1 - Transmission lines

1.1 - Elementi iniziali essenziali

- I è la lunghezza del collegamento
- λ è la lunghezza dell'onda
- ω è la frequenza angolare pari a $2\pi f$
- c è la velocità della luce
- I/c è il ritardo di propagazione

1.2 - Modi propaganti

1.2.1 - Linee di trasmissione trasversoelettromagnetiche (TEM)

Le onde che si propagano lungo queste linee sono formate da campi elettrici e magnetici completamente trasversi rispetto alla direzione di propagazione. Una caratteristica comune delle linee TEM è quella di essere formate da due linee parallele conduttive.

Tra le linee TEM compaiono:

- Linea coassiale
- Linea bifilare
- Linea a piani paralleli
- Linea di trasmissione
- Linea Micro-strip

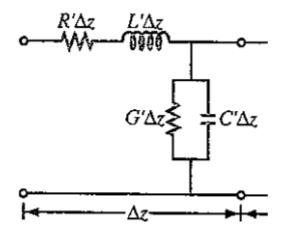
1.2.2 - Linee di trasmissione di ordine superiore

Le onde che si propagano lungo queste linee hanno almeno un componente significativo del campo rivolto nella direzione di propagazione.

Tra le linee di ordine superiore si trovano:

- Guide d'onda
- Barre dielettriche
- Fibre ottiche

1.3 - Modello a costanti concentrate



Questa rappresentazione, detta *modello circuitale a costanti concentrate*, è formata da 4 elementi fondamentali, detti *parametri della linea di trasmissione*:

- R': la resistenza complessiva di entrambi i conduttori per unità di lunghezza (Ω/m)
- L': l'*induttanza* complessiva di entrambi i conduttori per unità di lunghezza (H/m)
- G': la conduttanza del mezzo isolante per unità di lunghezza (S/m)
- C': la capacità dei due conduttori per unità di lunghezza (F/m)

Tabella 2.1 Parametri di linea R' , L' , G' e C' per tre tipi di linea.				
Parametro	Coassiale	Bifilare	Piani paralleli	Unità di misura
R'	$\frac{R_s}{2\pi}\left(\frac{1}{a}+\frac{1}{b}\right)$	R _s πa	2R _s	Ω/m
Ľ	$\frac{\mu}{2\pi}\ln(b/a)$	$\frac{\mu}{\pi} \left[(d/2a) + \sqrt{(d/2a)^2 - 1} \right]$	μd w	H/m
.Gʻ	2πσ In(b/a)	$\frac{\pi\sigma}{\ln\left[\left(d/2a\right) + \sqrt{\left(d/2a\right)^2 - 1}\right]}$	ow d	S/m
C'	2πε ln(b/a)	$\frac{\pi\varepsilon}{\ln\left[(d/2a) + \sqrt{(d/2a)^2 - 1}\right]}$	<u>εw</u> d	F/m

Note: (1) Per le definizioni delle dimensioni, fare riferimento alla Figura 2.4. (2) μ , ε e σ si riferiscono al materiale isolante interposto tra i conduttori. (3) $R_{\rm s} = \sqrt{\pi f \mu_{\rm c}}/\sigma_{\rm c}$. (4) $\mu_{\rm c}$ e $\sigma_{\rm c}$ si riferiscono ai conduttori. (5) Se $(d/2a)^2 \gg 1$, si ha $\ln[(d/2a) + \sqrt{(d/2a)^2 - 1}] \simeq \ln(d/a)$.

I parametri geometrici significativi sono i seguenti:

Linea coassiale [Figura 2.4(a)]

a = raggio esterno del conduttore interno, in metri

b = raggio interno del conduttore esterno, in metri

Linea bifilare [Figura 2.4(b)]

a = raggio di ciascun filo, in metri

d = distanza tra i centri dei fili, in metri

Linea a piani paralleli [Figura 2.4(c)]

w = larghezza di ciascun piano, in metri

d = spessore dell'isolamento tra i piani, in metri

- μ_c e σ_c sono la **permabilità magnetica** e la **conducibilità elettrica** dei conduttori
- ε , μ e σ sono la **permittività elettrica**, la **permabilità magnetica** e la **conducibilità elettrica** del materiale isolante che separa i conduttori

1.4 - Equazioni dei telegrafisti

Equazione per \tilde{V} :

$$-rac{d ilde{V}}{dz}=(R'+j\omega L') ilde{I}(z)$$

$$-rac{d ilde{I}}{dz}=(G'+j\omega C') ilde{V}(z)$$

Queste sono le equazioni del telegrafo in forma fasoriale, dove \tilde{V} e \tilde{I} sono fasori.

1.4.1 - Propagazione delle onde in una linea di trasmissione

Le due equazioni precedenti possono essere disaccoppiate per ottenere un'equazione d'onda disaccoppiata del secondo ordine per ciascun fasore. L'equazione per \tilde{V} si ricava derivando entrambi i membri dell'<u>equazione 1.0</u> rispetto a z ottenendo:

$$-rac{d^2 ilde{V}(z)}{d^2z}=(R'+j\omega L')rac{d ilde{I}(z)}{dz}$$

sostituendo poi l' $\underline{ ext{equazione 2.0}}$ al posto di $\frac{d \tilde{I}(z)}{dz}$ diventa:

$$rac{d^2 ilde{V}(z)}{d^2z}-(R'+j\omega L')(G'+j\omega C') ilde{V}(z)=0$$

da cui:

$$rac{d^2 ilde{V}(z)}{d^2z}-\gamma^2 ilde{V}(z)=0$$

dove

$$\gamma = \sqrt{(R' + j\omega L')(G' + j\omega C')}$$

Applicando lo stesso procedimento all'equazione di \tilde{I} , ma in ordine inverso, si ottiene:

$$rac{d^2 ilde{I}(z)}{d^2z}-\gamma^2 ilde{I}(z)=0$$

L'equazione <u>1.1</u> e la <u>2.1</u> sono dette *equazioni d'onda*, γ è detta *costante di propagazione complessa* della linea di trasmissione.

γ è composta da una parte reale, α, detta *costante di attenuazione* della linea (Np/m) e una parte immaginaria, β, detta *costante di fase* della linea (rad/m), pertanto:

$$\gamma = \alpha + j\beta$$

Le equazioni d'onda <u>1.1</u> e <u>2.1</u> hanno come soluzioni delle *onde progressive* che hanno la seguente forma:

$$egin{align} ilde{V}(z) &= V_0^+ e^{-\gamma z} + V_0^- e^{\gamma z} & ext{V} \ ilde{I}(z) &= I_0^+ e^{-\gamma z} + I_0^- e^{\gamma z} & ext{A} \ \end{aligned}$$

dove $e^{-\gamma z}$ rappresenta la *propagazione* dell'onda nella direzione delle z positive, mentre $e^{\gamma z}$ rappresenta la *propagazione* dell'onda nella direzione delle z negative.

1.5 - Lossless TLs

Una linea di trasmissione è caratterizzata da due proprietà fondamentali:

- la costante di propagazione γ
- l'impedenza caratteristica Z_0 definite entrambe in termini della frequenza angolare ω e dei parametri della linea R', L', G', C'.

In molte situazioni concrete la linea di trasmissione si può progettare in modo tale da ridurre al minimo le perdite ohmiche, di modo che R' e G' assumano valori piccoli, tali che $R' \ll \omega L'$ e $G' \ll \omega C'$.

Queste condizioni di assenza di perdite nella linea permettono di porre R'=G'=0 nell'equazione di γ , da cui si ottiene:

$$\gamma=lpha+jeta=j\omega\sqrt{L'C'}$$

il che significa che:

- $\alpha = 0$ (linea senza perdite)
- $\beta = \omega \sqrt{L'C'}$ (linea senza perdite)

Successivamente si calcola l'impedenza:

$$Z_0 = \sqrt{rac{L'}{C'}} \hspace{1cm} ext{(Linea senza perdite)}$$

che in questo caso è un numero reale.

Tabella 2.2 Parametri caratteristici delle linee di trasmissione.				
	Costante di propagazione $\gamma = \alpha + j\beta$	Velocità di fase u _p	Impedenza caratteristica Z ₀	
Caso generale	$\gamma = \sqrt{(R' + j\omega L')(G' + j\omega C')}$	$u_p = \omega/\beta$	$Z_0 = \sqrt{\frac{(R' + j\omega L')}{(G' + j\omega C')}}$	
Senza perdite $(R' = G' = 0)$	$\alpha = 0, \beta = \omega \sqrt{\varepsilon_{\rm r}}/c$	$u_{\rm p}=c/\sqrt{\varepsilon_{\rm r}}$	$Z_0 = \sqrt{L'/C'}$	
Coassiale senza perdite	$\alpha = 0$, $\beta = \omega \sqrt{\varepsilon_{\epsilon}}/c$	$u_{\rm p}=c/\sqrt{\varepsilon_{\rm f}}$	$Z_0 = (60/\sqrt{\varepsilon_{\rm f}}) \ln(b/a)$	
Bifilare senza perdite	$\alpha = 0, \ \beta = \omega \sqrt{\varepsilon_{\rm r}}/c$	$u_{\rm p}=c/\sqrt{\varepsilon_{\rm f}}$	$Z_0 = (120/\sqrt{\varepsilon_r}) \ln[(d/2a) + \sqrt{(d/2a)^2 - 1}]$ $Z_0 \simeq (120/\sqrt{\varepsilon_r}) \ln(d/a), \text{ se } d \gg a$	
Piani paralleli senza perdite	$\alpha = 0, \ \beta = \omega \sqrt{\varepsilon_{\rm r}}/{\rm c}$	$u_{\rm p}=c/\sqrt{\varepsilon_{\rm r}}$	$Z_0 = (120\pi/\sqrt{\varepsilon_{\rm r}})(d/w)$	

Note: (1) $\mu = \mu_0$, $\varepsilon = \varepsilon_r \varepsilon_0$, $c = 1/\sqrt{\mu_0 \varepsilon_0}$ e $\sqrt{\mu_0/\varepsilon_0} \simeq (120\pi) \ \Omega_r$, dove ε_r è la permittività relativa del materiale isolante. (2) Per la linea coassiale, a e b sono i raggi dei conduttori interno ed esterno. (3) Per la linea bifilare, a = raggio dei fili e d = separazione tra i centri dei fili. (4) Per la linea a piani paralleli, w = larghezza dei piani e d = separazione tra i piani.

1.5.1 - Coefficiente di riflessione in tensione

Ponendo $\gamma=j\beta$ per la linea lossless, le espressioni della tensione complessiva e corrente complessiva nella linea, date dalle equazioni <u>Onde progressive</u>, diventano:

$$ilde{V}(z)=V_0^+e^{-jeta z}+V_0^-e^{jeta z}$$

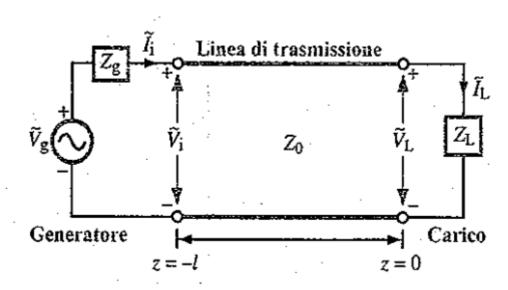
$$ilde{I}(z) = rac{V_0^+}{Z_0} e^{-jeta z} + rac{V_0^-}{Z_0} e^{jeta z}$$

Le due incognite contenute in queste espressioni sono V_0^+ e V_0^- , ovvero le ampiezze in tensione dell'onda incidente e dell'onda riflessa.

Per deeterminarle si deve considerare la TL senza perdite nel quadro del circuito completo, che si compone anche di un'impedenza arbitraria Z_L .

Sul carico, il fasore $ilde{V}_L$ e $ilde{I}_L$ sono legati tramite l'impedenza Z_L come segue:

$$Z_L = rac{ ilde{V}_L}{ ilde{I}_L}$$



 $ilde{V}_L$ e $ilde{I}_L$ sono calcolabili tramite le <u>Equazioni tensione e corrente complessiva</u> entrambe valutate in z=0

$$ilde{V}_L = ilde{V}(z=0) = V_0^+ + V_0^-$$

$$ilde{I}_L = (z=0) = rac{V_0^+}{Z_0} - rac{V_0^-}{Z_0}$$

Sostituendo, si può calcolare quanto segue:

$$Z_L = rac{V_0^+ + V_0^-}{V_0^+ - V_0^-} Z_0$$

Ricavando V_0^- si ha:

$$V_0^- = rac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0} V_0^+$$

Il rapporto tra l'ampiezza dell'onda di tensione riflessa e l'ampiezza dell'onda di tensione incidente al carico è noto come coefficiente di riflessione in tensione Γ.

 Γ dipende solo da Z_L , cioè l'impedenza di carico, normalizzata all'impedenza caratteristica della linea Z_0 .

In generale Z_L è una quantità complessa, dunque anche Γ , in generale, è una quantità complessa:

$$arGamma = |arGamma| e^{j heta_r}$$

dove $|\Gamma|$ è il modulo di Γ e θ_{ρ} è il suo angolo di fase. Si noti che $|\Gamma| \leq 1$. Un carico è detto *adattato alla linea* se $Z_L = Z_0$, perché in tal caso non si ha *riflessione* da parte del carico stesso ($\Gamma = 0$ e $V_0^- = 0$).

1.5.2 - Impedenza di input

Gli andamenti delle onde stazionarie indicano che in una linea disadattata i moduli delle tensioni e delle correnti oscillano in funzione della posizione lungo la linea e sono in opposizione di fase tra di loro.

Dunque, anche il rapporto tra tensione e corrente, detto *impedenza di ingresso* Z_{in} dovrà variare in funzione della posizione. Si otterrà:

$$egin{align} Z_i n(z) &= rac{ ilde{V}(z)}{ ilde{I}(z)} \ &= rac{V_0^+[e^{-jeta z} + \Gamma e^{jeta z}]}{V_0^+[e^{-jeta z} - \Gamma e^{jeta z}]} Z_0 \ &= Z_0[rac{1 + \Gamma e^{j2eta z}}{1 - \Gamma e^{j2eta z}}] \ \Omega \ \end{aligned}$$

Si noti che Z_{in} è il rapporto tra la tensione complessiva dell'onda incidente e di quella riflessa e la corrente complessiva in un arbitrario punto z della linea, diversamente dall'impedenza caratteristica della linea Z_0 , che dipende dalla tensione e dalla corrente di ciascuna delle due onde prese individualmente: $Z_0 = V_0^+/I_0^+ = -V_0^-/I_0^-$.

In molti problemi inerenti le TL è di particolare interesse l'impedenza all'ingresso della linea in z=-l, che è data da:

$$egin{align} Z_{in} &= Z_0 [rac{e^{-jeta z} + \Gamma e^{jeta z}}{e^{-jeta z} - \Gamma e^{jeta z}}] \ &= Z_0 [rac{1 + \Gamma e^{j2eta z}}{1 - \Gamma e^{j2eta z}}] \end{align}$$

Sostituendo Γ e sfruttando le relazioni

$$e^{jeta l} = coseta l + jsineta l \ e^{-jeta l} = coseta l - jsineta l$$

si può riscrivere come:

$$\begin{split} Z_{in} &= Z_0 [\frac{Z_L cos\beta l + jZ_0 sin\beta l}{Z_0 cos\beta l + jZ_L sin\beta l}] \\ &= Z_0 [\frac{Z_L + jZ_0 tan\beta l}{Z_0 + jZ_L tan\beta l}] \\ &\frac{Z_{in}}{Z_g + Z_{in}} V_g = V_i = V\Big(z = -l\Big) = V^+ \Big[\mathrm{e}^{j\beta l} + \Gamma_L \, \mathrm{e}^{-j\beta l} \, \Big] \\ & \qquad \qquad \downarrow \end{split}$$

$$V^{+} = \frac{Z_{in} V_g}{Z_g + Z_{in}} \frac{1}{e^{j\beta l} + \Gamma_L e^{-j\beta l}}$$

$$V^{-} = \Gamma_{L}V^{+} = \frac{Z_{L} - Z_{0}}{Z_{L} + Z_{0}}V^{+}$$

$$I^+ = \frac{V^+}{Z_0}$$

$$I^{-} = -\frac{V^{-}}{Z_{0}} = -\Gamma_{L} \frac{V^{+}}{Z_{0}} = -\Gamma_{L} I^{+}$$

1.5.3 - Trasferimento di potenza in una Lossless TL

1.5.3.1 - Potenza media

Il flusso di potenza media è uguale alla potenza istantanea mediata su un periodo temporale $T=1/f=2\pi/\omega$.

Per l'onda incidente, la potenza media è:

$$egin{align} P_{av}^i &= rac{1}{T} \int_0^T P^i(t) dt \ &= rac{\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi/\omega} P^i(t) dt \ &= rac{1}{2} Re[VI^*] \ &= rac{|V_0^+|^2}{2Z_0} \ \end{array}$$

dove $P^i(t)$ è la potenza immediata.

La presenza di 1/2 è conseguenza dell'integrazione di $cos^2(\omega t + \varphi^+)$ su un periodo.

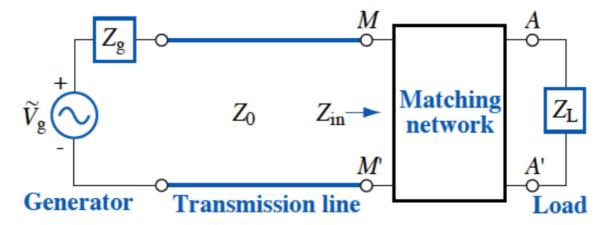
Dall'analogo procedimento applicato all'onda riflessa si ha:

$$P^r_{av} = -|arGamma|^2 rac{|V^+_0|^2}{2Z_0} = -|arGamma|^2 P^i_{av}$$

Perciò il modulo della potenza media riflessa è uguale alla potenza media incidente ridotta di un fattore moltiplicativo pari a $|\Gamma|^2$. La potenza media netta trasferita al carico è:

$$P_{av} = P_{av}^{i} + P_{av}^{r} = \frac{|V_{0}^{+}|^{2}}{2Z_{0}} [1 - |\Gamma|^{2}]$$
 (W)

1.6 - Adattamento delle reti



Lo scopo dell'adattamento delle reti è quello di eliminare le riflessioni nel punto MM'. È possibile ottenere ciò, progettando la rete in modo da avere l'impedenza in ingresso $Z_{in}=Z_0$. Se la rete è senza perdite tutta la potenza sarà re-direzionata verso il carico.

1.6.1 - Trasformatore a quarto d'onda

Un caso particolare è quello in cui la lunghezza della linea è pari a un quarto d'onda, oppure $\lambda/4 + n\lambda/2$, dove n=0 o un intero positivo, che corrisponde a $\beta l = (2\pi/\lambda)(\lambda/4) = \pi/2$.

Nella pratica sto andando ad aggiungere un pezzo di cavo chiamato trasformatore a quarto d'onda.

Il carico è $R_L \neq Z_0$ e l'adattamento della rete è composto da una TL caratterizzata da Z_t e l.

Utilizzando la formula di trasporto dell'impedenza, Z_0 diventa:

$$egin{aligned} Z_0 &= Z_{in} = Z_t rac{R_L + jZ_t an eta_t l}{Z_t + jR_L an eta_t l} \ &
ightarrow \ Z_0[Z_t + jR_L an eta_t l] = Z_t[R_L + jZ_t an eta_t l] \end{aligned}$$

L'uguaglianza finale (nella precedente formula) tra due numeri complessi esiste se le due parti e i coefficienti immaginari sono uguali, tuttavia è sbagliata poiché le due parti reali devono essere diverse.

Dunque, questa formula è utilizzabile se $\tan \beta_t l \to \infty$, ovvero eliminando la parte reale e agendo sulla tangente, in modo tale da avere:

$$eta_t l = (2n+1)rac{\pi}{2}
ightarrow l = (2n+1)rac{\lambda_0}{4} \qquad \qquad \mathrm{n} = 0, 1, 2, ...$$

dove la componente $\frac{\lambda_0}{4}$ lascia intuire che si tratti di un quarto d'onda. Effettuando tali operazioni, avrò:

$$Z_t = \sqrt{R_L Z_0}$$

Quando il carico è complesso si dovrà scegliere la sezione della linea principale in modo tale che l'impedenza d'ingresso sia puramente resistiva.

Se, invece, il carico $Z_L \neq Z_0$, l'inserimento dell'adattamento di rete non avviene nel punto AA', ma nel punto in cui z = -l', cioè quando il coefficiente di riflessione e l'impedenza in ingresso sono entrambi reali, ottenendo la seguente quantità:

$$egin{align} Z_{in}(z) &= Z_0 rac{1 + arGamma(z)}{1 - arGamma(z)} \ &
ightarrow \ & \ Z_{in}(z = -l') = Z_0 rac{1 + |arGamma_L| e^{j(arPhi_{arGamma_L} - 2eta l')}}{1 - |arGamma_L| e^{j(arPhi_{arGamma_L} - 2eta l')}} \end{aligned}$$

la quale è reale se ${\it \Phi}_{\it \Gamma_L} - 2 \beta l' = 0, \pm \pi.$

Solo a quel punto il trasformatore a quarto d'onda può essere applicato al carico $R_L=Z_{in}(z=-l^\prime).$

1.7 - Lossy TLs

Questo è il caso con perdite, in cui la *costante di attenuazione α*, della quale si compone γ (costante di propagazione), è diversa da zero, ottenendo una γ

complessa.

In questo caso $R', G' \neq 0$, per tale motivo l'equazione di y diventa:

$$\gamma = j\omega_0\sqrt{L'(1-jrac{R'}{\omega_0L'})C'(1-jrac{G'}{\omega_0C'})} = j\omega_0\sqrt{L'_{eq}C'_{eq}} = lpha + jeta$$

La linea di trasmissione viene, a questo punto, definita *dispersiva*. Questo fa in modo che il segnale si deformi lungo la linea.

Anche l'impedenza risulterà essere complessa, difatti nel calcolo delle componenti fasoriali \tilde{V} e \tilde{I} compariranno i termini $e^{-\alpha z}$ ed $e^{\alpha z}$, i quali non sono termini di fase, ma portano ad un abbattimento del livello del segnale nel momento di trasmissione.

$$egin{split} V(z) &= V^+ e^{-\gamma z} + V^- e^{\gamma z} = V^+ e^{-lpha z} e^{-jeta z} + V^- e^{lpha z} e^{jeta z} \ I(z) &= rac{1}{Z_0} [V^+ e^{-\gamma z} + V^- e^{\gamma z}] = I^+ e^{-lpha z} e^{-jeta z} + I^- e^{lpha z} e^{jeta z} \ Z_0 &= \sqrt{rac{L'_{eq}}{C'_{eq}}} = |Z_0| e^{jar{\Phi}_z} \end{split}$$

1.7.1 - Condizione di Heaviside

Se si progetta opportunamente il cavo in utilizzo, si può ottenere anche una linea non dispersiva, in cui vi è ancora la presenza della componente α come della β , ma tornano in una condizione lossless, ottenendo una linea che presenta ancora perdita, ma non dispersione.

$$rac{R'}{L'}=rac{G'}{C'}$$
 $lpha=\sqrt{R'G'}$ $eta=\sqrt{L'C'}$ $Z_0=\sqrt{rac{L'_{eq}}{C'_{eq}}}=\sqrt{rac{L'}{C'}}$

dove Z_0 è un numero reale e non più complesso.

1.7.2 - Perdita di potenza (dB)

Nella linea con perdita, a causa di quest'ultime, la potenza che arriva nella sezione del carico non è la stessa che immetto nella linea.

La potenza immessa nella rete è pari a:

$$P_{av}^{in} = rac{|V^+|^2}{2Z_0}e^{2lpha l} - rac{|V^-|^2}{2Z_0}e^{-2lpha l} = rac{|V^+|^2}{2Z_0}[e^{2lpha l} - |arGamma_L|^2e^{-2lpha l}]$$

mentre quella in uscita diventa:

$$P_{av}^{out} = rac{|V^+|^2}{2Z_0}[1-|arGamma_L|^2]$$

Calcolando la potenza in dB, al fine di misurare più precisamente la potenza in funzione delle perdite, si ha:

$$P_{L_{dB}} = 10\lograc{P_{av}^{in}}{P_{av}^{out}} = 10\lograc{e^{2lpha l} - |arGamma_L|^2e^{-2lpha l}}{1 - |arGamma_L|^2}$$

dove le perdite di potenza, in condizione di adattamento (matched -> mc) del carico alla linea, sono pari a:

$$PL_{dB}^{mc} = 10\log{(e^{2lpha l})} = 8.69lpha l$$

in cui è presente la costante di attenuazione moltiplicata per la lunghezza della linea.

L'impedenza in input, soggetta anch'essa alle perdite, muterà e vedrà la comparsa nella sua formula della tangente iperbolica di gamma:

$$Z_{in}(z=-l) = Z_0 rac{Z_L + Z_0 anh \gamma l}{Z_0 + Z_L anh \gamma l}$$