# Определение параметров нейросети, подлежащих оптимизации

#### Кирилл Федорович Муравьев

Московский физико-технический институт

Курс: Численные методы обучения по прецедентам (практика, В.В. Стрижов)/Группа 594, весна 2018

## Цель исследования

#### Цели исследования

Получить метод определения параметров, не требующих дальнейшей оптимизации.

#### Проблемы

- Обучение глубоких нейросетей требует больших вычислительных ресурсов.
- Разные параметры нейросети сходятся с разной скоростью.

#### Было предложено

- Определять параметры, дальнейшая оптимизация которых не принесет результата, и удалять их из множества оптимизируемых параметров.
- Определять параметры, влияние которых на предсказания сети мало, и удалять их из множества весов сети.

# Литература

- Alex Graves: Practical Variational Inference for Neural Networks - вероятностный подход к оптимизации нейросетей
- Max Welling, Yee Whye Teh: Bayesian Learning via Stochastic Gradient Langevin Dynamics - оптимизация с помощью стохастической динамики
- Chunyan Li, Changoyou Chen, David Carlson, Lawrence Carin: Preconditioned Stochastic Gradient Langevin Dynamics for Deep Neural Networks. 2015 - SGLD с матрицей коэффициентов вместо константного шага

## Постановка задачи

- $\mathfrak{D} = \{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^m$  выборка.
- ullet  $f_{\mathbf{w}_0}: \mathbb{R}^n o \mathbb{Y}$  модель.
- T градиентный оператор:  $T(\mathbf{w}) = \mathbf{w} \gamma \nabla L(\mathbf{w}, \mathfrak{D}')$ .
- $\alpha$  вектор оптимизируемых параметров,  $\beta$  вектор параметров, включенных в нейросеть.
- $T|_{\alpha}(\mathbf{w}) = \mathbf{w} \gamma \alpha \odot \nabla L(\mathbf{w}, \mathfrak{D})$  градиентный оператор для вектора  $\alpha$  параметров, включенных в оптимизацию.
- ullet Ищем оптимальные вектора lpha и eta:

$$\arg\min_{\boldsymbol{\alpha}\in\{0,1\}^N,||\boldsymbol{\alpha}||_1=k} \min_{\boldsymbol{\beta}\in\{0,1\}^N,||\boldsymbol{\beta}||_1=l} L(\boldsymbol{\beta}\odot(\boldsymbol{T}|_{\boldsymbol{\alpha}})^{\eta_1}(\boldsymbol{T}^{\eta_0}(\mathbf{w}_0)),\mathfrak{D})$$



# Базовый алгоритм

**Подлежат оптимизации:** параметры с максимальной суммой абсолютных значений градиента функции потерь за последние t шагов:

$$lpha = rg\max_{oldsymbol{lpha} \in \{0,1\}^N, ||oldsymbol{lpha}||_1 = k} oldsymbol{lpha} \cdot \sum_{i=0}^{t-1} |
abla \mathcal{L}(T^{\eta_0-i}(\mathbf{w}_0), \mathfrak{D})|$$

Остаются в сети: параметры с наибольшими абсолютными значениями весов, веса остальных занулим:

$$\beta = \arg\max_{\boldsymbol{\beta} \in \{0,1\}^N, ||\boldsymbol{\beta}||_1 = l} \boldsymbol{\beta} \cdot |(\boldsymbol{T}|_{\boldsymbol{\alpha}})^{\eta_1}(\boldsymbol{T}^{\eta_0}(\mathbf{w}_0))|$$

# Выбор параметров по ковариационной матрице

С - ковариационная матрица стохастического градиента:

$$\nabla \textit{L}(\textbf{w},\mathfrak{D}') \sim \mathcal{N}(\textit{g},\textit{C})$$

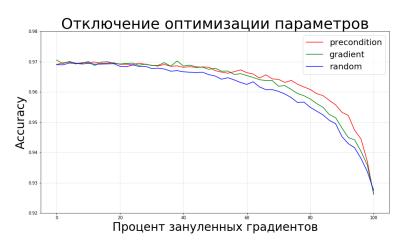
H - precondition-матрица:

$$H = \frac{2S}{NC}$$
;  $T(\mathbf{w}) = \mathbf{w} - H\nabla L(\mathbf{w}, \mathfrak{D}')$ 

Подлежат оптимизации: параметры с максимальными произведениями precondition и градиента:

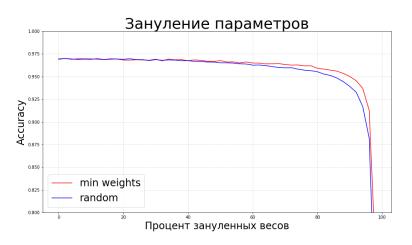
$$\alpha = \arg\max_{\boldsymbol{\alpha} \in \{0,1\}^N, ||\boldsymbol{\alpha}||_1 = k} \boldsymbol{\alpha} \odot |H \cdot \nabla \mathcal{L}(T^{\eta_0}(\mathsf{w}_0), \mathfrak{D})|$$

# Вычислительный эксперимент



Зависимость качества от доли параметров с отключенной оптимизацией

# Вычислительный эксперимент



Зависимость качества от доли зануленных весов

# Выводы

- Представлена формальная постановка задачи для выборочной оптимизации глубоких нейросетей.
- Построена экспериментальная зависимость качества предсказания от доли оптимизируемых параметров и от степени прореживания нейросети.
- Проведено сравнение разных методов выборочной оптимизации.