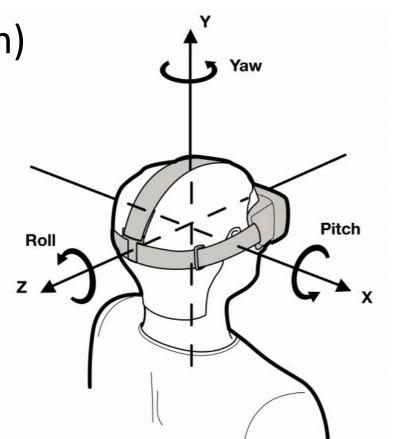
머신러닝 - 텀프로젝트 소개 -

윤지훈

2020.09

인간의 머리 움직임

- 회전 (orientational motion)
 - Roll, pitch, yaw
- 위치 (positional motion)
 - -x, y, z

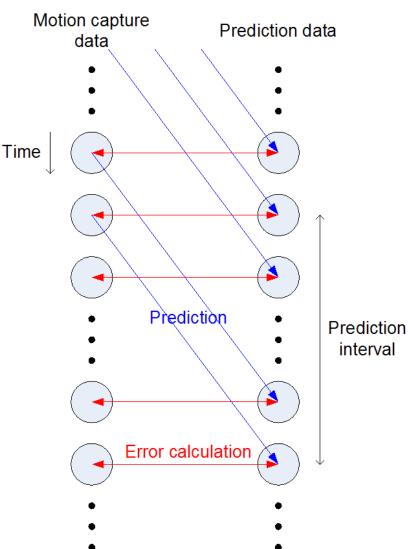


Orientation 데이터

- 7명 사용자에 대해 각 3가지의 상황에서 움직임 캡쳐
 - motion_data_user1_scene1.csv
 - 사용자 1의 상황1에서 움직임
 - Timestamp: 시간값 in flicks
 - 1 flick = 1/705600000 second
 - acceleration_x, acceleration_y, acceleration_z: 가속도 센서값 (m/s^2)
 - angular_vec_x, angular_vec_y, angular_vec_z:
 자이로스코프 센서값(각속도, rad/s)
 - input_orientation_yaw, input_orientation_pitch, input_orientation_roll: 각도값(rad)

텀프로젝트#1

- 목표: 시간 t까지의 데이터를 이용해 t+T의 머리 각도(roll, yaw, pitch)를 예측
 - T = [100, 200, 300] ms
- 성능지표: 예측값과 실제값의 차이
 - Roll, yaw, pitch 별 평균, 99%tile
 - numpy.percentile() 함수 사용
 - https://numpy.org/doc/stable/re ference/generated/numpy.perce ntile.html
 - RMS 평균, 99%-tile



수행 조건

- 학습은 각 트레이스 파일의 앞 50%를 이용할 것
- 테스트는 각 트레이스 파일의 뒤 50%를 이용할 것