine("Задание 2 начинается!\n");
        var f = (Rational x) => (Rational)(decimal)(-1 / Math.Sin(3));
        var q = (Rational x) => (1 + ((decimal)(Math.Cos(1)) * x * x)) /
(decimal)Math.Sin(3);
        var p = (Rational x) => Rational.Zero;
        F zadF = new F(f, p, q);

        var answ = SolveBvp.Solve_bvp_e(zadF, 10, 0.001m, -1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0);
        Console.WriteLine('[');
        foreach (var point in answ)
        {
            Console.WriteLine "[" + point.x.ToString(10) + ", " +
point.y.ToString(10) + "],");
        }
        Console.WriteLine(']');

        //3 Задание
        Console.WriteLine("\nЗадание 3 начинается!\n");
        f = (Rational x) => x + 1;
        q = (Rational x) => 1m;
        p = (Rational x) => x;
        zadF = new F(f, p, q);

        answ = SolveBvp.Solve_bvp_e(zadF, 10, 0.001m, 0.5m, 0.8m, 1m, 1.2m, 1, 2, 0,
1);
        Console.WriteLine('[');
        foreach (var point in answ)
        {
            Console.WriteLine "[" + point.x.ToString(10) + ", " +
point.y.ToString(10) + "],");
        }
        Console.WriteLine(']');

        //5 Задание
        Console.WriteLine("\nЗадание 5 начинается!\n");
        f = (Rational x) => (decimal)Math.Exp((double)(decimal)(2.5m * x)) * (0.5m +
x);
        q = (Rational x) => (decimal)(5 * (2 + Math.Sin(2 * (double)(decimal)x)));
        p = (Rational x) => (decimal)Math.Exp(-(double)(decimal)(x * x + 1));
        zadF = new F(f, p, q);

        answ = SolveBvp.Solve_bvp_e(zadF, 10, 0.03m, 0, 1, 4, 0, 1, 0, 1, 0);
        Console.WriteLine('[');
        foreach (var point in answ)
        {
            Console.WriteLine "[" + point.x.ToString(10) + ", " +
point.y.ToString(10) + "],");
        }
        Console.WriteLine(']');

        Console.WriteLine("\nЗадание 7 начинается!\n");
        f = (Rational x) => (10 * x * (2.5m - x)) / (-k(x));
        q = (Rational x) => -Q(x) / k(x);
    }
}

```

```

        p = (Rational x) => Rational.Zero;
        zadF = new F(f, p, q);

        answ = SolveBvp.Solve_bvp_e(zadF, 2, 0.02m, 0, 2m, 0, 0, 0.5m, -0.5m, 0.5m,
1.8m);
        Console.WriteLine('[');
        foreach (var point in answ)
        {
            Console.WriteLine "[" + point.x.ToString(10) + ", " +
point.y.ToString(10) + "],";
        }
        Console.WriteLine(']');
    }

    static Rational k(Rational x)
    {
        if (x >= 0 && x < 1.515m) return 0.5m;
        else if (x >= 1.515m && x <= 2m) return 1.8m;
        return 0;
    }

    static Rational Q(Rational x)
    {
        if (x >= 0.5m && x < 1.515m) return 3.5m;
        else if (x >= 1.515m && x <= 2m) return 8.2m;
        return 0;
    }
}

public class F
{
    public Func<Rational, Rational> _f;
    public Func<Rational, Rational> _p;
    public Func<Rational, Rational> _q;

    public F(Func<Rational, Rational> f, Func<Rational, Rational> p, Func<Rational,
Rational> q)
    {
        _f = f;
        _p = p;
        _q = q;
    }

    public Rational Invoke(Rational x, Rational y, Rational dy)
    {
        return _f(x) - _p(x) * dy - _q(x) * y;
    }

    public Rational Y_prev(Rational x_i, Rational h)
    {
        return 1 / (h * h) - _p(x_i) / (2 * h);
    }

    public Rational Y_current(Rational x_i, Rational h)
    {
        return _q(x_i) - 2 / (h * h);
    }

    public Rational Y_next(Rational x_i, Rational h)
    {
        return 1 / (h * h) + _p(x_i) / (2 * h);
    }
}

```

```

public static class SolveBvp
{
    public static List<(Rational x, Rational y)> Solve_bvp(F func, int n,
        Rational a, Rational b, Rational A, Rational B,
        Rational a0, Rational a1, Rational b0, Rational b1)
    {
        var X = new Rational[n + 1];
        var Y = new Rational[n + 1];

        Rational h = (b - a) / n;
        int j = 0;

        for (Rational i = a; i <= b; i += h, j++)
        {
            X[j] = i;
        }

        var diag_down = new Rational[n];
        var diag_main = new Rational[n + 1];
        var diag_up = new Rational[n];
        var result = new Rational[n + 1];

        diag_up[0] = a1 / h;
        diag_main[0] = a0 - a1 / h;
        result[0] = A;

        for (int i = 1; i < n; i++)
        {
            result[i] = func._f(X[i]);
            diag_up[i] = func.Y_next(X[i], h);
            diag_main[i] = func.Y_current(X[i], h);
            diag_down[i - 1] = func.Y_prev(X[i], h);
        }

        diag_main[n] = b0 + b1 / h;
        diag_down[n - 1] = -b1 / h;
        result[n] = B;

        var an = new Rational[n + 1];
        var bn = new Rational[n + 1];

        an[0] = -diag_up[0] / diag_main[0];
        bn[0] = result[0] / diag_main[0];

        for (int i = 1; i < n; i++)
        {
            Rational tmp = diag_main[i] + diag_down[i - 1] * an[i - 1];
            an[i] = -diag_up[i] / tmp;
            bn[i] = (result[i] - diag_down[i - 1] * bn[i - 1]) / tmp;
        }

        bn[n] = (result[n] - diag_down[n - 1] * bn[n - 1]) / (diag_main[n] +
diag_down[n - 1] * an[n - 1]);

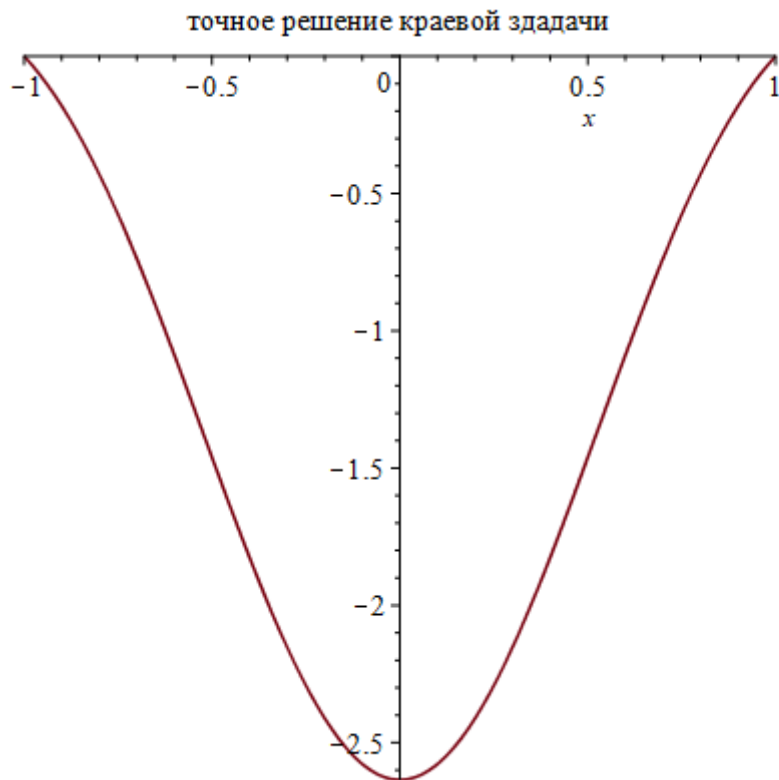
        Y[n] = bn[n];

        for (int i = n - 1; i >= 0; i--)
        {
            Y[i] = an[i] * Y[i + 1] + bn[i];
        }
    }
}

```

[illegible]

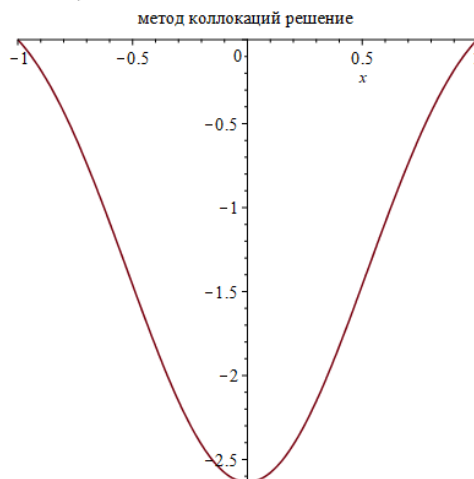
РЕЗУЛЬТАТ ПРОГРАММЫ



Для n=25

```
-2.635523067 + 0.0001490326006 x (-x^2 + 1) + 3.159272099 x^2 (-x^2 + 1) - 0.00002697905945 x^3 (-x^2 + 1) - 1.803373588 x^4 (-x^2 + 1)
+ 0.00008765840430 x^5 (-x^2 + 1) + 0.7238960546 x^6 (-x^2 + 1) + 0.00003891776097 x^7 (-x^2 + 1) - 0.2175837426 x^8 (-x^2 + 1)
+ 0.00005488262619 x^9 (-x^2 + 1) + 0.05353758137 x^10 (-x^2 + 1) + 0.00005069420379 x^11 (-x^2 + 1) - 0.01105258627 x^12 (-x^2 + 1)
+ 0.00005090345345 x^13 (-x^2 + 1) + 0.001914648361 x^14 (-x^2 + 1) + 0.00004620457191 x^15 (-x^2 + 1) - 0.0003473583831 x^16 (-x^2 + 1)
+ 0.00003206465422 x^17 (-x^2 + 1) + 0.00002126168162 x^18 (-x^2 + 1) + 0.00001180836931 x^19 (-x^2 + 1) - 9.879329301 10^-6 x^20 (-x^2 + 1)
+ 5.965456964 10^-7 x^21 (-x^2 + 1) + 1.143515077 10^-6 x^22 (-x^2 + 1) - 3.893355887 10^-7 x^23 (-x^2 + 1) + 4.213691435 10^-8 x^24 (-x^2 + 1)
+ 2.635523067 x^2
```

```
> plot(yn(x), x=-1..1, title="метод коллокаций решение");
```

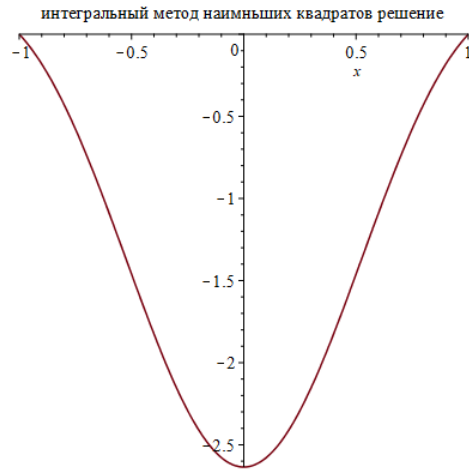


Метод Коллокации

ИНТЕГРАЛЬНЫЙ МЕТОД НАИМЕНЬШИХ КВАДРАТОВ

$$2.635578355x^2 - 2.635578355 + 3.159412679x^2(-x^2 + 1) - 1.803381011x^4(-x^2 + 1) + 0.7239694027x^6(-x^2 + 1) - 0.2175391533x^8(-x^2 + 1) + 0.05359071749x^{10}(-x^2 + 1) - 0.01100162895x^{12}(-x^2 + 1) + 0.001964011954x^{14}(-x^2 + 1) - 0.0003067290431x^{16}(-x^2 + 1) + 0.00004289407509x^{18}(-x^2 + 1) - 5.306865763 \cdot 10^{-6}x^{20}(-x^2 + 1) + 5.491551570 \cdot 10^{-7}x^{22}(-x^2 + 1) - 3.561657086 \cdot 10^{-8}x^{24}(-x^2 + 1)$$

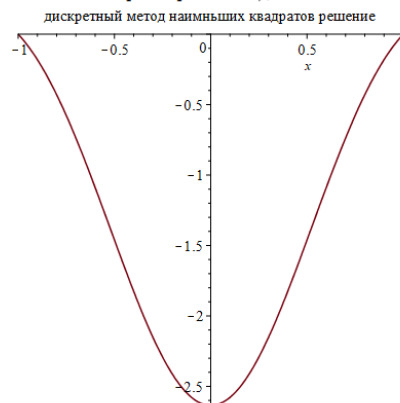
> `plot(answ, x=-1..1, title="интегральный метод наименьших квадратов решение");`



ДИСКРЕТНЫЙ МЕТОД НАИМЕНЬШИХ КВАДРАТОВ

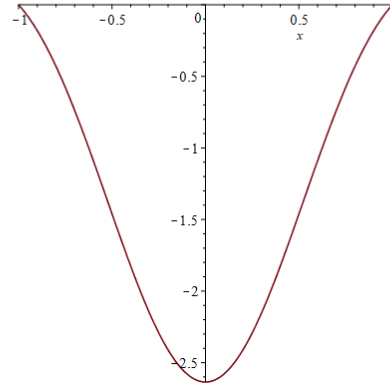
$$0.0001581065110x^5(-x^2 + 1) + 0.7238362166x^6(-x^2 + 1) + 0.00007019379127x^7(-x^2 + 1) - 0.2176193446x^8(-x^2 + 1) + 0.00009898762185x^9(-x^2 + 1) + 0.05349481254x^{10}(-x^2 + 1) + 0.00009142005438x^{11}(-x^2 + 1) - 0.01109346897x^{12}(-x^2 + 1) + 0.00009168639248x^{13}(-x^2 + 1) + 0.001875210781x^{14}(-x^2 + 1) + 0.00008289382919x^{15}(-x^2 + 1) - 0.0003794258713x^{16}(-x^2 + 1) + 0.00005754174086x^{17}(-x^2 + 1) + 3.479790890 \cdot 10^{-6}x^{18}(-x^2 + 1) + 0.00002233209210x^{19}(-x^2 + 1) - 0.00001495717353x^{20}(-x^2 + 1) + 2.498550135 \cdot 10^{-6}x^{21}(-x^2 + 1) + 6.278946440 \cdot 10^{-7}x^{22}(-x^2 + 1) - 2.997182756 \cdot 10^{-7}x^{23}(-x^2 + 1) + 3.466231574 \cdot 10^{-8}x^{24}(-x^2 + 1) + 0.0002688020825x(-x^2 + 1) + 3.159154965x^2(-x^2 + 1) - 0.00004866106412x^3(-x^2 + 1) - 1.803365574x^4(-x^2 + 1) - 2.635476705 + 2.635476705x^2$$

> `plot(ym(x), x=-1..1, title="дискретный метод наименьших квадратов решение");`



МЕТОД ГАЛЕРКИНА

```
2.635578378x2 - 2.635578378 + 3.159412704x2(-x2 + 1) - 1.803381026x4(-x2 + 1) + 0.7239694092x6(-x2 + 1) - 0.2175391550x8(-x2 + 1)  
+ 0.05359071891x10(-x2 + 1) - 0.01100163293x12(-x2 + 1) + 0.001964021962x14(-x2 + 1) - 0.0003067461025x16(-x2 + 1)  
+ 0.00004291324195x18(-x2 + 1) - 5.320478464 10-6x20(-x2 + 1) + 5.546924273 10-7x22(-x2 + 1) - 3.659930595 10-8x24(-x2 + 1)  
> plot(yn(x), x=-1..1);
```



Для n=15 данные предоставлены в листинге кода

Это сделано только для метода коллокаций.

Для того, чтобы вычислить n при котором достигнется порядок точности $\varepsilon = 10^{-2}$ воспользуемся формулой

$$\frac{\int_a^b (\varphi_{i+1} - \varphi_{i+2})^2}{\int_a^b (\varphi_i + 1)^2} - \frac{\int_a^b (\varphi_i - \varphi_{i+1})^2}{\int_a^b (\varphi_i)^2}$$

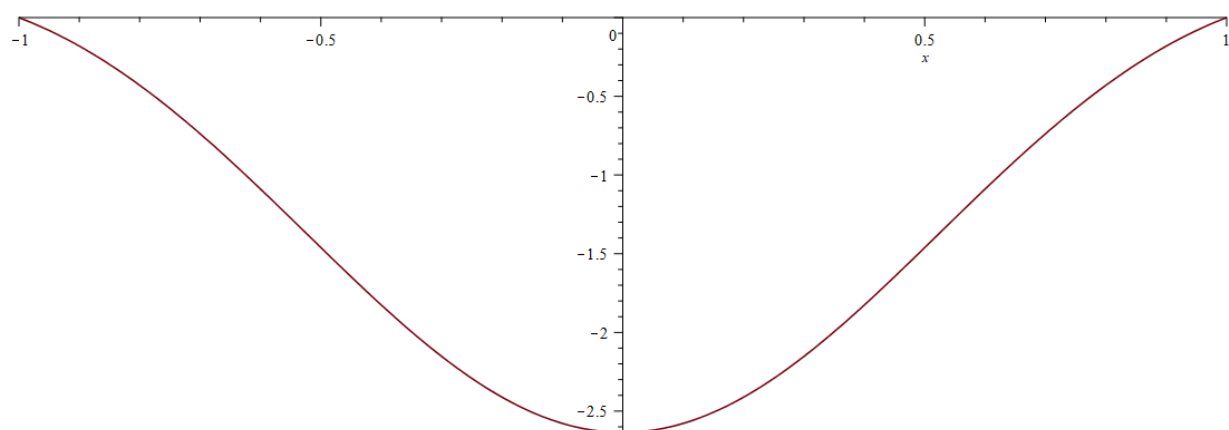
Будем считать, что нужный порядок точности достигнут, когда значение данной разности меньше чем 0.01.

ε	n
10^{-2}	25
10^{-3}	63

В методичке написано, что успех зависит от базисной системы. Проверим зависит ли он от точек – если буду успевать

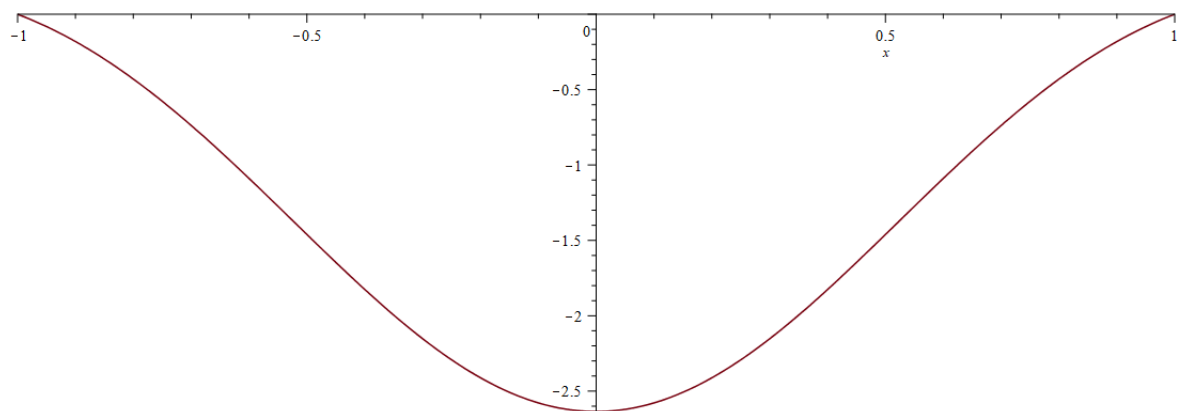
$N = 15$ (считало примерно минуту)

$$\begin{aligned}
& 0.000149032603997319 x - 9.85881337600019 \cdot 10^{-7} x^{23} \\
& - 1.10137827000000 \cdot 10^{-6} x^{24} + 0.0000110228438400002 x^{22} \\
& - 0.0000112118246400009 x^{21} - 0.0000311410115599957 x^{20} \\
& - 0.0000202562831200145 x^{19} + 0.000368620074900038 x^{18} \\
& - 0.0000141399176800845 x^{17} - 0.00226200679799984 x^{16} \\
& - 4.69887452025947 \cdot 10^{-6} x^{15} + 0.0129672349600002 x^{14} \\
& + 2.09247940583076 \cdot 10^{-7} x^{13} - 0.0645901694000030 x^{12} \\
& - 4.18841756257062 \cdot 10^{-6} x^{11} + 0.271121332399989 x^{10} \\
& + 0.0000159648538591877 x^9 - 0.941479823599999 x^8 \\
& - 0.0000487406533882872 x^7 + 2.52726971800000 x^6 \\
& + 0.000114637475803580 x^5 - 4.96264583300000 x^4 \\
& - 0.000176011664900599 x^3 + 5.79479530199999 x^2 \\
& + 3.89335592000000 \cdot 10^{-7} x^{25} - 4.213691646 \cdot 10^{-8} x^{26} \\
& - 2.63552311299999
\end{aligned}$$



$$N = 25(49 \text{ сек})(313)$$

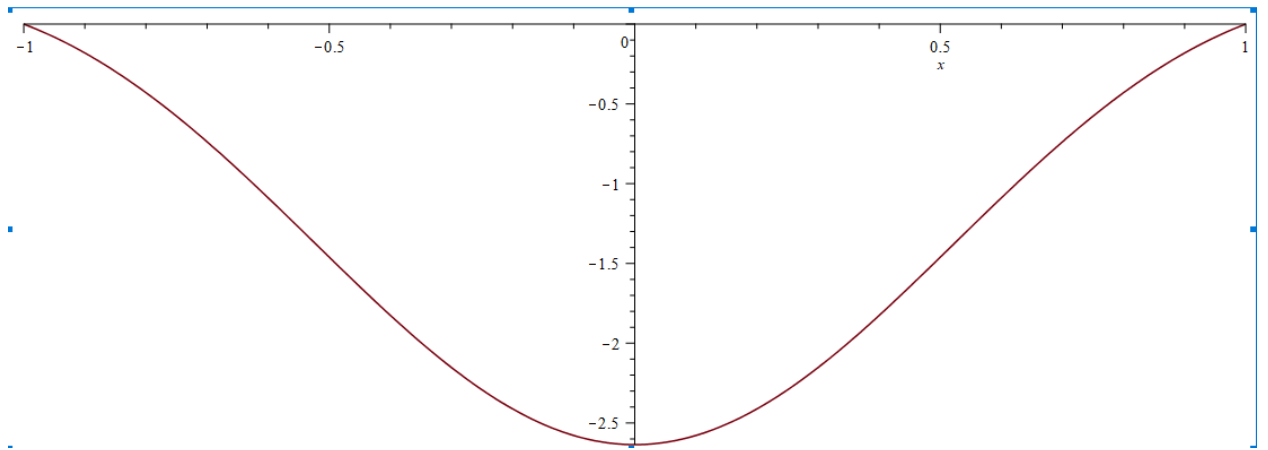
$$\begin{aligned}
& 0.000149032603998653 x - 2.63552312799999 - 4.96264581599999 x^4 \\
& + 0.000114637475498752 x^5 + 2.52726971599999 x^6 \\
& - 0.0000487406531975288 x^7 + 5.79479529999999 x^2 \\
& - 4.18841655202554 \cdot 10^{-6} x^{11} - 0.0645901692000033 x^{12} \\
& + 2.09248360903454 \cdot 10^{-7} x^{13} + 0.0129672349400001 x^{14} \\
& - 0.000176011664497989 x^3 + 0.000368620070800035 x^{18} \\
& - 0.0000202562855200084 x^{19} - 0.0000311410125799985 x^{20} \\
& - 0.0000112118236400002 x^{21} + 3.89335599100000 \cdot 10^{-7} x^{25} \\
& - 4.213692088 \cdot 10^{-8} x^{26} - 4.69887827033570 \cdot 10^{-6} x^{15} \\
& - 0.00226200679399976 x^{16} - 0.0000141399146101065 x^{17} \\
& - 0.941479820400017 x^8 + 0.0000159648539693752 x^9 \\
& + 0.271121331099985 x^{10} + 0.0000110228450100000 x^{22} \\
& - 9.85881110799999 \cdot 10^{-7} x^{23} - 1.10137824900000 \cdot 10^{-6} x^{24}
\end{aligned}$$



$N = 63$ (считало 209 минут)

$$\begin{aligned}
& 5.71415266354848 \cdot 10^{-10} x + 8.49553376728225 \cdot 10^{-19} x^{37} \\
& + 2.35474901343924 \cdot 10^{-14} x^{38} + 5.09462597587028 \cdot 10^{-20} x^{39} \\
& - 1.59373456934386 \cdot 10^{-15} x^{40} - 2.08020183404964 \cdot 10^{-20} x^{48} \\
& + 6.27670721865632 \cdot 10^{-23} x^{49} + 1.06748984124281 \cdot 10^{-21} x^{50} \\
& + 2.52735043658240 x^6 - 3.96159073296841 \cdot 10^{-10} x^7 \\
& - 0.941508566946152 x^8 + 1.25885824468615 \cdot 10^{-10} x^9 \\
& + 1.31188419401011 \cdot 10^{-29} x^{63} - 4.295883707 \cdot 10^{-31} x^{64} \\
& - 1.19044959165188 \cdot 10^{-13} x^{23} - 6.93429431387474 \cdot 10^{-7} x^{24} \\
& + 5.72581394798845 \cdot 10^{-17} x^{25} + 7.29110102439292 \cdot 10^{-8} x^{26} \\
& + 0.271129876851718 x^{10} - 3.78740539305391 \cdot 10^{-11} x^{11} \\
& - 0.0645923640982934 x^{12} + 5.79499109027873 x^2 \\
& + 4.38544707694971 \cdot 10^{-12} x^{34} + 1.13138222749701 \cdot 10^{-17} x^{35} \\
& - 3.30617785657515 \cdot 10^{-13} x^{36} - 2.63557837904693 \\
& - 1.53241252340516 \cdot 10^{-25} x^{58} + 4.29723187580898 \cdot 10^{-26} x^{59} \\
& - 9.78338915300806 \cdot 10^{-27} x^{60} + 1.63757635007866 \cdot 10^{-27} x^{61} \\
& + 3.35982667716430 \cdot 10^{-12} x^{13} + 0.0129656970086816 x^{14} \\
& - 2.86649245359150 \cdot 10^{-12} x^{15} - 0.00227087018594195 x^{16} \\
& - 6.29322444129627 \cdot 10^{-18} x^{44} + 7.79711087758803 \cdot 10^{-23} x^{45} \\
& + 3.68798893578191 \cdot 10^{-19} x^{46} + 8.07647586021076 \cdot 10^{-23} x^{47} \\
& + 2.55076437166929 \cdot 10^{-21} x^{41} + 1.02488683186285 \cdot 10^{-16} x^{42} \\
& + 1.51760828349189 \cdot 10^{-22} x^{43} + 3.25845575214605 \cdot 10^{-24} x^{55} \\
& - 1.50398207940231 \cdot 10^{-24} x^{56} + 5.02206917327064 \cdot 10^{-25} x^{57} \\
& - 1.87165271503772 \cdot 10^{-28} x^{62} - 1.16879896327646 \cdot 10^{-9} x^3 \\
& - 4.96279373638223 x^4 + 8.87195299802130 \cdot 10^{-10} x^5
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& - 0.0000484466176007618 x^{20} - 4.10194298814428 \cdot 10^{-13} x^{21} \\
& + 6.05515029952978 \cdot 10^{-6} x^{22} + 1.11521765465335 \cdot 10^{-14} x^{27} \\
& - 7.11805314811003 \cdot 10^{-9} x^{28} + 4.07856336956016 \cdot 10^{-15} x^{29} \\
& - 6.17684603822675 \cdot 10^{-13} x^{17} + 0.000349834659568753 x^{18} \\
& - 6.96163862819847 \cdot 10^{-13} x^{19} + 3.45489557231026 \cdot 10^{-23} x^{51} \\
& - 8.01331519162054 \cdot 10^{-23} x^{52} + 1.30702013189832 \cdot 10^{-23} x^{53} \\
& - 4.01897634269995 \cdot 10^{-24} x^{54} + 6.45893333804744 \cdot 10^{-10} x^{30} \\
& + 8.31506465614372 \cdot 10^{-16} x^{31} - 5.49517439099250 \cdot 10^{-11} x^{32} \\
& + 1.14190736460692 \cdot 10^{-16} x^{33}
\end{aligned}$$



Если взглянуть на число, при котором степень x равна 0, то можно заметить, что для $n=15$, $n=25$ и $n=63$ значение начинает отличаться только начиная с 5 знака после запятой. На основании чего можно сделать вывод, что $n=15$ достаточная количество базисных функций для метода коллокации