Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого Институт металлургии, машиностроения и транспорта Кафедра робототехники и роботостроения при ЦНИИ РТК

Курсовая работа

Тема: алгоритм Дейкстры

Выполнил	Халявин Н.А.			
студент гр. 33335/2				
Руководитель	Ананьевский М. С.			
	« » 2018г			

Описание алгоритма

Алгоритм Дейкстры — это алгоритм на графах, решающий задачу нахождения самого кратчайших путей от одной из вершин графа до всех остальных. Работает только если в графе нет рёбер отрицательного веса.

Для каждой вершины графа создаётся переменная – метка. В начале работы алгоритма метка исходной вершины равна нулю, метки всех остальных вершин – бесконечности.

В процессе работы на каждой итерации алгоритм посещает одну из вершин. Среди вершин графа, которые не посещались ранее, выбирается вершина с минимальным значением метки (на первой итерации это всегда начальная вершина). Далее для каждой вершины, имеющей с посещаемой на данной итерации общее ребро и не посещённой ранее, вес общего ребра складывается с весом метки посещаемой вершины. Если вычисленная сумма меньше собственной метки смежной вершины, оно записывается в эту метку.

Итерации повторяются до тех пор, пока все вершины графа не будут посещены.

Реализация алгоритма

В ходе работы алгоритм реализован на языке С++.

Для этого заведены следующие классы:

- 1. Класс List хранит в себе список вершин графа, соединённые с вершиной, к которой относится экземпляр класса, и веса соответствующих рёбер (так как связи между парой вершин хранятся в независимых экземплярах класса List, рёбра могут иметь разный вес в разных направлениях или вообще быть односторонними).
- 2. Класс Point экземпляр данного класса соответствует одной вершине графа. Содержит метку, номер вершины при движении из которой эта метка получена, а также экземпляр класса List со списком выходящих из вершины рёбер. Данный класс содержит в себе все необходимые методы для исполнения алгоритма Дейкстры и вывода результатов.

Код класса List:

```
class List {
                      //хранит список рёбер, выходящих из одной вершины графа
private:
    int listSize;
public:
    int * dataNames;
    int * dataLength;
   List (int size): listSize(size) { //конструктор
        dataNames = new int[size];
       dataLength = new int[size];
    }
   List (List& Arg) {
                                              //конструктор крпий
       listSize = Arg.listSize;
       dataNames = new int[listSize];
       memcpy(dataNames, Arg.dataNames, listSize*sizeof(int));
       dataLength = new int[listSize];
       memcpy(dataLength, Arg.dataLength, listSize*sizeof(int));
    }
   List () {
                                               //конструктор пустого экземпляра
класса для объявления по умолчанию
       dataNames = (int*)0;
                                               //используется при объявлени
массива экземпляров класса point
       dataLength = (int*)0;
    int getSize(){
       return listSize;
    void operator = (List& Arg) {
                                              //оператор присвоения для
переписывания пустого экземпляра класса
        listSize = Arg.listSize;
        if(dataNames != (int*)0)
           delete dataNames;
        dataNames = new int[listSize];
        memcpy(dataNames, Arg.dataNames, listSize*sizeof(int));
        if(dataLength != (int*)0)
           delete dataLength;
       dataLength = new int[listSize];
       memcpy(dataLength, Arg.dataLength, listSize*sizeof(int));
    }
    ~List(){
                                              //деструктор
       if(dataNames != (int*)0)
           delete dataNames;
       if(dataLength != (int*)0)
           delete dataLength;
    }
} ;
```

```
Код класса point:
class point {
                                               //класс, экземпляр которого
соответствует вершине графа
private:
    bool isNotVisited;
    int label;
                                             //номер вершины, путь из которой
    int way;
можно добраться с весом label
    List ConnectTo;
    bool areNotAllVisited(point * Graph, int size) { //метод, проверяющий
условие завершения работы алгоритма - посещение всех вершин
        bool NotAllVisits = 0;
        for(int i = 0; i < size; i++) {</pre>
           NotAllVisits |= Graph[i].isNotVisited;
       return NotAllVisits;
    }
    int getMinNumber(point * Graph, int size) {
                                                  //метод, возвращающий номер
вершины, которая должна быть посещена следующей
        int min = INT MAX;
        int out = 0;
        for(int i = 0; i < size; i++) {</pre>
            if (Graph[i].isNotVisited)
                if(Graph[i].label < min) {</pre>
                    out = i;
                    min = Graph[i].label;
        return out;
    }
    void Visit(point * Graph, int thisName) { //метод, осуществляющий
посещение вершины
        for (int i = 0; i < ConnectTo.getSize(); i++) {</pre>
            int temp = ConnectTo.dataNames[i];
            if (Graph[temp].isNotVisited) {
                if (ConnectTo.dataLength[i] + label <</pre>
Graph[ConnectTo.dataNames[i]].label) {
                    Graph[ConnectTo.dataNames[i]].label =
ConnectTo.dataLength[i] + label;
                    Graph[ConnectTo.dataNames[i]].way = thisName;
                }
            }
        isNotVisited = 0;
    }
public:
    point(){
                                                     //пустой конструктор для
объявления в массиве
    point(point& Arg) {
                                                     //конструктор копий
        isNotVisited = Arg.isNotVisited;
        label = Arg.label;
        way = Arg.way;
       ConnectTo = Arg.ConnectTo;
    }
    void operator = (point& Arg) { //оператор присвоения
```

```
isNotVisited = Arg.isNotVisited;
        label = Arg.label;
        way = Arg.way;
        ConnectTo = Arg.ConnectTo;
    point(List& connection): ConnectTo(connection) { //конструктор по
сформированному списку подключений
        label = INT MAX;
        way = 0;
        isNotVisited = 1;
    }
    void printResults(point * Graph, int size) { //вывод минимального веса
пути в каждую вершину
        for(int i = 0; i < size; i++) {</pre>
            printf("%d\t%d\n", i, Graph[i].label,Graph[i].way);
    }
    void printWayTo(point * Graph, int TargetName, int StartName) {
                                                                       //вывод
кратчайшего пути в заданную вершину
        int pointer = TargetName;
        printf("///////n");
        while (pointer != StartName) {
            printf("%d\t%d\n", pointer, Graph[pointer].label);
            pointer = Graph[pointer].way;
        printf("%d\t%d\n", pointer, Graph[pointer].label);
    }
    void DeicstraAlg(point * Graph, int size, int startNumber) { //функция,
исполняющая алгоритм Дейкстры
        Graph[startNumber].label = 0;
        while (Graph[0].areNotAllVisited(Graph, size)) {
            int thisPoint = Graph[0].getMinNumber(Graph, size);
            if(thisPoint > size) return;
            Graph[thisPoint].Visit(Graph, thisPoint);
        }
    }
};
     Пример использования классов:
int main() {
    point Graph[6];
                                  //граф объявляется как массив
неинициализированных вершин
    List input0(3);
                                  //создание и инициализация списка нулевой
вершины
    input0.dataNames[0] = 1;
    input0.dataLength[0] = 7;
    input0.dataNames[1] = 2;
    input0.dataLength[1] = 9;
    input0.dataNames[2] = 5;
    input0.dataLength[2] = 14;
    point p0(input0);
                                  //создание инициализированной вершины
    Graph[0] = p0;
                                  //копирование вершины в нулевую вершину
массива
    List input1(3);
                                  //аналогично - инициализация остальных вершин
    input1.dataNames[0] = 3;
    input1.dataLength[0] = 15;
    input1.dataNames[1] = 2;
    input1.dataLength[1] = 10;
```

```
input1.dataNames[2] = 0;
    input1.dataLength[2] = 7;
    point p1(input1);
    Graph[1] = p1;
   List input2(4);
    input2.dataNames[0] = 0;
    input2.dataLength[0] = 9;
    input2.dataNames[1] = 1;
    input2.dataLength[1] = 10;
    input2.dataNames[2] = 3;
    input2.dataLength[2] = 11;
    input2.dataNames[3] = 5;
    input2.dataLength[3] = 2;
    point p2(input2);
   Graph[2] = p2;
    List input3(3);
    input3.dataNames[0] = 1;
    input3.dataLength[0] = 15;
    input3.dataNames[1] = 2;
    input3.dataLength[1] = 11;
    input3.dataNames[2] = 4;
    input3.dataLength[2] = 6;
    point p3(input3);
   Graph[3] = p3;
   List input4(2);
    input4.dataNames[0] = 3;
    input4.dataLength[0] = 6;
    input4.dataNames[1] = 5;
    input4.dataLength[1] = 9;
    point p4(input4);
    Graph[4] = p4;
    List input5(3);
    input5.dataNames[0] = 0;
    input5.dataLength[0] = 14;
    input5.dataNames[1] = 2;
    input5.dataLength[1] = 2;
    input5.dataNames[2] = 4;
    input5.dataLength[2] = 9;
    point p5(input5);
    Graph[5] = p5;
    Graph[0].DeicstraAlg(Graph, 6, 0);
                                            //выполнение алгоритма Дейкстры
   Graph[0].printResults(Graph, 6);
                                            //вывод длины кратчайшего пути для
всех вершин
   Graph[0].printWayTo(Graph, 4, 0);
                                            //вывод пути в 4 вершину из 0
   return 0;
```

Введённый в примере граф представлен на рисунке 1.

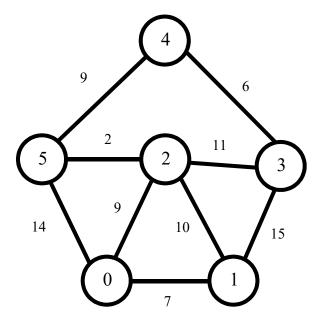


Рисунок 1 – Введённый граф

Результат работы программы с пояснениями представлен на рисунке 2.

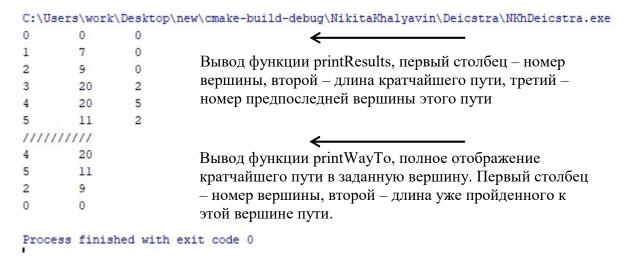


Рисунок 2 – Результат работы программы

Анализ алгоритма

Пусть n — число вершин графа, а m — число рёбер. В ходе работы алгоритм последовательно проходит все вершины по одному разу, то есть основной цикл выполняется n раз. На каждой итерации алгоритм проверяет, все ли вершины посещены, после чего ищет непосещённую вершину с минимальной меткой, в обоих случаях проходя последовательно все вершины. Далее для найденной вершины с минимальной меткой алгоритм проходит каждое ребро. Так как ребра соединены с двумя вершинами, каждое ребро

проходится дважды, поэтому всего алгоритм производит проход по ребру 2m раз. Таким образом, время работы алгоритма равно $k_1 \cdot n^2 + k_2 \cdot m$, а значит после пренебрежения константами временная сложность — $O(n^2 + m)$.

Во время экспериментального анализа в программу вводилось 64 автоматически сгенерированных графа, в которых каждая из *п* вершин соединена с *т* ближайшими соседями по номеру. Так как значения весов рёбер на время работы алгоритма не влияют, веса всех рёбер графов для уменьшения времени работы тестовой программы были приняты равными 10.

Результат работы программы представлен на рисунке 3. Здесь значения n представлены в первой строке таблицы, значения mn — в первом столбце. Время в ячейках таблицы приведено в миллисекундах.

0.0	1000.0	1500.0	2000.0	2500.0	3000.0	3500.0	4000.0	4500.0
100.0	7.0	15.0	25.0	43.0	55.0	75.0	96.0	123.0
150.0	7.0	15.0	26.0	39.0	56.0	76.0	99.0	123.0
200.0	8.0	15.0	27.0	41.0	57.0	78.0	101.0	127.0
250.0	7.0	16.0	27.0	41.0	58.0	78.0	101.0	127.0
300.0	9.0	17.0	28.0	42.0	59.0	81.0	104.0	128.0
350.0	9.0	17.0	29.0	43.0	61.0	87.0	104.0	130.0
400.0	9.0	18.0	29.0	44.0	62.0	83.0	106.0	135.0
450.0	11.0	22.0	30.0	45.0	63.0	83.0	107.0	133.0

Рисунок 2 – Результат работы тестовой программы

Трёхмерный график, построенный по экспериментальным значениям в MathCAD, представлен на рисунке 4.

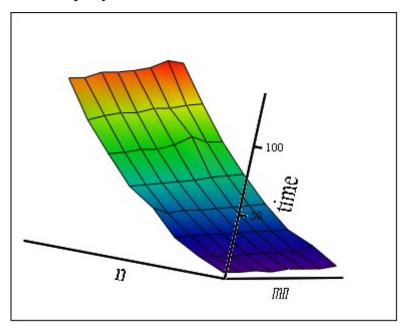


Рисунок 4 – Трёхмерный график затрат времени

Как видно из рисунков 4 и 3, затраты времени имеют линейную зависимость от количества рёбер и квадратичную от количества вершин, что соответствует теоретическим значениям.

Применение алгоритма

Алгоритм может применяться в задачах оптимизации: построение кратчайшего маршрута, маршрутизация каналов связи.