Décision de finales d'échecs

Mathis Caristan & Alexandre Fernandez

UPMC

28 Mars 2017

Table des matières

- 1 Implémentation
- Perspectives et objectifs

- Idée : Paralléliser la boucle for dans evaluate
- Profondeur max : 2 → ~30 noeuds
- Deux choix d'implémentations possibles
 - a°) parallel for (plus simple)
 - b°) task (plus efficace)

```
#pragma omp parallel firstprivate(T, result)
#pragma omp single
evaluate (T, result, 0);
```

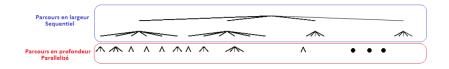
```
if (prof < OMP_MAX_PROF) {
#pragma omp parallel for
    for (int i=0 ; i<n moves ; i++) {
        fct_for(T, moves[i], &child[i], &child_result[i], prof, result);
// Sinon appel a fct for sans #pragma omp parallel for
void fct for (tree t *T, move t m, tree t *child, result t *child res,
        int prof, result_t *cur_res) {
    play move (T, m, child);
    evaluate (child, child res, prof);
    int child score = -child res->score;
#pragma omp critical(CHILD)
    { // BLOCK OMP : critical
        if (child score > cur res->score) {
            cur res->score = child score;
            cur_res->best_move = m;
            cur res->pv length = child res->pv length+1;
            for (int i=0 ; i<child res->pv length ; i++)
                cur_res->PV[j+1] = child_res->PV[j];
            cur res->PV[0] = m;
    } // BLOCK OMP : critical
```

- Bloc critical pour protéger les accès concurents à cur res
- Factorisation du code dans la fonction fct_for

- play_move et evaluate sont lancés dans des tâches
- Barrière de synchornisation à la fin du for
- La recherche du maximum est effectuée sur un tableau pour améliorer les performances

```
if (prof < OMP_MAX_PROF) {
    int child_score[n_moves];
   tree_t child[n_moves];
    result_t child_result[n_moves];
    for (int i=0 ; i<n_moves ; i++) {
#pragma omp task firstprivate(i) shared(child_result, child_score, child)
            play_move(T, moves[i], &child[i]);
            evaluate (&child[i], &child result[i], prof+1);
            child score[i] = -child result[i].score;
#pragma omp taskwait
    int max = 0;
    for(int i=0; i<n_moves; i++) {
        if (child_score[i] > child_score[max]) max = i;
        result->score = child score[max];
        result->best move = moves[max];
        result->pv_length = child_result[max].pv_length + 1;
        for(int j = 0; j < child_result[max].pv_length; j++)
            result->PV[i+1] = child result[max].PV[i];
        result->PV[0] = moves[max]:
```

- **Idée**: Atteindre une profondeur suffisante pour avoir une multiplicité de tâches intéressante.
- Pré-calcul (séquentiel) consistant à un parcours en largeur de l'arbre.
- Équilibrage de charge dynamique
- Réglages nécessaires selon les conditions d'utilisation



```
for (int i=beg : i<bound : i++) {
   node searched++:
   tree t *tmpTree = preEvalTrees[i].tree;
   result t *tmpResult = preEvalTrees[i].result:
   tmpResult->score = -MAX SCORE-1:
   tmpResult -> pv length = 0;
   // (...) tests
   compute attack squares(tmpTree);
   n moves = generate legal moves(tmpTree, moves);
   // (...) test
   beg = sizeTree:
   sizeTree += n moves:
   sum += n moves;
   preEvalTrees = realloc(preEvalTrees, sizeTree*sizeof(recTree t))
   for (int j=beg ; j<sizeTree ; j++) {
         preEvalTrees[j].parentId = i;
         preEvalTrees[j].move = moves[j-beq];
         preEvalTrees[j].tree = malloc(sizeof(tree t));
         preEvalTrees[j].result = malloc(sizeof(result t));
         play move(preEvalTrees[i].tree, moves[j-beg],
preEvalTrees[j].tree);
```

- La structure d'arbre des données est peu utilisée
- On remonte l'arbre au lieu de le descendre
- On ne garde une référence que vers le parent, pas les enfants

- Idée : Reprendre les principes de MPI et OpenMP en les combinant
- Utilisation d'OpenMP pour paralléliser le pré-calcul
- Pas encore implémenté

Parrallel for : seq time = \sim 20.5 s Task : seq time = \sim 15.5 s

Efficacités moyennes :

Tests avec 4 coeurs	Taux Max_Prof=1	Taux Max_Prof=2	Taux Max_Prof=3	Taux Max_Prof=4
OpenMP //for	0.54	0.54	0.54	0.54
OpenMP tasks	0.62	0.73	0.78	0.81

- On note une dépendance de plusieurs paramètres
- **Objectif**: Chercher à determiner la dépendance vis-à-vis des paramètres (fit?)